МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«ТОМСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ И РАДИОЭЛЕКТРОНИКИ» (ТУСУР)

А.М. Заболоцкий

ЭЛЕКТРОНИКА

Учебное пособие

Заболоцкий А.М. Электроника. Учебное пособие. – Томск: кафедра ТУ, ТУСУР, 2023. – 159 с.

Настоящее учебное пособие рассмотрены принципы действия, характеристики и параметры полупроводниковых приборов; транзисторных усилителей; импульсных и логических устройств. В учебном пособии в большой степени использованы также работы В.Г. Гусева, Ю.М. Гусева «Электроника», Д.В. Игумнова, Г.В. Королева, И.С. Громова «Основы микроэлектроники», Коновалова В.Ф. «Электроника».

Для лучшего усвоения теоретического материала в конце каждой главы приведены вопросы для самопроверки.

Одобрено на заседании каф. ТУ протокол 3 от 15.02.2023

- © Заболоцкий А.М., 2023
- © Кафедра Телевидения и управления, ТУСУР, 2023

Оглавление

Глава 1. ПОЛУПРОВОДНИКОВЫЕ КОМПОНЕНТЫ ЭЛЕКТРО	нных
ЦЕПЕЙ	4
1.1. Электропроводность полупроводников	4
1.2. Основные свойства и характеристики полупроводников	10
1.3. Электрические переходы	19
1.4. Особенности реальных <i>p-n</i> -переходов	33
1.5. Полупроводниковые диоды	38
1.6. Биполярные транзисторы	44
1.7. Полевые транзисторы	60
Вопросы для самопроверки	75
Глава 2. УСИЛИТЕЛИ	77
2.1. Основные параметры и характеристики	77
2.2. Усилители на биполярных транзисторах	81
2.3. Усилители на полевых транзисторах	92
2.4. Усилители с обратной связью	97
2.5. Усилители мощности	106
2.6. Усилители постоянного тока	110
2.7. Дифференциальные усилители	112
Вопросы для самопроверки	119
Глава 3. ТРАНЗИСТОРНЫЕ КЛЮЧИ И ЛОГИЧЕСКИЕ ЭЛЕМЕНТЫ	121
3.1. Общие сведения	121
3.2. Ключи на биполярных транзисторах	122
3.3. Транзисторный переключатель тока	130
3.4. Ключи на полевых транзисторах	133
3.5. Логические элементы	139
3.5.1. Классификация логических элементов	139
3.5.2. Основные характеристики и параметры логических элементов	142
3.5.3. Диодно-транзисторная логика	145
3.5.4. Транзисторно-транзисторная логика	146
3.5.5. Элементы эмиттерно-связанной логики	153
3.5.6. Логические элементы на МДП-транзисторах	155
Вопросы для самопроверки	157
Литература	159

Глава первая

ПОЛУПРОВОДНИКОВЫЕ КОМПОНЕНТЫ ЭЛЕКТРОННЫХ ЦЕПЕЙ

1.1. ЭЛЕКТРОПРОВОДНОСТЬ ПОЛУПРОВОДНИКОВ

К полупроводникам принято относить материалы, которые при комнатной температуре имеют удельное электрическое сопротивление от 10^{-5} до 10^{10} Ом см (в полупроводниковой технике принято измерять сопротивление $1~{\rm cm}^3$ материала). Количество известных в настоящее время полупроводников превышает и количество металлов, и количество диэлектриков. Наиболее часто используют германий, кремний, арсенид галлия, фосфид галлия, селен, теллур, разные окислы, сульфиды, нитриды и карбиды.

Основные положения электропроводности. Атом состоит из ядра, окруженного облаком электронов. Электроны находятся в движении на некотором расстоянии от ядра в пределах слоев (оболочек), определяемых их энергией. Если описывать энергетический спектр атома, то каждая из этих оболочек может быть охарактеризована энергетическим уровнем.

Чем дальше от ядра находится вращающийся электрон, тем выше его энергетический уровень. Свободные атомы имеют дискретный энергетический спектр. При переходе электрона с одного разрешенного уровня на другой, более отдаленный, происходит поглощение энергии, а при обратном переходе - выделение энергии. Поглощение и выделение энергии может происходить только строго определенными «порциями» — квантами. На каждом энергетическом уровне может находиться не более двух электронов. Расстояние между энергетическими уровнями уменьшается по мере увеличения энергии. «Потолком» энергетического спектра является уровень ионизации, на котором электрон приобретает энергию, позволяющую ему стать свободным и покинуть атом.

Если рассматривать структуру атомов различных элементов, то можно выделить оболочки, которые полностью застроены электронами (внутренние), и незаполненные оболочки (внешние). Внешние оболочки слабее связаны с ядром, легче вступают во взаимодействие с другими атомами. Поэтому электроны, расположенные на внешней недостроенной оболочке, называют валентными.

При образовании молекул между отдельными атомами действуют различные типы связей. Для полупроводников наиболее распространенными являются ковалентные связи, которые образуются за счет обобществления валентных электронов соседних атомов. Например, в германии, атом которого имеет четыре валентных электрона, в молекулах возникают ковалентные связи между четырьмя соседними атомами (рис. 1.1, a).

Если атомы находятся в связанном состоянии, то на валентные электроны действуют поля электронов и ядер соседних атомов, в результате чего каждый отдельный разрешенный энергетический уровень атома расщепляется на ряд новых энергетических уровней, энергии которых близки друг к другу. На каждом из этих уровней могут также находиться только два электрона. Совокупность уровней, на каждом из которых могут находиться электроны, называют разрешенной зоной (1-3 на рис. $1.1,\delta$). Промежутки между разрешенными зонами носят название запрещенных зон (2 на рис. $1.1,\delta$). Нижние энергетические уровни атомов обычно не образуют зон, так как внутренние электронные оболочки слабо взаимодействуют с соседними атомами в твердом теле, будучи как бы «экранированы» внешними оболочками. В энергетическом спектре твердого тела можно выделить три вида зон: разрешенные (полностью заполненные) зоны, запрещенные зоны и зоны проводимости.

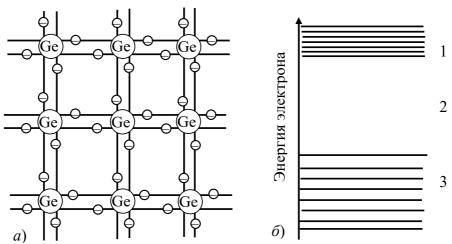


Рис.1.1. Структура связей атома германия в кристаллической решетке (a) и условное обозначение разрешенных и запрещенных зон (δ) .

Разрешенная зона характеризуется тем, что все уровни ее при температуре 0 К заполнены электронами. Верхнюю заполненную зону называют валентной.

Запрещенная зона характеризуется тем, что в ее пределах нет энергетических уровней, на которых могли бы находиться электроны.

Зона проводимости - частично или целиком незаполненная зона - характеризуется тем, что электроны, находящиеся в ней, обладают энергиями, позволяющими им под воздействием, например, электрического поля переходить на более высокие энергетические уровни и даже освобождаться от связи с атомами и передвигаться внутри твердого тела.

Зонная структура тела при абсолютной нулевой температуре лежит в основе классификации веществ на металлы, полупроводники и диэлектрики.

У металлов валентная зона и зона проводимости часто взаимно перекрываются, поэтому при 0 К металл обладает электропроводностью.

У полупроводников и диэлектриков зона проводимости при 0 К пуста и электропроводность отсутствует. Различия между ними чисто

количественные - в ширине запрещенной зоны $\Delta Э$. У наиболее распространенных полупроводников $\Delta Э = 0,1\div 3$ эВ (у полупроводников, на основе которых в будущем надеются создать высокотемпературные приборы, $\Delta Э = 3\div 6$ эВ), у диэлектриков $\Delta Э > 6$ эВ.

В полупроводниках при некотором значении температуры, отличном от нуля, часть электронов будет иметь энергию, достаточную для перехода в зону проводимости. Эти электроны становятся свободными, а полупроводник — электропроводным.

Уход электрона из валентной зоны приводит к образованию в ней незаполненного энергетического уровня. Вакантное энергетическое состояние носит название дырки. Валентные электроны соседних атомов в присутствии электрического поля могут переходить на эти свободные уровни, создавая дырки в другом месте. Такое перемещение электронов можно рассматривать как движение положительно заряженных фиктивных зарядов - дырок.

Электропроводность, обусловленную движением свободных электронов, называют электронной, а электропроводность, обусловленную движением дырок, - дырочной.

У абсолютно чистого и однородного полупроводника при температуре, отличной от 0 К, свободные электроны и дырки образуются попарно, т. е. число электронов равно числу дырок. Электропроводность такого полупроводника (собственного), обусловленная парными носителями теплового происхождения, называют собственной.

Процесс образования пары электрон-дырка называют генерацией пары. При этом генерация пары может быть следствием не только воздействия тепловой энергии (тепловая генерация), но и кинетической энергии движущихся частиц (ударная генерация), энергии электрического поля, энергии светового облучения (световая генерация) и т.д.

Образовавшиеся в результате разрыва валентной связи электрон и дырка совершают хаотическое движение в объеме полупроводника до тех пор, пока электрон не будет «захвачен» дыркой, а энергетический уровень дырки не будет «занят» электроном из зоны проводимости. При этом разорванные валентные связи восстанавливаются, а носители заряда электрон и дырка - исчезают. Этот процесс восстановления разорванных валентных связей называют рекомбинацией.

Промежуток времени с момента генерации частицы, являющейся носителем заряда, до ее рекомбинации называют временем жизни, а расстояние, пройденное частицей за время жизни, - диффузионной длиной. Так как время жизни каждого из носителей заряда различно, то для однозначной характеристики полупроводника под временем жизни чаще всего понимают среднее (среднестатистическое) время жизни носителей заряда, а под диффузионной длиной - среднее расстояние, которое проходит носитель заряда за среднее время жизни. Диффузионная длина и время жизни электронов и дырок связаны между собой соотношениями

$$L_n = \sqrt{D_n \tau_n}; \qquad L_p = \sqrt{D_p \tau_p}, \tag{1.1}$$

где $L_{\scriptscriptstyle n}$, $L_{\scriptscriptstyle p}$ - диффузионная длина электронов и дырок; $\tau_{\scriptscriptstyle n}$, $\tau_{\scriptscriptstyle p}$ - время жизни электронов и дырок; $D_{\scriptscriptstyle n}$, $D_{\scriptscriptstyle p}$ - коэффициент диффузии электронов и дырок.

Среднее время жизни носителей заряда численно определяется как промежуток времени, в течение которого концентрация носителей заряда, введенных тем или иным способом в полупроводник, уменьшается в e раз. Если в полупроводнике создать электрическое поле напряженностью E, то хаотическое движение носителей заряда упорядочится, т.е. дырки и электроны начнут двигаться во взаимно противоположных направлениях, причем дырки - в направлении, совпадающем с направлением электрического поля. Возникнут два встречно направленных потока носителей заряда, создающих токи, плотности которых

$$j_{n\,\partial p} = qn\mu_n E \; ; \quad j_{p\,\partial p} = qp\mu_p E \tag{1.2}$$

Здесь q - заряд носителя заряда (электрона); n, p - число электронов и дырок в единице объема вещества; μ_n , μ_p - подвижность носителей заряда.

Подвижность носителей заряда μ есть физическая величина, характеризуемая их средней направленной скоростью в электрическом поле с напряженностью 1 В/см: $\mu = \upsilon/E$, где υ - средняя скорость носителя. Так как носители заряда противоположного знака движутся в противоположном направлении, то результирующая плотность тока в полупроводнике

$$j_{\partial p} = j_{n\partial p} + j_{p\partial p} = (qn\mu_n + qp\mu_p)E$$
 (1.3)

Движение носителей заряда в полупроводнике, вызванное наличием электрического поля и градиента потенциала, называют дрейфом, а созданный этими зарядами ток - дрейфовым током.

Движение под влиянием градиента концентрации называют диффузией. Удельную проводимость полупроводника σ можно найти как отношение удельной плотности тока к напряженности электрического поля:

$$\sigma = 1/\rho = j/E = qn\mu_n + qn\mu_p$$

где ρ - удельное сопротивление полупроводника.

Примесная электропроводность. Электрические свойства полупроводников зависят от содержания в них атомов примесей, а также от различных дефектов кристаллической решетки: пустых узлов решетки, атомов или ионов, находящихся между узлами решетки, и т.д. Примеси бывают акцепторные и донорные.

Акцепторные примеси. Атомы акцепторных примесей способны принимать извне один или несколько электронов, превращаясь в отрицательный ион.

Если, например, в германий ввести трехвалентный атом индия, то образуется ковалентная связь между индием и четырьмя соседними атомами германия и получается устойчивая восьмиэлектронная оболочка за счет дополнительного электрона, отобранного у одного из атомов Ge. Этот

электрон, будучи «связанным», превращает атом индия в неподвижный отрицательный ион (рис. 1.2,a). На месте ушедшего электрона образуется дырка, которая добавляется к собственным дыркам, порожденным нагревом (термогенерацией). При этом в полупроводнике концентрация дырок превысит концентрацию свободных электронов собственной электропроводности (p > n). Следовательно, в полупроводнике будет преобладать дырочная электропроводность. Такой полупроводник называют полупроводником p-типа.

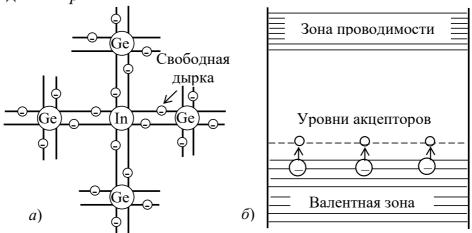


Рис. 1.2. Структура (a) и зонная диаграмма (δ) полупроводника с акцепторными примесями

При приложении к этому полупроводнику напряжения будет преобладать дырочная составляющая тока, т. е. $j_n < j_p$.

Если содержание примесей мало, что чаще всего имеет место, то их атомы можно рассматривать как изолированные и энергетические уровни не расщепляются на зоны. На зонной диаграмме (рис. 1.2,6) примесные уровни изображены штрихами. Валентные уровни акцепторной примеси расположены в нижней части запрещенной зоны, поэтому при небольшой дополнительной энергии $(0,01-0,05\ {\rm pm})$ электроны из валентной зоны могут переходить на этот уровень, образуя дырку. При низкой температуре вероятность перехода электронов через запрещенную зону во много раз меньше вероятности их перехода из валентной зоны на уровень акцепторной примеси.

Если концентрация примесей в полупроводнике достаточно велика, то уровни акцепторной примеси расщепляются, образуя зону, которая может слиться с валентной зоной. Такой полупроводник называют вырожденным. В вырожденном полупроводнике концентрация носителей заряда собственной электропроводности значительно меньше, чем В невырожденном полупроводнике. Поэтому качественной особенностью их является малая зависимость характеристик полупроводника от температуры окружающей собственной среды. При ЭТОМ доля тепловых носителей заряда по сравнению с примесными носителями электропроводности невелика.

Донорные примеси. Атомы донорных примесей имеют валентные электроны, слабо связанные со своим ядром. Эти электроны, не участвуя в межатомных связях, могут легко перейти в зону проводимости материала, в который была введена примесь. При этом в решетке остается положительно заряженный ион, а электрон добавится к свободным электронам собственной электропроводности. Донорный уровень находится в запрещенной зоны (рис. 1.3,6). Переход электрона с донорного уровня в зону проводимости происходит когда получает небольшую тогда, ОН дополнительную энергию. случае концентрация свободных В ЭТОМ полупроводнике превышает концентрацию дырок, электронов обладает электронной электропроводностью. полупроводник полупроводники называют полупроводниками *п*-типа. Если, например, в германий ввести атом пятивалентной сурьмы, то четыре его валентных электрона вступят в ковалентную связь с четырьмя электронами германия и окажутся в связанном состоянии (рис. 1.3,a). Оставшийся электрон сурьмы становится свободным. При этом концентрация свободных электронов будет выше концентрации дырок, T.e. будет преобладать электронная электропроводность. При увеличении концентрации примесей уровни доноров расщепляются, образуя зону, которая может слиться с зоной проводимости. Полупроводник становится вырожденным.

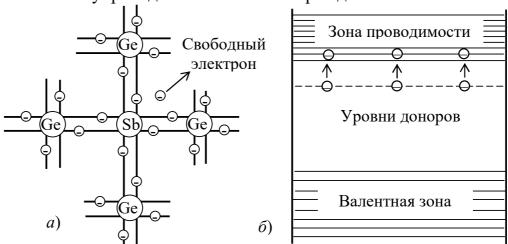


Рис. 1.3. Структура (*a*) и зонная диаграмма (*б*) полупроводника с донорными примесями.

Носители зарядов, концентрация которых преобладает в полупроводнике, называют основными носителями заряда, а носители зарядов, концентрация которых в полупроводнике меньше, чем концентрация основных, - неосновными носителями заряда.

В примесном полупроводнике при низких температурах преобладает примесная электропроводность. Однако по мере повышения температуры собственная электропроводность непрерывно возрастает, в то время как примесная имеет предел, соответствующий ионизации всех атомов примеси. Поэтому при достаточно высоких температурах электропроводность всегда собственная.

1.2. ОСНОВНЫЕ СВОЙСТВА И ХАРАКТЕРИСТИКИ ПОЛУПРОВОДНИКОВ

Параметры полупроводниковых приборов зависят от электропроводности материалов и, следовательно, от закономерностей протекания токов в отдельных частях приборов.

Уровень Ферми, температурный потенциал. При рассмотрении принципа работы различных полупроводниковых приборов важную роль играет понятие электрохимического потенциала, или уровня Ферми. Уровень Ферми для полупроводника - это энергия, которая является функцией концентрации носителей заряда. Зная уровень Ферми, можно вычислить концентрации носителей заряда и наоборот.

Так, концентрация электронов в зоне проводимости

$$n = N_c e^{-(\Im_C - F)/(kT)}$$
 (1.4)

где F - энергия уровня Ферми; $N_c = 2 \bigg(\frac{2\pi m_n^* kT}{h^2} \bigg)^{\!\!\!3/2}$ - эффективная плотность

состояний в зоне проводимости; h - постоянная Планка; m_n^* - эффективная масса электрона; $Э_C$ - энергия нижней границы зоны проводимости; k – постоянная Больцмана; T – абсолютная температура.

Аналогично (1.4) концентрация дырок

$$p = N_V e^{-(F - 3_V)/(kT)},$$
 (1.5)

где $N_V = 2 \left(\frac{2\pi m_p^* kT}{h^2} \right)^{3/2}$ - эффективная плотность состояний в валентной зоне;

 \mathcal{G}_{V} - энергия верхней границы валентной зоны; m_{p}^{*} - эффективная масса дырки.

Из этих выражений следует, что

$$np = N_C N_V e^{-(\Im_C - \Im_V)/(kT)} = N_C N_V e^{-\Delta \Im/(kT)}$$
(1.6)

где $\Delta \mathcal{P} = \mathcal{P}_{\mathcal{C}} - \mathcal{P}_{\mathcal{V}}$ - ширина запрещенной зоны.

Так как при определенной температуре все члены, входящие в последнее уравнение, постоянны (при T=const, N_C =const, Δ)=const), то

$$np = const$$
.

Таким образом, следует важный вывод.

В равновесном состоянии произведение концентраций носителей зарядов для данного полупроводника при определенной температуре есть величина постоянная, не зависящая от концентрации и распределения примесей.

Понятие эффективной массы дырки, введенное в связи с тем, что характеры движения электронов и дырок отличаются в результате различного воздействия на них электрических полей, позволяет рассматривать поведение дырки, движущейся в валентной зоне, так же, как

поведение электрона в зоне проводимости. Разница состоит только в различии эффективных масс обоих типов носителей. Следует отметить, что масса электрона в кристалле в общем случае не совпадает с его массой в вакууме. Поэтому понятие эффективной массы введено и для электрона.

Если полупроводник имеет собственную электропроводность теплового происхождения, когда дырки с концентрацией p_i и электроны с концентрацией n_i образуются парами и $n_i = p_i$, то уровень Ферми при условии $m_n^* = m_p^*$ лежит почти в середине запрещенной зоны.

Решив уравнения (1.4) и (1.5) для концентраций носителей зарядов в равновесном полупроводнике с примесной электропроводностью получим следующие выражения для энергий уровня Ферми:

$$F_n = \mathcal{O}_C + kT \ell n \frac{n}{N_C},$$

$$F_p = \partial_V - kT \ell n \frac{p}{N_V},$$

где F_n ; F_p - уровни Ферми в полупроводниках n- и p-типа; n, p - концентрации электронов и дырок.

Если значения энергий уровня Ферми разделить на заряд электрона q, все приведенные выражения останутся справедливыми, только в них вместо энергий будут стоять значения соответствующих потенциалов Ферми:

$$\varphi_{Fn} = \varphi_C + \varphi_T \ell n (n/N_C) = \varphi_C + \chi_n; \qquad (1.7,a)$$

$$\varphi_{Fp} = \varphi_V - \varphi_T \ell n (p/N_V) = \varphi_V - \chi_p, \qquad (1.7.6)$$

где $\varphi_T=kT/q\approx T/11600$ - температурный потенциал; $\varphi_C=\Im_C/q$ - потенциал нижней границы зоны проводимости; $\varphi_V=\Im_V/q$ - потенциал верхней границы валентной зоны; χ_n и χ_p - химические потенциалы;

$$\chi_n = \phi_T \ell n \frac{n}{N_C}; \; \chi_p = \phi_T \ell n \frac{p}{N_V}.$$

Название «температурный потенциал» для величины φ_T вполне оправдано, поскольку она имеет размерность напряжения и пропорциональна температуре. С физической точки зрения температурный потенциал есть выраженная в электрических единицах статистическая температура или близкая к ней средняя кинетическая энергия свободного электрона в электрическом газе. Полезно запомнить, что при температуре $T \approx 300 K$ (которую мы условно будем называть «комнатной» температурой T_0) температурный потенциал равен $\varphi_T(T_0) \approx 0,025 B$.

Физический смысл химического потенциала χ состоит в следующем. Химический потенциал является однозначной функцией концентрации соответствующих частиц. Поэтому наличие разности химических потенциалов означает наличие разности концентраций, а разность концентрации, естественно, вызывает перемещение — диффузию частиц в направлении от большей концентрации к меньшей. Таким образом, химический потенциал характеризует возможность диффузии свободных частиц (заряженных или не заряженных), подобно тому, как электрический потенциал характеризует возможность дрейфа свободных частиц (если они являются носителями заряда). Учитывая приведенные выражения для χ_n и χ_p , приходим к выводу, что потенциал Ферми, отсчитанный от границы той или иной зоны (т. е. без учета потенциальной энергии), есть химический потенциал соответствующих носителей. В общем же виде потенциал Ферми есть сумма электрического и химического потенциалов.

Отсюда следует еще одно название потенциала Ферми - электрохимический потенциал. Градиент потенциала Ферми, будучи суммой градиентов электрического и химического потенциалов, позволяет одновременно характеризовать оба типа движения носителей — диффузию и дрейф. Как следствие в условиях равновесия, когда направленного движения носителей нет, должно выполняться условие $\operatorname{grad} \varphi_F = 0$ т. е.

$$\varphi_F = const$$
.

Постоянство («горизонтальность») уровня Ферми в равновесной системе является одним из фундаментальных соотношений теории твердого тела. Иначе говоря, в равновесной системе могут иметь место градиенты электрического и химического потенциалов и соответственно дрейфовые и диффузионные потоки носителей, но эти потоки должны взаимно уравновешиваться (больцмановское равновесие).

Концентрация носителей зарядов. В собственном полупроводнике концентрации свободных электронов и дырок одинаковы: n=p. Тогда из формул (1.4), (1.5) и (1.6) следует, что при любой температуре уровень Ферми собственного полупроводника расположен вблизи середины запрещенной зоны, т. е. $\varphi_{F_i} \approx \varphi_E$. Подставляя n=p в формулу (1.6), легко получаем концентрации свободных электронов и дырок в собственном полупроводнике:

$$n_i = p_i = \sqrt{N_c N_v} \cdot e^{-\varphi_3/2\varphi_T} = 0.25 \cdot 10^{16} \left(\frac{m_n m_p}{m^2}\right)^{3/4} T^{3/2} e^{-\varphi_3/2\varphi_T},$$

где $\phi_3 = \phi_{\mathcal{C}} - \phi_{\mathcal{V}}$ - ширина запрещенной зоны.

Ширина запрещенной зоны — один из важнейших параметров полупроводников: он определяет энергию, необходимую для образования электронно-дырочных пар. Ширина запрещенной зоны зависит от температуры: $\varphi_3 = \varphi_{30} - \varepsilon_0 T$, где φ_{30} - ширина запрещенной зоны при T = 0K; $\varepsilon_0\left(B/K\right)$ - температурная чувствительность. Для кремния

 $\varphi_{30}=$ 1,21 B , $\varepsilon_0=3\cdot 10^{-4}~B/^{\circ}C$, отсюда $\varphi_3\approx$ 1,12 B при комнатной температуре.

Зависимость собственных концентраций n_i и p_i от температуры очень сильна и обусловлена в основном изменением температурного потенциала в показателе экспоненты, а не степенным множителем $T^{3/2}$. Столь же сильно зависит собственная концентрация от ширины запрещенной зоны при данной температуре. Так, сравнительно небольшое различие в значении φ_3 у германия и кремния (0,67 и 1,11 В) приводит к различию собственных концентраций при комнатной температуре более чем на 3 порядка. Формулу (1.6) можно записать в более компактной форме:

$$np = n_i^2 \tag{1.8}$$

которую и будем использовать в дальнейшем.

Используя формулы (1.8), (1.4) и (1.5) и полагая $N_c = N_v$, нетрудно выразить концентрации n и p через собственную концентрацию n_i :

$$n = n_i e^{-(\varphi_{\scriptscriptstyle E} - \varphi_{\scriptscriptstyle F})/\varphi_{\scriptscriptstyle T}},$$
$$p = n_i e^{-(\varphi_{\scriptscriptstyle F} - \varphi_{\scriptscriptstyle E})/\varphi_{\scriptscriptstyle T}}.$$

Отсюда легко получить потенциал Ферми в двух формах:

$$\begin{split} \varphi_{Fn} &= \varphi_E + \varphi_T \ell n \frac{n}{n_i}; \\ \varphi_{Fp} &= \varphi_E - \varphi_T \ell n \frac{p}{n_i}, \end{split}$$

где $\varphi_E = \frac{\varphi_c - \varphi_v}{2}$ - потенциал середины запрещенной зоны, который называют также электростатическим потенциалом полупроводника.

Для того чтобы определить потенциал φ_F , нужно знать концентрации свободных носителей.

При оценке значений *п* и *р* используют условие нейтральности (точнее, квазинейтральности) полупроводника. Это важное условие формулируется следующим образом: в однородном полупроводнике не может быть существенных объемных некомпенсированных зарядов ни в равновесном состоянии, ни при наличии тока.

Поэтому в общем виде условие нейтральности для единичного объема записывают так:

$$p + N_{\mathcal{A}}^* - (n + N_{\mathcal{A}}^*) = 0$$
,

где $N_{\mathcal{A}}^*$, $N_{\mathcal{A}}^*$ — концентрации ионизированных доноров и акцепторов.

Уравнение говорит о том, что концентрация частиц, несущих положительный (дырки И ионизированные доноры), заряд несущих отрицательный концентрации частиц, заряд (электроны И акцепторы). Для электронных полупроводников, ионизированные содержащих акцепторов,

$$n=N_{\pi}^*+p.$$

Для дырочных полупроводников, не содержащих доноров,

$$p=N_A^*+n.$$

Перейдем непосредственно к оценке концентраций свободных носителей. Рассмотрим сначала электронные полупроводники. В типичном электронном полупроводнике выполняется неравенство n>p . Кроме того, в рабочем диапазоне температур донорные атомы практически полностью ионизированы, т. е. $N_{\mathcal{A}}^* = N_{\mathcal{A}}$. Тогда получаем концентрацию свободных электронов $n \approx N_{\mathcal{A}}$, которая, как видим, определяется концентрацией примеси и, следовательно, не зависит от температуры. Поскольку $np = n_i^2$, то получим концентрацию свободных дырок $p = n_i^2/N_{\mathcal{A}}$, которая очень сильно — экспоненциально — зависит от температуры. Наконец, находим уровень Ферми в типичном электронном полупроводнике:

$$\varphi_{Fn} = \varphi_E + \varphi_T \ell n \frac{N_{\mathcal{I}}}{n_i} = \varphi_c + \varphi_T \ell n \frac{N_{\mathcal{I}}}{N_c}.$$

Как видим, уровень Ферми в электронном полупроводнике лежит тем выше, чем больше концентрация доноров и чем меньше температура. Однако следует иметь в виду, что полученные выражения действительны в ограниченном температурном диапазоне: с понижением температуры степень ионизации доноров уменьшается и принятое равенство $N_{\mathcal{A}}^* = N_{\mathcal{A}}$ становится менее строгим. С повышением температуры увеличивается концентрация собственных носителей и постепенно нарушается принятое неравенство n > p (электронный полупроводник превращается в собственный).

Случай дырочного полупроводника, в котором p > n, нет необходимости рассматривать столь же подробно. Если акцепторы полностью ионизированы и температура ниже критической, то получаем аналогичные соотношения, характерные для ярко выраженного дырочного полупроводника:

$$p = N_A$$
, $n = n_i^2 / N_A$,

$$\varphi_{Fp} = \varphi_E - \varphi_T \ell n \frac{N_A}{n_i} = \varphi_v - \varphi_T \ell n \frac{N_A}{N_v}$$

Как видим, уровень Ферми в дырочном полупроводнике лежит тем ниже, чем больше концентрация акцепторов и чем меньше температура. Из приведенных выше уравнений следует, что увеличение количества электронов при данной температуре всегда вызывает пропорциональное уменьшение количества дырок и наоборот. Так как при данной температуре количество электронов и дырок постоянно, то рекомбинация одной пары вызовет генерацию электрона и дырки в другом месте. Рекомбинация и генерация дырок и электронов в полупроводнике происходят непрерывно.

В зависимости от характера процессов различают несколько видов рекомбинации рекомбинаций. При межзонной электроны ИЗ зоны проводимости непосредственно переходят в валентную зону. При этом выделяется энергия, равная ширине запрещенной зоны $\Delta \theta = \phi_{s} q$. Эта энергия выделяется или в виде фотона (излучательная рекомбинация) или в виде фонона (безизлучательная рекомбинация). Характер излучения зависит от строения зон полупроводника. Если экстремумы зон совпадают, в реальном полупроводнике ширина запрещенной зоны меняется в зависимости от геометрической координаты и при переходе электрона значение его импульса $p = m_n^* U$ остается постоянным, энергия $\Delta \Theta$ выделяется в виде фотона. несовпадении экстремумов обычно имеет место безизлучательная рекомбинация с выделением фонона.

В большинстве полупроводников, используемых в настоящее время, рекомбинация осуществляется через рекомбинационные центры, которые называют рекомбинационными ловушками или просто ловушками. Ловушки - это атомы примесей или дефекты кристаллической структуры, энергетические уровни которых находятся в запрещенной зоне, как правило,



Рис. 1.4. Процесс рекомбинации носителей заряда через ловушки

достаточно далеко как от валентной зоны, так и от зоны проводимости. Электрон из зоны проводимости может перейти на энергетический уровень ловушки (переход 1 на рис. 1.4) и затем либо вернуться назад (переход 2), либо перейти в валентную зону (переход 3). В последнем случае произойдет восстановление валентной связи. Рекомбинация носит ступенчатый своеобразный характер, и энергия $\Delta Э$ выделяется двумя порциями. Аналогичным двухступенчатым путем может происходить и генерация зарядов.

Поверхностная рекомбинация обусловлена тем, что на поверхности кристалла в результате ее окисления, адсорбции атомов примесей, наличия дефектов кристаллической решетки, вызванных механической обработкой, появляются поверхностные состояния, энергетические уровни которых лежат в запрещенной зоне.

Законы движения носителей заряда в полупроводниках. В общем случае в полупроводнике имеются градиент концентрации примесей, создающих электропроводность, и градиент электрического поля. Поэтому движение носителей заряда обусловлено двумя процессами: диффузией (под влиянием градиента концентраций) и дрейфом. Плотность токов дрейфа можно оценить, воспользовавшись выражениями (1.2).

Плотности диффузионных составляющих тока пропорциональны градиентам химических потенциалов χ_n и χ_p , которые для невырожденных полупроводников выражаются формулами (1.7). Поэтому в одномерном случае имеем:

$$j_{p\,\partial u\phi} = -qp\mu_p \frac{d\chi_p}{dx} = -qD_p \frac{dp}{dx} ; \qquad (1.9,a)$$

$$j_{n\partial u\phi} = qn\mu_n \frac{d\chi_n}{dx} = qD_n \frac{dn}{dx}.$$
 (1.9,6)

Здесь D_p и D_n — коэффициенты диффузии дырок и электронов, связанные с подвижностями тех же носителей формулой Эйнштейна $D=\varphi_T\mu$.

Знак минус имеет следующий физический смысл: диффузия всегда происходит в направлении убывания концентрации, а поскольку дырки несут положительный заряд, ток $j_{\rho \delta u \phi}$ должен быть положительным при $d\phi/dx < 0$.

Плотность суммарного диффузионного тока

$$j_{\partial u\phi} = j_{p\partial u\phi} + j_{n\partial u\phi} = qD_n \frac{dn}{dx} - qD_p \frac{dp}{dx}$$
 (1.10)

Плотность тока, протекающего в полупроводнике, складывается из диффузионной и дрейфовой составляющих плотности тока:

$$j = j_{\partial u\phi} + j_{\partial p} = qD_n \frac{dn}{dx} - qD_p \frac{dp}{dx} + qp\mu_p E + qn\mu_n E$$
 (1.11)

Из уравнения (1.11) видно, что для определения плотности тока в полупроводнике необходимо знать концентрации носителей заряда и напряженность поля E.

В общем случае концентрации p и n зависят от двух переменных: координаты x и времени t. Поэтому для определения токов нужно предварительно найти функции p(x,t) и n(x,t). Эти функции являются решениями так называемых уравнений непрерывности потока, которым в любой момент времени подчиняется движение носителей.

Для дырок и электронов уравнения непрерывности записываются в следующем виде:

$$\frac{\partial p}{\partial t} = \Delta g_p - \frac{p - p_0}{\tau_p} - \frac{1}{q} \operatorname{div} j_p; \qquad (1.12,a)$$

$$\frac{\partial n}{\partial t} = \Delta g_n - \frac{n - n_0}{\tau_n} - \frac{1}{q} \operatorname{div} j_n, \qquad (1.12,6)$$

где $p-p_0=\Delta p$ и $n-n_0=\Delta n$ — избыточные концентрации; Δg_n и Δg_p — скорости генерации под действием внешних факторов, например света; τ_p , τ_n - времена жизни носителей заряда.

Слагаемые в правых частях (1.12) соответствуют возможным причинам изменения концентрации носителей во времени. В частности, последние слагаемые можно рассматривать как скорости накопления или рассасывания носителей, обусловленные неравенством потоков, втекающих и вытекающих из некоторого элементарного объема. Такой небаланс потоков характеризуется дивергенцией вектора плотности потока. В нашем случае плотность потока есть j/q. Дивергенция этого вектора в одномерном случае равна:

$$div \frac{j}{a} = \frac{1}{a} \frac{\partial}{\partial x} \left(j_{\partial u\phi} + j_{\partial p} \right).$$

Подставляя сюда соотношения (1.2) и (1.10), получаем:

$$\frac{1}{q}\operatorname{div} j_{p} = -D_{p}\frac{\partial^{2} p}{\partial x^{2}} + \mu_{p}E\frac{\partial p}{\partial x} + p\mu_{p}\frac{\partial E}{\partial x};$$

$$\frac{1}{q}\operatorname{div} j_n = D_n \frac{\partial^2 n}{\partial x^2} + \mu_n E \frac{\partial n}{\partial x} + n \mu_n \frac{\partial E}{\partial x}.$$

С учетом этих выражений, а также при отсутствии внешних факторов (свет, радиация и т. п.) уравнения непрерывности (1.12) принимают следующую форму:

$$\frac{\partial p}{\partial t} = -\frac{p - p_0}{\tau_p} + D_p \frac{\partial^2 p}{\partial x^2} - \mu_p E \frac{\partial p}{\partial x} - p \mu_p \frac{\partial E}{\partial x}; \qquad (1.13,a)$$

$$\frac{\partial n}{\partial t} = -\frac{n - n_0}{\tau_n} + D_n \frac{\partial^2 n}{\partial x^2} + \mu_n E \frac{\partial n}{\partial x} + n \mu_n \frac{\partial E}{\partial x}, \qquad (1.13,6)$$

Из этих уравнений следует вывод.

Изменение концентраций носителей заряда в полупроводнике с течением времени происходит из-за их рекомбинации (первые члены правых частей), перемещений вследствие диффузии (вторые члены), и дрейфа (третьи и четвертые члены).

В том случае, когда поле отсутствует или когда его влиянием заведомо можно пренебречь, полагаем E=0. При этом выражения (1.13) упрощаются и носят название уравнений диффузии:

$$\frac{\partial p}{\partial t} = -\frac{p - p_0}{\tau_p} + D_p \frac{\partial^2 p}{\partial x^2}; \quad \frac{\partial n}{\partial t} = -\frac{n - n_0}{\tau_n} + D_n \frac{\partial^2 n}{\partial x^2}.$$

Уравнения диффузии позволяют достаточно строго анализировать многие типы полупроводниковых приборов.

Диэлектрическая релаксация. Пусть в ограниченном объеме полупроводника удалось сосредоточить избыточные концентрации электронов и дырок, так что образовался объемный заряд с плотностью λ . Под действием возникшего поля заряд будет рассасываться, т. е. носители будут покидать тот начальный объем, в котором они были сосредоточены. Такое рассасывание заряда под действием собственного поля носит название диэлектрической релаксации, или релаксации Максвелла.

При анализе диэлектрической релаксации пренебрегают рекомбинацией носителей и их диффузией, чтобы выделить явление в чистом виде. Следовательно, в правых частях (1.13) можно опустить все члены, кроме последних:

$$\frac{\partial p}{\partial t} = p \mu_p \frac{\partial E}{\partial x}; \quad \frac{\partial n}{\partial t} = n \mu_n \frac{\partial E}{\partial x}.$$

Вычитая второе уравнение из первого, получаем уравнение релаксации:

$$\frac{d(\Delta p - \Delta n)}{dt} = -\frac{\sigma}{\varepsilon_0 \varepsilon} (\Delta p - \Delta n).$$

Решением уравнения релаксации является экспоненциальная функция

$$\Delta p - \Delta n = \left[\Delta p(0) - \Delta n(0) \right] e^{-t/\tau_{\varepsilon}}, \qquad (1.14)$$

где $\left[\Delta p(0) - \Delta n(0)\right]$ — избыточная начальная концентрация и $\tau_{\epsilon} = \epsilon_0 \epsilon / \sigma$ — время диэлектрической релаксации.

Величина τ_{ϵ} характеризует время, в течение которого нарушена нейтральность полупроводника: через $(3 \div 4)$ τ_{ϵ} объемный заряд практически рассасывается и нейтральность восстанавливается. Время релаксации помимо диэлектрической проницаемости зависит от удельной проводимости или удельного сопротивления. Например, если $\rho = 1 Om \cdot cm$, то для германия и кремния $\tau_{\epsilon} \approx 10^{-12} c$. Такое крайне малое значение типично для процессов диэлектрической релаксации и является одной из основ квазинейтральности полупроводников.

Таким образом, если в полупроводник введено разное количество электронов и дырок, то разность концентраций носителей заряда противоположного знака стремится к нулю, уменьшаясь по экспоненциальному закону. Время диэлектрической релаксации не более $\tau_{\epsilon} \approx 10^{-12} \, c$. Поэтому процесс уравновешивания зарядов одного знака зарядами другого знака происходит за очень короткий промежуток времени.

Обычно различают два механизма обеспечения условия электронейтральности. Если в полупроводник с электропроводностью определенного типа, например p, ввести некоторое количество дырок,

концентрация которых равна $\Delta p(0)$, то они уходят из начального объема, изменяя свою концентрацию в соответствии с выражением

$$\Delta p = \Delta p(0)e^{-t/\tau_{\varepsilon}},$$

Если в полупроводник n-типа ввести дополнительные дырки, концентрация которых $\Delta p(0)$, то электроны из объема полупроводника под действием электрического поля приходят в область объема, куда были введены дырки, компенсируя заряд последних. В итоге в этом объеме через время $t = (3 \div 5)\tau_{\varepsilon}$ окажется дополнительный заряд электронов Δn , равный заряду введенных дырок $\Delta p(0)$:

$$\Delta n = \Delta p(0)(1 - e^{-t/\tau_{\varepsilon}}).$$

Таким образом, если возмущение было вызвано основными носителями заряда, то рассасывание их произойдет за малый промежуток времени. Если возмущение вызвано не основными для данного полупроводника носителями заряда, то в течение короткого времени в полупроводнике появится дополнительный заряд основных носителей, компенсирующий заряд неосновных носителей.

Если возмущение, в результате которого появилась дополнительная концентрация носителей заряда в полупроводнике, закончилось, то эти заряды в результате рекомбинации рассасываются, причем их концентрация убывает до равновесной по экспоненциальному закону

$$\Delta p = \Delta n = \Delta n(t_1)e^{-t/\tau} = \Delta p(t_1)e^{-t/\tau},$$

где $\Delta n(t_1) = \Delta p(t_1)$ - концентрации носителей заряда в момент прекращения возмущения и окончания процесса нейтрализации; τ - время жизни носителей заряда.

Время жизни носителей заряда $\tau > \tau_\epsilon$, поэтому рассасывание заряда происходит значительно дольше, чем его нейтрализация.

1.3. ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ ПЕРЕХОДЫ

Электрический переход в полупроводнике — это граничный слой между двумя областями, физические характеристики которых существенно различаются.

Переходы между двумя областями полупроводника с различным типом электропроводности, называют электронно-дырочными или p-n-переходами. Переходы между двумя областями с одним типом электропроводности (n-или p-типа), отличающиеся концентрацией примесей и соответственно значением удельной проводимости, называют электронно-электронными (n+n-переход) или дырочно-дырочными (p+-p-переход). Причем знак плюс в обозначении одного из слоев показывает, что концентрация носителей заряда одного типа в этом слое значительно выше, чем во втором, и поэтому слой имеет меньшее удельное электрическое сопротивление.

Переходы между двумя полупроводниковыми материалами, имеющими различную ширину запрещенной зоны, называют гетеропереходами. Если одна из областей, образующих переход, является металлом, то такой переход называют контактом металл — полупроводник.

Электрические переходы нельзя создать путем механического контакта двух областей с разными физическими свойствами, хотя при рассмотрении физических процессов такая абстракция обычно используется. Это объясняется тем, что поверхности кристаллов обычно загрязнены окислами и атомами других веществ. Существенную роль играет воздушный зазор, устранить который при механическом контакте практически невозможно.

Для уяснения процессов, в результате которых между областями с различными физическими свойствами возникают слои со свойствами, отличающимися от свойств каждой из областей, участвующих в контакте, рассмотрим процессы, происходящие при технологическом соединении разнородных материалов.

Контакт металл — **полупроводник.** Пусть уровень Ферми в металле φ_{F_M} , который всегда расположен в зоне проводимости, лежит выше уровня Ферми полупроводника p-типа φ_{F_p} (рис. $1.5,a,\delta$). Так как энергия электронов металла больше энергии носителей заряда полупроводника, то часть электронов перейдет из металла в полупроводник. Переход будет продолжаться до тех пор, пока уровни Ферми вблизи контакта не выровняются (в равновесной системе уровень Ферми должен быть единым). В полупроводнике вблизи контакта окажется избыточный заряд электронов Δn , которые начнут рекомбинировать с дырками.

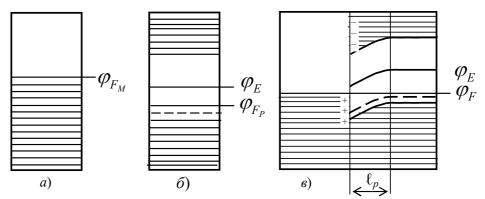


Рис. 1.5. Энергетическая зонная диаграмма контакта металлполупроводник р-типа: a - металл; δ - полупроводник p-типа; ϵ - контакт металл—полупроводник.

Концентрация последних вблизи контакта уменьшится, так как произведение концентраций носителей заряда в равновесном состоянии при данной температуре - величина постоянная. Уменьшение концентрации дырок приведет к нарушению электронейтральности на этом участке. Отрицательно заряженные ионы акцепторной примеси будут не скомпенсированы зарядами дырок и, следовательно, в полупроводнике вблизи места контакта образуется слой неподвижных отрицательно

заряженных ионов акцепторной примеси. С уходом электронов из металла тонкий слой, прилегающий к месту контакта, зарядится положительно. В результате у границ контакта возникнут объемные заряды, и появится контактная разность потенциалов. Образовавшееся электрическое поле препятствует дальнейшему движению электронов из металла в полупроводник и способствует переходу электронов из полупроводника ртипа (неосновные носители заряда) в металл.

равновесной системе наблюдается динамическое встречно движущихся основных и неосновных носителей Результирующий ток через переход равен нулю. Так как концентрация основных носителей заряда (дырок) в приконтактном слое полупроводника понижена по сравнению с их концентрацией в его объеме, то этот слой имеет удельное сопротивление, которое будет сопротивление всей системы. Уменьшение или увеличение концентрации носителей заряда характеризуется изменением положения уровня Ферми относительно соответствующих зон. При уменьшении концентрации дырок и увеличении концентрации электронов энергетическое расстояние между потолком валентной зоны и уровнем Ферми увеличивается, а между дном зоны проводимости и уровнем Ферми уменьшается. Поэтому энергетические уровни на узком приконтактном участке, толщина которого характеризуется называемой дебаевской длиной l_n искривлены (рис. $1.5, \theta$): $l_n \approx 10^{-4} \div 10^{-6}$ cm.

Если к системе подключить внешнее напряжение, причем плюс - к полупроводнику, а минус - к металлу, то возникнет дополнительное электрическое поле, снижающее внутреннее электрическое поле в переходе. Сопротивление приконтактного высокоомного слоя уменьшается и через переход потечет ток, обусловленный переходом электронов из металла в полупроводник. Увеличение приложенного напряжения приводит к увеличению тока. При смене полярности приложенного напряжения (плюс - к металлу, минус - к полупроводнику) внешнее электрическое поле суммируется с внутренним полем и приконтактный слой еще сильнее обедняется дырками. Сопротивление перехода увеличивается. Так как электрическое поле не препятствует движению электронов полупроводника р-типа, последние будут проходить через переход, вызывая ток в цепи. Этот ток мал в связи с низкой концентрацией неосновных носителей заряда.

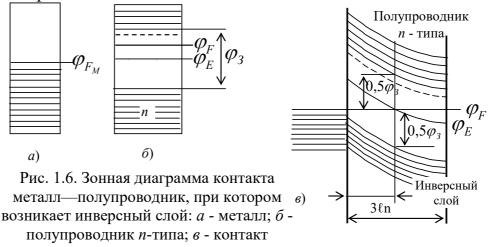
Таким образом, переход между металлом и полупроводником обладает вентильными свойствами. Его называют барьером Шоттки.

Аналогичные процессы имеют место при контакте металла с полупроводником п-типа, у которого уровень Ферми выше, чем у металла (рис. 1.6). Электроны из полупроводника переходят в металл, искривляя вверх энергетические уровни и обедняя поверхностный слой основными носителями заряда. Это приводит к нарушению электронейтральности на данном участке и образованию областей, состоящих из

нескомпенсированных положительно заряженных ионов донорной примеси. Возникают контактная разность потенциалов и переход, обладающий вентильными свойствами.

В зависимости от положения уровня Ферми в металле при контакте его с полупроводником в последнем может образоваться слой, имеющий даже противоположный тип электропроводности (инверсный слой). Действительно, если взять металл, у которого уровень Ферми ниже середины запрещенной зоны φ_E , и полупроводник n-типа и соединить их вместе, то энергетические уровни изогнутся так сильно, что вблизи валентной зоны уровень Ферми будет находиться на расстоянии, меньшем $0.5 \varphi_3$.

Такое расположение уровня Ферми относительно потолка валентной зоны характеризует электропроводность p-типа. Следовательно, в полупроводнике n-типа образовался слой с электропроводностью p-типа, причем электропроводность одного типа плавно переходит в электропроводность другого типа. Это явление объясняется тем, что электронов в зоне проводимости полупроводника недостаточно для получения равновесной системы (выравнивания уровней Ферми) и часть электронов из валентной зоны переходит в металл, в результате чего и появляются дырки.



Определенный интерес представляет случай контакта металл-полупроводник, когда уровень Ферми металла ниже соответствующего уровня полупроводника p-типа, т. е. $\varphi_{F_M} < \varphi_{F_p}$ и выше уровня Ферми полупроводника n-типа, т. е. $\varphi_{F_M} > \varphi_{F_n}$.

металл-полупроводник.

При этом граничные слои будут не обеднены, а обогащены основными носителями и удельное сопротивление граничных слоев окажется значительно меньше, чем соответствующее сопротивление вдали от границы. Такие переходы являются основой омического контакта.

Действительно, при соединении металла с полупроводником p-типа, у которого $\varphi_{F_M} < \varphi_{F_p}$, электроны полупроводника перейдут в металл, в результате чего приповерхностный слой окажется обогащенным основными

носителями заряда - дырками. Удельное сопротивление приконтактной области станет меньше, чем в объеме полупроводника. Аналогично, приконтактный слой полупроводника n-типа при $\varphi_{FD} < \varphi_{Fn}$ будет обогащен

электронами за счет их перехода из металла, где уровень Ферми выше. Ввиду малого значения сопротивлений зон, прилегающих к контакту, они не оказывают существенного влияния на общее сопротивление системы. Подключение напряжения прямой или обратной полярности изменяет лишь степень обогащения приконтактных областей основными носителями заряда, практически не меняя общего сопротивления системы. На основе таких переходов металл-полупроводник выполняются выводы от областей полупроводника.

Контакт двух полупроводников *p***- и** *n***-типов.** Рассмотрим переход между двумя областями полупроводника, имеющими различный тип электропроводности. Концентрации основных носителей заряда в этих областях могут быть равны или существенно различаться.

Электронно-дырочный переход, у которого $p_p \approx n_n$, называют симметричным p-n-переходом.

Если концентрации основных носителей заряда в областях различны ($p_p < n_n$ или $p_p > n_n$) и отличаются в 100—1000 раз, то такие p-n-переходы называют несимметричными.

Несимметричные *p-n*-переходы распространены гораздо шире, чем симметричные, поэтому в дальнейшем будем рассматривать только их. В зависимости от характера распределения примесей, обеспечивающих требуемый тип электропроводности, в областях различают два типа переходов: резкий (ступенчатый) и плавный. В резком переходе концентрации примесей на границе раздела областей изменяются на расстоянии, соизмеримом с диффузионной длиной; в плавном переходе - на расстоянии, значительно большем диффузионной длины. Резкость границы играет существенную роль, так как в плавном *p-n*-переходе трудно получить те вентильные свойства, которые необходимы для работы диодов и транзисторов.

Свойства несимметричного р-п-перехода. Пусть концентрация дырок в области полупроводника с электропроводностью p-типа, т. е. в области p, намного выше концентрации электронов в области n (рис. 1.7,a), т. е. слой p более низкоомный.

Поскольку концентрация дырок в области p выше, чем в области n, то часть дырок в результате диффузии перейдет в область n. В области n вблизи границы окажутся избыточные дырки, которые будут рекомбинировать с электронами. Соответственно в этой зоне уменьшится концентрация свободных электронов, и образуются области нескомпенсированных положительных зарядов донорных атомов. В области p уход дырок из граничного слоя способствует образованию областей с

нескомпенсированными отрицательными зарядами акцепторных атомов (рис. $1.7, \varepsilon$).

Подобным же образом происходит диффузионное перемещение электронов из слоя n в слой p. Однако в связи с малой концентрацией электронов по сравнению с концентрацией дырок перемещением основных носителей заряда высокоомной области в первом приближении пренебрегают. Перемещение происходит до тех пор, пока уровни Ферми обоих слоев не уравняются.

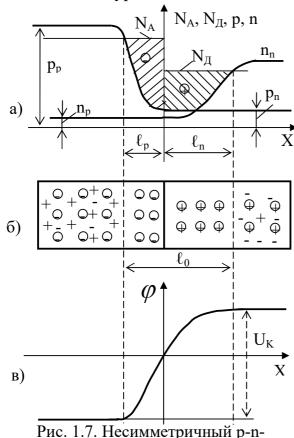


Рис. 1.7. Несимметричный р-п-переход: а - распределение концентраций примесей в зоне р-п-перехода; б - структура р-п-перехода (+, - в кружочках - ионы. +, - - дырки и электроны); в - распределение потенциала.

Область образовавшихся неподвижных пространственных зарядов (ионов) и есть область *p-п*-перехода. В ней имеет место пониженная концентрация основных носителей заряда и, следовательно, повышенное сопротивление, которое определяет электрическое сопротивление всей системы.

В зонах, прилегающих к месту контакта двух разнородных областей, нарушается условие электронейтральности. В области р остается нескомпенсированный заряд отрицательно заряженных акцепторных примесей, а в области n- положительно заряженных доноров (рис. 1.7, δ , ϵ). Но за пределами p-nперехода все заряды взаимно компенсируют друг друга И полупроводник В целом остается электрически нейтральным.

Электрическое поле, возникающее между разноименными ионами, препятствует перемещению основных носителей заряда. Поэтому поток дырок из области p в область n

и электронов из n в p уменьшается по мере роста напряженности электрического поля. Однако это поле не препятствует движению через переход неосновных носителей, имеющихся в p- и n-областях. Эти носители заряда собственной электропроводности, имеющие энергию теплового происхождения, генерируются в объеме полупроводника и, диффундируя к электрическому переходу, захватываются электрическим полем. Они перебрасываются в область с противоположной электропроводностью.

Переход неосновных носителей приводит к уменьшению объемного заряда и электрического поля в переходе. Как следствие, имеет место

дополнительный диффузионный переход основных носителей, в результате чего электрическое поле принимает исходное значение. При равенстве потоков основных и неосновных носителей заряда и соответственно токов наступает динамическое равновесие.

Таким образом, через p-n-переход в равновесном состоянии (без приложения внешнего потенциала) движутся два встречно направленных потока зарядов, находящихся в динамическом равновесии и взаимно компенсирующих друг друга. Суммарная плотность тока, определяемая выражением (1.11), будет равна нулю.

Ионы в p-n-переходе создают разность потенциалов U_{K} которую называют потенциальным барьером или контактной разностью потенциалов. Производная от нее, взятая по геометрической координате дает значение напряженности электрического поля в переходе

$$E = \partial U_K / \partial x$$

Значение контактной разности потенциалов определяется положениями уровней Ферми в областях n и p

$$U_K = \varphi_{F_p} - \varphi_{F_n}$$

и в первом приближении для рассмотренного полупроводника ее находят из выражения

$$U_K = \varphi_T \ln \left(n_{n_0} p_{p_0} / n_i^2 \right),$$

где n_{n_0}, p_{p_0} — концентрации основных носителей заряда в равновесном состоянии в областях n и p.

Величину $U_{\it K}$ иногда называют $\partial u \phi \phi y$ зионным потенциалом, поскольку эта разность потенциалов, во-первых, образуется в результате диффузии носителей через переход и, во-вторых, противодействует диффузионным потокам носителей.

Учитывая, что в равновесном полупроводнике при данной температуре $n_i^2 = n_{p_0} p_{p_0} = p_{n_0} n_{n_0}$ выражение для контактной разности потенциалов можно записать в виде

$$U_K = \varphi_T \ln(n_{n_0}/n_{p_0}) \approx \varphi_T \ln(N_a N_{\mathcal{A}}/n_i^2), \qquad (1.15.a)$$

$$U_K = \varphi_T \ln(p_{p_0}/p_{n_0}). \tag{1.15.6}$$

Так, если у германия $N_a=10^{17}\,c\text{M}^{-3}$; $N_{\mathcal{A}}=10^{15}\,c\text{M}^{-3}$; T=300K; $n_i=255\cdot 10^{13}\,c\text{M}^{-3}$, то $U_K\approx 0.3B$. Значение контактной разности потенциалов у германиевых полупроводниковых приборов при комнатной температуре обычно не превышает $0.4~\mathrm{B}$; в кремниевых приборах U_K может достигать 0.7— $0.8~\mathrm{B}$.

Ширина несимметричного ступенчатого p-n-перехода может быть определена из выражения

$$l_0 = \sqrt{\frac{2\varepsilon\varepsilon_0 U_K \left(N_a + N_{\mathcal{A}}\right)}{qN_a N_{\mathcal{A}}}} \approx \sqrt{\frac{2\varepsilon\varepsilon_0 U_K}{qN_{\mathcal{A}}}}$$

где ϵ - относительная диэлектрическая проницаемость полупроводника; ϵ_0 - диэлектрическая постоянная воздуха.

Переход p-n смещен в прямом направлении. Если к p-n-переходу приложить напряжение U плюсом к области p, а минусом — к области n, то это напряжение будет почти полностью падать на p-n-переходе, сопротивление которого во много раз выше сопротивлений областей p и n. В p-n-переходе появится дополнительное внешнее электрическое поле, уменьшающее внутреннее поле p-n-перехода. Потенциальный барьер уменьшится и станет равным $U_1 = U_K - U$. Соответственно уменьшится

ширина
$$p$$
- n -перехода $l \approx \sqrt{\frac{2\epsilon\epsilon_0(U_K - U)}{qN_A}}$ и его сопротивление.

В цепи потечет электрический ток. Однако до тех пор, пока $|U_K| > |U|$ обедненный носителями заряда p-n-переход имеет высокое сопротивление, и ток имеет малое значение. Этот ток вызван дополнительным диффузионным движением носителей заряда, перемещение которых стало возможным в связи с уменьшением потенциального барьера.

При $|U_K|$ =|U| толщина р-п-перехода стремится к нулю и при дальнейшем увеличении напряжения U переход как область, обедненная носителями заряда, вообще отсутствует. В результате компенсации внешним напряжением потенциального барьера электроны и дырки, являющиеся основными носителями заряда в областях p и n, начинают свободно диффундировать в области с противоположным типом электропроводности. Следовательно, существовавший в равновесном состоянии баланс токов диффузии и дрейфа нарушается и вследствие снижения потенциального барьера диффузия основных носителей заряда увеличивается. Через переход потечет ток, который носит название прямого тока.

Введение («нагнетание») носителей заряда через электронно-дырочный переход в область полупроводника, где они являются неосновными носителями за счет снижения потенциального барьера, называется инжекцией.

Если *p-n*-переход является несимметричным и концентрация дырок в области *p* во много раз выше концентрации электронов в области *n*, то диффузионный поток дырок будет во много раз превышать соответствующий поток электронов и последним можно пренебречь. В этом случае будет иметь место односторонняя инжекция носителей заряда.

В несимметричном p-n-переходе концентрации основных носителей различаются на несколько порядков $(10^8 - 10^4)$. Поэтому концентрация инжектируемых неосновных носителей гораздо больше в высокоомном слое, чем в низкоомном, т.е. инжекция имеет односторонний характер.

Неосновные носители заряда инжектируются в основном из низкоомного слоя в высокоомный слой.

Инжектирующий слой с относительно малым удельным сопротивлением называют эмиттером; слой, в который инжектируются не основные для него носители, — базой.

Изменение высоты потенциального барьера сопровождается, вообще говоря, изменением всех четырех граничных концентраций. Однако поскольку концентрации основных носителей значительно больше, чем неосновных, можно считать, что меняются только последние. Поэтому заменим в правых частях формул (1.15) концентрации n_{p_0} на n_p и p_{n_0} на p_n , а в левых частях — величину U_K на $U_1 = U_K - U$. После этого, подставляя значения U_K из (1.15), нетрудно установить связь между граничными концентрациями неосновных носителей в равновесном и неравновесном состояниях перехода:

$$p_{n} = p_{n_{0}} e^{U/\phi_{T}}; \ n_{p} = n_{p_{0}} e^{U/\phi_{T}}$$
 (1.16)

Из (1.16) следует, что концентрация неосновных носителей заряда на границе p-n-перехода увеличивается по экспоненциальному закону в зависимости от напряжения, приложенного к нему.

Дополнительные неосновные носители заряда в течение времени $(3 \div 5)\tau_{\varepsilon}$ компенсируются основными носителями заряда, которые приходят из объема полупроводника. В результате на границе p-n-перехода появляется избыточный заряд основных носителей заряда и выполняется условие $\Delta n_n \approx \Delta p_n$; $\Delta p_p \approx \Delta n_p$. Полупроводник опять становится электронейтральным.

Такое перераспределение основных носителей заряда приводит к появлению электрического тока во внешней цепи, так как по ней поступают носители заряда взамен ушедших к p-n-переходу и исчезнувших в результате рекомбинации.

Неосновные носители заряда, оказавшиеся вследствие инжекции на границе *p-n*-перехода, перемещаются внутрь области с противоположным типом электропроводности. Причиной этого явления являются диффузия и дрейф. Если напряженность электрического поля в полупроводнике невелика, основной причиной движения является градиент концентрации. Под его влиянием неосновные носители заряда (в рассматриваемом случае дырки) движутся внутрь полупроводника, а основные (электроны) — в сторону инжектирующей поверхности, где идет интенсивная рекомбинация.

При диффузии неосновных носителей заряда внутрь полупроводника концентрация их непрерывно убывает из-за рекомбинаций. Если размеры ри n-областей превышают диффузионные длины L_p , L_n (массивный полупроводник), то концентрации неосновных носителей заряда при удалении от перехода определяются выражениями

$$p(x) = p_{n_0} + \Delta p_n e^{-x/L_p}$$
, $n(x) = n_{p_0} + \Delta n_p e^{-x/L_n}$, (1.17)

где x - расстояние от точки, где избыточная концентрация равна Δp_n или Δn_n .

Таким образом, если в массивном полупроводнике в какой-то точке концентрация неосновных носителей заряда равна Δp , то на расстоянии х в глубине полупроводника она уменьшится в $e^{-x/L}$ раз.

Распределение неосновных носителей заряда в массивном полупроводнике показано на рис. 1.8,a. На расстоянии $x \approx (3 \div 5)L$ концентрация неосновных носителей заряда стремится к p_{n_0} и n_{p_0} .

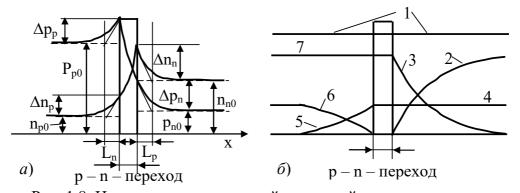


Рис. 1.8. Изменение концентраций носителей заряда в массивном полупроводнике (а) и составляющие тока в нем (б): 1 - суммарный ток; 2 - электронный ток рекомбинации; 3 -дырочный ток диффузии; 4 - электронный ток, вызванный инжекцией; 5 - электронный ток диффузии; 6 - дырочный ток рекомбинации; 7 - дырочный ток, вызванный инжекцией.

Следовательно, вблизи p-n-перехода ток в системе обусловлен в основном диффузионным движением инжектированных носителей заряда. Вдали от p-n-перехода, где диффузионная составляющая тока стремится к нулю, последний имеет дрейфовый характер и основные носители заряда движутся в электрическом поле, созданном внешним напряжением на участке областей p и n, имеющих омическое сопротивление (рис. $1.8, \delta$). Если толщины W областей n и p достаточно малы, так что выполняется условие $W_p < L_p$ и $W_n < L_n$, то можно считать, что концентрация неосновных носителей заряда внутри полупроводника изменяется по закону, близкому к линейному:

$$p(x) = p_{n_0} + \Delta p_n (1 - x/W_n); \ n(x) = n_{p_0} + \Delta n_p (1 - x/W_p). \tag{1.18}$$

В установившемся режиме избыточные неосновные носители заряда, накопленные в области с противоположным типом электропроводности, несут заряд Q, значение которого пропорционально их концентрации, а, следовательно, току через систему и постоянной времени жизни неосновных носителей заряда $\tau: Q = I\tau$.

Поэтому любое изменение тока сопровождается изменением заряда, накопленного с обеих сторон p-n-перехода. При односторонней инжекции заряд в основном накапливается в высокоомной базе.

В равновесном состоянии через p-n-переход протекает ток, имеющий две составляющие, одна из которых обусловлена диффузией основных носителей заряда в область, где они являются неосновными, вторая - дрейфом неосновных носителей заряда теплового происхождения $I = I_{\partial ud} - I_{\partial p} = 0$. При приложении к p-n-переходу прямого напряжения это

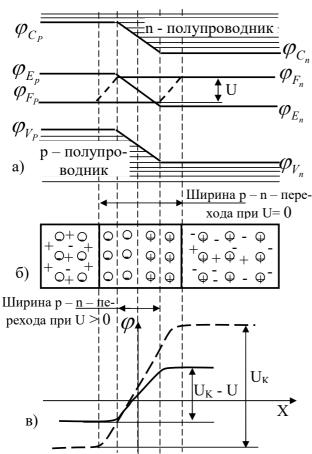


Рис. 1.9. Энергетическая зонная диаграмма р-п-перехода при прямом смещении (а), структура р-п-перехода, смещенного в прямом направлении (б), распределение потенциала р-п-перехода (в)

равновесие нарушается. диффузии основных носителей заряда $I_{\partial ud}$ счет снижения потенциального барьера ρ^{U/φ_T} увеличивается раз является функцией приложенного напряжения:

$$I_{\partial u\phi}=I_0e^{U/\varphi_T}$$

 I_0 - ток, обусловленный дрейфом неосновных носителей заряда через p-n-переход, находящийся в равновесном состоянии.

Вторая составляющая тока приложении напряжения остается практически без изменения. Это обусловлено тем, что создающие ток электроны и дырки генерируются вблизи р-nперехода на расстоянии, меньшем диффузионной длины L. Те заряды, которые рождаются на большем расстоянии, основном рекомбинируют, не дойдя Изменение перехода. ширины

перехода для носителей заряда этого происхождения не играет существенной роли; они как генерировались в пределах толщины, определяемой диффузионной длиной, так и будут генерироваться. Соответственно ток, обусловленный движением этих носителей заряда, останется без изменения, т.е. таким же, как и в равновесном состоянии $I_{op} = I_0$. Следовательно, результирующий ток через p-n-переход при приложении прямого напряжения

$$I_{np} = I_{\partial u\phi} - I_{\partial p} = I_0 \left(e^{U/\varphi_T} - 1 \right). \tag{1.19}$$

В неравновесной системе постоянство уровня Ферми нарушается. Поэтому при анализе используют понятие «квазиуровень Ферми», которым

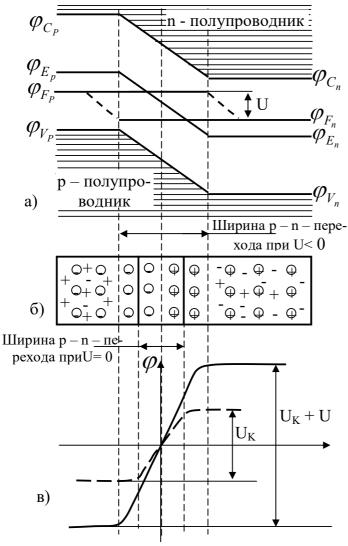


Рис. 1.10. Энергетическая зонная диаграмма p-n-перехода при обратном смещении (а), структура p-n-перехода (б), распределение потенциала в переходе (в)

оперируют так же, как уровнем Ферми.

Зонная энергетическая диаграмма полупроводника при включении прямого напряжения показана на рис. 1.9, а. Как видно из диаграммы, квазиуровни Ферми неизменны во всей области р и п, а также р-п-переходе. во всем Пунктиром условно показаны квазиуровни Ферми ДЛЯ неосновных носителей заряда в ИЗ областей. каждой пределами р-п-перехода на некотором расстоянии от него они совпадают с квазиуровнями для основных носителей заряда. Изменение ширины *p-n*перехода И распределение потенциалов вблизи p-nперехода представлено на рис. 1.9, б, в.

Переход *p-n*, смещенный в обратном направлении. Если к электронно-дырочному переходу приложено обратное напряжение, полярность которого совпадает с направлением контактной

разности потенциалов: плюс - к n-области, минус - к p-области, то общий потенциальный барьер (рис. 1.10, a, s) повышается. Движение основных носителей через p-n-переход уменьшится и при некотором значении U совсем прекратится. Другими словами, в этом случае электроны и дырки начнут двигаться от p-n-перехода и дефицит свободных носителей заряда в p-n-переходе увеличится (рис. 1.10, δ).

При этом ток будет обусловлен движением неосновных носителей, которые, попав в поле электронно-дырочного перехода, будут им захватываться и переноситься через p-n-переход.

Процесс «отсоса» неосновных носителей заряда (при обратном включении напряжения) называется экстракцией.

Уход неосновных носителей заряда приведет к тому, что концентрация их у границ *p-n*-перехода снизится до нуля. Неосновные носители заряда вследствие диффузии начнут двигаться к границе p-n-перехода, компенсируя убыль зарядов и создавая электрический ток. При малых значениях обратного напряжения кроме этого тока через переход движутся основные носители заряда, вызывая противоположно направленный ток

$$I_{\partial u\phi} = I_0 e^{-U/\phi_T}$$

Результирующий ток p-n-перехода при обратном включении

$$I_{o\delta p} = I_{\partial u\phi} - I_{\partial p} = I_0 \left(e^{-U/\phi_T} - 1 \right) \tag{1.20}$$

Таким образом, тепловой ток, вызванный неосновными носителями заряда, и в этом случае остается неизменным, а ток, вызванный диффузией основных носителей заряда, уменьшается по экспоненциальному закону. При напряжении U, равном нескольким φ_T (φ_T = 25мВ при T = 300 K), током основных носителей заряда можно пренебречь. Значение обратного тока не будет зависеть от обратного напряжения, приложенного к p-n-переходу. Поэтому тепловой ток I_0 и в этом случае называют обратным током насыщения или просто обратным током. Это объясняется тем, что все неосновные носители заряда, генерируемые в объеме, ограниченном диффузионной длиной и площадью *p-n*-перехода, участвуют в движении через *p-n*-переход. Энергетическая диаграмма *p-n*-перехода, смещенного в обратном направлении, показана на рис. 1.10,а. По расположению квазиуровней Ферми для неосновных носителей заряда видно, что их концентрация на границах p-n-перехода мала, а в объеме полупроводника совпадает с равновесной. Идеализированная вольт-амперная характеристика (ВАХ) диода описывается выражением

$$I=I_0(e^{U/\phi_T}-1),$$

где
$$I_0 = \frac{qD_nS}{L_n} n_{p_0} + \frac{qD_pS}{L_p} p_{n_0}$$
 - тепловой ток, S — площадь перехода.

Ток I_0 , определяющий «масштаб» характеристики, называется *тепловым током*. Термин «тепловой» отражает сильную температурную зависимость тока I_0 , а также тот факт, что он равен нулю при абсолютном нуле температуры. Другим распространенным термином является «обратный ток насыщения», происхождение которого связано с тем, что при отрицательном напряжении $|U|>> \varphi_T$ обратный ток идеализированного диода равен I_0 и не зависит от напряжения.

Итак, идеализированный p-n-переход обладает вентильными свойствами. При приложении к нему напряжения, смещающего p-n-переход в прямом направлении, протекает ток, который при увеличении напряжения увеличивается по экспоненциальному закону. Если приложить напряжение, смещающее p-n-переход в обратном направлении, то сопротивление его возрастет. В цепи протекает малый тепловой ток, который не зависит от

приложенного напряжения и увеличивается по экспоненциальному закону при увеличении температуры.

p-i-, n-i-, p^+-p , n^+-n- типов. Кроме Переходы переходов встречаются и другие типы переходов. Это связано с наличием в некоторых полупроводниках областей, концентрации носителей заряда в существенно отличаются. Можно, например, полупроводник, в одной области которого электропроводность собственная (i), а в другой - примесная (p) или (p). Переход между этими двумя областями носит название p-i- или n-i-перехода. Если в одном из слоев концентрация основных носителей заряда намного выше (n+, p+), чем в другой области с однотипной электропроводностью, то возникают n^+ - n^- или p^+ - p переходы. При контакте собственного и примесного полупроводников $(p_p > p_i \text{ и } n_n > n_i)$ из-за разности концентраций носителей заряда возникает диффузия дырок в собственный полупроводник і-типа и электронов в полупроводник р-типа. Появляется разность потенциалов, образованная областью с нескомпенсированными отрицательно заряженными ионами акцепторных примесей и дырками в полупроводнике с собственной электропроводностью. Однако эта разность потенциалов значительно меньше, чем в *p-n*-переходе, и слой, обедненный носителями заряда, простирается большей частью в область собственного полупроводника.

На основе p-i и n-i-переходов создают полупроводниковые приборы, допускающие подключение высоких обратных напряжений. В обычном p-n-переходе подключение высокого напряжения может создать в нем настолько высокую напряженность электрического поля, что наступит электрический пробой последнего. Если области p и n разделить высокоомным слоем с собственной электропроводностью, то напряженность поля в переходе существенно снизится при том же значении потенциального барьера. Такой p-i-n-переход будет иметь как бы ступенчатое изменение контактной разности потенциалов и концентрации примесей.

Аналогичная картина получится при контакте двух полупроводников с электропроводностью одного типа, имеющих разную концентрацию примесей. Высота потенциального барьера при этом будет ниже, чем в p-i-переходе, так как разность в положениях уровней Ферми $\left(\varphi_{F_p}^+ - \varphi_{F_p}^-\right)$ и $\left(\varphi_{F_n}^+ - \varphi_{F_n}^-\right)$ будет меньше, чем $\left(\varphi_{F_p}^- - \varphi_{F_i}^-\right)$ и $\left(\varphi_{F_n}^- - \varphi_{F_i}^-\right)$. Эти переходы имеют

некоторую асимметрию электропроводности, но практически не обладают вентильными свойствами. Соответственно в них практически отсутствует инжекция неосновных носителей заряда в высокоомную область.

1.4. ОСОБЕННОСТИ РЕАЛЬНЫХ р-п-ПЕРЕХОДОВ

В реальных диодах прямая и обратная ветви вольт-амперной характеристики отличаются от идеализированной формы. При прямом включении существенное влияние на ход вольт-амперной характеристики оказывает падение напряжения на сопротивлении базы диода, которое начинает проявляться уже при токах, превышающих 2-10 мА.

С учетом падения напряжения на базе диода уравнение прямой ветви вольт-амперной характеристики диода описывается уравнением

$$I = I_0 \left[e^{(U - I \cdot r_6)/\varphi_T} - 1 \right]$$
 (1.21)

где r_6 - омическое сопротивление базы диода.

Прологарифмировав (1.21), найдем падение напряжения на диоде:

$$U = \varphi_T \ln(I/I_0 + 1) + I \cdot r_{\tilde{o}}. \tag{1.22}$$

Падение напряжения на диоде U зависит от тока I, протекающего через него, и имеет большее значение у диодов с малым током I_0 . Так как у кремниевых диодов тепловой ток I_0 мал, то падение напряжения на диоде U в открытом состоянии у них значительно больше, чем у германиевых (рис. 1.11).

При увеличении температуры прямая ветвь характеристики становится более крутой из-за увеличения I_0 . Падение напряжения, соответствующее тому же значению прямого тока, при этом уменьшается, что оценивается с помощью температурного коэффициента напряжения (TKU):

$$\varepsilon = \Delta U / \Delta T \tag{1.23}$$

ТКU показывает, насколько должно измениться напряжение на p-n-переходе при изменении температуры на 1°C при токе I = const. В идеальном p-n-переходе обратный ток [см. (1.20)] уже при сравнительно небольшом обратном напряжении не зависит от значения последнего. Однако при исследованиях реальных p-n-переходов наблюдается достаточно сильное увеличение обратного тока при увеличении приложенного напряжения, причем в кремниевых структурах обратный ток на 2—3 порядка превышает тепловой ток. Такое отличие экспериментальных данных от теоретических объясняется термогенерацией носителей заряда непосредственно в области p-n-перехода и существованием канальных токов и токов утечки.

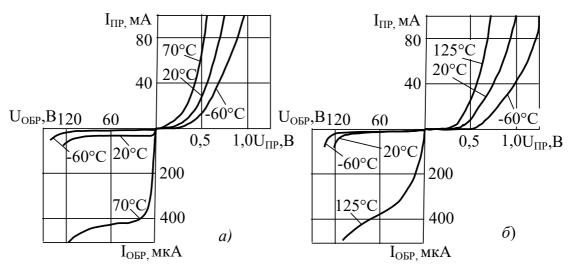


Рис. 1.11. Изменение вольт-амперных характеристик при изменении температуры для германиевого (a) и кремниевого (δ) диодов

Канальные токи обусловлены наличием поверхностных энергетических состояний, искривляющих энергетические зоны вблизи поверхности и приводящих к появлению инверсных слоев. Эти слои называют каналами, а токи, протекающие через переход между инверсным слоем и соседней областью, - канальными токами.

При практическом использовании диодов выделять составляющие, которые искажают идеализированную вольт-амперную характеристику, сложно и нецелесообразно. Поэтому у реальных диодов в качестве одного из основных параметров используют обратный ток $I_{oбp}$, который измеряют при определенном значении обратного напряжения. У германиевых диодов $I_{oбp} \approx I_0$, у кремниевых $I_{oбp} >> I_0$. Так как значения обратного тока у диодов изменяются в широких пределах (от экземпляра к экземпляру), в паспортных данных на каждый вид диода указывается его максимально допустимое значение.

Тепловой ток и остальные составляющие обратного тока сильно зависят от температуры. Для теплового тока справедлива зависимость

$$I_0(T) = I_0(T_0)e^{\alpha \Delta T} , \qquad (1.24)$$

где $\Delta T = T - T_0$; $I_0(T_0)$ - тепловой ток при температуре T_0 ; α - постоянный коэффициент (для германия $\alpha_{Ge} \approx 0.09 K^{-1}$ при T < 350~K, для кремния $\alpha_{Si} \approx 0.13 K^{-1}$ при T < 400~K).

С помощью выражения (1.24) можно ориентировочно определять обратный ток при разных температурах p-n-перехода у германиевых диодов. В кремниевых диодах в диапазоне рабочих температур доля теплового тока в полном обратном токе невелика: $I_{oбp} \approx 10^3 I_0$. У них обратный ток в основном определяется генерационно-рекомбинационными явлениями в p-n-переходе.

Для инженерных расчетов обратного тока в зависимости от температуры окружающей среды можно пользоваться упрощенным выражением

$$I_{o\delta p}(T) \approx I_{o\delta p}(T_0) \cdot 2^{\Delta T/T^*}$$
(1.25)

где T^* - приращение температуры, при котором обратный ток $I_{oбp}(T_0)$ удваивается ($T^* \approx 8\text{-}10^{\circ}\text{C}$ для германия и $T^* \approx 6\text{-}7^{\circ}\text{C}$ для кремния).

В практике часто считают, что обратный ток германиевых диодов увеличивается в два раза, а кремниевых - в 2,5 раза при увеличении температуры на каждые 10° С. При этом фактическое изменение обратного тока обычно занижается. Так как обратный ток в кремниевых диодах на несколько порядков меньше, чем в германиевых, им часто пренебрегают.

Пробой *p-n*-перехода. Под пробоем *p-n*-перехода понимают значительное уменьшение обратного сопротивления, сопровождающееся возрастанием обратного тока при увеличении приложенного напряжения. Различают три вида пробоя: туннельный, лавинный и тепловой.

В основе туннельного пробоя лежит туннельный эффект, т. е. «просачивание» электронов сквозь потенциальный барьер, высота которого больше, чем энергия носителей заряда. Иными словами, туннельный пробой наступает тогда, когда напряженность электрического поля возрастает настолько, что становится возможным туннельный переход электронов из валентной зоны полупроводника с электропроводностью одного типа в зону проводимости полупроводника с электропроводностью другого типа (рис. 1.12, а). Туннельный пробой чаще всего возникает у полупроводниковых приборов, имеющих узкий р-п-переход и малое значение удельного сопротивления, причем напряженность электрического поля должна быть высокой (более 10^5 В/см). При такой напряженности энергетические зоны искривляются настолько, что энергия электронов валентной зоны полупроводника р-типа становится такой же, как и энергия свободных электронов зоны проводимости полупроводника *п*-типа. В результате перехода электронов «по горизонтали» из области р в область n возникает туннельный ток. Начало туннельного пробоя оценивается по десятикратному превышению туннельного тока над обратным. увеличении температуры напряжение, при котором возникает туннельный пробой, уменьшается. Вольт-амперная характеристика 2 туннельного пробоя представлена на рис. 1.12, δ .

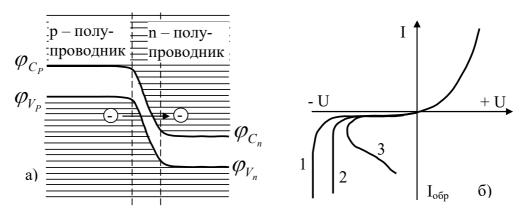


Рис. 1.12. Энергетическая зонная диаграмма, поясняющая туннельный пробой p-n-перехода (*a*); вольтамперная характеристика p-n-перехода (*б*): 1 — лавинный пробой; 2 — туннельный пробой; 3 — тепловой пробой.

Лавинный пробой вызывается ударной ионизацией. Ударная ионизация происходит, когда напряженность электрического поля, вызванная обратным напряжением, достаточно велика и неосновные носители заряда, движущиеся через p-n-переход, ускоряются настолько, что при соударении с атомами в зоне p-n-перехода ионизируют их. В результате появляется пара электрон дырка. Вновь появившиеся носители заряда ускоряются электрическим полем и в свою очередь могут вызвать ионизацию следующего атома и т. д. Если процесс ударной ионизации идет лавинообразно, то по тому же закону увеличиваются количество носителей заряда и обратный ток. При лавинной ионизации ток в цепи ограничен только внешним сопротивлением. Для количественной характеристики этого процесса используется коэффициент лавинного умножения M_{π} , который показывает, во сколько раз ток, протекающий через p-n-переход, больше обратного тока:

$$I = M_{II} I_{o\delta p}$$
.

Коэффициент $M_{\scriptscriptstyle J}$ можно определить из эмпирического выражения

$$M_{II} = \frac{1}{1 - (U/U_{npo6 \text{ nas}})^n},$$
 (1.26)

где $U_{npoб\ nag}$ - напряжение, при котором возникает лавинный пробой и $M_{_{I\!I}} o \infty; \quad n=3$ для $p ext{-Si};$ и $n ext{-Ge},$ n=5 для $p ext{-Ge}$ и $n ext{-Si}.$

Лавинный пробой возникает в сравнительно высокоомных полупроводниках, имеющих достаточно большую ширину p-n-перехода. Напряжение лавинного пробоя зависит от температуры полупроводника и увеличивается с ее ростом из-за сокращения длины свободного пробега носителей заряда. При лавинном пробое падение напряжения на p-n-переходе остается постоянным (1 на рис. 1.12, δ).

Тепловой пробой возникает в результате разогрева p-n-перехода, когда количество теплоты, выделяемой током в p-n-переходе, больше количества теплоты, отводимой от него. При разогреве p-n-перехода происходит интенсивная генерация электронно-дырочных пар и увеличение обратного тока через p-n-переход. Это, в свою очередь, приводит к дальнейшему

увеличению температуры и обратного тока. В итоге ток через p-n-переход лавинообразно увеличивается и наступает тепловой пробой (3 на рис. 1.12,6).

Следует заметить, что один вид пробоя может наступать как следствие другого вида пробоя.

Емкости *p-n*-перехода. Наряду с электропроводностью, которой обладает *p-n*-переход, он имеет определенную емкость. Емкостные свойства обусловлены наличием по обе стороны от границы электрических зарядов, которые созданы ионами примесей, а также подвижными носителями заряда, находящимися вблизи границы *p-n*-перехода.

Емкость p-n-перехода подразделяют на две составляющие: барьерную емкость, отражающую перераспределение зарядов в p-n-переходе, и диффузионную емкость, отражающую перераспределение зарядов вблизи p-n-перехода. При прямом смещении перехода в основном проявляется диффузионная емкость. При обратном смещении (режим экстракции) заряды вблизи p-n-перехода (в базе) меняются мало и главную роль играет барьерная емкость.

Так как внешнее напряжение влияет на ширину p-n-перехода, значение пространственного заряда и концентрацию инжектированных носителей заряда, емкость p-n-перехода зависит от приложенного напряжения и его полярности.

Барьерная емкость $C_{\it бар}$ обусловлена наличием в $\it p-n$ -переходе ионов донорной и акцепторной примесей, которые образуют как бы две заряженные обкладки конденсатора. При изменении запирающего напряжения, например увеличении, ширина $\it p-n$ -перехода увеличивается и часть подвижных носителей заряда (электронов в области $\it n$ и дырок в области $\it p$) отсасывается электрическим полем от слоев, прилегающих к переходу. Перемещение этих носителей заряда вызывает в цепи ток

$$i = dQ_{nep}/dt = C_{\delta ap} dU/dt \tag{1.27}$$

где dQ_{nep}/dt - изменение заряда обедненного слоя p-n-перехода. Этот ток становится равным нулю по окончании переходного процесса изменения границ p-n-перехода.

Величину $C_{\it бар}$ для резкого перехода можно определить из приближенного выражения

$$C_{\delta ap} = \frac{\varepsilon \varepsilon_0 S}{l_0} \sqrt{\frac{U_k}{U_k + U}}, \qquad (1.28)$$

где l_0 — толщина p-n-перехода при U= 0.

С увеличением приложенного обратного напряжения U барьерная емкость уменьшается из-за увеличения толщины перехода l (рис. 1.13, a). Зависимость $C_{\it fap} = f(U)$ называют вольт-фарадной характеристикой.

При подключении к *p-n*-переходу прямого напряжения барьерная емкость увеличивается вследствие уменьшения толщины перехода. Однако в

этом случае приращение зарядов за счет инжекции играет большую роль и емкость p-n-перехода определяется в основном диффузионной составляющей емкости.

Диффузионная емкость отражает физический процесс изменения концентраций подвижных носителей заряда, накопленных в областях, прилегающих к переходу, вследствие изменения концентрации инжектированных носителей.

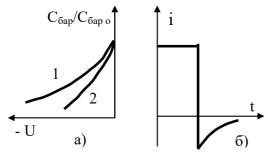


Рис. 1.13. Вольт-фарадные характеристики р-п-перехода (а) и изменение тока при изменении полярности напряжения (б): 1 - плавный переход; 2 - резкий переход

Влияние диффузионной пояснить емкости онжом следующим примером. Пусть через р-п-переход протекает прямой ток, обусловленный инжекцией дырок в базовую область. В базе накоплен избыточный заряд неосновных носителей, пропорциональный ЭТОМУ току, заряд основных носителей. обеспечивающий электронейтральность

полупроводника. При быстром

изменении полярности приложенного напряжения, инжектированные дырки не успевают рекомбинировать и под действием обратного напряжения переходят назад в область эмиттера. Основные носители заряда движутся в противоположную сторону и уходят по шине питания. При этом обратный ток сильно увеличивается. Постепенно избыточный заряд дырок в базе исчезает (рассасывается) за счет рекомбинации их с электронами и возвращения в p-область. Обратный ток уменьшается до статического значения (рис. 1.13, δ) Переход p-n ведет себя подобно емкости, причем заряд диффузионной емкости прямо пропорционален прямому току, протекавшему ранее через p-n-переход.

1.5. ПОЛУПРОВОДНИКОВЫЕ ДИОДЫ

Полупроводниковым диодом называют полупроводниковый прибор с одним электрическим *p-n*-переходом и двумя выводами. В зависимости от технологических процессов, использованных при их изготовлении, различают точечные диоды, сплавные диоды и диоды с диффузионной базой.

По конструктивным признакам их подразделяют на точечные, плоскостные, планарные, мезадиоды. В настоящее время наиболее широко применяются сплавные и мезадиоды, а также диоды с диффузионной базой.

По функциональному назначению диоды делят на: выпрямительные, универсальные, импульсные, смесительные, детекторные, модуляторные, переключающие, умножительные, стабилитроны (опорные), туннельные, фотодиоды, светодиоды, параметрические, магнитодиоды Т. Д. полупроводниковых Большинство диодов выполняют на основе область диода называют несимметричных p-n-переходов. Низкоомную

Выпрямительные диоды

Выпрямительными диодами называют диоды, предназначенные для преобразования переменного тока в постоянный ток, к быстродействию, емкости p-n-перехода и стабильности параметров, которых обычно не предъявляют специальных требований.

В качестве выпрямительных диодов используют сплавные и диффузионные диоды, выполненные на основе несимметричных p-n-переходов.

В выпрямительных диодах находят применение также и *p-i-n-*Их переходы. использование позволяет напряженность снизить электрического поля в *p-n*-переходе и повысить значение обратного напряжения, при котором начинается пробой. Для этой же цели иногда используют $p^+ - p -$ или $n^+ - n -$ переходы. Для их получения методом эпитаксии на поверхности исходного полупроводника наращивают тонкую высокоомную пленку. На ней методом вплавления или диффузии создают рn-переход, в результате чего получается структура $p^+ - p - n - 1$ $n^{+} - n - p$ – типа. В таких диодах успешно разрешаются противоречивые требования, состоящие в том, что, во-первых, для получения малых обратных токов, малого падения напряжения в открытом состоянии и температурной стабильности характеристик необходимо применять материал с возможно малым удельным сопротивлением; во-вторых, для получения высокого напряжения пробоя и малой емкости *p-n*-перехода необходимо применять полупроводник с высоким удельным сопротивлением.

Эпитаксиальные диоды обычно имеют малое падение напряжения в открытом состоянии и высокое пробивное напряжение.

Для выпрямительных диодов характерно, что они имеют малые сопротивления в проводящем состоянии и позволяют пропускать большие токи. Барьерная емкость их из-за большой площади *p-n*-переходов велика и достигает значений десятков пикофарад.

Германиевые выпрямительные диоды могут быть использованы в диапазоне температур, не превышающих 70-80°C, кремниевые - при 120-150°C.

Основные параметры выпрямительных диодов:

допустимое обратное напряжение диода $U_{\it oбp}$ - значение напряжения, приложенного в обратном направлении, которое диод может выдержать в течение длительного времени без нарушения его работоспособности;

прямой средний ток диода $I_{np.cp.}$ - максимально допустимое значение постоянного тока, протекающего через диод в прямом направлении;

максимально допустимый прямой импульсный ток диода $I_{np.u.\max}$ - ток при заданной максимальной длительности импульса;

средний обратный ток диода $I_{\it oбp.cp}$ - среднее за период значение обратного тока;

среднее прямое напряжение диода при заданном среднем значении прямого тока $U_{{\scriptscriptstyle np,cp}}$;

средняя рассеиваемая мощность диода $P_{cp.\partial on}$ - средняя за период мощность, рассеиваемая диодом, при протекании тока в прямом и обратном направлениях;

дифференциальное сопротивление диода $r_{\partial u \phi}$ - отношение приращения напряжения на диоде к вызвавшему его малому приращению тока.

Импульсные диоды.

Импульсные диоды имеют малую длительность переходных процессов и предназначены для работы в импульсных цепях. От выпрямительных диодов они отличаются малыми емкостями *p-n*-перехода (доли пикофарад) и рядом параметров, определяющих переходные характеристики диода. Уменьшение емкостей достигается за счет уменьшения площади *p-n*-перехода, Поэтому допустимые мощности рассеяния у них невелики (30-40 мВт).

Основные параметры импульсных диодов (в дополнение к перечисленным параметрам выпрямительных диодов):

емкость диода C_{II} ;

прямое максимальное импульсное напряжение $U_{\it np.u.max}$;

максимальный импульсный ток $I_{np.u.\,\mathrm{max}}$;

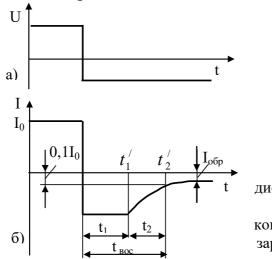
время установления прямого напряжения диода t_{ycm} . Оно характеризуется скоростью диффузии инжектированных в базу неосновных носителей заряда, в результате чего меняется ее сопротивление;

время восстановления обратного сопротивления диода $t_{\it eoc}$.

Время восстановления определяют как промежуток времени, прошедший с момента изменения полярности напряжения питания до момента, когда обратный ток достигнет 0,1 I_0 (I_0 - ток при прямом напряжении).

Наличие времени восстановления обусловлено зарядом, накопленным в базе диода при инжекции. Для запирания диода этот заряд должен быть «ликвидирован». Это происходит за счет рекомбинаций и обратного перехода неосновных носителей заряда в эмиттер. Последнее приводит к увеличению обратного тока. После изменения полярности напряжения в течение некоторого времени t1 обратный ток изменяется мало (рис. 1.14, a, δ) и ограничен только внешним сопротивлением цепи. При этом заряд неосновных носителей, накопленных при инжекции в базе диода (концентрация p(x)), рассасывается (пунктирные линии на рис. 1.14, θ). По

истечении времени t_1 концентрация неосновных носителей заряда на границе перехода станет равна равновесной, но в глубине базы еще имеется неравновесный заряд. С этого момента обратный ток диода уменьшается до своего статического значения. Изменение его прекратится в момент полного рассасывания заряда, накопленного в базе.



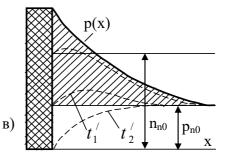


Рис. 1.14. Изменение тока через диод (б) при подключении обратного напряжения (а) и изменение концентрации неосновных носителей заряда в базе импульсного диода (в).

В быстродействующих импульсных цепях широко используют диоды Шоттки, выполненные на основе контакта металл - полупроводник. Особенностью их является отсутствие инжекции неосновных носителей заряда в базу, так как при подключении прямого напряжения ток обусловлен только движением основных носителей заряда. У этих диодов не затрачивается время на накопление и рассасывание зарядов в базе, их быстродействие зависит только от скорости процесса перезарядки барьерной емкости. Вольт-амперная характеристика диодов Шоттки напоминает характеристику диодов на основе p-n-переходов. Отличие состоит в том, что прямая ветвь в пределах 8-10 декад приложенного напряжения представляет почти идеальную экспоненциальную кривую, а обратные токи малы (доли десятки наноампер). Конструктивно диоды Шоттки выполняют в виде пластины низкоомного кремния, на которую нанесена высокоомная эпитаксиальная пленка с электропроводностью того же типа. На поверхность пленки вакуумным напылением нанесен слой металла.

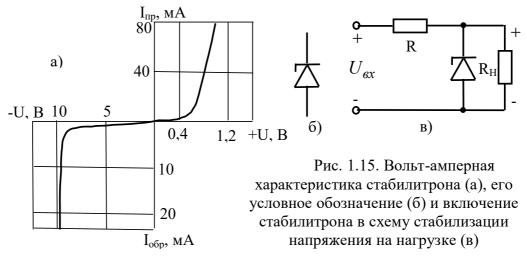
Диоды Шоттки применяют также в выпрямителях больших токов и в логарифмирующих устройствах.

Полупроводниковые стабилитроны

Полупроводниковые стабилитроны, называемые иногда опорными диодами, предназначены для стабилизации напряжений; их работа основана на использовании явления электрического пробоя *p-n*-перехода при включении диода в обратном направлении.

Механизм пробоя может быть туннельным, лавинным или смешанным. У низковольтных стабилитронов (с низким сопротивлением базы) более вероятен туннельный пробой. У стабилитронов с высокоомной базой (сравнительно высокоомных) пробой носит лавинный характер. Материалы, используемые для создания p-n-переходов стабилитронов, имеют высокую

концентрацию примесей. При этом напряжение p-n-перехода значительно выше, чем у обычных диодов. При относительно небольших обратных напряжениях в p-n-переходе возникает сильное электрическое поле, вызывающее электрический пробой p-n-перехода. В режиме пробоя нагрев диода не носит лавинообразного характера. Поэтому электрический пробой не переходит в тепловой.



В качестве примера на рис. 1.15,a приведены вольт-амперные характеристики стабилитрона Д814 Γ при различных температурах. На рис. 1.15, δ показано условное обозначение стабилитронов в принципиальных схемах.

Основные параметры стабилитронов:

напряжение стабилизации $U_{\it cm}$ - падение напряжения на стабилитроне при протекании заданного тока стабилизации;

максимальный ток стабилизации $I_{cm, max}$;

минимальный ток. стабилизации $I_{cm,\min}$;

дифференциальное сопротивление $r_{\partial u\phi}$, которое определяется при заданном значении тока на участке пробоя как $r_{\partial u\phi} = \partial U_{cm}/\partial I_{cm}$;

температурный коэффициент напряжения стабилизации α_{cm} — относительное изменение напряжения стабилизации ΔU_{cm} при изменении температуры окружающей среды на ΔT :

$$\alpha = \frac{\Delta U_{cm}}{U_{cm} \Delta T} 100\%.$$

Дифференциальное сопротивление при увеличении тока стабилизации уменьшается на 10-20%. Это объясняется тем, что при увеличении приложенного напряжения увеличивается площадь участков, на которых произошел пробой. Дифференциальное сопротивление стабилитрона близко к значению собственного сопротивления базы при токе, близком к номинальному.

Пробойный режим не связан с инжекцией неосновных носителей. Поэтому в стабилитроне инерционные явления, связанные с накоплением и

рассасыванием носителей, при переходе из области пробоя в область запирания и обратно практически отсутствуют. Это позволяет использовать их в импульсных схемах в качестве фиксаторов уровней и ограничителей. Включение полупроводниковых стабилитронов в схему стабилизации выходного напряжения показано на рис. 1.15, в. При увеличении напряжения питания увеличивается ток в цепи, а падение напряжения на стабилитроне и на нагрузке остается неизменным. При увеличении тока через стабилитрон возрастает падение напряжения на резисторе R. Другими словами, почти все приращение напряжения питания падает на резисторе R, а выходное напряжение остается неизменным за счет своеобразной характеристики обратной ветви стабилитрона.

Варикапы

Варикап - это полупроводниковый прибор, предназначенный для использования в качестве управляемой электрическим напряжением емкости.

Варикап работает при обратном напряжении, приложенном к p-n-переходу. Его емкость меняется в широких пределах, а ее значение определяется из выражения

$$C(U) = C(0) \left(\frac{U_k}{U_k + U}\right)^{1/n},$$

где C(0) — емкость при нулевом напряжении на диоде; U_{κ} - значение контактного потенциала; U - приложенное обратное напряжение; n=2 для резких переходов и n=3 для плавных переходов.

Эквивалентная схема варикапа и его условное обозначение приведены на рис. $1.16, a, \delta$. Наличие индуктивности $L_{\rm g}$ в эквивалентной схеме объясняется в основном конструктивными особенностями варикапа.

Основные параметры варикапов:

общая емкость $C_{_{\! g}}$ - емкость, измеренная между выводами варикапа при заданном обратном напряжении;

коэффициент перекрытия по емкости - отношение емкостей варикапа

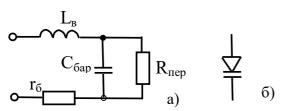


Рис. 1.16. Эквивалентная схема варикапа (а) и его условное обозначение (б): $r_{\rm f}$ - омическое сопротивление базы; $r_{\rm nep}$ - сопротивление запертого p-n-перехода;

 $C_{\it бар}$ - барьерная емкость; ${\rm L_B}$ - индуктивность выводов.

при двух заданных значениях обратных напряжений: $K_c = C_{_{\it в.маx}}/C_{_{\it в.мин}}\,;$ сопротивление потерь r_{nom} -

сопротивление потерь r_{nom} - суммарное активное сопротивление кристалла, контактных соединений и выводов варикапа;

добротность $Q_{\scriptscriptstyle g}$ - отношение реактивного сопротивления варикапа на заданной частоте переменного сигнала $(X_{\scriptscriptstyle c})$ к сопротивлению

потерь при заданном значении емкости или обратного напряжения: $Q_{\scriptscriptstyle e} = X_{\scriptscriptstyle c}/r_{\scriptscriptstyle nom}$;

температурный коэффициент емкости α_{C_B} - отношение относительного изменения емкости к вызывавшему его абсолютному изменению температуры окружающей среды: $\alpha_{C_B} = \Delta C/(C\Delta T)$.

1.6. БИПОЛЯРНЫЕ ТРАНЗИСТОРЫ

Транзистор - это полупроводниковый прибор с двумя или несколькими p-n-переходами, позволяющий усиливать электрические сигналы и имеющий три вывода или более.

Транзисторы в зависимости от принципа действия и конструктивных признаков подразделяются на два больших класса: биполярные и полевые.

Биполярными транзисторами называют полупроводниковые приборы с двумя или несколькими взаимодействующими электрическими *p-n*-переходами и тремя выводами или более, усилительные свойства которых обусловлены явлениями инжекции и экстракции неосновных носителей заряда.

Транзисторы, в которых p-n-переходы создаются у поверхностей соприкосновения полупроводниковых слоев, называют плоскостными.

Физические процессы в транзисторах. Упрощенная структура плоскостного *p-n-p*-транзистора показана на рис. 1.17,a, условные обозначения *p-n-p*- и *n-p-n*-транзисторов - на рис. $1.17,\delta$.

При подключении напряжений к отдельным слоям биполярного транзистора оказывается, что к одному переходу приложено прямое напряжение, а к другому обратное. При этом переход, к которому при нормальном включении приложено прямое напряжение, называют эмиттерным, а соответствующий наружный слой — эмиттером (Э).

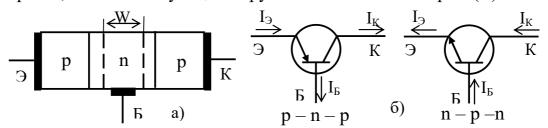


Рис. 1.17. Упрощенная структура плоскостного транзистора (a) и его условные обозначения с указанием направления токов (b)

Средний слой называют базой (\mathcal{S}). Второй переход, смещенный приложенным напряжением в обратном направлении, называют коллекторным, а соответствующий наружный слой — коллектором (\mathcal{K}).

Однотипность слоев коллектора и эмиттера позволяет при включении менять их местами. Такое включение транзистора носит название инверсного. При инверсном включении параметры реального транзистора существенно отличаются от параметров при нормальном включении.

Типовые конструкции биполярных транзисторов, изготовленных различными методами, приведены на рис. 1.18. В зависимости от технологии изготовления транзистора концентрация примесей в базе может быть распределена равномерно или неравномерно. При равномерном распределении внутреннее электрическое поле отсутствует и неосновные носители заряда, попавшие в базу, движутся в ней вследствие процесса диффузии. Такие диффузионными транзисторы называют бездрейфовыми.

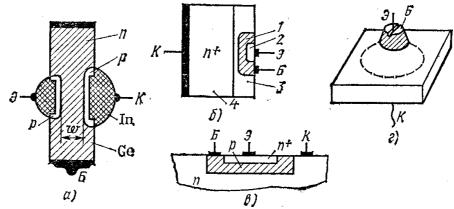


Рис. 1.18. Структуры транзисторов: а - сплавного; б - эпитаксиальнодиффузионного; в - планарного; г - мезатранзистора; 1 - база; 2 эмиттер; 3 - эпитаксиальная пленка; 4 - подложка

При неравномерном распределении концентрации примесей в базе имеется внутреннее электрическое поле (при сохранении в целом электронейтральности базы) и неосновные носители заряда движутся в ней в результате дрейфа и диффузии, причем дрейф играет доминирующую роль. Такие транзисторы называют дрейфовыми. Понятие «диффузионный транзистор» отражает основные процессы, происходящие в базе, поэтому его не следует путать с технологическим процессом получения *p-n*-переходов.

При изготовлении транзисторов эмиттер и коллектор выполняют низкоомными, а базу - сравнительно высокоомной. При этом удельное сопротивление области эмиттера несколько меньше, чем области коллектора. Это видно из энергетических зонных диаграмм диффузионного и дрейфового транзисторов, приведенных на рис. 1.19, a, δ . Для базы уровень Ферми лежит вблизи середины запрещенной зоны, характеризуемой электростатическим потенциалом φ_E , для эмиттера уровень Ферми лежит вблизи потолка валентной зоны φ_{V_p} , а для коллектора - на несколько большем расстоянии.

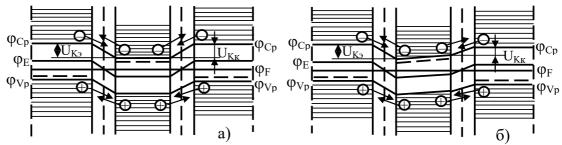
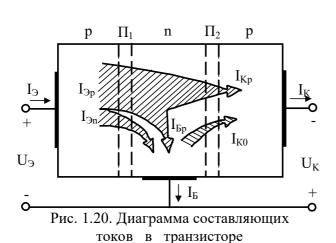


Рис. 1.19. Энергетические зонные диаграммы диффузионного (а) и дрейфового (б) транзисторов при равновесном состоянии *p-n*-переходов

В связи с разной концентрацией примеси в базе дрейфового транзистора расстояние между уровнем Ферми и дном зоны проводимости изменяется по длине базы (рис. 1.19,6). Потенциальные барьеры эмиттерного и коллекторного переходов (контактные разности потенциалов) обозначены, как U_{K_3} и U_{K_K} .

Все положения, рассмотренные ранее для единичного p-n-перехода, справедливы для каждого из p-n-переходов транзистора. В равновесном состоянии наблюдается динамическое равновесие между потоками дырок и электронов, протекающими через каждый p-n-переход, и результирующие токи равны нулю.

При подключении к электродам транзистора напряжений $U_{\scriptscriptstyle 9}$ и $U_{\scriptscriptstyle K}$, как



показано на рис. 1.20, эмиттерный переход смещается в прямом направлении, а коллекторный - в обратном.

В результате снижения потенциального барьера дырки из области эмиттера диффундируют через *p-n*-переход в область базы (инжекция дырок), а электроны - из области базы в область эмиттера. Однако, поскольку удельное сопротивление базы высокое,

дырочный поток носителей заряда преобладает над электронным потоком. Поэтому последним в первом приближении можно пренебречь. Для количественной оценки составляющих полного тока p-n-перехода используют коэффициент инжекции

$$\gamma = I_{\mathfrak{I}_{\mathfrak{I}_{p}}} / \left(I_{\mathfrak{I}_{\mathfrak{I}_{p}}} + I_{\mathfrak{I}_{\mathfrak{I}_{n}}} \right) \approx I_{\mathfrak{I}_{\mathfrak{I}_{p}}} / I_{\mathfrak{I}_{\mathfrak{I}_{p}}} \tag{1.29}$$

где $I_{\mathfrak{I}_p}$ и $I_{\mathfrak{I}_n}$ - дырочная и электронная составляющие тока p-n-перехода; $I_{\mathfrak{I}_p}$ - полный ток \mathfrak{p} - \mathfrak{n} -перехода.

Дырки, инжектированные в базу, создают вблизи p-n-перехода электрический заряд, который в течение времени $(3\div 5)\tau_{\epsilon}$ компенсируется электронами, приходящими из внешней цепи от источника U_{3} . Аналогично, заряд электронов в эмиттере компенсируется дополнительными дырками, но,

так как инжекция дырок приближается к односторонней, эти процессы можно не рассматривать. Приход электронов в базу из внешней цепи создает в базе электрический ток, который направлен из базы.

Вследствие разности концентраций (в диффузионных транзисторах) и разности концентраций и внутреннего электрического поля (в дрейфовых), инжектированные базу носители заряда компенсировавшие заряд обеспечившие ИХ тем самым электронейтральность базы, движутся в глубь ее по направлению к коллектору. Если бы база была достаточно толстой (W>3L), то все инжектированные носители заряда рекомбинировали бы в ней и в области, прилегающей к коллекторному p-n- переходу, и концентрация их стала бы равновесной. Тогда через коллекторный переход протекал бы обратный ток, равный току обратносмещенного *p-n*-перехода. Однако во всех реальных транзисторах ширина базы W во много раз меньше диффузионной длины, т.е. W << 0.2L. Поэтому время жизни неосновных носителей заряда в базе во больше времени, необходимого для прохождения Большинство дырок, инжектированных в базу, не успевают в ней рекомбинировать с электронами и, попав вблизи коллекторного *p-n*-перехода ускоряющее поле, втягиваются в коллектор (экстракция Электроны, число которых равно числу дырок, ушедших через коллекторный переход, в свою очередь, уходят через базовый вывод, создавая ток, направленный в базу транзистора.

Таким образом, ток через базовый вывод транзистора определяют две встречно направленные составляющие тока. Если бы в базе процессы рекомбинации отсутствовали, то эти токи были бы равны между собой, а результирующий ток базы был бы равен нулю. Но так как процессы рекомбинации имеются в любом реальном транзисторе, то ток эмиттерного коллекторного р-п-перехода несколько больше тока р-п-перехода. носителей Относительное заряда, достигших число неосновных коллекторного перехода транзистора, характеризуется коэффициентом переноса

$$\delta = I_{K_D} / I_{\Im_D} \tag{1.30}$$

где I_{K_p} , I_{\ni_p} - токи коллекторного и эмиттерного переходов, созданные дырками.

Дырки в базе являются неосновными носителями заряда и свободно проходят через запертый коллекторный р-n-переход в область коллектора. За время, определяемое постоянной времени диэлектрической релаксации τ_{ϵ} , они компенсируются электронами, создающими ток коллектора и приходящими из внешней цепи. Если бы рекомбинация в базе отсутствовала и существовала бы чисто односторонняя инжекция, то все носители заряда, инжектированные эмиттером, достигали бы коллекторного перехода, и ток эмиттера был бы равен току коллектора. В действительности только часть γ тока эмиттера составляют дырки, и только часть их δ доходит до

коллекторного перехода. Поэтому ток коллектора, вызванный инжекцией неосновных носителей заряда через эмиттерный переход,

$$I'_{K} = \alpha I_{3}$$
; $\alpha = \gamma \delta$,

где α - коэффициент передачи эмиттерного тока.

Кроме тока, вызванного инжектированными в базу неосновными носителями заряда, через p-n-переход, смещенный в обратном направлении, протекает неуправляемый обратный ток I_{K0} . Причины его возникновения те же, что и в единичном p-n-переходе. Поэтому результирующий ток в коллекторной цепи равен

$$I_K = \alpha I_9 + I_{K0} \tag{1.31}$$

Изменение напряжения, приложенного к эмиттерному p-n-переходу, вызывает изменение количества инжектируемых в базу неосновных носителей заряда и соответствующее изменение тока эмиттера и коллектора. Следовательно, для изменения по определенному закону коллекторного тока необходимо к эмиттерному p-n-переходу приложить напряжение, изменяющее по этому закону ток эмиттера.

Эквивалентные схемы транзистора.

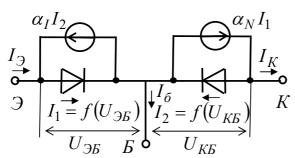


Рис. 1.21. Эквивалентная схема идеализированного транзистора.

транзистора показана на рис. 1.21. Каждый p-n-переход представлен в виде диода, а их взаимодействие отражено генераторами токов. Если эмиттерный p-n-переход открыт и через него протекает ток I_1 , то в цепи коллектора будет протекать ток, несколько меньший эмиттерного (изза процесса рекомбинации в базе). Этот ток обеспечивается на

Эквивалентная

эквивалентной схеме генератором $\alpha_N I_1$ ($\alpha_N < 1$). Индекс N означает нормальное включение. Так как в общем случае возможно и инверсное включение транзистора, при котором коллекторный p-n-переход открыт, а эмиттерный смещен в обратном направлении и прямому коллекторному току I_2 соответствует эмиттерный ток $\alpha_1 I_2$, в эквивалентную схему введен второй генератор тока $\alpha_1 I_2$, где α_1 - коэффициент передачи коллекторного тока.

Таким образом, токи эмиттера и коллектора в общем случае содержат две составляющие: инжектируемую (I_1 или I_2) и собираемую ($\alpha_1 I_2$ или $\alpha_N I_1$):

$$I_9 = I_1 - \alpha_1 I_2; I_K = \alpha_N I_1 - I_2$$
 (1.32)

Эмиттерный и коллекторный p-n-переходы транзистора аналогичны p-n-переходу диода. При раздельном подключении напряжения к каждому переходу их вольт-амперная характеристика определяется так же, как и в случае диода. Однако, если к одному из p-n-переходов приложить напряжение, а выводы второго p-n-перехода замкнуть между собой

накоротко, то ток, протекающий через p-n-переход, к которому приложено напряжение, увеличится из-за изменения распределения неосновных носителей заряда в базе. Выражения (1.19), (1.20) примут вид

$$I_1 = I'_{\ni 0} (e^{U_{\ni E}/\varphi_T} - 1); I_2 = I'_{K0} (e^{U_{KE}/\varphi_T} - 1),$$
 (1.33)

где I'_{30} - тепловой ток эмиттерного p-n-перехода, измеренный при замкнутых накоротко выводах базы и коллектора; I'_{K0} - тепловой ток коллекторного p-n-перехода, измеренный при замкнутых накоротко выводах базы и эмиттера.

Связь между тепловыми токами p-n-переходов I_{K0} , I_{90} , включенных раздельно, и тепловыми токами I'_{K0} , I'_{90} получим из (1.32) и (1.33). Пусть $I_9=0$; тогда $I_1=\alpha_1I_2$ и при $U_{KB}>> \varphi_T$ $I_2=-I'_{K0}$. Подставив эти выражения в (1.32) для тока коллектора, получим

$$I'_{K0} = I_{K0} / (1 - \alpha_{N} \alpha_{I}).$$

Соответственно для I'_{20} имеем

$$I'_{90} = I_{90} / (1 - \alpha_{N} \alpha_{I}).$$

Токи коллектора и эмиттера с учетом (1.33) примут вид

$$I_{\Im} = I'_{\Im 0} \left(e^{U_{\Im B}/\varphi_T} - 1 \right) - \alpha_{\rm I} I'_{K0} \left(e^{U_{KB}/\varphi_T} - 1 \right);$$

$$I_K = \alpha_{\rm N} I'_{\Im 0} \left(e^{U_{\Im B}/\varphi_T} - 1 \right) - I'_{K0} \left(e^{U_{KB}/\varphi_T} - 1 \right). \tag{1.34}$$

Ток базы на основании закона Кирхгофа

$$I_{E} = I_{\Im} - I_{K} = (1 - \alpha_{N}) I'_{\Im 0} \left(e^{U_{\Im E}/\varphi_{T}} - 1 \right) + (1 - \alpha_{I}) I'_{K0} \left(e^{U_{KE}/\varphi_{T}} - 1 \right)$$

$$(1.35)$$

При использовании (1.32) - (1.35) следует помнить, что в полупроводниковых транзисторах в самом общем случае

$$\alpha_{\scriptscriptstyle \rm N} I_{{\mathfrak I}0} = \alpha_{\scriptscriptstyle \rm I} I_{{\scriptscriptstyle K}0}$$
 .

Решив уравнения (1.34) относительно I_{K} , получим

$$I_K = \alpha_N I_{\Im} - I_{K0} \left(e^{U_{KE}/\varphi_T} - 1 \right)$$
 (1.36)

Это уравнение описывает выходные характеристики транзистора.

Уравнения (1.34), решенные относительно $U_{{\mathfrak I}{\mathcal E}}$, дают выражение, характеризующее идеализированные входные характеристики транзистора:

$$U_{\mathcal{B}B} = \varphi_{\rm T} \ln \left[I_{\mathcal{B}} / I'_{\mathcal{B}0} + 1 + \alpha_{\rm N} \left(e^{U_{KB}/\varphi_{\rm T}} - 1 \right) \right]$$
 (1.37)

В реальном транзисторе кроме тепловых токов через переходы протекают токи генерации - рекомбинации, канальные токи и токи утечки. Поэтому токи I_{K0} , I_{30} , I'_{K0} , I'_{30} как правило, неизвестны. В технических условиях на транзисторы обычно приводят значения обратных токов p-n-переходов I_{KB0} , I_{3B0} , определенных как ток соответствующего перехода при неподключенном выводе другого перехода.

Если *p-n*-переход смещен в обратном направлении, то вместо теплового тока можно подставлять соответствующее этому p-n-переходу значение обратного тока, т. е. считать, что $I_{K0} \approx I_{K0}$, и $I_{90} \approx I_{90}$,. В первом

приближении это можно делать и при прямом смещении p-n-перехода. При этом для кремниевых транзисторов вместо $\varphi_{\rm T}$ следует подставлять $m\varphi_{\rm T}$, где коэффициент m учитывает влияние токов реального перехода, $m\approx 2$.

Уравнения (1.35) и (1.36) позволяют построить семейства входных и выходных характеристик транзистора (рис. 1.22). На выходных характеристиках (рис. 1.22, a) ясно видны две области: активного режима $(U_{\mathit{KB}} < 0)$ и режима насыщения $(U_{\mathit{KB}} > 0)$.

Для активного режима, когда $U_{KB} >> \varphi_{\rm T}$ и $I_{K0} \approx I_{KB0}$, выражение для коллекторного тока может быть упрощено и записано в том же виде, который был получен при логическом анализе физических процессов (1.31).

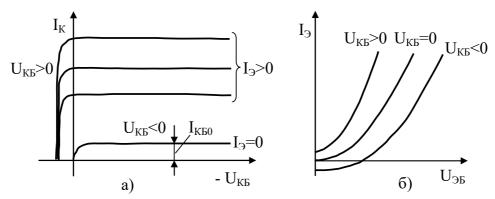


Рис. 1.22. Статические характеристики идеализированного транзистора, включенного по схеме с ОБ: a - выходные; δ –входные.

Аналогично можно упростить и выражение для $U_{{\it ЭБ}}$, учитывая, что $(1-\alpha_{_N})\approx 0$ и $U_{\it K\!B}>> \varphi_{\rm T}$:

$$U_{26} \approx \phi_{\rm T} \ln(I_2/I'_{20})$$

Таким образом, в идеализированном транзисторе ток коллектора и напряжение эмиттер-база при определенном значении тока I_{9} не зависят от напряжения, приложенного к коллекторному переходу. В действительности изменение напряжения U_{KB} меняет ширину базы из-за изменения размеров коллекторного перехода и соответственно изменяет градиент концентрации неосновных носителей заряда. Так, с увеличением U_{KB} ширина базы уменьшается, градиент концентрации дырок в базе и ток I_{9} увеличиваются. Кроме, этого, уменьшается вероятность рекомбинации дырок и увеличивается коэффициент α . Для учета этого эффекта в выражение (1.31) добавляют дополнительное слагаемое

$$I_K = \alpha I_{\mathcal{I}} + I_{KE0} + \left(U_{KE} / r_{\kappa \partial u \phi} \right) \tag{1.38}$$

где $r_{\kappa \partial u \phi} = \frac{\partial U_{KB}}{\partial I_K}|_{I_3=const}$ - дифференциальное сопротивление запертого коллекторного p-n-перехода.

Влияние напряжения $U_{K\!B}$ на ток $I_{\mbox{\scriptsize 3}}$ оценивается с помощью коэффициента обратной связи по напряжению

$$\mu_{K\Im} = -\frac{dU_{\Im B}}{dU_{KB}}\big|_{I_{\Im}=const},$$

который показывает, во сколько раз следует изменять напряжение U_{KE} для получения такого же изменения тока $I_{\mathfrak{I}}$, какое дает изменение напряжения $U_{\mathfrak{IE}}$. Знак минус означает, что для обеспечения $I_{\mathfrak{I}}=$ const приращения напряжений должны иметь противоположную полярность. Коэффициент $\mu_{\mathit{K}\mathfrak{I}}$, достаточно мал $\left(\mu_{\mathit{K}\mathfrak{I}}\approx 10^{-4}\div 10^{-5}\right)$, поэтому при практических расчетах влиянием коллекторного напряжения на эмиттерное можно пренебречь.

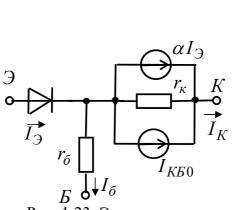


Рис. 1.23. Эквивалентная схема для постоянного тока транзистора типа p-n-p, включенного по схеме с ОБ.

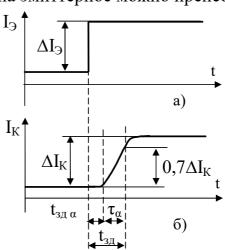


Рис. 1.24. Диаграмма изменения токов эмиттера (а) и коллектора (б)

Эквивалентная схема реального транзистора для постоянного тока приведена на рис. 1.23. В ней учтено омическое сопротивление базы r'_{δ} и дифференциальное сопротивление коллекторного перехода $r_{\kappa,\partial u\phi}$. Последнее достаточно велико, как правило, больше 10^6 Ом, поэтому его целесообразно учитывать только в случаях, когда в цепь коллектора включены большие сопротивления (больше десятков - сотен кОм). Омические сопротивления областей эмиттера и коллектора достаточно малы (от долей до нескольких Ом), поэтому их можно не учитывать. Омическое сопротивление базы может достигать значения 100 - 200 Ом, и поэтому в общем случае им пренебрегать нельзя.

Инерционные свойства транзистора. При быстрых изменениях входного сигнала, например I_{\Im} , проявляются инерционные свойства транзистора. Они обусловлены конечным временем «пролета» носителей заряда через область базы; временем, необходимым на перезарядку емкостей эмиттерного и коллекторного переходов и на установление необходимых концентраций носителей зарядов. В итоге выходной сигнал (ток I_{K}) будет иметь искаженную форму. Если у транзистора, работающего в активной области, скачком изменить ток на ΔI_{\Im} (рис. 1.24,a), то I_{K} вначале

практически не меняется, а затем начинает нарастать до установившегося значения по сложному закону, увеличиваясь на ΔI_{κ} (рис. 1.24, δ).

В инженерной практике чаще всего считают, что изменения выходного происходят ПО экспоненте c задержкой сигнала время $t_{3\partial\alpha}$. Экспоненциальная функция имеет постоянную времени τ_{α} , приблизительно равную времени, в течение которого выходной сигнал достигает 0,63 установившегося значения. Изменения выходного сигнала не соответствуют изменениям входного. Это свидетельствует о том, что коэффициент α является функцией времени. Так как данная зависимость достаточно сложная, при практических расчетах ее заменяют более простыми функциями. В большинстве случаев считают, что в операторном виде изменение сигнала происходит в соответствии с выражением

$$\alpha_{p}(p) = \alpha_{0}/(1+p\tau_{\alpha}) \tag{1.39}$$

где α_0 - статическое значение коэффициента передачи эмиттерного тока; p - оператор Лапласа.

Постоянная времени τ_a определяется как

$$\tau_{\alpha} = 1/\omega_{\alpha}$$

Здесь ω_{α} - предельная частота, на которой коэффициент α становится равным 0,7 своего статического значения (уменьшается на 3 дБ).

При необходимости учесть время задержки (1.39) несколько усложняют, вводя в числитель функцию $e^{-pt_{3\partial\alpha}}$:

$$\alpha_p(p) = \alpha_0 e^{-pt_{3\partial\alpha}} / (1 + p\tau_\alpha)$$

Три схемы включения транзистора. В зависимости от того, какой электрод транзистора является общим для входного и выходного сигналов, различают три схемы включения транзистора (рис. 1.25): с общей базой (ОБ); с общим эмиттером (ОЭ); с общим коллектором (ОК).

В этих схемах источники постоянного напряжения и резисторы обеспечивают режимы работы транзисторов по постоянному току, т. е. необходимые значения напряжений и начальных токов. Входные сигналы переменного тока создаются источниками $U_{\rm ex}$. Выходными напряжениями $U_{\rm ex}$ являются переменные составляющие напряжений на резисторах $R_{\rm K}$ и $R_{\rm 9}$.

Для удобства и упрощения расчетов в справочниках приводят статические входные и выходные характеристики для схем включения с ОБ и ОЭ. Входные характеристики для схем с ОБ связывают ток и напряжение на эмиттере относительно базы при постоянном значении напряжения на коллекторе (см. рис. 1.25, a). Выходные характеристики связывают ток и напряжение на коллекторе при постоянном значении тока эмиттера для схемы с ОБ (см. рис. 1.25,a).

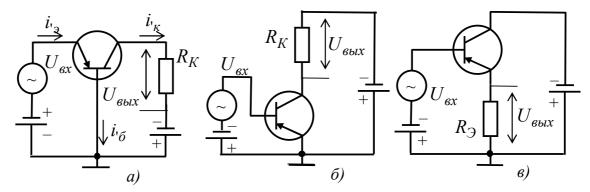


Рис. 1.25. Включение транзистора по схеме с общей базой (a), с общий эмиттером (δ) , с общим коллектором (ϵ) .

В цепях, где транзистор включен по схеме с ОЭ или ОК, удобно пользоваться не коэффициентом передачи эмиттерного тока α , а коэффициентом передачи базового тока β . Это обусловлено тем, что в подобных случаях обычно задается изменение тока базы. Найдем связь между коэффициентами α и β . Для этого используем уравнение (1.38) и уравнение токов электродов транзистора, полученное на основе закона Кирхгофа:

$$I_{\gamma} = I_{\kappa} + I_{\kappa} \tag{1.40}$$

После подстановки (1.40) в уравнение (1.38) получим выражение:

$$I_K = \alpha (I_E + I_K) + I_{KE0} + (U_{KE}/r_{\kappa \partial u \phi}),$$

решив которое относительно I_K имеем

$$I_{K} = \frac{\alpha}{1-\alpha} I_{E} + \frac{I_{KE0}}{1-\alpha} + \frac{U_{KE}}{r_{\kappa \partial u \phi} (1-\alpha)}$$
 или
$$I_{K} = \beta I_{E} + I_{K0}^{*} + U_{KE} / r_{\kappa \partial u \phi}^{*}$$
(1.41)

где $\beta = \alpha/(1-\alpha)$; $I_{K0}^* = I_{KE0}(1+\beta)$; $r_{\kappa \partial u \phi}^* = r_{\kappa \partial u \phi}/(1+\beta)$; I_{K0}^* - обратный ток коллекторного перехода при $I_{\kappa} = 0$.

Так как $\alpha \approx (0.95 \div 0.995)$, то $\beta >> 1$. У транзисторов, выпускаемых промышленностью, $\beta \approx 20 \div 300$. Падение напряжения на эмиттерном переходе в активном режиме составляет доли вольт, в то время как U_{KE} - несколько вольт. Поэтому в большинстве случаев справедливо допущение, что $U_{\mathit{K}9} \approx U_{\mathit{K}6}$, с учетом которого уравнение коллекторного тока (1.38) примет вид

$$I_{K} = \beta I_{E} + I_{K0}^{*} + U_{K9} / r_{\kappa \partial u \phi}^{*}$$
 (1.42)

Следует обратить внимание на то, что в схеме с ОЭ влияние тока $I_{K\!B0}$ и сопротивления $r_{\kappa\partial u\!\phi}$ на коллекторный ток увеличивается в $1+\beta$ раз по сравнению со схемой с ОБ.

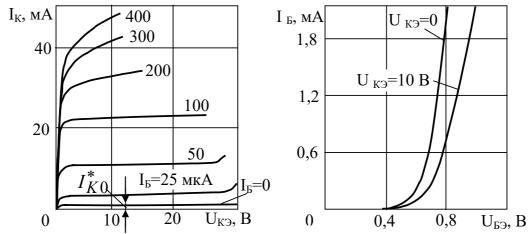


Рис. 1.26. Выходные (a) и входные (δ) характеристики транзистора для схемы с ОЭ.

Коллекторный ток $I_{\scriptscriptstyle K}=I_{\scriptscriptstyle K\!E\!0}$ получается. если $I_{\scriptscriptstyle E}=-I_{\scriptscriptstyle K\!E\!0}$. Следовательно, в диапазоне от $I_{\scriptscriptstyle E}=0$ до $I_{\scriptscriptstyle E}=-I_{\scriptscriptstyle K\!E\!0}$ транзистор управляется «отрицательным» входным током.

Семейства входных и выходных характеристик транзистора, включенного по схеме с ОЭ, приведены на рис. 1.26.

Упрощенная эквивалентная схема транзистора, включенного по схеме с

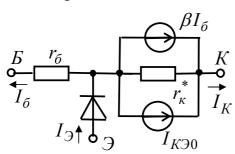


Рис. 1.27. Упрощенная эквивалентная схема для постоянного тока транзистора, включенного по схеме с ОЭ.

ОЭ для постоянного тока, показана на рис. 1.27. Она построена в соответствии с рассмотренными ранее физическими процессами, протекающими в транзисторе, и уравнением коллекторного тока (1.42).

Коэффициенты β и α зависят от тока, протекающего через транзистор, причем эта зависимость во многом определяется технологией, по которой изготовлен конкретный транзистор, и обусловлена процессами рекомбинации в области p-n-

перехода, в базе и приповерхностных областях у эмиттерного перехода.

Для инженерных расчетов применяют различные упрощенные аппроксимации зависимости β от тока:

$$\begin{split} \beta &= \beta_1 \sqrt{I_K/I_{K1}} \approx \beta_1 \sqrt{I_9/I_{91}} \; ; \\ \beta &= \beta_1 \sqrt[3]{I_K/I_{K1}}; \quad \beta = \beta_1 \sqrt[6]{I_9/I_{91}} \; , \end{split}$$

где $eta_{
m l}$ - коэффициент передачи тока $I_{{\scriptscriptstyle K1}}.$

Последнюю аппроксимацию целесообразно применять для расчета β современных микромощных транзисторов в диапазоне токов $10^{-6} \div 10^{-3}\,\mathrm{A}$. При этом погрешность расчета находится в пределах 5-20%. Коэффициент α значительно меньше зависит от режима работы транзистора. Коэффициенты передачи эмиттерного и базового токов увеличиваются при повышении температуры окружающей среды.

Зависимость коэффициентов α и β от режима работы приводит к тому, что дифференциальные коэффициенты передачи эмиттерного и базового токов

$$\alpha = \frac{dI_K}{dI_{\mathcal{G}}}|_{U_{K\mathcal{G}}=const}; \ \beta = \frac{dI_K}{dI_{\mathcal{G}}}|_{U_{K\mathcal{G}}=const}$$

не равны соответствующим интегральным коэффициентам передачи, определенным из упрощенных уравнений коллекторного тока:

$$\overline{\alpha} = (I_K - I_{KE0})/I_{\mathcal{G}};$$

$$\overline{\beta} \approx (I_K - I_{K0}^*)/I_{\mathcal{G}} = (I_K - I_{KE0})/(I_{\mathcal{G}} + I_{KE0})$$

Поэтому при более строгом подходе учитывают различие между дифференциальным и интегральным коэффициентами передачи токов. Найдем связь между этими коэффициентами, для чего продифференцируем упрощенное выражение для коллекторного тока $I_K = \overline{\alpha}I_{\ni} + I_{KE0}$ по току I_{\ni} :

$$\frac{dI_K}{dI_2} = \overline{\alpha} + I_3 \frac{d\overline{\alpha}}{dI_2}$$

Но $dI_K/dI_{\mathfrak{I}}$ по определению есть дифференциальный коэффициент передачи эмиттерного тока и, следовательно,

$$\alpha = \overline{\alpha} + I_{\mathfrak{I}} \frac{d\overline{\alpha}}{dI_{\mathfrak{I}}}.$$
 (1.43)

Аналогично находят дифференциальный коэффициент передачи базового гика:

$$\beta = \overline{\beta} + \left(I_{KE0} + I_{E}\right) \frac{d\overline{\beta}}{dI_{E}}$$
(1.44)

Из (1.43) и (1.44) видно, что дифференциальные коэффициенты передачи базового и эмиттерного токов могут быть больше, меньше или равны интегральному коэффициенту. Последнее будет в случае, если пренебречь зависимостями $\alpha(I_{\ni})$, $\beta(I_{\it B})$. В дальнейшем эти зависимости будем учитывать только в специальных случаях.

Инерционные свойства коэффициента β находят путем подстановки в выражение $\beta = \alpha/(1-\alpha)$ изображения $\alpha(p)$. После преобразований имеем

$$\beta(p) = \beta_0 / (1 + p\tau_\beta) \tag{1.45}$$

где $\tau_{\beta} = (1+\beta)\tau_{\alpha} = (1+\beta)/\omega_{\alpha} = 1/\omega_{\beta}$; β_0 - коэффициент передачи базового тока в области низких частот; ω_{β} - предельная частота при включении транзистора по схеме с ОЭ.

Видно, что частотные свойства транзистора, включенного по схеме с ОЭ, значительно хуже, чем при включении по схеме с ОБ, и $\tau_{\beta} >> \tau_{\alpha}$, а $\omega_{\beta} << \omega_{\alpha}$.

В ряде случаев частотные свойства транзисторов характеризуют не предельными частотами ω_{α} , ω_{β} , на которых модуль коэффициентов передачи уменьшается в $\sqrt{2}$ раз, а так называемой граничной частотой ω_{cp} , на которой модуль коэффициента передачи тока базы $|\beta(j\omega)|$ становится равным единице. Найдем ω_{cp} . Так как

$$|\beta(j\omega)| = \frac{\beta_0}{\sqrt{1 + (\omega/\omega_\beta)^2}}$$
,

то при $\omega/\omega_{\beta} >> 1$

$$|\beta(j\omega)| \approx \frac{\beta_0}{\omega/\omega_{\beta}}$$
,

Если $\omega = \omega_{_{\it cp}}$, то $|\beta(j\omega)|=1$,и, следовательно,

$$\omega_{p} \approx \beta_0 \omega_{\beta} = \beta_0 / \tau_{\beta} \tag{1.46}$$

Приведенные эквивалентные схемы транзистора предназначены для расчетов на постоянном токе, когда требуется выбрать положение рабочих точек, обеспечивающих работоспособность устройства (так называемый режим большого сигнала).

При анализе усилительных свойств устройств, работоспособность которых уже обеспечена выбором необходимых токов и напряжений, используют эквивалентные схемы для переменного тока, показанные на рис. $1.28, a, \delta$. Так как значения напряжений и токов переменного сигнала обычно значительно меньше, чем постоянного, то параметры транзистора для переменного тока, а также эквивалентную схему часто называют малосигнальными.

Все сопротивления, входящие в эквивалентные схемы, - дифференциальные, за исключением омического сопротивления базы r'_{δ} . Дифференциальное сопротивление эмиттерного перехода $r_{9\partial u\phi}$ определяется как

$$r_{9\partial u\phi} = \frac{dU_{\Im E}}{dI_{\Im}} \approx \frac{\Phi_T}{I_{\Im}}|_{U_{KE}=const}.$$

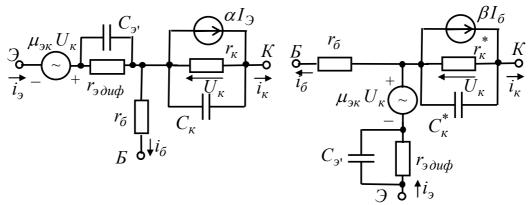


Рис. 1.28. Малосигнальные схемы транзистора при эмиттерном управлении (схема с ОБ) (a) и базовом управлении (схема с ОЭ) (δ).

Емкости эмиттерного и коллекторного переходов определяются с помощью тех же выражений, что и для диодов и p-n-переходов. Причем емкость C_K в схеме с ОЭ увеличивается в $1+\beta$ раз. Это вытекает из уравнения (1.42), полученного для коллекторного тока транзистора в схеме с ОЭ. Действительно, при учете емкости запертого коллекторного перехода его сопротивление для переменного тока определяется эквивалентным сопротивлением Z_K включенных параллельно сопротивлений $r_{\kappa \partial u \phi}$ и $1/(j\omega C_K)$:

$$Z_K = r_{\kappa \partial u \phi} \parallel 1/(j\omega C_K)$$
.

В схеме с ОЭ сопротивление Z_{K} уменьшается в $1+\beta$ раз (так же, как это было показано для $r_{\kappa \partial ud}$):

$$Z_{K}^{*} = \frac{Z_{K}}{1+\beta} = \frac{r_{\kappa \partial u \phi} \parallel 1/j \omega C_{K}}{1+\beta} = \frac{r_{\kappa \partial u \phi}}{1+\beta} \parallel \frac{1}{j \omega C_{K} (1+\beta)}$$
(1.47)

Следовательно, в схеме с ОЭ

$$C_K^* = C_K (1 + \beta).$$

Кроме рассмотренного активного режима транзистор может работать в режимах отсечки и насыщения. В режиме отсечки оба перехода транзистора смещены приложенными напряжениями в обратном, а в режиме насыщения в прямом направлении. В первом случае транзистор закрыт и через электроды его протекают малые токи. Во втором случае падения напряжения на транзисторе малы (доли вольт) и токи через его электроды определяются параметрами внешней цепи. Эти режимы характерны для цепей импульсного действия и подробно рассмотрены в главе 3.

При работе транзисторов, в них возникают шумы, которые могут быть обусловлены: неодинаковым числом электронов и дырок, проходящих через переход в единицу времени (высокочастотные дробовые шумы); тепловым шумом сопротивлений эмиттера, базы и коллектора (тепловые шумы); поверхностными явлениями у переходов (низкочастотные шумы); флуктуациями концентраций подвижных носителей заряда из-за

нерегулярности процесса рекомбинаций (низкочастотные рекомбинационные шумы).

Величина шумов транзистора количественно оценивается коэффициентом шумов

$$K_{\scriptscriptstyle \it ll} = U_{\scriptscriptstyle \it ll}^2/U_{\scriptscriptstyle \it ll0}^2 \;\; \text{или}$$

$$K_{\scriptscriptstyle \it lll} = 10\lg \left(U_{\scriptscriptstyle \it lll}^2/U_{\scriptscriptstyle \it ll0}^2\right) = 10\lg K_{\scriptscriptstyle \it lll}$$

где $U_{\it w0}$ - напряжение тепловых шумов источника сигнала, подключенного ко входу транзистора; $U_{\it w}$ - напряжение, которое нужно ввести во входную цепь «нешумящего» транзистора для получения в выходной цепи напряжения, равного напряжению шумов.

h-параметры транзисторов. При любой схеме включения транзистор может быть представлен в виде активного четырехполюсника (рис. 1.29), на входе которого действует напряжение u_1 и протекает ток i_1 , а на выходе - напряжение u_2 и ток i_2 . Для транзисторов чаще всего используются h-параметры, так как они наиболее удобны для измерений. Система уравнений, показывающая связь напряжений и токов с h-параметрами, имеет вид

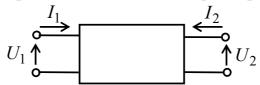


Рис. 1.29. Схема транзистора, представленного в виде активного четырехполюсника.

$$\begin{bmatrix} u_1 \\ i_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} h_{11} & h_{12} \\ h_{21} & h_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_1 \\ u_2 \end{bmatrix}$$

Физический смысл соответствующих коэффициентов следующий:

 $h_{\!\scriptscriptstyle 11} = \! rac{u_{\!\scriptscriptstyle 1}}{i_{\!\scriptscriptstyle 1}}|_{U_2=0}$ - входное сопротивление при коротком замыкании на

 $h_{12} = \frac{u_1}{u_2}|_{i_1=0}$ - коэффициент обратной связи по напряжению;

 $h_{21} = \frac{\dot{i}_2}{\dot{i}_1}|_{U_2=0}$ - коэффициент передачи тока при коротком замыкании на

выходе;

выходе:

$$h_{22} = \frac{i_2}{u_2}|_{i_{1=0}}$$
 - выходная проводимость при холостом ходе на входе.

По эквивалентной схеме транзистора для переменного тока можно найти, от чего зависит каждый из коэффициентов. Для схем с ОБ и с ОЭ, например, если C_{\ni} и C_{K} и генератор напряжения $\mu_{\ni \kappa} u_{\kappa \delta}$ не учитывать, то

$$h_{11\delta} \approx r_{9\partial u\phi} + r'_{\delta} (1 - \alpha) \quad h_{119} \approx r'_{\delta} + r_{9\partial u\phi} (1 + \beta)$$

$$h_{21\delta} \approx \alpha \frac{r_{\kappa \partial u\phi}}{r_{\kappa \partial u\phi} + r'_{\delta}} \approx \alpha \quad h_{219} \approx \beta \frac{r_{\kappa \partial u\phi}}{r_{\kappa \partial u\phi} + r_{9\partial u\phi}} \approx \beta$$

$$h_{12\delta} \approx \frac{r'_{\delta}}{r_{\kappa \partial u\phi} + r'_{\delta}} \approx \frac{r'_{\delta}}{r_{\kappa \partial u\phi}} \quad h_{129} \approx (1 + \beta) \frac{r_{9\partial u\phi}}{r_{\kappa \partial u\phi}}$$

$$h_{22\delta} \approx \frac{1}{r_{\kappa \partial u\phi} + r'_{\delta}} \approx \frac{1}{r_{\kappa \partial u\phi}} \quad h_{229} \approx (1 + \beta) \frac{1}{r_{\kappa \partial u\phi}}$$

$$(1.48)$$

В выражениях (1.48) учтено, что сопротивление базы у реальных транзисторов достигает порядка сотен Ом. Значения сопротивления $r_{\kappa \partial u \phi}$ находятся в пределах долей-десятков МОм, $\alpha \approx 0.95 \div 0.995$.

Значения коэффициентов h можно определить также с помощью эквивалентной схемы для постоянного тока. Однако наиболее часто представляют интерес только h_{21_2} и h_{21_6} :

$$h_{216} \approx (I_K - I_{KE0}) / I_{3} = \overline{\alpha}; \quad h_{219} = (I_K - I_{KE0}) / (I_E + I_{KE0}) = \overline{\beta}$$

они равны интегральным коэффициентам передачи эмиттерного и базового токов.

Для транзисторов в соответствии с ГОСТ 20003-74 задают не коэффициенты α , β , а равные им в первом приближении параметры h_{219} и h_{216} . При анализе цепей с биполярными транзисторами в дальнейшем будем использовать параметры транзистора, выраженные через коэффициенты четырехполюсника. Коэффициенты α , β будем привлекать лишь для объяснения физических особенностей работы различных полупроводниковых приборов.

Основные параметры биполярных транзисторов:

коэффициенты передачи эмиттерного и базового тока (дифференциальные коэффициенты передачи)

$$h_{219} = \frac{dI_K}{dI_B}|_{U_{K9}=const}; h_{21\delta} = \frac{dI_K}{dI_9}|_{U_{KB}=const};$$

дифференциальное сопротивление эмиттерного перехода

$$r_{9\partial u\phi} = \frac{dU_{E}}{dI_{E}}\big|_{U_{K\Im}=const};$$

обратный ток коллекторного перехода при заданном обратном напряжении

$$I_{\mathit{K}\mathit{E}0} = I_{\mathit{K}}\mid_{I_{\mathcal{I}}=0;\,U_{\mathit{K}\mathit{E}}<0}$$

объемное, сопротивление базы биполярного транзистора r_{δ}' ; коэффициент внутренней обратной связи по напряжению h_{12} ;

выходная проводимость h_{22} или дифференциальное сопротивление коллекторного перехода

$$r_{\kappa\partial u\phi} = \frac{1}{h_{226}} = \frac{dU_{KB}}{dI_K} \big|_{I = const};$$

максимально допустимый ток коллектора $I_{K \max}$; наибольшая мощность рассеяния коллектором $P_{K \max}$; емкость коллекторного перехода C_K ;

тепловое сопротивление между коллектором транзистора и корпусом $R_T = \Delta T / P_{K\, \mathrm{max}}$, где ΔT - перепад температур между коллекторным переходом и корпусом, предельная частота усиления $f_{h_{216}} = f_{\alpha}$ или $f_{h_{219}} = f_{\beta}$, на которой коэффициент передачи тока уменьшается до 0,7 своего статического значения:

часто вместо предельной задают граничную частоту коэффициента передачи в схеме с ОЭ $f_{\it cp}$, когда $h_{\it 219}$ = β \rightarrow 1;

максимальная частота генерации $f_{\text{max}} \approx \sqrt{f_{\alpha}/(30r_{\delta}'C_{K})}$ - это наибольшая частота, при которой транзистор может работать в схеме автогенератора. Ориентировочно можно считать, что на этой частоте коэффициент усиления транзистора по мощности равен единице.

1.7. ПОЛЕВЫЕ ТРАНЗИСТОРЫ

Полевые транзисторы - это полупроводниковые приборы, работа которых основана на модуляции сопротивления полупроводникового материала поперечным электрическим полем.

Полевые транзисторы бывают двух видов: с управляющим p-n-переходом и со структурой металл-диэлектрик-полупроводник (МДП-транзисторы).

Транзистор с управляющим *p-n*-переходом (рис. 1.30) - это трехполюсный прибор, электроды которого называют соответственно истоком, стоком, затвором. Конструктивно он представляет собой *p-n*-переход, смещенный в обратном направлении. Вдоль базы транзистора, называемой каналом, между электродами стока и истока протекает ток основных носителей.

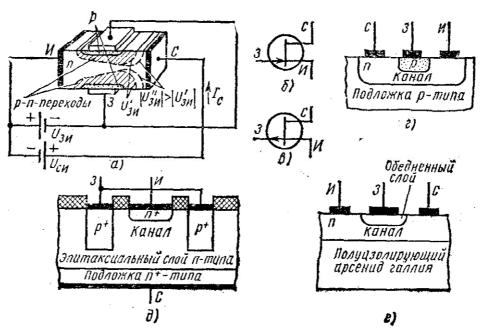


Рис. 1.30. Упрощенная структура полевого транзистора с управляющим p-n-переходом (a); условные обозначения транзистора, имеющего канал n-типа (δ) и p-типа (ϵ) ; типовые структуры (ϵ, δ) ; структура транзистора с повышенным быстродействием (ϵ) .

Истоком называют электрод, от которого начинают движение основные носители заряда в канале.

Стоком называют электрод, к которому движутся основные носители заряда. Электрод, к которому прикладывается управляющее напряжение, называют затвором.

Если в пластинке полупроводника, например *п*-типа, созданы зоны с электропроводностью *р*-типа, то при подаче на электрически соединенные слои *р*-типа и полупроводник *п*-типа напряжения, смещающего переходы в обратном направлении, образуются области, обедненные основными носителями заряда. Сопротивление полупроводника между электродами истока и стока увеличивается, так как ток проходит только по узкому каналу между переходами. Изменение напряжения затвор—исток приводит к изменению размеров зоны объемного заряда (размеров *р-п*-перехода), т. е. к изменению сопротивления. Канал может быть почти полностью перекрыт и тогда сопротивление между истоком и стоком будет очень высоким (единицы—десятки МОм).

Напряжение между затвором и истоком, при котором ток стока достигает заданного низкого значения ($I_{C} \rightarrow 0$), называют напряжением

отсечки полевого транзистора $U_{\it 3Homc}$. Строго говоря, при напряжении отсечки транзистор должен закрываться полностью, но наличие утечек и сложность измерения особо малых токов заставляют считать напряжением отсечки то напряжение, при котором ток достигает определенного малого значения. Поэтому в технических условиях на транзистор указывают, при каком токе стока произведено измерение $U_{\it 3Homc}$.

Ширина р-п-перехода зависит также от тока, протекающего через канал. Если $U_{\mathit{CH}} \neq 0$, то ток I_{C} , протекающий через транзистор, создаст по длине последнего падение напряжения, которое оказывается запирающим для перехода затвор-канал. Это приводит к увеличению ширины *p-n*перехода и соответственно к уменьшению сечения и проводимости канала. Причем ширина *p-n*-перехода увеличивается по мере приближения к области стока (рис. 1.30, a), где будет иметь место наибольшее падение напряжения, вызванное током I_{C} на сопротивлении канала R_{CH} . Так, если считать, что сопротивление транзистора определяется только сопротивлением канала, то у края p-n-перехода, обращенного к истоку, будет действовать напряжение $U_{\it 3H}$, а у края, обращенного к стоку, - напряжение $|U_{\it 3H}|$ + $U_{\it CH}$. При малых значениях напряжения $U_{\scriptscriptstyle CU}$ и малом токе $I_{\scriptscriptstyle C}$ транзистор ведет себя как линейное сопротивление. Увеличение $U_{\it CH}$ приводит к почти линейному возрастанию $I_{\scriptscriptstyle C}$, а уменьшение $U_{\scriptscriptstyle C\! H}$ — к соответствующему уменьшению $I_{\scriptscriptstyle C}$. По мере роста U_{CH} характеристика $I_{\mathit{C}} = f(U_{\mathit{CH}})$ все сильнее отклоняется от линейной, что связано с сужением канала у стокового вывода. При определенном значении тока наступает так называемый режим насыщения (рис. 1.31, a), который характеризуется тем, что с увеличением U_{CH} ток I_{C} меняется незначительно. Это происходит потому, что при большом напряжении $U_{\scriptscriptstyle CM}$ канал у стока стягивается в узкую горловину и наступает своеобразное динамическое равновесие, при котором увеличение $U_{\scriptscriptstyle C\! U}$ и рост тока $I_{\mathcal{C}}$ вызывают дальнейшее сужение канала и соответственно уменьшение тока I_{C} . В итоге последний остается почти постоянным. Напряжение, при котором наступает режим насыщения, называется напряжением насыщения.

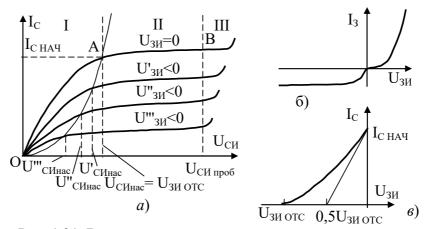


Рис. 1.31. Выходные характеристики полевого транзистора с управляющим p-n-переходом (a); его входная характеристика (δ) и характеристика передачи (стокозатворная) (ϵ): I - крутая область; II - пологая область или область насыщения; III - область пробоя

Оно, как видно из рис. 1.31,a, меняется при изменении напряжения U_{3U} . Поскольку влияние U_{3U} и U_{CU} на ширину канала у стокового вывода практически одинаково, то

$$\begin{split} &U_{\mathit{3Homc}}\mid_{U_{\mathit{CH}} < U_{\mathit{CHhac}}} = U_{\mathit{CHhac}}\mid_{U_{\mathit{3H}} = 0}; \\ &U_{\mathit{CHhac}}\mid_{U_{\mathit{3H}} \neq 0} = \mid U_{\mathit{3Homc}}\mid - \mid U_{\mathit{3H}}\mid. \end{split}$$

Итак, напряжение отсечки, определенное при малом напряжении $U_{\it CH} < U_{\it CHhac}$, численно равно напряжению насыщения при $U_{\it 3H} = 0$, а напряжение насыщения при определенном напряжении на затворе $U_{\it 3H}$ равно разности напряжения отсечки и напряжения затвор-исток.

При значительном увеличении напряжения $U_{\it CH}$ у стокового конца наблюдается пробой p-n-перехода.

В выходных характеристиках полевого транзистора можно выделить две рабочие области: ОА и АВ. Область ОА называют крутой областью характеристики; область АВ — пологой или областью насыщения. В крутой области транзистор может быть использован как омическое управляемое сопротивление. В усилительных каскадах транзистор работает на пологом участке характеристики.

Входная характеристика полевого транзистора с управляющим p-n-переходом (рис. 1.31, δ) представляет собой обратную ветвь вольт-амперной характеристики p-n-перехода. Хотя ток затвора несколько меняется при изменении напряжения U_{CH} и достигает наибольшего значения при условии короткого замыкания выводов истока и стока (ток утечки затвора I_{3ym}), им в большинстве случаев можно пренебречь. Изменение напряжения U_{3H} не вызывает существенных изменений тока затвора, что характерно для обратного тока p-n-перехода.

При работе в пологой области вольт-амперной характеристики ток стока при заданном напряжении $U_{\scriptscriptstyle 3\! U}$ определяется из выражения

$$I_C = I_{C_{Hay}} \left(1 - U_{3H} / U_{3Homc} \right)^2 \tag{1.49}$$

где $I_{\it Char}$ — начальный ток стока, под которым понимают ток при $U_{\it 3H}=0$ и напряжении на стоке, превышающем напряжение насыщения: $|U_{\it CH}|{>}|U_{\it CHhac}|\,.$

Так как управление полевым транзистором осуществляется напряжением, то для количественной оценки управляющего действия затвора используют крутизну характеристики:

$$S = \frac{dI_C}{dU_{3H}} \Big|_{U_{CH} = const} \tag{1.50}$$

$$\frac{dI_{C}}{dU_{3H}} = \frac{2I_{C_{HA^{4}}}}{U_{3Homc}} \left(1 - \frac{U_{3H}}{U_{3Homc}} \right). \tag{1.51}$$

При напряжении $U_{\it 3M}=0\,$ выражение (1.51) примет вид

$$\frac{dI_{C}}{dU_{3H}} = S_{Haq} = \frac{2I_{CHaq}}{U_{3Home}}$$
 (1.52)

Подставив (1.52) в выражение (1.51), получим

$$S = S_{\text{\tiny HAY}} \left(1 - U_{3H} / U_{3Homc} \right).$$

Таким образом, крутизна характеристики полевого транзистора уменьшается при увеличении напряжения, приложенного к его затвору.

Начальное значение крутизны характеристики можно определить графо-аналитическим способом. Для этого проведем касательную из точки $U_{\it 3H}=0\,$ к стокозатворной характеристике (рис. 1.31,6). Она отсечет на оси напряжений отрезок $0.5\,U_{\it 3Homc}$. Ее наклон определит значение $S_{\it hav}$.

Усилительные свойства полевых транзисторов характеризуются коэффициентом усиления

$$\mu = -\frac{dU_{CH}}{dU_{3H}}|_{I_C = const}, \qquad (1.53)$$

который связан с крутизной характеристики и внутренним сопротивлением уравнением $\mu = SR_{\mathit{CHou}\phi} \,, \quad \text{где} \quad R_{\mathit{CHou}\phi} = \frac{dU_{\mathit{CH}}}{dI_{\mathit{C}}}|_{U_{\mathit{3H}}=\mathit{const}} \quad \text{-} \quad \text{дифференциальное}$ внутреннее сопротивление транзистора.

Действительно, в общем случае $I_{C} = f(U_{CU}, U_{3U})$, и

$$dI_{C} = \frac{\partial I_{C}}{\partial U}dU + \frac{\partial I_{C}}{\partial U_{3H}}dU_{3H} = \frac{1}{R_{CH\partial u\phi}}dU_{CH} + SdU_{3H}bI$$

Если при одновременном изменении $U_{\it CH}$ и $U_{\it 3H}$ $I_{\it C} = {\rm const},$ то $dI_{\it C} = 0$, откуда

$$-\frac{dU_{CM}}{dU_{3M}} = \mu = SR_{CM\partial u\phi}.$$

Так же как и у биполярных транзисторов, у полевых транзисторов различают режимы большого и малого сигнала. Режим большого сигнала чаще всего рассчитывают с помощью входных и выходных характеристик транзистора. Для анализа режима малого сигнала широко применяют малосигнальные эквивалентные схемы (рис. 1.32, a, δ, ϵ) (транзистор с каналом p-типа). Так как сопротивления закрытых переходов R_{3C} , R_{3M} в кремниевых полевых транзисторах велики (десятки—сотни МОм), их в большинстве случаев можно не учитывать. Для практических расчетов наиболее удобна эквивалентная схема, показанная на рис. 1.32, в, хотя она действительные физические значительно хуже отражает процессы, протекающие в рассматриваемых транзисторах.

Все емкости затвора на схеме заменены одной эквивалентной емкостью C_3 , которая заряжается через усредненное эквивалентное сопротивление R_K . Можно считать, что R_K равно статическому сопротивлению R_{CHomk} в крутой области характеристик. R_{CHomk} - сопротивление между стоком и истоком в открытом состоянии транзистора при заданном напряжении сток—исток, меньшем напряжения насыщения. Сопротивление затвора (омическое) отражено эквивалентным сопротивлением R_3 , которое ввиду его большого значения (десятки-сотни МОм) можно не учитывать.

Типовые значения параметров кремниевых транзисторов, входящих в эквивалентную схему: $S=0.3\div 3$ мА/В; $R_3=10^{10}$ Ом; $R_{CH\,\partial u\phi}=0.1\div 1$ МОм; $R_K=50\div 800$ Ом; $C_3=0.2\div 10$ пФ.

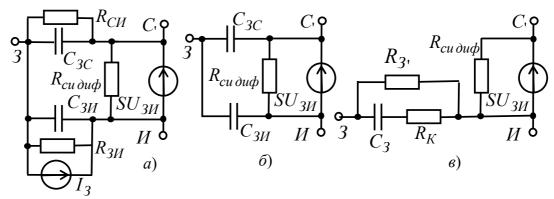


Рис. 1.32. Полная (a), упрощенная (б) и модифицированная (в) эквивалентные схемы полевого транзистора с управляющим p-n-переходом: $R_{CU\partial u\phi}$ - дифференциальное сопротивление канала; I_3 - ток затвора (запертого p-n-перехода); C_{3u} , C_{3c} , C_{cu} - емкости между соответствующими электродами; R_{3c} , R_{3u} -сопротивления перехода между затвором и соответственно стоком и истоком; эквивалентная емкость затвора $C_3 \approx C_{3c} + C_{3u}$; R_{κ} - эквивалентное сопротивление, через которое заряжается емкость C_3 ; R_3 - усредненное эквивалентное сопротивление затвора.

Наличие емкостей у полевого транзистора, а также конечная скорость движения носителей заряда в канале определяют наличие инерционных свойств. Инерционность транзистора в первом приближении учитывают путем введения операторной крутизны характеристики

$$S(p) = S/(1+p\tau_3),$$

где $\tau_3 \approx R_K C_3$; $\tau_3 = 1/\omega_3$ - предельная частота, определенная на уровне 0,7 статического значения крутизны характеристики.

При изменении температуры параметры и характеристики полевых транзисторов с управляющим p-n-переходом изменяются из-за воздействия следующих факторов: изменения обратного тока закрытого p-n-перехода; изменения контактной разности потенциалов p-n-перехода; изменения удельного сопротивления канала.

Обратный ток закрытого p-n-перехода возрастает по экспоненциальному закону при увеличении температуры. Ориентировочно можно считать, что он удваивается при увеличении температуры на 6-8° С. Если в цепи затвора транзистора стоит большое внешнее сопротивление, то падение напряжения на нем, вызванное изменившимся током, может существенно изменить напряжение на затворе.

Контактная разность потенциалов уменьшается при увеличении температуры приблизительно на 2,2 мВ/град. При неизменном напряжении на затворе это приводит к увеличению тока стока. Для транзисторов с низким напряжением отсечки $U_{\it 3Homc}$ этот эффект является преобладающим и изменения тока стока будут иметь положительные значения.

Поскольку температурный коэффициент, характеризующий изменение удельного сопротивления канала, положителен, то ток стока при росте

температуры уменьшается. Это открывает возможность правильным выбором положения рабочей точки транзистора взаимно компенсировать изменения тока I_C , вызванные изменением контактной разности потенциалов и удельного сопротивления канала. В итоге ток стока будет почти постоянным в широком диапазоне температур.

Рабочую точку, в которой изменение тока с изменением температуры имеет минимальное значение, называют термостабильной точкой. Ее ориентировочное положение может быть найдено из уравнения

$$U_{3HT} = U_{3Homc} - U_1 \tag{1.54}$$

где U_1 = 0,63 В.

Видно, что при значительном $U_{\it 3 Homc}$ крутизна характеристики в термостабильной точке невелика, и от транзистора можно получить значительно меньший коэффициент усиления, чем при работе с малым напряжением $U_{\it 3 Homc}$.

Современные полевые транзисторы, выполненные на основе кремниевых структур, работоспособны до температуры 120°С.

Основными преимуществами полевого транзистора с управляющим рп-переходом являются высокое входное сопротивление, малые шумы, простота изготовления, отсутствие в открытом состоянии остаточного напряжения между истоком и стоком открытого транзистора.

МДП-транзисторы могут быть двух видов: транзисторы с встроенными каналами (канал создается при изготовлении) и транзисторы с индуцированными каналами (канал наводится под действием напряжения, приложенного к управляющим электродам).

Транзисторы первого вида могут работать как в режиме обеднения канала носителями заряда, так и в режиме обогащения. Второй вид МДП-транзисторов можно использовать только в режиме обогащения. У МДП-транзисторов в отличие от транзисторов с управляющим *p-n*-переходом металлический затвор изолирован от полупроводника слоем диэлектрика и имеется дополнительный вывод от кристалла, называемый подложкой, на которой выполнен прибор (рис. 1.33).

Управляющее напряжение можно подавать как между затвором и подложкой, так и независимо на подложку и на затвор. В транзисторе с индуцированным каналом под влиянием образующегося электрического поля у поверхности полупроводника появляется канал р-типа за счет отталкивания электронов от поверхности в глубь полупроводника. В транзисторе с встроенным каналом происходит расширение или сужение имевшегося канала. Изменение управляющего напряжения меняет ширину канала и соответственно сопротивление, и ток транзистора.

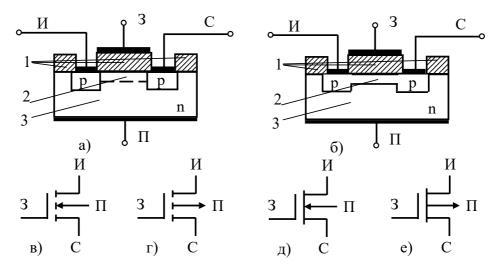


Рис. 1.33. Структуры МДП-транзистора: а) транзистор с индуцированным каналом р - типа; б) транзистор со встроенным каналом р - типа (1 - диэлектрик; 2 - канал; 3 - подложка n^+ -типа); и их обозначение: в) с индуцированным каналом р - типа; г) с индуцированным каналом n - типа; д) с встроенным каналом n - типа.

Существенным преимуществом МДП-транзисторов является высокое входное сопротивление, достигающее значений 10¹⁰-10¹⁴ Ом (у транзисторов с управляющим p-n-переходом $Rex = 10^7 \div 10^9$ Ом). Рассмотрим несколько подробнее работу МДП-транзистора с индуцированным р-каналом. Пусть в качестве исходного материала транзистора использован кремний, имеющий электропроводность п-типа. Роль диэлектрической пленки выполняет двуокись кремния SiO₂. При отсутствии смещения $(U_{3H} = 0; U_{CH} = 0;$ приповерхностный слой полупроводника обычно обогащен электронами. Это объясняется наличием положительно заряженных ионов в пленке диэлектрика, что является следствием предшествующего окисления кремния и фотолитографической его обработки, а также присутствием ловушек на границе Si-SiO₂. Напомним, что ловушка представляет собой совокупность энергетических уровней, расположенных глубоко запрещенной зоне, близко к ее середине.

Избыток электронов в приповерхностном слое приводит к искривлению энергетических зон (рис. 1.34,a), и начальный приповерхностный потенциал ϕ_{SHAY} становится отрицательным. Металлический затвор, диэлектрик под ним и заряд приповерхностного слоя образуют плоский конденсатор, емкость которого на единицу поверхности приблизительно равна $C = \varepsilon_{\mathcal{A}} \varepsilon_0 / h$, где $\varepsilon_{\mathcal{A}}$ - диэлектрическая постоянная диэлектрика; h - толщина диэлектрика.

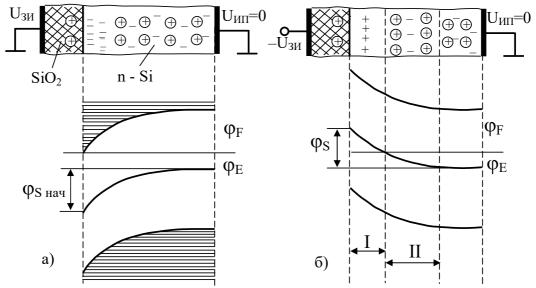


Рис. 1.34. Энергетические диаграммы МДП-транзистора: а) - при $U_{3и}$ =0; U_{cu} =0; $U_{u\Pi}$ =0; б) - при U_{3u} ≠ 0; U_{cu} =0; $U_{u\Pi}$ =0; $U_$

Изменение напряжения на одной из обкладок конденсатора меняет его заряд. Следовательно, заряд на противоположной обкладке, роль которой выполняет приповерхностный слой, меняется за счет изменения концентрации носителей заряда в приповерхностном слое подложки.

При подаче на затвор отрицательного напряжения U_{3u} электроны приповерхностного слоя отталкиваются в глубь полупроводника, а дырки поверхности. При ЭТОМ энергетические спрямляются и концентрации носителей заряда в приповерхностном слое становятся равными их концентрациям в объеме полупроводника. Затем по мере увеличения напряжения вверх. $U_{\imath u}$ зоны искривляются Приповерхностный При потенциал становится положительным. определенном значении $U_{3\mu}$ энергетические уровни изогнутся насколько, что на границе поверхностей уровень Ферми φ_F и электрический потенциал, характеризующий середину запрещенной зоны, совпадут. Это говорит о том, что поверхность полупроводника приобрела собственную электропроводность, заряд затворе скомпенсировал на заряды поверхностных донорных уровней и положительные заряды ионов, имеющихся в слое диэлектрика. Дальнейшее увеличение напряжения $U_{3\mu}$ приводит к накоплению в приповерхностном слое дырок и дальнейшему искривлению вверх энергетических уровней. Как только электростатического потенциала пересечет уровень Ферми, т. е. расстояние между потолком валентной зоны и уровнем Ферми станет меньше, чем проводимости расстояние между зоны уровнем приповерхностный слой приобретает дырочную электропроводность (рис. 1.34, б). У поверхности появится тонкий инверсный слой, соединяющий сток с истоком. Этот слой играет роль канала. Если между истоком и стоком приложено напряжение, то дырки, перемещаясь по каналу, создают ток стока. Путем изменения напряжения на затворе можно расширять или сужать канал и тем самым увеличивать или уменьшать ток стока.

Напряжение на затворе, при котором индуцируется канал, называют пороговым напряжением U_0 . Так как канал возникает постепенно, по мере увеличения напряжения на затворе, то для исключения неоднозначности в его определении обычно считают, что U_0 - это напряжение, при котором приповерхностный потенциал φ_S равен удвоенному потенциалу уровня Ферми.

При практическом определении $U_{\it 3Ипор}$ обычно задается определенное значение тока стока, при превышении которого считается, что потенциал затвора достиг порогового напряжения U_0 = $(0,2\div1)$ В для транзисторов с n-каналами и $(2\div4)$ В для транзисторов с p-каналами.

По мере удаления от поверхности полупроводника концентрация индуцированных дырок уменьшается. На расстоянии, приблизительно равном толщине канала, электропроводность становится собственной. Затем идет участок, обедненный основными носителями заряда (см. рис. 1.34, δ), в котором существует область положительно заряженных ионов донорной примеси. Наличие обедненного участка обусловлено также отталкиванием основных носителей заряда от поверхности в глубь полупроводника.

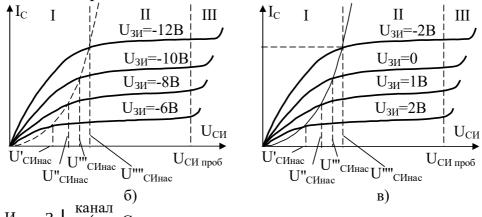
Таким образом, сток, исток и канал, представляющие собой рабочие области МДП-транзистора, изолированы от подложки p-n-переходом, смещенным приложенным напряжением в обратном направлении. Очевидно, что ширину p-n-перехода и ширину канала можно изменять за счет подачи на подложку дополнительного напряжения относительно электродов стока и истока транзистора. Следовательно, током стока можно управлять не только путем изменения напряжения на затворе, но и за счет изменения напряжения на подложке. В этом случае управление МДП-транзистором аналогично управлению полевым транзистором с управляющим p-n-переходом. Для образования канала на затвор должно быть подано напряжение, большее U_0 .

Толщина инверсного слоя значительно меньше толщины обедненного слоя. Если последний составляет сотни - тысячи нанометров, то толщина индуцированного канала составляет всего 1-5 нм. Другими словами, дырки индуцированного канала «прижаты» к поверхности полупроводника, поэтому структура и свойства границы полупроводник-диэлектрик играют в МДП-транзисторах очень важную роль.

Дырки, образующие канал, поступают в него не только из подложки n-типа, где их мало и генерируются они сравнительно медленно, но также и из слоев p-типа истока и стока, где их концентрация практически не ограничена, а напряженность поля вблизи этих электродов достаточно велика.

В транзисторах с встроенным каналом ток в цепи стока будет протекать и при нулевом напряжении на затворе. Для прекращения его необходимо к затвору приложить положительное напряжение (при структуре с каналом

p-типа), равное или большее напряжения отсечки $U_{\it 3 Home}$. При этом дырки из инверсного слоя будут практически полностью вытеснены в глубь полупроводника, и канал исчезнет. При приложении отрицательного напряжения канал расширяется, и ток снова увеличивается. Таким образом, МДП-транзисторы с встроенными каналами работают как в режиме обеднения, так и в режиме обогащения.



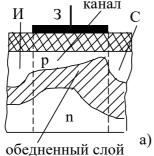


Рис. 1.35. Структура МДП-транзистора с измененной шириной канала р — типа при протекании тока $I_{\rm C}$ (a); его выходные характеристики с индуцированным (б) и встроенным (в) каналами: I—крутая область; II—пологая область или область насыщения; III—область пробоя.

Как и полевые транзисторы с управляющим p-n-переходом, МДП-транзисторы при малых напряжениях U_{CH} ведут себя подобно линеаризованному сопротивлению. При увеличении напряжения U_{CH} ширина канала уменьшается вследствие падения на нем напряжения и изменения результирующего электрического поля. Это особенно сильно проявляется в той части канала, которая находится вблизи стока (рис. 1.35,a).

Перепады напряжения, создаваемые током I_{C} , приводят к неравномерному распределению смещения на затворе вдоль канала, причем оно уменьшается по мере приближения к стоку. При напряжении U_{CUhac} канал вблизи стока становится настолько узким, что наступает динамическое равновесие, когда увеличение напряжения U_{CU} вызывает уменьшение ширины канала и повышение его сопротивления. В итоге ток I_{C} мало меняется при дальнейшем увеличении напряжения U_{CH} . Эти процессы изменения ширины канала в зависимости от напряжения U_{CH} такие же, как и в полевых транзисторах с управляющим p-n- переходом.

Выходные характеристики МДП-транзисторов аналогичны характеристикам полевых транзисторов с управляющим p-n-переходом (рис. 1.35, δ , ϵ). В них можно выделить крутую и пологую области, а также область пробоя. В крутой области I МДП-транзистор может работать как электрически управляемое сопротивление. Пологая область II обычно

используется при построении усилительных каскадов. Аналитические аппроксимации вольт-амперных характеристик МДП-транзисторов достаточно сложны и мало применяются в инженерной практике. При ориентировочных оценках тока стока можно использовать уравнение

$$I_C = b \left[\left(U_{3H} - U_0 \right) U_{CH} - 0.5 U_{CH}^2 \right], \qquad (1.55)$$

где $b = \frac{\partial^2 I_C}{\partial U_{3M} \partial U_{CM}}$ - удельная крутизна транзистора, которую можно

определить из выражения: $b=\mu C_0 \frac{Z}{L}=\frac{\varepsilon_0\varepsilon_0\mu}{d}\frac{Z}{L}$, где μ - приповерхностная подвижность носителей (она обычно в 2-3 раза меньше объемной); d — толщина диэлектрика; ε_0 - его диэлектрическая проницаемость; C_0 - удельная емкость затвор — канал; Z — ширина канала; L — длина канала. Типичное значение $b\approx 0.1 mA/B^2$.

Продифференцировав (1.55) по $U_{\it CU}$ и полагая, что на участке насыщения $\partial I_{\it C}/\partial U_{\it CH}=0$, найдем напряжение насыщения при $U_{\it CH}\geq U_{\it CHhac}$:

$$U_{CH_{Hac}} = U_{3H} - U_0 \tag{1.56}$$

Подставив (1.56) в (1.55), получим уравнение, характеризующее режим насыщения:

$$I_{Chac} = \frac{b}{2} \cdot \left(U_{3H} - U_0 \right)^2 \tag{1.57}$$

Выражение (1.55) описывает крутые начальные участки ВАХ, а выражение (1.57) справедливо для пологих участков ВАХ, соответствующих режиму насыщения.

Для транзисторов с встроенным каналом можно использовать уравнения (1.55) - (1.57), если U_0 заменить на $U_{\it 3Momc}$ и учитывать знаки напряжений $U_{\it 3M}$ и $U_{\it 3Momc}$.

Управляющее действие подложки можно учесть путем введения коэффициента влияния по подложке

$$\eta = -\frac{\partial U_{3H}}{\partial U_{\Pi H}}\Big|_{I_C = const} = -\frac{\partial U_{3H}}{\partial I_C} \cdot \frac{\partial I_C}{\partial U_{\Pi H}} = -\frac{S_{\Pi}}{S}$$
(1.58)

где $S_{II} = \frac{\partial I_{C}}{\partial U_{III}}|_{I_{C}=const}$ - крутизна характеристики по подложке, которая

показывает, на сколько следовало бы изменить напряжение на затворе, чтобы при изменении напряжения подложки $U_{\mathit{ПИ}}$ ток стока I_{C} остался неизменным. Тогда при одновременном действии напряжений на затворе и подложке в выражения (1.55) - (1.57) вместо напряжения U_{3H} следует подставлять U_{3H} – $\eta U_{\mathit{ПИ}}$.

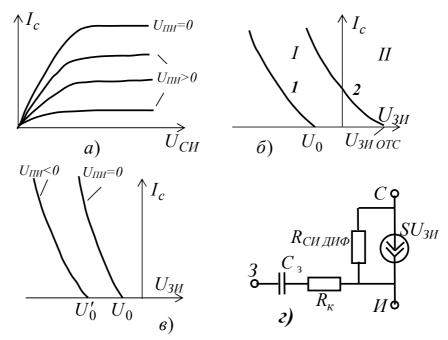


Рис. 1.36. Выходные характеристики МДП-транзистора при различных напряжениях на подложке и $U_{\Pi U}>U_0$ (а); стокозатворные характеристики при $U_{CU}=const$ (б); стокозатворные характеристики при разных напряжениях на подложке и $U_{CU}=const$ (в); упрощенная эквивалентная схема МДП-транзистора (г): I - режим обогащения; II - режим обеднения; 1 - индуцированный канал; 2 - встроенный канал.

При использовании подложки в качестве управляющего электрода целесообразно рассматривать выходные характеристики, специально определенные при разных напряжениях на подложке (рис. 1.36, a). По аналогии с электронными лампами иногда снимают стокозатворные характеристики, которые наглядно показывают влияние на ток стока напряжений U_{3H} и U_{TH} (рис. 1.36, δ , ϵ). Видно, что пороговое напряжение U_0 зависит от напряжения на подложке.

Инерционные свойства МДП-транзисторов зависят движения носителей заряда в канале, межэлектродных емкостей C_{3U} , C_{CU} , этом ввиду малого времени пробега носителей заряда через канал, который обычно имеет длину 1-5 мкм, влиянием последнего обычно пренебрегают. облегчения расчетов эквивалентную схему МДП-транзистора, работающего в области насыщения, представляют в упрощенном виде (рис. 1.36,г). Распределенные емкости затвора на схеме заменены одной сосредоточенной емкостью C_3 , которую можно считать равной $C_{\scriptscriptstyle 3} \approx C_{\scriptscriptstyle 3H} + C_{\scriptscriptstyle CH}$. В типовом случае $\,C_{\scriptscriptstyle 3}\,$ составляет несколько пикофарад.

Сопротивления, через которые заряжаются емкости затвора, отражены усредненным эквивалентным сопротивлением R_{κ} , которое ориентировочно

равно статическому сопротивлению канала $R_{\it CH\,om\kappa}$ при напряжении $U_{\it CH} < U_{\it CHhac}$.

Операторное уравнение крутизны характеристики МДП-транзисторов имеет тот же вид, что и для полевых транзисторов с управляющим р-п-переходом. При этом постоянная времени $\tau_3 \approx C_3 R_K \approx C_3 R_{\text{сИотк}}$. В типовом случае при длине канала 5 мкм предельная частота, на которой крутизна характеристики уменьшается в 0,7 раз, $f = 1/(2\pi\tau_3)$ лежит в пределах нескольких сотен мегагерц.

Температурная зависимость порогового напряжения и напряжения отсечки обусловлена изменением положения уровня Ферми, изменением объемного заряда в обедненной области и влиянием температуры на значение заряда в диэлектрике. Так как эти изменения не компенсируют друг друга, у МДП-транзисторов не существует термостабильной рабочей точки, в которой бы ток стока мало зависел от температуры.

Важным преимуществом МДП-транзисторов перед биполярными является малое падение напряжения на них при коммутации малых сигналов. Так, если в биполярных транзисторах в режиме насыщения напряжение $U_{K\Im}$ принципиально не может быть меньше нескольких десятых долей вольт, то у МДП-транзисторов при малых токах I_C это падение напряжения, когда транзистор работает в крутой области, мало и определяется током I_C и сопротивлением канала $R_{CU\,oms}$:

$$U_{\mathit{CH}} = I_{\mathit{C}} R_{\mathit{cu\,om\kappa}}$$
 при $U_{\mathit{CH}} < U_{\mathit{CH\, hac}}$.

При уменьшении $I_{\it C}$ оно может быть сведено до значения, стремящегося к нулю.

Основные параметры полевых транзисторов:

крутизна характеристики

$$S = \frac{dI_C}{dU_{3H}} \Big|_{\substack{U_{CH} = const \\ U_{BH} = const}};$$

у полевых транзисторов S = 0,1 \div 3 мA/B; крутизна характеристики по подложке

$$S_{\Pi} = \frac{\partial I_{C}}{\partial U_{\Pi M}} \Big|_{\substack{U_{CM} = const \\ U_{CH} = const}};$$

статический коэффициент усиления

$$\mu = -\frac{dU_{CH}}{dU_{3H}}\Big|_{\substack{U_{CH} = const \\ U_{IIH} = const}}$$

входное дифференциальное сопротивление

$$R_{BX\partial u\phi} = \frac{dU_{3H}}{dI_3} \big|_{U_{CH} = const}$$

выходное дифференциальное сопротивление

$$R_{CH\partial u\phi} = \frac{dU_{CH}}{dI_C} \Big|_{\substack{U_{3H} = const \\ U_{IIH} = const}}$$

Значения сопротивления обычно $R_{CU\partial u\phi} = 10^5 \div 10^7 \, \text{Ом}.$

Вопросы для самопроверки

- 1. Какие типы полупроводников Вы знаете?
- 2. Для каких целей в полупроводник вводятся примеси?
- 3. От каких параметров зависят концентрации p и n в собственном полупроводнике?
- 4. Объясните физический смысл потенциала Ферми и уровни его залегания в различных типах полупроводниковых материалов.
- 5. Что характеризует подвижность носителей заряда и почему подвижность с повышением температуры падает?
- 6. Что означает понятие время жизни носителей и почему с увеличением концентрации доноров или акцепторов время жизни падает?
 - 7. Что означает понятие диффузионная длина?
- 8. От каких параметров зависят диффузионные и дрейфовые токи в полупроводнике?
- 9. Объясните, почему дырки n-слоя и электроны p-слоя могут свободно переходить соответственно в p-слой и n-слой?
 - 10. Объясните, почему при равновесии ток через переход равен нулю?
- 11. Почему переход в основном сосредоточен в полупроводнике с более низкой концентрацией примесей?
- 12. Почему ширина перехода с увеличением концентрации носителей уменьшается?
- 13. Как изменяется ширина перехода в зависимости от полярности приложенного внешнего напряжения?
 - 14. Какие типы переходов Вы знаете?
- 15. Приведите формулу, описывающую статическую вольт-амперную характеристику диода.
 - 16. Объясните физическую природу обратного теплового тока.
- 17. Запишите выражение, определяющее температурную зависимость теплового тока.
- 18. Объясните, почему с повышением температуры тепловой ток увеличивается, используя только физические основы полупроводников?
 - 19. В чем причина возникновения тока термогенерации в переходе?
- 20. Зависит ли статическая вольтамперная характеристика диода от температуры при прямом смещении?
 - 21. Нарисуйте эквивалентную схему диода при прямом смещении.
- 22. Объясните причину появления барьерной емкости перехода и ее зависимость от величины приложенного напряжения.
- 23. Физическая природа появления диффузионной емкости и ее зависимость от величины тока, протекающего через переход.

- 24. Какие виды пробоя перехода Вы знаете?
- 25. Полупроводниковые стабилитроны и их основное применение.
- 26. Почему для производства стабилитронов в основном используется кремний?
 - 27. Режимы работы биполярных транзисторов.
 - 28. Схемы включения биполярных транзисторов.
 - 29. Физические основы работы биполярных транзисторов.
 - 30. Основные токовые соотношения в биполярном транзисторе.
- 31. Начертите статические характеристики реального транзистора для схемы с общей базой.
- 32. Нарисуйте эквивалентную схему транзистора при малом сигнале для переменных составляющих при включении с ОБ.
 - 33. Зависимость параметров транзистора от температуры.
 - 34. Основные параметры транзистора при включении с ОЭ.
 - 35. Статические характеристики транзистора с ОЭ.
- 36. Нарисуйте эквивалентную схему транзистора при малом сигнале для переменных составляющих при включении с ОЭ.
- 37. В чем принципиальные отличия в работе полевых транзисторов от биполярных?
- 38. Объясните физические принципы работы полевого транзистора с управляющим *p-n*-переходом.
 - 39. Почему канал у стока сужается?
 - 40. Какие типы каналов у полевых транзисторов Вы знаете?
- 41. Нарисуйте статические выходные и передаточные характеристики транзистора с управляющим *p-n*-переходом.
- 42. Почему нормальная работа полевого транзистора с p-n-переходом обеспечивается только при обратном смещении на переходе?
- 43. В чем особенность полевых транзисторов с изолированным затвором?
- 44. Объясните физические принципы работы полевого транзистора со встроенным каналом.
- 45. Начертите статические вольтамперные характеристики полевого транзистора со встроенным каналом.
- 46. Объясните физические принципы работы полевого транзистора с индуцированным каналом.
- 47. В чем принципиальное отличие передаточных характеристик полевого транзистора с индуцированным каналом от аналогичных характеристик для транзистора с встроенным каналом?
- 48. Начертите передаточные характеристики транзистора с индуцированным каналом для каналов p и n типа.
 - 49. Приведите основные параметры полевых транзисторов.
- 50. Начертите эквивалентную схему полевого транзистора для переменных составляющих в режиме малого сигнала.

Глава вторая

УСИЛИТЕЛИ

Усилителем называется устройство, предназначенное для повышения (усиления) мощности входного сигнала. Усиление происходит с помощью активных элементов за счет потребления энергии от источника питания. Активными элементами в усилителях чаще всего являются транзисторы; такие усилители принято называть полупроводниковыми или транзисторными. В любом усилителе входной сигнал лишь управляет передачей энергии от источника питания в нагрузку.

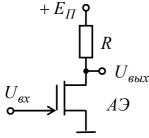


Рис. 2.1. Усилитель.

Принцип действия усилителя удобно пояснить с помощью схемы, приведенной на рис. 2.1. Основой усилителя являются два элемента: сопротивление R и управляемый активный элемент АЭ (например, полевой транзистор), сопротивление которого изменяется под действием входного сигнала $U_{\it ex}$. За счет изменения сопротивления АЭ изменяется ток, протекающий от источника питания с напряжением

 $E_{\it \Pi}$ в цепь, состоящую из $\it R$ и АЭ. В результате будет меняться падение напряжения на элементах схемы, а, следовательно, и выходное напряжение $\it U_{\it ebix}$. В правильно спроектированном усилителе напряжения нетрудно получить $\it U_{\it ebix}>U_{\it ex}$.

2.1. Основные параметры и характеристики

Рассмотрим структурную схему усилительного каскада, приведенную на рис. 2.2. Здесь усилитель представлен как активный четырехполюсник с общей шиной для входа и выхода. Входной сигнал от генератора напряжения E_{Γ} , имеющего внутреннее сопротивление R_{Γ} , подается на вход усилителя, а на выходе усилителя подключено сопротивление нагрузки R_{H} .

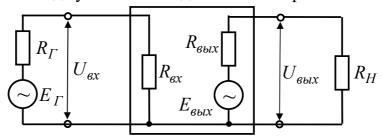


Рис. 2.2.Структурная схема однокаскадного усилителя.

Генератор и нагрузка не являются частями усилительного каскада, но часто играют значительную роль в его работе. Усилитель на рис. 2.2 представляется своими входным $R_{\rm ex}$ и выходным $R_{\rm exx}$ сопротивлениями.

По роду усиливаемой величины различают усилители напряжения, тока и мощности. Все усилители усиливают мощность, но усилитель напряжения главным образом усиливает напряжение, а в усилителе тока в большей степени усиливается ток.

Удобно подразделять усилительные каскады по соотношениям величин $R_{\rm ex}$ и $R_{\rm \Gamma}$. Если в усилителе $R_{\rm ex} >> R_{\rm \Gamma}$, то он имеет потенциальный вход и является усилителем напряжения. В усилителе тока $R_{\rm ex} << R_{\rm \Gamma}$, т.е. имеет место токовый вход и усилители мощности, которые работают на согласованную нагрузку ($R_{\rm shx} \approx R_{\rm H}$).

Как правило, усилитель состоит из нескольких усилительных каскадов (рис. 2.3). Каскады нумеруются в возрастающем порядке от входа. Нагрузкой первого каскада является входное сопротивление второго каскада, а источником входного сигнала для второго каскада является выход первого каскада и т. д. Первый каскад называется входным, а последний - выходным или оконечным. Входной каскад осуществляет согласование усилителя с источником входного сигнала, поэтому для усилителя напряжения требуется иметь в нем большое входное сопротивление. Кроме того, желательно, чтобы входной каскад имел минимальный коэффициент шума.

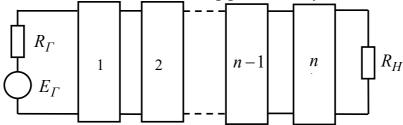


Рис. 2.3. Структурная схема многокаскадного усилителя.

Выходной каскад многокаскадного усилителя чаще всего является усилителем мощности и призван работать на низкоомную нагрузку. Выходной каскад должен обеспечивать большую допустимую мощность, малое выходное сопротивление, высокий коэффициент полезного действия и малый коэффициент гармоник. Отметим, что остальные (промежуточные) каскады необходимы для обеспечения заданного коэффициента усиления.

Соединение каскадов между собой в многокаскадном усилителе может быть различными способами. осуществлено Один ИЗ широко распространенных способов связи для усилителей переменного тока или напряжения реализуется с помощью разделительных емкостей. Такой усилитель называется усилителем с емкостной (или RC) связью. Для непосредственная усилителей постоянного тока используется (гальваническая) связь. Отметим, что непосредственная связь между каскадами широко представлена в интегральных микросхемах (ИМС). В усилителях также могут быть использованы трансформаторные, оптические и другие связи между каскадами или для подключения источника входного сигнала и нагрузки.

Одним из основных параметров усилителя является коэффициент усиления, который различают по напряжению $K_u = U_{\rm выx}/U_{\rm ex}$, по току $K_i = I_{\rm выx}/I_{\rm ex}$ и по мощности $K_p = P_{\rm выx}/P_{\rm ex} = K_u \cdot K_i$. Для усилителей возможны различные значения коэффициентов усиления, но принципиально то, что $K_p > 1$ всегда. Общий коэффициент усиления многокаскадного усилителя равен произведению коэффициентов усиления отдельных каскадов.

Коэффициент усиления по напряжению в децибелах (∂E) равен

$$K_u(\partial E) = 20 \lg(U_{\text{\tiny BblX}}/U_{\text{\tiny BX}}) = 20 \lg K_u$$
.

Аналогично можно представить и $K_i\left(\partial \mathcal{B}\right)$, а для $K_p\left(\partial \mathcal{B}\right)$ справедлива следующая запись:

$$K_p(\partial E) = 10\lg(P_{eblx}/P_{ex}) = 10\lg K_p$$
.

Выражение коэффициентов усиления в (∂E) связано с тем, что человеческое ухо реагирует на звуковые колебания в соответствии с логарифмическим законом слухового восприятия. Ниже приведены сравнительные значения K_u , выраженные в (∂E) и относительных единицах. Если коэффициент усиления каждого каскада выражен в (∂E) , то общее усиление многокаскадного усилителя равно сумме коэффициентов усиления каскадов.

$$K_u$$
, (∂E) 0 1 2 3 10 20 40 60 80 K_u 1 1,12 1,26 1,41 3,16 10 10^2 10^3 10^4

Помимо усиления сигнала необходимо, чтобы усилитель не изменял его формы, т. е. в идеальном случае точно повторял все изменения напряжения (или тока). При этом допускается некоторый сдвиг сигнала по времени. Отклонение форм выходного и входного сигналов принято называть искажениями. Они бывают двух видов: нелинейные и линейные. Нелинейные искажения определяются нелинейностью ВАХ транзисторов, на которых собран усилитель; Так, при подаче на вход сигнала синусоидальной формы выходной сигнал не будет чисто синусоидальным, а будет содержать составляющие высших гармоник. Это просто получается с помощью входной ВАХ биполярного транзистора, которая имеет форму экспоненты, а не прямой линии. Искажения этого вида оцениваются коэффициентом гармоник (коэффициентом нелинейных искажений)

$$\begin{split} K_{\varGamma} &= \sqrt{P_2 + P_3 + \ldots + P_n/P_1} = \sqrt{I_{2m}^2 + I_{3m}^2 + \ldots + I_{nm}^2/I_{1m}^2} = \\ \sqrt{U_{2m}^2 + U_{3m}^2 + \ldots + U_{nm}^2/U_{1m}^2} \;, \end{split}$$

где P_n - мощность n - й гармонической составляющей выходного сигнала; U_{nm} , I_{nm} - амплитуды напряжений и токов n - й гармонической составляющей выходного сигнала.

В многокаскадных усилителях общий коэффициент K_{Γ} можно принять равным сумме коэффициентов гармоник всех каскадов. На практике же основные искажения обычно вносятся выходным каскадом, который работает на больших амплитудах сигналов.

искажений оценки нелинейных онжом воспользоваться амплитудной характеристикой усилителя (рис. 2.4), представляющей собой зависимость амплитуды выходного напряжения $U_{_{\mathit{вых}}}$ от амплитудного значения входного сигнала $U_{\rm ex}$ неизменной частоты. При небольших напряжениях $U_{\mbox{\tiny ex}}$ амплитудная характеристика практически линейна. Угол ее наклона определяется коэффициентом усиления на данной частоте. при больших $U_{_{\!\scriptscriptstyle
m gx}}$ Изменения угла наклона указывает на появление искажений формы сигнала.

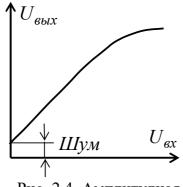


Рис. 2.4. Амплитудная характеристика усилителя.

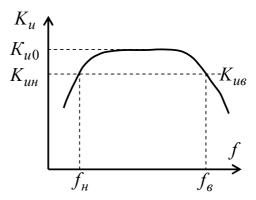


Рис. 2.5. Амплитудно-частотная характеристика усилителя.

Линейные искажения определяются зависимостями параметров транзисторов от частоты и реактивными элементами усилительных устройств. Эти искажения зависят лишь от частоты усиливаемого сигнала. Зависимость K_u усилителя от частоты входного сигнала принято называть амплитудно-частотной характеристикой (АЧХ). С помощью АЧХ (рис. 2.5) можно представить коэффициенты частотных искажений на низшей $M_{_{\it H}}$ и высшей $M_{_{\it R}}$ частоте заданного диапазона работы усилителя в виде:

$$M_{H} = |K_{u0}/K_{uH}|,$$
 (2.1,a)

$$M_{g} = |K_{u0}/K_{ug}|.$$
 (2.1,6)

Обычно допустимые величины коэффициентов частотных искажений не превышают 3 дБ. Отметим, что $\Delta f = f_{\scriptscriptstyle g} - f_{\scriptscriptstyle H}$ называют полосой пропускания усилителя.

В усилителях звуковых частот $f_{_{\!H}} \approx 20\, \Gamma \mu$ и $f_{_{\!g}} \approx 20\, \kappa \Gamma \mu$; в широкополосных усилителях $f_{_{\!g}}$ может достигать десятков МГц; в частотно-избирательных усилителях $f_{_{\!H}} \approx f_{_{\!g}}$ и для высокочастотных вариантов может достигать сотен МГц; в усилителях постоянного тока $f_{_{\!H}} = 0$, а $f_{_{\!g}}$ может составлять несколько десятков МГц.

Необходимо отметить, что в усилителях имеют место фазовые сдвиги между входным и выходным сигналами, которые могут привести к появлению фазовых искажений. Фазовые искажения проявляются лишь при нелинейной зависимости фазового сдвига от частоты. Эту зависимость принято называть фазо-частотной (фазовой) характеристикой (ФЧХ). Частотные и фазовые искажения являются линейными искажениями и обусловлены одними и теми же причинами, причем большим частотным искажениям соответствуют большие фазовые искажения, и наоборот.

Помимо рассмотренных параметров и характеристик часто необходимо знать коэффициент полезного действия усилителя, коэффициент шума, стабильность, устойчивость работы, чувствительность к внешним помехам и др.

Одним из основных параметров выходного каскада усилителя является коэффициент полезного действия:

$$\eta = P_{\mu}/P_0 \,, \tag{2.2}$$

где $P_{_{\!\scriptscriptstyle H}}$ - мощность, выделяемая на нагрузке усилителя; $P_{_{\!\scriptscriptstyle 0}}$ - мощность, потребляемая усилителем от источника питания. Величина η всего усилителя определяется главным образом η выходного каскада.

Параметры и характеристики усилителей зависят как от числа каскадов, так и от активного элемента (транзистора) и способа его включения в усилительном каскаде.

2.2. Усилители на биполярных транзисторах

Среди многочисленных вариантов усилительных каскадов самое широкое применение находит каскад на биполярном транзисторе, включенном по схеме ОЭ. Принципиальная схема упрощенного варианта такого каскада приведена на рис. 2.6. В качестве разделительных элементов здесь использованы конденсаторы C_1 и C_2 , т. е. источник входного сигнала

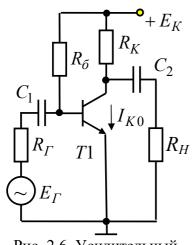


Рис. 2.6. Усилительный каскад с ОЭ.

 E_{\varGamma} и сопротивление нагрузки R_{H} подключены соответственно ко входу и выходу каскада посредством емкостной связи. Основой усилительного каскада ОЭ являются два элемента: резистор R_{κ} и n-p-n-транзистор.

При отсутствии входного сигнала усилительный каскад работает в режиме покоя, который иногда называют начальным режимом, а в усилителях переменного сигнала - режимом постоянного тока. С помощью резистора $R_{\tilde{o}}$ задается ток покоя базы $I_{\tilde{o}0} = E_{\kappa}/R_{\tilde{o}}$, отсюда ток покоя коллектора $I_{\kappa 0} = \beta I_{\tilde{o}0}$. Для большинства линейных усилителей выбирают напряжение на

коллекторе в режиме покоя $U_{\kappa \ni 0} = E_K - I_{\kappa 0} R_\kappa \approx E_\kappa/2$. Отметим, что в режиме покоя напряжение $U_{\delta \ni 0} = 0, 6 \div 0, 7\,B$ для кремниевых транзисторов.

При подаче на вход рассматриваемого каскада положительной полуволны переменного входного сигнала будет возрастать ток базы, а следовательно, и ток коллектора. В результате напряжение на резисторе R_{κ} увеличится, а напряжение на коллекторе транзистора уменьшится, т. е. произойдет формирование отрицательной полуволны выходного напряжения. Таким образом, каскад ОЭ инвертирует входной сигнал, осуществляет сдвиг фазы между $U_{\rm gall}$ и $U_{\rm gall}$ на 180°

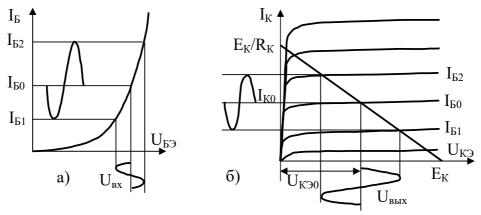


Рис. 2.7. Вольт-амперные характеристики транзистора (а - входная, б - выходная).

Рассмотрим работу усилительного каскада ОЭ по входным и выходным характеристикам. На входной ВАХ биполярного транзистора (рис. 2.7,a) выбираем на линейном участке (для получения минимального K_{\varGamma}) рабочую точку (ток I_{60} и напряжение U_{690} покоя). Затем прикладываем переменный входной сигнал U_{ex} . В результате ток базы станет изменяться от I_{61} до I_{62} .

Такой режим работы усилительного каскада принято называть режимом (или классом) А. Это самый распространенный режим для усилителей напряжения. Другие режимы работы каскадов чаще используются в усилителях мощности (см. раздел 2.5).

На выходных ВАХ транзистора (рис. 2.7,6) проводим линию нагрузки по постоянному току R_{κ} , представляющую собой зависимость тока в цепи коллектора от напряжения $U_{\kappa 9}$ при заданном напряжении источника питания E_{κ} . Эта зависимость может быть построена по формуле $I_{\kappa}=(E_{\kappa}-U_{\kappa 9})/R_{\kappa}$. На практике часто линию нагрузки проводят через две точки: $I_{\kappa}=0$, $U_{\kappa 9}=E_{\kappa}$ и $I_{\kappa}=E_{\kappa}/R_{\kappa}$, $U_{\kappa 9}=0$. Очевидно, что наклон линии нагрузки определяется номиналом резистора R_{κ} . Пересечение линии нагрузки с характеристикой, соответствующей $I_{\delta 0}$, определяет точку покоя на выходных ВАХ, т. е. $I_{\kappa 0}$ и $U_{\kappa 90}$.

Теперь можно определить изменение тока коллектора при изменении тока базы от $I_{\it 61}$ до $I_{\it 62}$. Изменяющийся ток коллектора создает переменное

напряжение на резисторе R_{κ} и, соответственно, на выходе усилительного каскада $U_{{\scriptscriptstyle \it BblX}}$. Обращает на себя внимание, что $U_{{\scriptscriptstyle \it BblX}}$ и $U_{{\scriptscriptstyle \it BK}}$ будут находиться в противофазе, т. е., как уже отмечалось выше, рассматриваемый каскад инвертирует сигнал.

Для более точного определения $U_{{\scriptscriptstyle \it BMX}}$ необходимо учесть, что по переменному току параллельно $r_{\kappa}^* >> R_{\kappa \mu}$ подключается R_{μ} ($R_{\kappa \mu} = R_{\kappa} \parallel R_{\mu}$). Поскольку $R_{\kappa} > R_{\kappa H}$, то линия нагрузки по переменному току (рис. 2.7, б) будет идти круче. Отметим, что линию нагрузки по переменному току $R_{_{\!\scriptscriptstyle KH}}$

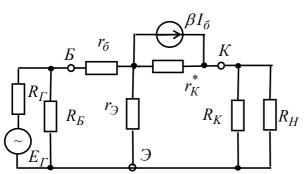


Рис. 2.8. Эквивалентная схема усилителя с ОЭ для области средних частот

сопротивление

малы,

ёмкостей

строят по отношению приращений напряжения к току.

расчета параметров Для усилительного каскада ПО переменному току удобно использовать малосигнальную его эквивалентную схему (рис. 2.8). Она представляет собой модель каскада ОЭ для области средних частот, когда разделительных сопротивления емкости коллекторного перехода $C_{\kappa}^{*} = C_{\kappa}(1+\beta)$ велико и не наблюдается снижения коэффициента β .

рис. 2.8 использована схемы эквивалентная транзистора, которая дополнена пассивными элементами усилительного каскада R_{κ} и R_{δ} , а также генератором входного сигнала и R_{μ} . Отметим, что генератор тока шунтируется двумя цепями: r_{κ}^{*} и $r_{_{9}}+R_{_{\kappa H}}$, причем последняя является рабочей цепью нагрузки. Учесть влияние r_{κ}^{*} на выходной ток коллектора можно, воспользовавшись эквивалентным $\beta_e = \beta r_{\kappa}^* / (r_{\kappa}^* + R_{\kappa H})$, откуда $I_{\kappa} = \beta_e I_{\delta}$. Здесь и далее под значениями I_{κ} , I_{δ} будем подразумевать амплитудные значения токов.

С помощью эквивалентной схемы для большинства практических случаев можно определить (без учета шунтирующего влияния r_{κ}^{*} и R_{δ}):

$$R_{ex} = r_{\delta} + r_{\beta} (1 + \beta). \tag{2.3}$$

Величина R_{ex} для каскада с ОЭ обычно составляет сотни Ом или единицы кОм.

Наибольший интерес для каскада ОЭ представляет коэффициент $K_{u_{\Gamma}} = U_{ebix}/E_{\Gamma}$. напряжению относительно усиления генератора Амплитуда выходного напряжения $U_{{}_{\text{вых}}} = -I_{{}_{\kappa}}R_{{}_{\kappa \!\scriptscriptstyle{H}}}$ амплитуда тока коллектора $I_{\kappa}=\beta_{e}I_{\delta}$, а $I_{\delta}=E_{\Gamma}/(R_{\Gamma}+R_{ex})$. Следовательно, проведя подстановки и преобразования, можно записать:

$$K_{u_{\Gamma}} = \frac{-\beta_e R_{\kappa_H}}{R_{\Gamma} + R_{ex}}.$$
 (2.4)

Эта формула является одной из самых распространенных в полупроводниковой электронике. Знак « - » указывает на инвертирование сигнала. Из (2.4) следует, что для повышения K_{u_r} желательно выбирать транзистор с большим β , а также в известных пределах увеличивать R_{κ} .

При $R_{ex} >> R_{\Gamma}$ и $r_{\kappa}^{*} >> R_{\kappa H}$ (2.4) преобразуется к следующему виду:

$$K_{u} = -\beta R_{\kappa H} / R_{\theta X} \tag{2.5}$$

Коэффициент усиления каскада по току относительно нагрузки K_{i_H} зависит от соотношения сопротивлений R_{ι} и R_{ι} :

$$K_{i\mu} = I_{\mu}/I_{\delta} = \beta R_{\kappa}/(R_{\kappa} + R_{\mu}) \tag{2.6}$$

где при $R_{_{\scriptscriptstyle H}} \! \to \! 0 \ K_{_{i_{\scriptscriptstyle H}}} \! \to \! \beta \, .$

Коэффициент усиления по мощности K_p можно представить как произведение K_u и K_i . Из всех усилительных каскадов на биполярных транзисторах каскад ОЭ обладает лучшими усилительными свойствами. Он хорошо усиливает напряжение, ток и мощность $(K_p \ge 10^3)$.

Выходное сопротивление усилительного каскада определяется со стороны контактов сопротивления нагрузки при $E_{\Gamma}=0$ и отключенной нагрузке. Из эквивалентной схемы (рис. 2.8) видно, что $R_{_{6bX}}$ определяется двумя цепями: резистором $R_{_{K}}$ и выходным сопротивлением самого транзистора, близким к $r_{_{K}}^{*}$. Поскольку обычно $r_{_{K}}^{*} >> R_{_{KH}}$, то можно считать, что $R_{_{6bX}} \approx R_{_{K}}$ и составляет единицы кОм.

Рассматриваемый до сих пор вариант усилительного каскада ОЭ (см. рис. 2.6) был удобен для проведенного анализа. Однако на практике он

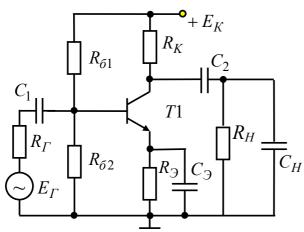


Рис. 2.9. Усилительный каскад с ОЭ и лучшей стабильностью режима покоя.

используется довольно редко из-за низкой стабильности режима покоя и коэффициентов усиления. Лучшей стабильностью обладает каскад ОЭ, принципиальная схема которого приведена рис. 2.9. Bce на изложенное выше относительно параметров каскада ОЭ рис. 2.6) справедливо и для каскада ОЭ (рис. 2.9).

В усилительном каскаде ОЭ введено два дополнительных резистора $R_{_{9}}$ и $R_{_{62}}$, а также

конденсатор $C_{\mathfrak{g}}$. При расчете режима покоя обычно задаются падением напряжения на резисторе $R_{\mathfrak{g}}$, равным $U_{R_{\mathfrak{g}}} = (0,1 \div 0,3)E_{\kappa}$. С помощью $R_{\mathfrak{g}}$

осуществляется стабилизация режима покоя усилительного каскада, поскольку создается отрицательная обратная связь, которая будет рассмотрена в разделе 2.4.

Итак, предположим, что за счет каких-либо внешних воздействий (повышения температуры, появления радиации и т. д.) ток $I_{\kappa 0}$ возрос. При этом увеличится напряжение U_{R_9} (знак «+» на эмиттере n-p-n-транзистора), что при постоянном напряжении на базе приведет к уменьшению U_{690} . Следовательно, уменьшатся I_{60} и $I_{\kappa 0}$. Таким образом, с помощью резистора R_9 , будет поддерживаться постоянство $I_{\kappa 0}$ при разнообразных внешних воздействиях. Отметим, что для поддержания постоянного напряжения на базе необходимо иметь $R_{\kappa r} >> R_{\delta 2}$.

Если $R_{_{9}}$ создает отрицательную обратную связь, как по постоянному, так и по переменному току, то первая, как отмечалось выше, стабилизирует режим покоя усилителя, а вторая - снижает $K_{_{\mu}}$.

Для устранения снижения K_u в устройство введен конденсатор $C_{\mathfrak{p}}$, который для переменного тока устраняет отрицательную обратную связь, шунтируя $R_{\mathfrak{p}}$. Отметим, что $C_{\mathfrak{p}}$ влияет на работу каскада на низких частотах.

На рис. 2.9 изображена и емкость нагрузки $C_{_{\!\scriptscriptstyle H}}$, которая в некоторых случаях может быть подключена к выходу усилительного каскада.

При работе в области средних частот рассматриваемый усилительный каскад (рис. 2.9) может быть представлен с помощью эквивалентной схемы рис. 2.8. Однако при работе в области низких частот наблюдается спад коэффициента усиления (см. рис. 2.5), что обусловлено влиянием конденсаторов C_1 , C_2 и C_3 , поскольку при уменьшении частоты их сопротивление возрастает.

Рассмотрим работу каскада ОЭ в области низких частот (ОНЧ). Влияние разделительных конденсаторов и $C_{\mathfrak{g}}$ на коэффициент частотных искажений $M_{\mathfrak{g}}$ можно определить отдельно, используя метод суперпозиции. Сразу отметим, что большой вклад в значение $M_{\mathfrak{g}}$ вносит цепь конденсатора $C_{\mathfrak{g}}$. Поэтому, если предположить, что $M_{\mathfrak{g}}=3\,\mathrm{дБ}$, то $M_{\mathfrak{g}}=M_{\mathfrak{g}}=0.5\,\mathrm{дБ}$, а $M_{\mathfrak{g}}=2\,\mathrm{дБ}$. Полный $M_{\mathfrak{g}}$ будет равен сумме коэффициентов частотных искажений за счет этих трех емкостей. Если эти коэффициенты представлены в относительных единицах, то для определения общего $M_{\mathfrak{g}}$ следует взять их произведение.

Поскольку в ОНЧ возрастают сопротивления конденсаторов, то эквивалентную схему каскада для этой области работы необходимо дополнить несколькими элементами (рис. 2.10, a), где $R_{\delta} = R_{\delta 1} \parallel R_{\delta 2}$.

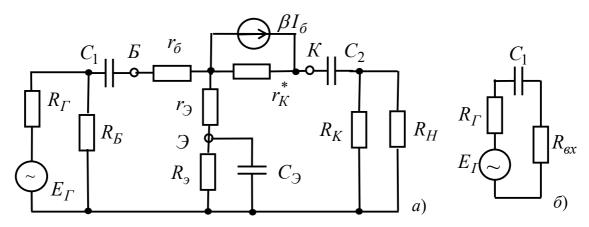


Рис. 2.10. Эквивалентная схема каскада с ОЭ в области НЧ (а) и эквивалентная схема входной цепи в области НЧ (б).

Сначала рассмотрим влияние C_1 . Входную цепь усилительного каскада можно преобразовать к виду, представленному на рис. 2.10,6, где многоэлементная схема заменена эквивалентным сопротивлением R_{ex} , включенным в цепь C_1 . Для учета влияния C_1 на K_u следует в знаменателе выражения (2.4) к R_{Γ} и $R_{\rm ex}$ добавить сопротивление $X_{C_1} = 1/j\omega C_1$. Для низшей частоты ω_{H} можно записать:

$$K_{uH} = \frac{-\beta R_{\kappa H}}{R_{\Gamma} + R_{ex} + 1/j\omega C_{1}}.$$
 (2.7)

Теперь, используя (2.4) и (2.7), нетрудно получить:

$$M_{H} = K_{u0} / K_{uH} = 1 + 1 / j \omega_{H} \tau_{HC_{1}}$$
 (2.8)

где $\tau_{{}_{\!H\!C_1}} = C_1 \big(R_{\Gamma} + R_{\!{}_{\!\mathit{ex}}} \big)$ - постоянная времени входной цепи усилительного каскада.

Теперь найдем модуль отношения (2.8):
$$M_{{}_{\!HC_1}} = \sqrt{1 + \left(1/\omega_{_{\!H}} \tau_{_{\!HC_1}}\right)^2} \tag{2.9}$$

Таким образом, коэффициент частотных искажений на низшей частоте $M_{_{\mathit{HC}_1}}$ однозначно определяется постоянной времени $\tau_{_{\mathit{HC}_1}}$. Для уменьшения $M_{{}_{\scriptscriptstyle HC_1}}$ при прочих равных условиях нужно увеличить $C_1.$

Выражение (2.9) может быть использовано ДЛЯ коэффициента частотных искажений на низшей частоте практически для любой цепи любого усилительного устройства. Так, для выходной цепи $M_{_{HC2}}$ в (2.9) следует лишь заменить $\tau_{_{HC_1}}$ на $\tau_{_{HC_2}}$. В этом нетрудно убедиться, проделав выкладки для выходной цепи рассматриваемого усилителя. В результате получим, что

$$\tau_{_{HC_2}}=C_2\left(R_{_{BbIX}}+R_{_H}\right)=C_2\left(R_{_{K}}+R_{_{H}}\right).$$

Таким образом, для определения $M_{_{\scriptscriptstyle H}}$ следует найти постоянные времени всех цепей, влияющих на низкой частоте на $K_{\scriptscriptstyle u}$ затем подставить каждую из них в (2.9), а полученные значения коэффициентов частотных искажений сложить.

Для эмиттерной цепи усилительного каскада можно записать:

$$\tau_{HC_{3}} = C_{3} \left(R_{Bbix} || R_{3} \right) \approx C_{3} R_{Bbix 3},$$

где $R_{\rm sыx\,9}$ - выходное сопротивление каскада со стороны эмиттера транзистора, т.е. выходное сопротивление усилительного каскада ОК, который будет рассмотрен ниже. Здесь же отметим, что его значение обычно не превышает десятков Ом, поэтому и получается весьма малая величина для $\tau_{{}_{\!H\!C_9}}$. Это обстоятельство и определяет максимальные искажения в цепи конденсатора C_9 . Таким образом, для уменьшения $M_{_H}$ в рассматриваемом каскаде требуется увеличить емкости C_1 и C_2 но в первую очередь в большей степени - C_9 .

Рассмотрим теперь частотные искажения в области высоких частот (ОВЧ). Для ОВЧ эквивалентную схему каскада ОЭ можно преобразовать к виду, приведенному на рис. 2.11. Здесь не использованы некоторые элементы, которые не оказывают практического влияния на работу усилителя в ОВЧ. Прежде всего, отметим, что спад K_u в ОВЧ в основном будет обусловлен влиянием $C_\kappa^* = C_\kappa (1+\beta)$ и C_u , а также падением коэффициента β , который является комплексной величиной и поэтому на схеме обозначен как $\dot{\beta}$.

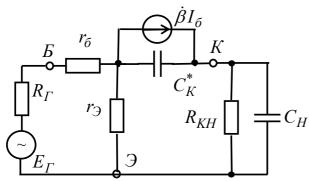


Рис. 2.11. Эквивалентная схема каскада с ОЭ для области ВЧ.

Эквивалентный коэффициент который учитывает шунтирующее влияние генератора на частотах, можно представигь следующем виде: $\dot{\beta}_e = \beta_0 / (1 + j\omega \tau_e)$, $\tau_{_{\mathrm{B}}} = \tau_{_{\mathrm{B}}} + C_{_{\mathrm{K}}}^* R_{_{\mathrm{KH}}} + C_{_{\mathrm{H}}} R_{_{\mathrm{KH}}}$ где эквивалентная постоянная времени COкаскада Воспользовавшись (2.1,б), получим

для высшей рабочей частоты $\omega_{_{\! g}}$

$$M_{\scriptscriptstyle g} = \sqrt{1 + \left(\omega_{\scriptscriptstyle g} \tau_{\scriptscriptstyle g}\right)^2} \ . \tag{2.10}$$

Выражение (2.10) справедливо для любого усилительного устройства. Оно указывает на то, что уменьшения искажений в ОВЧ можно достичь снижением τ_{s} , значение, которой во многом определяется используемым в усилителе транзистором. Для низкочастотных транзисторов $\tau_{s} = \tau_{\alpha} \left(1 + \beta \right)$, поскольку их частотные свойства в основном определяются временем пролета неосновных носителей заряда через базу.

Для ВЧ транзисторов (при $C_{_{\!\scriptscriptstyle H}}=0$) $\tau_{_{\!\scriptscriptstyle g}}\approx C_{_{\scriptscriptstyle K}}^*R_{_{\!\scriptscriptstyle K\!H}},$ т. е. зависит не только от параметров транзистора, но и от $R_{_{\!\scriptscriptstyle K\!H}}$.

Необходимо отметить, что в ОВЧ с ростом частоты не только возрастает M_{e} , что соответствует уменьшению коэффициентов усиления в каскаде, но и увеличивается фазовый сдвиг $U_{e \omega}$ относительно $U_{e x}$. При этом угол фазового сдвига для каскада ОЭ с ростом ω_{e} стремится от 180 к 360°.

Как уже отмечалось выше, одним из основных параметров усилительного каскада является стабильность его работы. Важно, чтобы в усилителе обеспечивался стабильный режим покоя.

Существует три причины, влияющие на изменение тока $I_{\kappa 0}$ под воздействием температуры (или другого вида внешнего воздействия). Так, при возрастании температуры, во-первых, увеличивается обратный ток коллекторного перехода, во-вторых, уменьшается напряжение U_{690} и, втретьих, возрастает коэффициент β_0 .

Для большинства усилителей, выполненных на кремниевых транзисторах, основной фактор влияния на $\Delta I_{\kappa 0}$ определяется приращением $U_{6 \circ 0} = \varepsilon_t \Delta T$, где ε_t - температурный коэффициент напряжения (3 мВ/град), ΔT - рабочий температурный диапазон. В этом случае нестабильность тока коллектора можно представить в следующем виде:

$$\Delta I_{\kappa 0} = S_{\mu c} \cdot \varepsilon_t \Delta T / R_{\delta} + R_{\delta} \tag{2.11}$$

где $S_{nc} = \beta_0 / [1 + \beta_0 R_{_9} / (R_{_6} + R_{_9})]$ - коэффициент нестабильности усилительного каскада, который показывает, во сколько раз в усилительном каскаде изменения тока покоя больше, чем в идеально стабилизированном устройстве. Чем меньше S_{nc} , тем стабильней усилитель.

При повышении $R_{_{3}}$ и уменьшении $R_{_{6}}$ коэффициент $S_{_{HC}}$ уменьшается, стремясь в пределе к величине α . При этом усилитель будет иметь наилучшую стабильность. Однако необходимо отметить, что уменьшение $S_{_{HC}}$ приводит к снижению коэффициента усиления. Если, наоборот, увеличивать $R_{_{6}}$ и уменьшать $R_{_{3}}$, то $S_{_{HC}}$ будет стремиться к своей максимальной величине $\beta_{_{0}}$. Такая плохая стабильность характерна для усилительного каскада (см. рис. 2.6). На практике же обычно $S_{_{HC}}=2\div5$.

Для повышения стабильности работы усилительного каскада иногда используют термокомпенсацию. Принципиальная схема одного из таких каскадов ОЭ приведена на рис. 2.12. Здесь в цепь базы транзистора включен прямосмещенный диод, ТКН которого равен ТКН эмиттерного перехода транзистора. При изменении температуры напряжение $U_{{\it б}{\it 9}{\it 0}}$ и напряжение на диоде будут меняться одинаково, в результате чего ток I_{60} останется Применение этого метода эффективно в каскалах постоянным. транзисторах, как указывалось основную кремниевых где, выше,

нестабильность порождает изменение $\Delta U_{\text{бэ0}}$. В ИМС диод заменяется транзистором в диодном включении. При этом реализуется лучшая термокомпенсация, поскольку оба транзистора выполняются на одном кристалле кремния в едином технологическом цикле и, естественно, имеют идентичные параметры.

Помимо каскадов ОЭ известны и усилительные каскады на биполярном транзисторе, включенном по схеме ОБ. В каскаде ОБ могут быть использованы как один, так и два источника питания. Принципиальная схема усилительного каскада ОБ с двумя источниками питания приведена на рис. 2.13. Сразу отметим, что поскольку в этом каскаде $R_{\delta} = 0$, он имеет наилучшую стабильность ($S_{\mu c} = \alpha$).

Усилительный каскад ОБ более стабилен и может работать на более высоких частотах, чем каскад ОЭ, но он не обладает усилением по току и имеет очень малое входное сопротивление (не более десятков Ом). Каскад ОБ на практике используется редко, причем лишь в сочетании с другими усилительными каскадами.

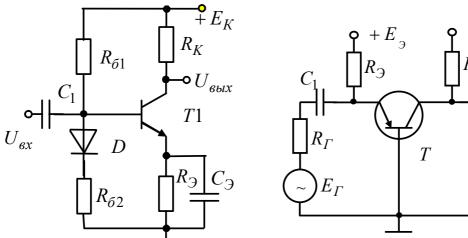
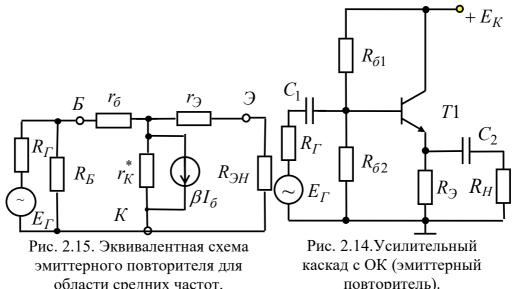


Рис. 2.12.Термокомпенсированый усилительный каскад с ОЭ.

Рис. 2.13. Принципиальная схема усилительного каскада с ОБ.

Широко используется усилительный каскад на биполярном транзисторе, включенном по схеме с общим коллектором (ОК).

Принципиальная схема наиболее распространенного варианта каскада ОК с RC-связью приведена на рис. 2.14. Здесь коллектор транзистора через очень малое внутреннее сопротивление источника питания соединен с общей шиной каскада, т. е. коллектор транзистора является общим выводом входной и выходной цепей устройства. Отметим, что в рассматриваемом каскаде с ОК коллектор соединен с общей шиной лишь на переменном сигнале, для которого мало выходное сопротивление источника питания (обычно выходная емкость источника питания бывает весьма большой). Основой усилительного каскада ОК являются два элемента: резистор R_9 и n-p-n-транзистор.



области средних частот.

повторитель).

Нетрудно также убедиться, что каскад не инвертирует входной сигнал. В каскаде ОК напряжение переменного входного сигнала подается между базой и общей шиной, а выходное напряжение снимается между эмиттером и общей шиной устройства. Таким образом, оказывается, что напряжение сигнала, приложенное к эмиттерному переходу, является разностью: $U_{ex} - U_{gy}$. Чем больше выходной сигнал (при заданном U_{ex}), тем меньшим окажется напряжение, приложенное эмиттерному переходу, К следовательно, и напряжение, управляющее работой транзистора. Это будет приводить к падению тока эмиттера и соответственно падению $U_{{\scriptscriptstyle \it GMX}}.$ Такая связь выходной и входной цепей усилительного каскада является 100%-ной отрицательной обратной связью. Наличие отрицательной обратной связи во многом определяет параметры каскада ОК (в частности, низкое значение K_{Γ}).

Эквивалентная схема усилительного каскада ОК для области средних частот приведена на рис. 2.15. Здесь $R_{_{9H}}=R_{_{9}}\parallel R_{_{H}}$ и $R_{_{6}}=R_{_{61}}\parallel R_{_{62}}$. Из схемы рис. 2.15 следует, что при больших значениях R_{δ} и $r_{\kappa}^{*} >> (r_{\delta} + R_{\delta H})$ входного сопротивления каскада можно записать

$$R_{ex} = r_{\delta} + (1+\beta)(r_{2} + R_{2H}),$$
 (2.12)

а при больших значениях β и R_{34} :

$$R_{\rm ex} = \beta R_{\rm su} \,. \tag{2.13}$$

Приведенные выражения показывают, что при высоком сопротивлении $R_{\rm 6}$ в каскаде ОК $R_{\rm ex}$ велико (десятки или сотни кОм) и возрастает при увеличении R_3 . Однако достижение весьма больших значений затруднено, так как рост $R_{_{9}}$ требует увеличения $E_{_{\rm K}}$. Кроме того, в ИМС резистор большего номинала практически Вследствие этого очень большие значения $R_{\rm sx}$ могут быть получены только в специальных каскадах ОК.

Для коэффициента усиления по току в каскаде ОК можно записать: $K_i = I_{\text{вых}}/I_{\text{вх}} = I_{\text{э}}/I_{\text{б}} = 1 + \beta$. Теперь, по аналогии с (2.6), для K_{i_H} , получим

$$K_{iH} = (1+\beta)R_{_{9}}/(R_{_{9}}+R_{_{H}})$$
.

Приведенные соотношения показывают, что усилительный каскад ОК имеет максимальное усиление по току относительно каскадов ОЭ и ОБ.

Поскольку в каскаде ОК $R_{\rm ex}$ велико, то обычно выполняется условие $R_{\rm ex}>>R_{\rm \Gamma}$, поэтому коэффициент усиления по напряжению относительно генератора $K_{\rm u_{\rm \Gamma}}=K_{\rm u}=U_{\rm \rm ebix}/U_{\rm ex}$. Полагая $U_{\rm ebix}=I_{\rm u}R_{\rm eh}$ и $U_{\rm ex}=I_{\rm o}R_{\rm ex}$, после подстановки в выражение для $K_{\rm u}$ и проведения преобразований, получим

$$K_{u} = \frac{(1+\beta)R_{_{9H}}}{r_{\delta} + (1+\beta)(r_{_{2}} + R_{_{3H}})},$$
(2.14)

откуда следует, что $K_u \le 1$.

Усилительный каскад на биполярном транзисторе, включенном по схеме с ОК, часто называют эмиттерным повторителем, поскольку его выходное напряжение (на эмиттере) практически полностью повторяет входной сигнал (по амплитуде, фазе и форме).

Выходное сопротивление каскада ОК можно представить (см. рис. 2.15.), полагая, что значения r_{κ}^* и R_{δ} весьма велики, в следующем виде:

$$R_{\text{Bblx}} = r_{\text{9}} + (r_{\text{6}} + R_{\text{1}})/(1+\beta)$$
 (2.15)

Анализ параметров, входящих в (2.15), показывает, что $R_{вых}$ в каскаде ОК мало (обычно составляет десятки Ом).

Хотя общий анализ в ОВЧ для каскадов ОЭ и ОК практически совпадает, но каскад ОК является значительно более высокочастотным. Это его важное преимущество определяется наличием 100%-ной отрицательной обратной связи.

Эмиттерный повторитель, хотя и не усиливает напряжение, является

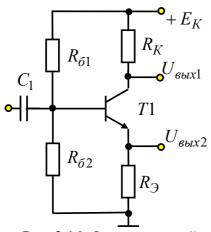


Рис. 2.16. Фазоинверсный (парафазный) усилитель.

хорошим усилителем мощности $(K_p = K_i)$. Он обычно используется в качестве согласующего каскада, т.е. каскада с большим входным и малым выходным сопротивлением.

При создании усилительных устройств иногда, например, для реализации двухтактного каскада усилителя мощности, требуется иметь два сигнала (напряжения), равные по величине относительно общей шины, но противоположные по фазе. На практике для получения сигналов используют фазоинверсный (парафазный) усилитель, принципиальная схема которого приведена на рис. 2.16.

Основой рассматриваемого фазоинверсного усилителя являются три элемента: n-p-n-транзистор и два резистора R_{κ} и R_{\circ} . По сути своей фазоинверсный усилитель является однокаскадным усилителем, который вобрал в себя функции двух каскадов ОЭ и ОК. Резистор R_{κ} и n-p-n-транзистор образуют каскад ОЭ, а резистор R_{\circ} с тем же транзистором - каскад ОК. Выходной сигнал $U_{\rm sox1}$, снимаемый с коллектора транзистора, имеет противоположную полярность относительно входного сигнала $U_{\rm ex}$, а выходной сигнал $U_{\rm sox2}$, снимаемый с эмиттера транзистора, совпадает по фазе с $U_{\rm ex}$.

Так как коэффициент усиления по напряжению для сигнала, снимаемого с эмиттера, всегда несколько меньше единицы и по условию работы фазоинверсного усилителя $K_{u1}=K_{u2}$, то в устройстве отсутствует усиление по напряжению. Для выполнения равенства $K_{u1}=K_{u2}$ необходимо, чтобы $\beta R_{\kappa}=(1+\beta)R_{_3}$. При больших значениях β достаточно, чтобы $R_{\kappa}=R_{_3}$.

2.3. Усилители на полевых транзисторах

Среди усилительных каскадов, выполненных на полевых транзисторах, наиболее широкое применение получил каскад, в котором полевой транзистор, включен по схеме с общим истоком (ОИ). На рис. 2.17 приведена принципиальная схема наиболее распространенного варианта каскада ОИ с RC-связью. Основой такого усилительного каскада являются два элемента: резистор R_c и полевой транзистор с управляющим p-n-переходом и n-каналом. Аналогичный каскад может быть выполнен и на МДП-транзисторе со встроенным каналом.

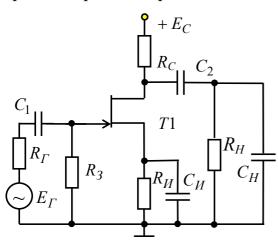


Рис. 2.17. Усилительный каскад на полевом транзисторе с ОИ.

Источник входного сигнала E_{Γ} подключен к входу каскада через разделительный конденсатор C_1 , а сопротивление нагрузки $R_{\scriptscriptstyle H}$ подключено к выходу каскада через разделительный конденсатор C_2 .

Поскольку полярность напряжения источника питания E_c определяется типом канала, то в рассматриваемом каскаде E_c должно быть положительно (используется транзистор с n-каналом). Резистор $R_3 \approx 1$ МОм осуществляет общей шиной, а также стабилизирует

гальваническую связь затвора с общей шиной, а также стабилизирует входное сопротивление каскада.

Цепь автоматического смещения $R_{u}C_{u}$ обеспечивает отрицательное напряжение на затворе для режима покоя U_{3u0} . Величину R_{u} для заданного

тока покоя I_{c0} обычно определяют с помощью стокозатворной BAX полевого транзистора (см. рис. 2.22). Поскольку за счет протекания I_{c0} по R_u между затвором и истоком полевого транзистора возникает напряжение

$$U_{3u0} = -I_{c0}R_{u} \tag{2.16}$$

Из (2.16) можно легко определить R_u . Отметим, что с помощью R_u также осуществляется стабилизация режима покоя (подобно стабилизации с помощью $R_{_9}$ в усилителе ОЭ на рис. 2.9). В режиме покоя для линейного усилителя выбирают напряжение между истоком и стоком полевого транзистора $U_{cu0} \approx I_{c0}R_c$ из соотношения $E_c = U_{cu0} + I_{c0}R_c + I_{c0}R_u$, где R_c равно нескольким кОм. При этом $U_{cu0} \ge U_{вых} + (1 \div 2)B$.

При расчете каскада ОИ может оказаться, что R_u имеет относительно большое значение, что приведет к получению слишком большого отрицательного напряжения на затворе. Для реализации необходимых режимов работы в усилительном каскаде на полевом транзисторе можно использовать делитель напряжения в цепи затвора, т. е. между затвором и источником питания включить дополнительный резистор. Отметим, что в таком усилителе полевой транзистор с p-n-переходом может быть заменен МДП-транзистором с встроенным или с индуцированным каналом.

Рассмотрим теперь параметры каскада ОИ для переменного сигнала. Нетрудно показать, что при подаче положительной полуволны $U_{\rm ex}$ в каскаде ОИ будет формироваться отрицательная полуволна $U_{\rm ebb}$ (как и в каскаде ОЭ), т. е. усилительный каскад ОИ инвертирует входной сигнал. На рис. 2.18

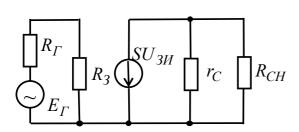


Рис. 2.18. Эквивалентная схема усилителя с ОИ в области СЧ.

приведена малосигнальная эквивалентная схема в области средних частот для усилительного каскада ОИ. Эта схема получена на основе схемы рис. 1.24, а, в которой устранены межэлектродные емкости (не играющие существенной роли в области средних частот), за счет внесения в нее внешних элементов каскада. Здесь $R_{ch} = R_c \parallel R_h$.

Входное сопротивление каскада ОИ на средних частотах определяется R_3 , поэтому $R_{ex} \approx 1$ МОм. Для амплитудного значения тока стока в полевом транзисторе можно записать

$$I_c = SU_{3u} + U_{cu}/r_c . {(2.17)}$$

Так как в каскаде ОИ амплитуда выходного напряжения $U_{\rm \tiny \it Gblx} = U_{\it cu} = I_{\it c}R_{\it c}$, то (2.17) можно привести к следующему виду: $I_{\it c} = SU_{\it 3u}r_{\it c}/(r_{\it c}+R_{\it c})$, откуда для коэффициента усиления $K_{\it u}$ получим

$$K_{u} = \frac{U_{eblx}}{U_{ex}} = \frac{U_{cu}}{U_{3u}} = -\frac{SR_{c}r_{c}}{r_{c} + R_{c}} = -\frac{\mu_{u}R_{c}}{r_{c} + R_{c}}.$$
 (2.18)

Знак « - » показывает, что каскад ОИ инвертирует сигнал. При $r_c >> R_c$, что обычно имеет место на практике, выражение (2.18) можно представить в виде

$$K_u = -SR_c. (2.19)$$

В реальных каскадах ОИ обычно $K_u=3\div 50$.

Выходное сопротивление рассматриваемого каскада нетрудно представить как $R_{\rm sux}=r_{\rm c} \parallel R_{\rm c}$. Поскольку обычно $r_{\rm c}>>R_{\rm c}$, то $R_{\rm sux}\approx R_{\rm c}$. Рассмотрим работу каскада ОИ в ОНЧ. Спад коэффициента усиления в ОНЧ (см. рис. 2.5) для каскада ОИ обусловлен влиянием конденсаторов C_1 , C_2 и C_u . Анализ каскада ОИ в ОНЧ практически совпадает с анализом для каскада ОЭ. При расчете коэффициентов частотных искажений для каждой цепи $M_{{\scriptscriptstyle H}C_1}$, $M_{{\scriptscriptstyle H}C_2}$ и $M_{{\scriptscriptstyle H}C_2}$ и $M_{{\scriptscriptstyle H}C_2}$ и следует использовать (2.9), в которую необходимо подставить значения постоянных времени рассматриваемых цепей:

$$\tau_{_{HC_1}} = C_1 (R_{_{\Gamma}} + R_{_3}) \approx C_1 R_3,$$
 (2.20,a)

$$\tau_{_{HC_2}} = C_2 (R_c + R_{_H}) \approx C_2 R_{_H},$$
(2.20,6)

$$\tau_{{}_{HC_u}} = C_u \left(R_u \mid\mid R_{\scriptscriptstyle Bblx} \right) \approx C_u / S, \qquad (2.20,e)$$

В выражении (2.20,а) учтено, что обычно $R_3 >> R_\Gamma$. Постоянная времени $\tau_{{}_{\!H\!C_1}}$ имеет большое значение и слабо влияет на искажения сигнала. В выражении (2.20, δ) учтено, что в многокаскадном усилителе обычно каскад ОИ работает на последующий каскад на полевом транзисторе с большим своим входным сопротивлением, т.е. каскад ОИ работает на высокоомную нагрузку. Для истоковой цепи каскада ОИ (2.20,в) учитывают, что выходное сопротивление со стороны истока $R_{{}_{\!6\!b\!X\!X\!U}}$ мало ($R_{{}_{\!6\!b\!X\!X}\!U}$ « $R_{{}_{\!6\!b\!X\!X}\!U}$ мало ($R_{{}_{\!6\!b\!X\!X}\!U}$ фактически является выходным сопротивлением каскада ОС, который будет рассмотрен ниже. Из-за малого $R_{{}_{\!6\!b\!X\!X\!U}}$ цепь заряда $R_{{}_{\!4\!b\!X}\!U}$ вносит самый большой вклад в коэффициент $R_{{}_{\!4\!b\!X}\!U}$ При расчете усилительного каскада для ОНЧ необходимо общую (заданную) величину $R_{{}_{\!4\!4\!U}}$ распределить по всем трем цепям неравномерно, учитывая, что $R_{{}_{\!4\!6\!U}\!U}$ мись, $R_{{}_{\!4\!6\!U}\!U}$ мись, $R_{{}_{\!4\!6\!U}\!U}$ мись интывая, что $R_{{}_{\!4\!6\!U}\!U}$ мись, $R_{{}_{\!4\!6\!U}\!U}$ мись всем трем цепям неравномерно, учитывая, что $R_{{}_{\!4\!6\!U}\!U}$

Рассмотрим теперь работу каскада ОИ в ОВЧ. При анализе работы каскада на полевом транзисторе в ОВЧ прежде всего следует рассмотреть изменение входного сопротивления каскада. При возрастании частоты входного сигнала для определения входного сопротивления необходимо учитывать влияние емкостей C_{3u} и C_{3c} . Уже на частотах в несколько десятков к Γ ц может проявиться проводимость, обусловленная этими емкостями, и входное сопротивление становится комплексным. На рис. 2.19 приведены эквивалентные схемы для входной части каскада ОИ в ОВЧ.

При работе усилительного каскада на полевом транзисторе в области высоких частот одним из основных параметров становится входная емкость $C_{\rm sx}$. Для каскада ОИ входной ток затвора можно представить как

$$I_{3} = I_{3u} + I_{3c} = \frac{U_{3u}}{1/j\omega C_{3u}} + \frac{U_{3u}(1 + K_{u})}{1/j\omega C_{3c}}$$

Проведя преобразования, получим

$$I_{3} = j\omega U_{3u} \left[C_{3u} + C_{3c} \left(1 + K_{u} \right) \right]. \tag{2.21}$$

Выражение (2.21) позволяет представить C_{ex} в следующем виде:

$$C_{ex} = C_{3u} + C_{3c} (1 + K_u) \approx C_{3c} K_u. \tag{2.22}$$

Постоянную времени входной цепи в ОВЧ можно определить из эквивалентной схемы рис. 2.19,6 в виде $\tau_{_{\!\it gex}} = C_{_{\!\it ex}} \big(R_{_{\it \Gamma}} \, \| \, R_{_{\!\it 3}} \big)$. Коэффициент частотных искажений в ОВЧ для входной $M_{_{\it gex}}$ и выходной $M_{_{\it genx}}$ цепей каскада можно рассчитать по (2.10). Для получения общего коэффициента $M_{_{\it g}}$ (дБ) нужно сложить $M_{_{\it gex}}$ и $M_{_{\it gexx}}$. Отметим, что постоянная времени выходной цепи каскада в основном определяется постоянной заряда емкости нагрузки: $\tau_{_{\it gexx}} \approx C_{_{\it h}} R_{cu}$.

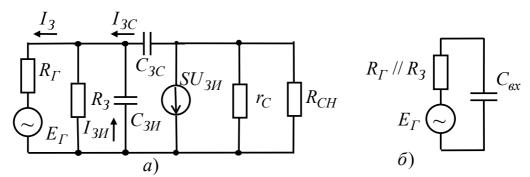


Рис. 2.19. Эквивалентная схема каскада с ОИ (a) и эквивалентная схема его входной цепи (δ) в области ВЧ.

Стабильность каскадов на полевых транзисторах в основном определяется изменениями I_{c0} под влиянием температуры или других внешних факторов. Уменьшить приращение тока стока в режиме покоя ΔI_{c0} , возникшее под действием какого-либо внешнего фактора, можно используя отрицательную обратную связь по постоянному току. Так, в каскаде (рис. 2.17) общее приращение тока стока в режиме покоя равно I_{c0} / $(1+SR_u)$, т.е. в $(1+SR_u)$ раз меньше, чем в одиночном полевом транзисторе.

Рассмотрим теперь истоковый повторитель, которым называется усилительный каскад на полевом транзисторе, включенном по схеме с общим стоком (ОС). На рис. 2.20 приведена принципиальная схема каскада ОС с RC-связью. Здесь, подобно каскаду ОК, сток через очень малое сопротивление источника питания соединен с общей шиной каскада, т.е. вывод стока является общим для входной и выходной цепей устройства.

Основой рассматриваемого каскада ОС являются два элемента: резистор R_{μ} и полевой транзистор с управляющим p-n-переходом и n-каналом.

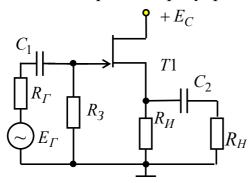


Рис. 2.20. Истоковый повторитель

В рассматриваемом каскаде (подобно каскаду OK) существует 100%-ная отрицательная обратная связь напряжению, за счет чего получается малый $K_{\scriptscriptstyle \Gamma}$ $K_{u} \leq 1$. Кроме того, убедиться, что каскал OC также инвертирует фазу сигнала. Отсюда название происходит истоковый повторитель.

Для OCкаскада

 $U_{\scriptscriptstyle 3u}=U_{\scriptscriptstyle ex}-U_{\scriptscriptstyle ebx}=U_{\scriptscriptstyle ex}-I_{\scriptscriptstyle c}R_{\scriptscriptstyle u}$ и $U_{\scriptscriptstyle cu}=U_{\scriptscriptstyle ebx}=I_{\scriptscriptstyle c}R_{\scriptscriptstyle u}$. Подставив эти выражения в (2.17), после проведения преобразований получим K_{μ} в виде:

$$K_u = SR_u / (1 + SR_u), \tag{2.23}$$

Из 2.23 следует, что $K_u < 1$, но при увеличении SR_u коэффициент $K_u \to 1$. Выходное сопротивление для каскада ОС в области средних частот $R_{\rm \scriptscriptstyle Bblx} = 1/S$ и составляет сотни Ом.

В области низких частот спад коэффициента усиления определяется влиянием конденсаторов C_1 и C_2 . Для каскада ОС в ОНЧ $\tau_{_{HC_1}} = C_1 \big(R_{_{\varGamma}} + R_3 \big)$ и $au_{HC_2} = C_2 (R_{ebix} + R_u)$. Анализ этих выражений позволяет заключить, что $au_{_{\mathit{HC}_1}} > au_{_{\mathit{HC}_2}}$ и $M_{_{\mathit{HC}_1}} < M_{_{\mathit{HC}_2}}$. Основные частотные искажения возникают в выходной цепи каскада ОС, следовательно, для уменьшения коэффициента частотных искажений M_{μ} прежде всего необходимо увеличивать C_{2} . Входное сопротивление истокового повторителя для низких частот так же, как и в усилительном каскаде OИ, определяется сопротивлением R_3 , которое обычно выбирается порядка 1 МОм. Рассмотрим теперь входную емкость каскада ОС, которая в ОВЧ снижает входное сопротивление Емкость $C_{\rm gx}$ можно определить по аналогии с входной емкостью каскада ОИ. В результате для каскада ОС запишем

$$C_{ex} = C_{3c} + C_{3u} (1 - K_u) \approx C_{3c}$$
 (2.24)

Из (2.24) следует, что $C_{\rm ex}$ в каскаде ОС в основном определяется межэлектродной емкостью затвор-сток, которая обычно составляет несколько пФ. Сравнение (2.22) и (2.24) позволяет сделать вывод, что $C_{\rm ex}$ в каскаде ОС значительно меньше, чем в каскаде ОИ. Этим и определяется большее входное сопротивление в ОВЧ для каскада ОС.

Постоянные времени входной и выходной цепей τ_{eex} рассматриваемого каскада нетрудно представить в следующем виде:

$$au_{_{\mathit{B}\,\mathit{B}\mathit{L}\mathit{X}}} = C_{_{\mathit{E}\!\mathit{X}}} \left(R_{_{\varGamma}} \mid\mid R_{_{3}} \right) \hspace{0.5cm}$$
 и $\hspace{0.5cm} au_{_{\mathit{B}\,\mathit{B}\mathit{L}\mathit{X}}} = C_{_{\mathit{L}}} R_{_{\mathit{B}\,\mathit{L}\mathit{X}}} = C_{_{\mathit{L}}} / S$.

Подставив значения τ_{eex} и τ_{eebx} в (2.10), получим M_{eex} и M_{eebx} , сумма которых составит полный M_e (дБ). Выражение для τ_{eex} в общем виде одинаково для усилительных каскадов на полевых транзисторах (ОИ и ОС), но в истоковом повторителе C_{ex} значительно меньше. Из выражений для τ_{eebx} сразу видно, что для каскада ОС ее величина значительно меньше, чем для каскада ОИ. Таким образом, изложенное выше указывает на то, что истоковый повторитель является более высокочастотным усилительным каскадом, чем каскад ОИ.

Помимо усилительных каскадов ОИ и ОС известен и каскад, в котором полевой транзистор включен по схеме с общим затвором (ОЗ). Однако такой каскад не находит практического применения прежде всего из-за своего малого входного сопротивления.

2.4. Усилители с обратной связью

Обратная связь находит широкое использование в разнообразных электронных устройствах. Особую роль обратная связь играет в микроэлектронных усилителях. Можно утверждать, что без ее широкого использования было бы крайне трудно осуществить серийный выпуск линейных ИМС.

Обратной связью называется передача энергии из выходной цепи усилителя во входную. Выходной сигнал может поступать на вход устройства полностью или только частично. Сниматься сигнал обратной связи может как с выхода всего устройства, так и с какого-либо промежуточного каскада и подаваться может как на вход всего устройства, так и во входную цепь промежуточного каскада. Обратную связь, охватывающую один каскад, принято называть местной, а охватывающую весь многокаскадный усилитель - общей.

Структурная схема усилителя с обратной связью приведена на рис. 2.21. Здесь коэффициент усиления устройства \dot{K} и коэффициент обратной связи $\dot{\beta}$ обозначены в виде комплексных величин. Этим утверждается наличие фазового сдвига в ОНЧ и ОВЧ за счет реактивных элементов в самом усилителе и в цепи обратной связи. Коэффициент $\dot{\beta}$ представляет

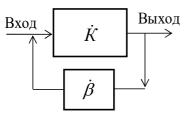


Рис. 2.21.Структурная схема усилителя с обратной связью.

собой отношение сигнала обратной связи, поступающего на вход с выхода устройства, к выходному сигналу.

Обратная связь вводится в усилитель для изменения его характеристик и параметров в нужном направлении. Обратная связь может возникать за счет (обычно нежелательного) влияния выходных цепей на входные (паразитная обратная связь), через общие цепи питания.

Наличие обратной связи может привести к увеличению либо к уменьшению сигнала на выходе устройства и соответственно коэффициента усиления. В первом случае фазы входного сигнала и сигнала обратной связи совпадают и амплитуды складываются - такую обратную связь называют положительной (ПОС). Во втором случае фазы противоположны и амплитуды сигналов вычитываются - такую обратную связь называют отрицательной (ООС). Положительная обратная связь находит применение в различных генераторах, а иногда и частотно-избирательных усилителях. В большинстве же усилителей положительная обратная связь является нежелательной и используется крайне редко.

применение усилительных устройствах Основное В находит отрицательная обратная связь (ООС). Она позволяет повысить стабильность работы усилителей, а также улучшить другие важные параметры и характеристики. Сразу следует подчеркнуть, что снижение коэффициента усиления в современных усилительных устройствах за счет ООС не является значительным фактором, поскольку широко используются микроэлектронные структуры с большими собственными коэффициентами усиления (имеет место значительный запас по величине K).

В усилителях применяют различные виды отрицательной обратной связи, которые различают по способу подачи сигналов ООС во входную цепь усилителя и по способу снятия с выхода усилителя. Если во входной цепи усилителя вычитается ток цепи обратной связи из тока входного сигнала, то ООС называют *параллельной*. Если же во входной цепи вычитаются напряжения входного сигнала и обратной связи, то ООС называют *последовательной*.

По способу получения (снятия) сигнала обратной связи различают ООС по напряжению, когда сигнал ООС пропорционален $U_{\rm вых}$ усилителя, и ООС по току, когда сигнал ООС пропорционален току через нагрузку. При последовательной обратной связи по напряжению с выхода усилителя снимается часть выходного напряжения $U_{\rm oc}$, которая во входной цепи алгебраически складывается с $U_{\rm ex}$. На рис. 2.22 приведена структурная схема усилителя с последовательной обратной связью по напряжению . Напряжение обратной связи $U_{\rm oc} = \beta U_{\rm выx}$, где $\beta = R_2/(R_1+R_2) \approx R_2/R_1$ (обычно $R_1 >> R_2$). Здесь во входной цепи усилителя действует напряжение, равное $U_{\rm ex} \pm U_{\rm oc}$.

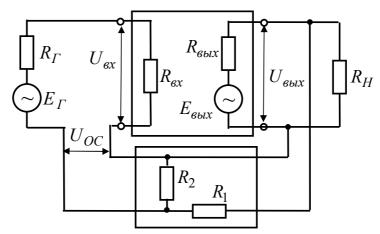


Рис. 2.22. Структурная схема усилителя с последовательной обратной связью по напряжению.

Прежде всего, рассмотрим влияние последовательной обратной связи по напряжению на коэффициент усиления по напряжению. Для усилителя, охваченного обратной связью, можно записать

$$K_{uoc} = \frac{U_{\text{\tiny BblX}}}{U_{\text{\tiny ex}} \pm U_{\text{\tiny oc}}} = \frac{U_{\text{\tiny BblX}}}{U_{\text{\tiny ex}} \left(1 \pm \beta K_{u}\right)}.$$

Напомним, что коэффициент усиления по напряжению усилителя без обратной связи $K_{_{\!u}}=U_{_{\!\mathit{Gbix}}}/U_{_{\!\mathit{ex}}}$. Поэтому, для усилителя с ООС можно получить

$$K_{uoc} = K_u / (1 + \beta K_u).$$
 (2.25)

Величины K_u и β комплексные, но для простоты изложения будем использовать их действительные значения, что соответствует области средних частот работы усилителя. Формула (2.25) справедлива для случая ООС. В этом легко убедиться, поскольку $K_{uoc} < K_u$. Отметим, что при положительной обратной связи в знаменателе правой части (2.25) следует использовать знак \ll -».

Из (2.25) следует, что при последовательной ООС по напряжению стабилизируется величина K_{uoc} . Так, например, при $\beta K_u = 100~K_u$ за счет каких-либо причин возрос на 50%, но K_{uoc} при этом увеличится лишь примерно на 0,2%.

Введем понятие глубины обратной связи, которая для ООС равна $F = 1 \pm 8 K$

$$F = 1 + \beta K_u. \tag{2.26}$$

На основании (2.26) можно заключить, что глубина ООС возрастает при увеличении β и K_u . При очень глубокой ООС $F=\beta K_u$, поэтому в данном случае (2.25) можно переписать в следующем виде:

$$K_{uoc} = 1/\beta = (R_1 + R_2)/R_2$$
 (2.27)

Из выражения (2.27) следует очень важный вывод, что при глубокой ООС (F>10) удается практически полностью исключить влияние параметров транзистора и всего усилителя (в частности, K_u) на его

коэффициент усиления K_{uoc} . Здесь уже не будут влиять такие факторы, как изменение температуры, радиационное воздействие, разброс параметров, старение и др. Введение глубокой последовательной ООС по напряжению обеспечивает стабильность коэффициента усиления по напряжению. Коэффициент усиления по (2.27) определяется β , т. е. отношением номиналов двух резисторов.

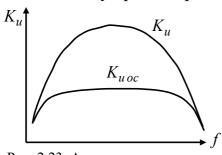


Рис. 2.23. Амплитудно-частотные характеристики усилителя.

Улучшение стабильности коэффициента усиления с помощью ООС также широко используется для расширения АЧХ усилителя. На рис. 2.23 приведена АЧХ для K_u усилителя без ООС; там же приведена АЧХ и для K_{uoc} .

АЧХ удобно рассчитывать с помощью (2.25). Поскольку $\beta = const$, то K_{uoc}

однозначно определяется K_u . При отклонении частоты сигнала в ОНЧ или ОВЧ уменьшается K_u , но падает и глубина ООС, т. е. $1+\beta K_u$. В результате K_{uoc} изменяется слабо и реализуется АЧХ с широкой полосой пропускания. Таким образом, можно заключить, что наличие ООС уменьшает частотные искажения, т. е. снижает M_u и M_g .

С помощью ООС удается уменьшить нелинейные искажения, а также влияние помех в усилителе. Поскольку с увеличением F будет уменьшаться напряжение непосредственно на входе усилителя (на базе или затворе транзистора), то его работа станет осуществляться на меньшем участке ВАХ активного элемента. Уменьшение рабочих размахов токов и напряжений на участках ВАХ и приведет к уменьшению коэффициентов гармоник. С некоторым приближением можно считать, что ООС обеспечивает работу усилителя на участках ВАХ с малой нелинейностью. Для коэффициента нелинейных искажений усилителя $K_{\Gamma oc}$, охваченного ООС, можно записать $K_{\Gamma oc} = K_{\Gamma}/F$. Это обстоятельство в ряде случаев оказывает решающее значение, особенно для выходных каскадов усилителя.

Входное сопротивление в усилителе с ООС $R_{\rm ex\,oc}$ определяется способом подачи сигналов обратной связи во входную цепь. При последовательной ООС по напряжению $R_{\rm ex\,oc}$ можно представить как $R_{\rm ex\,oc} = (U_{\rm ex} + U_{\rm oc})/I_{\rm ex}$. Поскольку $U_{\rm oc} = \beta K_{\rm u} U_{\rm ex}$, то после проведения преобразований можно получить

$$R_{exoc} = \frac{U_{ex}}{I_{ex}} \left(1 \pm \beta K_u \right) = R_{ex} F. \qquad (2.28)$$

Из (2.28) видно, что последовательная ООС по напряжению увеличивает входное сопротивление усилителя в F раз. Это имеет важное

значение для входных каскадов усилителей, работающих от источников (датчиков) входного сигнала с большим внутренним сопротивлением R_{Γ} .

Выходное сопротивление усилителя с ООС $R_{{\scriptscriptstyle bbx}oc}$ определяется способом снятия сигнала обратной связи с выхода устройства. При последовательной ООС по напряжению $U_{{\scriptscriptstyle bbx}}$ усилителя меньше зависит от тока нагрузки, что соответствует уменьшению его выходного сопротивления. Для рассматриваемого вида ООС можно записать:

$$R_{\text{\tiny GbLX\,OC}} \approx R_{\text{\tiny GbLX}}/F,$$
 (2.29)

откуда следует, что последовательная ООС по напряжению уменьшает выходное сопротивление в F раз. Таким образом, чем глубже ООС, тем меньше $R_{\rm gay \, ac}$. Это имеет важное значение в усилителях напряжения, позволяет поскольку снизить зависимость значительно Изложенное напряжения R_{ν} . выше позволяет заключить, последовательная ООС по напряжению уменьшает и стабилизирует коэффициент усиления по напряжению; снижает линейные и нелинейные искажения; повышает входное и уменьшает выходное сопротивления усилителя.

обратная Последовательная связь ПО току отличается OT последовательной обратной связи по напряжению только выходной частью структурной схемы, т. е. только способом снятия сигнала обратной связи с выхода усилителя. При последовательной обратной связи по току в выходной цепи усилителя включается специальный резистор R_{oc} , падение напряжения на котором пропорционально выходному току. На рис. 2.24,а приведена выходная часть структурной схемы усилителя с обратной связью по току. Во входной цепи усилителя с последовательной обратной связью алгебраически складывается с входным напряжением, как и в усилителе на рис. 2.22. Из рис. 2.24,*a* следует, что $U_{oc} = I_{gar} R_{oc}$ и $\beta \approx R_{oc}/R_{\mu}$.

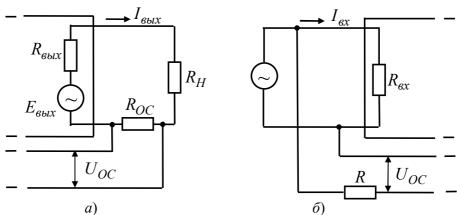


Рис. 2.24. Выходная цепь усилителя с ОС по току (a) и входная цепь усилителя с параллельной ОС (δ) .

Поскольку во входной цепи усилителя складываются напряжения для последовательных ООС по напряжению и току, то формула (2.25) является

общей для любой последовательной ООС. При глубокой ООС по току выражение (2.25) можно преобразовать к следующему виду:

$$K_{\mu\rho\rho} = 1/\beta \approx R_{\mu}/R_{\rho\rho}. \tag{2.30}$$

Из (2.30) следует вывод о стабильности K_{uoc} , но этот вывод здесь справедлив лишь при $R_{_{\!\!H}}=const$. Таким образом, различного рода внешние воздействия, разброс параметров транзисторов не оказывают существенного влияния на K_{uoc} усилителя с глубокой последовательной ООС по току. Однако такой усилитель весьма чувствителен к изменениям сопротивления нагрузки.

Входное сопротивление усилителя с ООС, как отмечалось выше, определяется способом подачи сигналов во входную цепь. Поскольку и в данном случае используется последовательная ООС, оказывается справедливой формула (2.28) со всеми вытекающими из нее выводами. Способ снятия сигнала обратной связи с выхода усилителя не влияет на $R_{\rm exoc}$, и совершенно неважно, какая ООС используется по напряжению или току.

Наиболее существенное отличие последовательных ООС по напряжению и току проявляется через $R_{\rm sblx\,oc}$. Выходное сопротивление усилителя с ООС определяется способом снятия сигнала обратной связи с выхода устройства. При этом способ подачи сигнала ООС во входную цепь не играет никакой роли. Для $R_{\rm sblx\,oc}$ усилителя, охваченного ООС, по току можно записать следующее выражение: $R_{\rm sblx\,oc} \approx R_{\rm sblx} + R_{\rm oc} \left(1 + K_{\rm u}\right)$, откуда следует, что выходное сопротивление возрастает.

Изложенное выше позволяет заключить, что последовательная ООС по току стабилизирует коэффициент усиления при постоянной нагрузке, снижает искажения, повышает входное и выходное сопротивления усилителя.

Параллельная обратная связь по току отличается, от последовательной обратной связи по току только входной частью структурной схемы усилителя с параллельной обратной связью. Здесь напряжение U_{oc} образует ток обратной связи I_{oc} , протекающий через дополнительный резистор R. Во входной цепи усилителя происходит алгебраическое сложение I_{oc} и тока входного сигнала. Полная структурная схема усилителя с параллельной обратной связью по току просто формируется из ее частей, изображенных на рис. 2.24, где $U_{oc} = I_{obs} R_{oc}$ $U_{oc} = I_{obs} R_{oc}$, а коэффициент обратной связи по току $\beta_I = I_{oc}/I_{obs} \approx R_{oc}/R$. Глубина ООС по току $F_I = 1 + \beta_I K_I$.

Поскольку основное применение параллельная ООС по току находит в усилителях тока, наиболее интересным является ее воздействие на коэффициент усиления по току K_{loc} . Аналогично (2.25), находим

$$K_{Ioc} = K_I / (1 + \beta_I K_I) = K_I / F_I$$
 (2.31)

где K_I - коэффициент усиления по току усилителя без ООС. Точно так же, как при ООС по напряжению стабилизируется K_{uoc} , при параллельной ООС по току стабилизируется - K_{Ioc} . Здесь значительно снижается влияние внешних факторов и разброса параметров на K_{Ioc} . При глубокой параллельной ООС по току (2.31) преобразуется к виду $K_{Ioc} = 1/\beta_I = R/R_{oc}$. Коэффициент усиления по току будет определяться лишь отношением двух резисторов. Отметим также, что введение параллельной ООС по току уменьшает линейные и нелинейные искажения токовых сигналов.

Поскольку входное сопротивление усилителя с ООС определяется лишь способом подачи сигнала обратной связи во входную цепь, то для параллельной ООС можно записать: $R_{\rm ex\,oc}=R_{\rm ex}/F_{\rm I}$. Здесь во входной цепи усилителя складываются токи. Таким образом, параллельная ООС уменьшает $R_{\rm ex\,oc}$, причем $R_{\rm ex\,oc}$ обратно пропорциональна глубине ООС по току.

Как было показано выше, ООС по току способствует увеличению выходного сопротивления усилителя. При параллельной ООС по току $R_{\rm sux\,oc}$ увеличивается пропорционально возрастанию F_I . Итак, параллельная ООС по току уменьшает и стабилизирует коэффициент усиления по току, снижает искажения токовых сигналов, уменьшает входное и увеличивает выходное сопротивления усилителя. При параллельной обратной связи по напряжению с сопротивления нагрузки снимается выходное напряжение, которое во входной цепи образует ток обратной связи, протекающий через резистор R. Структурную схему усилителя с параллельной обратной связью по напряжению можно составить из входной части, справедливой для параллельной обратной связи (рис. $2.24,\delta$), и выходной части, справедливой для обратной связи по напряжению (выходная часть на рис. 2.22).

При глубокой параллельной ООС по напряжению нетрудно получить

$$K_{uoc} \approx R/R_{\Gamma}$$
 (2.32)

Сравним (2.30) и (2.32): если при последовательной ООС по току K_{uoc} стабилен при $R_{_{\!H}}=const$, то в данном случае, при параллельной ООС по напряжению $K_{_{\!\!H\!O\!C}}$ стабилен при $R_{_{\!\!T}}=const$.

Итак, параллельная ООС по напряжению стабилизирует коэффициент усиления по напряжению при постоянном сопротивлении источника сигнала, снижает искажения, уменьшает выходное и входное сопротивления усилителя.

В разделах 2.2 и 2.3 уже были рассмотрены усилительные каскады, в которых использовалась ООС. Теперь остановимся подробнее на способах создания ООС и ее влияния на параметры конкретных усилителей.

В эмиттерном (см. рис. 2.14) и истоковом (см. рис. 2.20) повторителях имеет место 100%-ная последовательная ООС по напряжению. Прежде всего, рассмотрим еще раз эмиттерный повторитель. Напомним, что входное

напряжение в нем прикладывается между базой транзистора и общей шиной, а выходное напряжение снимается между эмиттером и общей шиной. Таким образом, к эмиттерному переходу транзистора оказывается приложенным управляющее напряжение, равное $U_{\rm ex}-U_{\rm выx}$. Поскольку во входной цепи происходит алгебраическое сложение напряжений, то данная обратная связь является последовательной. Так как сигнал обратной связи снимается с нагрузки (с выхода усилителя) и пропорционален $U_{\rm выx}$, то такая обратная связь является связью по напряжению. Поскольку напряжение обратной связи $U_{\rm oc}$ составляет не часть, а все $U_{\rm выx}$, обратная связь является 100%-ной. Во входной цепи происходит вычитание амплитуд напряжений входного сигнала и сигнала обратной связи, т. е. уменьшается управляющий сигнал между базой и эмиттером транзистора, поэтому связь оказывается отрицательной.

Для определения способа получения сигнала обратной связи с выхода усилителя удобно пользоваться методом короткого замыкания (КЗ) нагрузки. В реальном усилителе при использовании этого метода нагрузкой следует считать резистор, с которого, снимается выходной сигнал. Для рассматриваемого каскада ОК таким резистором является $R_{_{9}}$. Если при (мысленном) замыкании нагрузки обратная связь исчезает, то это связь по напряжению, а если не исчезает, то это - связь по току.

В эмиттерном (или истоковом) повторителе замыкание $R_{_9}$ (или $R_{_U}$) приводит к исчезновению $U_{_{6bl}}$, которое и является напряжением U_{oc} . Таким образом, при КЗ нагрузки обратная связь исчезает, следовательно, в повторителе имеет место обратная связь по напряжению.

Из раздела 2.2 известно, что каскад ОК имеет K_{uoc} <1, малые искажения, большое входное и малое выходное сопротивления. Теперь можно сделать общие выводы относительно параметров каскада ОК. Малый K_{uoc} и малые искажения получены за счет 100%-ной ООС, большое

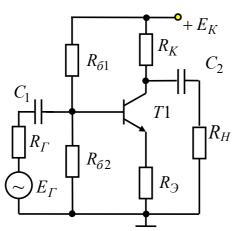


Рис. 2.25. Усилитель с ОЭ и последовательной ООС по току.

сопротивление $R_{\rm ex\, oc}$ - из-за того, что ООС последовательная, а малое $R_{\rm ebx\, oc}$ - что ООС по напряжению. То же самое можно повторить и для каскада ОС.

Теперь рассмотрим усилители с последовательной ООС по току. На рис. 2.25 приведена принципиальная схема каскада ОЭ с последовательной ООС по току, которая создается через резистор R_3 . Нетрудно показать, что рассматриваемая обратная связь является последовательной ООС (на эмиттере присутствует напряжение сигнала обратной связи той же полярности, что и $U_{\rm ex}$ на базе).

Однако здесь уже будет ООС по току, что можно доказать с помощью метода КЗ нагрузки. Так, при (мысленном) замыкании резистора R_{κ} , с которого здесь снимается выходной сигнал, обратная связь не исчезает (а даже несколько возрастает), следовательно, это связь по току.

Для коэффициента усиления по напряжению в усилителе рис. 2.25 можно использовать общую формулу (2.4), справедливую для любого усилительного каскада ОЭ. В каскаде с последовательной ООС $R_{exoc} >> R_{\Gamma}$, следовательно, пренебрегая R_{Γ} и подставив (2.13) в (2.4), после проведения преобразований можно получить

$$K_{uoc} = -R_{vu}/R_{s}$$
 (2.33)

Полезно сравнить выражение (2.33) с общими формулами для усилителя с последовательной ООС (2.27) или (2.30). Формула (2.33) на конкретном примере подтверждает сделанный ранее важный вывод, что глубокая последовательная ООС исключает влияние параметров транзисторов и всего усилителя на коэффициент K_{uoc} , т. е. ООС стабилизирует K_{uoc} . Наиболее важным, пожалуй, является даже не повышение стабильности относительно внешних воздействий, а отсутствие влияния не только параметров транзисторов, но даже самих величин $R_{\kappa H}$ и R_{g} . Из (2.33) следует, что K_{uoc} определяется лишь отношением $R_{\kappa H}$ и R_{g} .

Усилительный каскад на полевом транзисторе с последовательной ООС по току можно представить как каскад ОИ (см. рис. 2.17) при отключенном конденсаторе C_u . В этом случае сигнал ООС образуется на резисторе R_u . Нетрудно показать, что K_{uoc} можно рассчитать по следующей формуле:

$$K_{uoc} = -SR_c/(1+SR_u),$$
 (2.34)

где глубина ООС $F = 1 + SR_u$. При $SR_u >> 1$ выражение (2.34) можно представить как

$$K_{uoc} = -R_c/R_u \,. {(2.35)}$$

Формула (2.35) почти повторяет (2.33). Разница состоит лишь в кажущемся отсутствии влияния $R_{_{\!H}}$. Однако, на самом деле, для низкоомной нагрузки в (2.35) следует заменить $R_{_{\!C}}$ на $R_{_{\!C\!H}}$. Выходные сопротивления каскадов ОЭ и ОИ должны возрастать при использовании ООС по току. Во внутренней структуре усилителя это так и происходит. Однако выход этих каскадов шунтируется резисторами $R_{_{\!K}}$ и $R_{_{\!C}}$. В результате в них обычно сохраняется постоянное $R_{_{\!\mathit{BblX}}}$ примерно равное $R_{_{\!K}}$ (или $R_{_{\!C}}$).

Теперь вернемся к начальному варианту каскада ОИ (см. рис. 2.17), где присутствует конденсатор C_u . Этот конденсатор вводится для устранения ООС по переменному току. Действительно, теперь в каскаде ОИ будет иметь место лишь последовательная ООС по постоянному току, стабилизирующая режим покоя. Поскольку теперь на резисторе R_u не выделяется переменного

напряжения U_{oc} , то в (2.34) следует положить $R_u=0$, что приведет ее к виду (2.19). Таким образом, при устранении ООС по переменному току произошло повышение коэффициента усиления. То же самое можно получить и при переходе от каскада ОЭ (рис. 2.25) к каскаду ОЭ (рис. 2.9).

При разработке усилителей необходимо помнить, что наряду с положительными свойствами введение общей ООС может принести и весьма существенный недостаток — неустойчивость работы, за счет чего в устройстве может возникнуть самовозбуждение. Если это произойдет, то усилитель перестанет выполнять свою основную функцию — усиливать, т. е. он вообще перестанет быть усилителем, а превратится в генератор.

Эта неудача может произойти из-за того, что на некоторой частоте ООС вследствие влияния реактивных элементов схемы превращается в ПОС, причем эта частота может находиться за пределами полосы пропускания усилителя.

Для получения идеальной ООС в усилителе необходимо, чтобы суммарный угол сдвига φ_{voc} , вносимый самим усилителем и цепью обратной связи, был равен 180°. В реальном многокаскадном усилителе это условие можно выполнить лишь на одной частоте (или нескольких отдельных частотах). На других частотах (особенно на границах и за пределами полосы пропускания АЧХ) $\varphi_{voc} \neq 180^{\circ}$. Это происходит за счет дополнительных фазовых сдвигов, вносимых как самим усилителем, так и цепью обратной связи. Фазовые сдвиги будут тем больше, чем большее число каскадов охвачено общей обратной связью. Если дополнительный фазовый сдвиг достигает 180°, то $\varphi_{voc} = 360^{\circ}$, и ООС превратится в ПОС. При $\beta K_u \ge 1$ для ПОС усилитель превращается в генератор. Отметим, что обычно за полосой пропускания $AYX K_{\mu}$ мало, поэтому мало и βK_{μ} . Следовательно, возбуждение усилителя на таких частотах маловероятно. Однако чем большее число каскадов в усилителе охвачено общей ООС, тем больше и βK_{u} , а, следовательно, и вероятность самовозбуждения. Поэтому для обеспечения устойчивой работы усилителя целесообразно охватывать общей ООС возможно меньшее число каскадов, а также применять специальные корректирующие цепи.

2.5. Усилители мощности

Усилители мощности предназначены для передачи больших мощностей сигнала без искажения в низкоомную нагрузку. Обычно они являются выходными каскадами многокаскадных усилителей. Основной задачей усилителя мощности является выделение в нагрузке возможно большей мощности.

Поскольку выходной каскад усилителя мощности работает с большими амплитудами сигналов, то при его анализе вследствие нелинейности ВАХ транзисторов пользоваться малосигнальной эквивалентной схемой

нецелесообразно. Обычно в усилителях мощности используют графический (или графо-аналитический) метод расчета по входным и выходным характеристикам.

Основными показателями усилителя мощности являются: отдаваемая в нагрузку полезная мощность $P_{\scriptscriptstyle H}$, коэффициент полезного действия η , коэффициент нелинейных искажений $K_{\scriptscriptstyle \Gamma}$ и полоса пропускания АЧХ. Величины η и $K_{\scriptscriptstyle \Gamma}$ во многом определяются режимом покоя транзистора – классом усиления. Поэтому рассмотрим классы усиления, используемые в усилителях мощности.

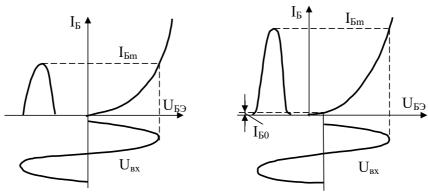
Для всех рассмотренных выше усилителей предполагалось, что они работают в режиме класса А. Выбор рабочей точки покоя (см. рис. 2.7,а) в режиме класса А производится таким образом, чтобы входной сигнал полностью помещался на линейном участке входной ВАХ транзистора, а значение тока покоя I_{60} располагалось посередине этого линейного участка. На выходной ВАХ транзистора (см. рис. 2.7,б) класс А характерен расположением рабочей точки ($I_{\kappa 0}$ и $U_{\kappa 90}$) на середине нагрузочной прямой так, чтобы амплитудные значения сигналов не выходили за те пределы нагрузочной прямой, где изменения тока коллектора пропорциональны изменениям тока базы. Поскольку в режиме класса А работа происходит на почти линейных участках ВАХ, усилитель мощности в этом режиме имеет минимальные нелинейные искажения ($K_{\Gamma} \le 1\%$).

Мощные варианты выходных каскадов часто используют режим класса В. В классе В $I_{60}=0$ (рис. 2.26), т. е. в режиме покоя транзистор закрыт и не потребляет мощности от источников питания. Транзистор находится в открытом состоянии лишь в течение половины периода входного сигнала, т. е. $\varphi_{omc}=90^{\circ}$. Относительно небольшая потребляемая мощность позволяет получить в усилителях мощности, использующих режим класса В, повышенный $\eta\approx0.7$.

Для класса В характерна так называемая двухтактная схема, состоящая из двух усилителей, один которых усиливает положительную полуволну сигнала, а другой — отрицательную. В нагрузке эти полуволны складываются и образуют полную синусоиду. Существенным недостатком режима класса В является высокий уровень нелинейных искажений ($K_{\Gamma} \le 10\%$).

Класс АВ занимает промежуточное положение между классами А и В. Он также применяется в двухтактных устройствах. В режиме покоя здесь транзистор лишь приоткрыт, в нем протекает небольшой ток I_{60} (рис. 2.27), выводящий основную часть рабочей полуволны $U_{\rm gr}$ на участок BAX с относительно малой нелинейностью. Угол отсечки в классе АВ достигает 120—130°. Поскольку I_{60} мал, то η здесь выше, чем в классе A, ближе к классу В. Нелинейные искажения усилителя, использующего класс АВ, относительно невелики ($K_r \le 3\%$):

Для класса С в усилителе имеет место начальное смещение, соответствующее режиму отсечки транзистора, т. е. в режиме покоя транзистор заперт напряжением смещения на базе. В результате $\phi_{omc} < 90^{\circ}$. Класс С находит применение либо в очень мощных усилителях, где фактором является предельно высокий η , а нелинейные искажения несущественны, либо в генераторах или резонансных усилителях, где высшие гармоники в выходном сигнале устраняются с помощью резонансного контура.



точки в режиме класса В.

Рис. 2.26. Пример выбора рабочей Рис. 2.27. Пример выбора рабочей точки в режиме класса АВ.

В мощных транзисторных преобразователях постоянного напряжения находят применение автогенераторные устройства, в которых транзисторы работают в режиме класса D. Этот класс определяет ключевой режим работы транзистора: открыт или закрыт (насыщен – заперт). Работа в режиме класса осуществляется на прямоугольных импульсах и характеризуется минимальными потерями мощности.

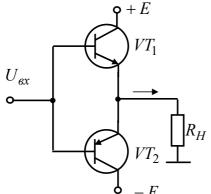
В современной микроэлектронике широко используются двухтактные усилители мощности без применения трансформаторов. Такие усилители имеют небольшие габариты и массу, повышенную надежность и просто реализуются в виде ИМС.

микроэлектронике широко используются двухтактные бестрансформаторные усилители мощности, выполненные комплементарных транзисторах (*n-p-n* и *p-n-p*-типа). Такие усилители мощности принято называть бустерами. Различают бустеры тока и напряжения. Если бустер тока предназначен для усиления тока, то бустер

напряжения усиливает не только ток, но и напряжение. Поскольку усиление напряжения обычно, осуществляется предыдущими каскадами многоканального усилителя, наибольшее распространение получили выходные каскады в виде бустера тока.

На рис. 2.36 приведена принципиальная схема простейшего варианта бустера тока класса В. Здесь использованы n-p-n-транзистор VT_1 и p-n-p-транзистор VT_2 , базы которых подключены непосредственно ко входу усилителя. Особо обратим внимание на использование двухполярного питания (двух напряжений питания +E и -E).

При подаче на вход бустера положительной полуволны U_{c}



открывается транзистор VT_1 и через нагрузку потечет ток В направлении, указанном стрелкой. При подаче отрицательной полуволны U_{ex} открывается транзистор VT_2 , и ток через нагрузку изменяет свое направление на противоположное. Таким образом, сопротивлении $R_{\cdot \cdot}$ будет формироваться переменный выходной сигнал.

 δ_{-E} Оба транзистора в рассматриваемом Рис. 2.36. Бустер тока класса В. бустере включены по схеме ОК. Подчеркнем, что каскад ОК очень хорошо подходит для его использования в усилителе мощности, поскольку имеет малые коэффициенты нелинейных искажений и $R_{\rm sux}$. Кроме того, каскад ОК характерен большим $R_{\rm sx}$, что позволяет хорошо согласовывать его с предыдущим каскадом усилителя напряжения. Напомним, что эти преимущества, а также малые частотные искажения имеют место в каскаде ОК за счет 100%-ной последовательной ООС по напряжению. Коэффициент усиления по напряжению близок к единице.

На рис. 2.36 показано, что R_{μ} не отделено от самого усилителя никаким разделительным элементом, т. е. имеет место гальваническая связь каскада с нагрузкой. Это чрезвычайно важное обстоятельство становится возможным благодаря использованию двух источников питания (или одного с общей средней точкой). При этом потенциал на эмиттерах транзисторов в режиме покоя равен нулю, а в нагрузке будет отсутствовать постоянная составляющая тока. В выходной цепи обычного каскада ОК (см. рис. 2.14) конденсатор должен иметь большой номинал для получения приемлемых значений $M_{_{\scriptscriptstyle H}}$, однако реализовать такой конденсатор в ИМС чрезвычайно сложно. Таким образом, использование двухполярного питания, что широко распространено в ИМС, позволяет получать мощные надежные усилители переменного и постоянного токов. При использовании выбирать комплементарные пары с близкими транзисторов следует значениями своих параметров.

Необходимо отметить, что существенным недостатком (рис. 2.36) является большой K_{Γ} (более 10%), что и ограничивает его использование на практике. Свободным от этого недостатка является бустер класса АВ, принципиальная схема которого приведена на рис. 2.37. Токи покоя транзисторов здесь задаются с помощью резисторов R_1 и R_2 , а также диодов VD_1 и VD_2 . При интегральном исполнении в качестве диодов используются транзисторы в диодном включении. Напомним, что падение напряжения на прямосмещенном кремниевом диоде составляет примерно 0,7 Β, кремниевых ИМС c помощью диодов осуществляется термокомпенсация рабочего режима.

В режиме покоя входная цепь рассматриваемого бустера потребляет малую мощность (менее 5% P_{H}). Сопротивление R_{ocp} вводится для лучшего

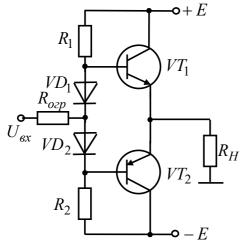


Рис. 2.37. Бустер тока класса АВ.

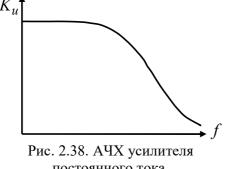
согласования с предыдущим $R_{ozp} = (0,3 \div 0,5) R_{ex}.$ Обычно усилителя. Токовый бустер (рис. 2.37) позволяет обеспечить в нагрузке ток $I_{H} \le 0.3 A$ при мощности $P_{\mu} \leq 3$ Вт.

При необходимости получения большей мощности $P_{\scriptscriptstyle H}$ можно использовать более сложные схемы бустера, в которых применяются как комплементарные, так и мощные выходные однотипные транзисторы. Для снижения нелинейных искажений рекомендуется бустер

предыдущий усилительный каскад охватывать общей глубокой ООС.

2.6. Усилители постоянного тока

Усилителями называются устройства, постоянного тока предназначенные для усиления медленно изменяющихся сигналов вплоть до нулевой частоты. На рис. 2.38 приведена АЧХ для усилителя постоянного (УПТ). Отличительной особенностью УПТ является отсутствие



постоянного тока.

разделительных элементов, предназначенных ДЛЯ отделения усилительных каскадов друг от друга, а также от источника сигнала и нагрузки по постоянному току.

разработке УΠТ приходится При проблемы: решать две основные уровней согласование потенциальных соседних каскадах и уменьшение дрейфа

(нестабильности) выходного уровня напряжения или тока. Дрейфом нуля называется самопроизвольное отклонение напряжения или тока на выходе

усилителя от начального значения. Этот эффект проявляется и при отсутствии сигнала на входе. Поскольку дрейф нуля проявляется таким образом, как будто он вызван входным сигналом УПТ, то его невозможно причин, отличить OT истинного сигнала. Существует много наличие дрейфа нуля в УПТ. К обусловливающих ним относятся питания, источников температурная временная нестабильности параметров транзисторов и резисторов, низкочастотные шумы, помехи и наводки. Среди перечисленных причин наибольшую нестабильность вносят изменения температуры, вызывающие температурный дрейф, который обусловлен теми же причинами, что и нестабильность тока коллектора усилителя в режиме покоя (см. раздел 2.2). Поскольку температурные изменения параметров транзистора имеют закономерный характер, то в некоторой степени могут быть скомпенсированы. Так, для уменьшения абсолютного дрейфа нуля УПТ необходимо уменьшить коэффициент нестабильности S_{uc} .

В усилителях переменного тока, естественно, тоже имеет место дрейф нуля, но поскольку их каскады отделены друг от друга разделительными элементами (например, конденсаторами), то этот низкочастотный дрейф не передается из предыдущего каскада в последующий и не усиливается им. Поэтому, в таких усилителях (рассмотренных в предыдущих разделах) дрейф нуля минимален и его обычно не учитывают. В УПТ для уменьшения дрейфа нуля прежде всего следует заботиться о его снижении в первом каскаде. УПТ Следует также подчеркнуть, что работа может удовлетворительной только при превышении минимальным входным сигналом величины дрейфа нуля, приведенного ко входу усилителя.

УΠТ Однотактные прямого усиления являются обычными усилителями непосредственной многокаскадными cмногокаскадном УПТ наблюдается последовательное повышение потенциала на эмиттере транзистора каждого последующего каскада. Необходимость повышения потенциалов эмиттера от каскада к каскаду обусловлена тем, что непосредственной связи потенциал коллектора У последующего транзистора оказывается выше, чем у предыдущего. Обеспечить необходимый режим покоя в каскадах такого УПТ можно за счет последовательного уменьшения номиналов коллекторных резисторов от каскада к каскаду. Однако в этом случае будет падать усиление УПТ.

Построение однотактных УПТ с непосредственной связью может быть применено лишь для получения сравнительно небольшого коэффициента усиления (в несколько десятков) при достаточно большом $U_{\rm ex} \ge 50\,{\rm mB}$. Если в таких УПТ попытаться повысить $K_{\rm u}$, то неизбежно получим резкое возрастание дрейфа нуля, вызванного не только температурной нестабильностью, но и нестабильностью источников питания.

При усилении малых сигналов постоянного тока или напряжения иногда применяют усилители с преобразованием постоянного тока в

переменный. Такие УПТ имеют малый дрейф нуля, большой коэффициент усиления на низких частотах и не нуждаются в подстройке нулевого уровня.

На рис. 2.39 приведена структурная схема усилителя с преобразованием постоянного тока в переменный, где М - модулятор, У - усилитель переменного тока, ДМ - демодулятор. Такой УПТ часто называют усилителем с модуляцией и демодуляцией (МДМ).

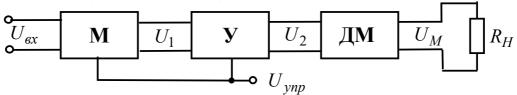


Рис. 2.39. Структурная схема УПТ с преобразованием постоянного тока в переменный.

В УПТ МДМ сигнал постоянного напряжения $U_{\rm ex}$ (или тока) сначала преобразуется в пропорциональный ему сигнал переменного напряжения с помощью модулятора М, потом усиливается обычным усилителем У, а затем с помощью демодулятора ДМ преобразуется в сигнал постоянного напряжения. Поскольку в усилителях переменного тока (например, с RC-связью) дрейф не передается от каскада к каскаду, в МДМ реализуется минимальный дрейф нуля.

Преобразование постоянного напряжения $U_{\rm ex}$ в переменное осуществляется под действием сигнала управления (модуляции) $U_{\rm ynp}$, обычно имеющего вид меандра. Для успешной работы УПТ МДМ необходимо, чтобы частота сигнала управления была как минимум на порядок выше максимальной частоты входного сигнала.

В заключение этого раздела отметим, что достичь существенного улучшения электрических, эксплуатационных и массогабаритных показателей УПТ можно за счет их построения по балансным схемам.

2.7. Дифференциальные усилители

В настоящее время наибольшее распространение в микроэлектронике получили дифференциальные (параллельно-балансные или разностные) усилители. Их отличает высокая стабильность работы, малый дрейф нуля, большой коэффициент усиления дифференциального сигнала и большой коэффициент подавления синфазных помех.

На рис. 2.40 приведена принципиальная схема простейшего варианта дифференциального усилителя (ДУ). Любой ДУ выполняется по принципу сбалансированного моста, два плеча которого образованы резисторами $R_{\kappa 1}$ и $R_{\kappa 2}$, а два других - транзисторами VT_1 и VT_2 . Сопротивление нагрузки включается между коллекторами транзисторов, т. е. в диагональ моста. Сразу отметим, что резисторы R_{01} и R_{02} имеют небольшие значения, а часто и вообще отсутствуют. Можно считать, что резистор R_3 подключен к эмиттерам транзисторов.

Отметим, что питание R_{K1} R_{H} R_{K2} U_{ex2} VT_1 R_{01} R_{02} VT_2 R_{3} -E

Рис. 2.40. Простейший дифференциальный усилитель.

ДУ осуществляется от двух источников, напряжения которых равны (по модулю) Таким образом, суммарное друг другу. напряжение питания ДУ равно 2E. Использование (-E)второго источника позволяет снизить потенциалы эмиттеров VT_1 и VT_2 до потенциала общей шины. Это дает возможность подавать сигналы входы ДУ без введения дополнительных компенсирующих напряжений.

При анализе работы ДУ принято выделять в нем два общих плеча, первое из

которых состоит из транзистора VT_1 и резистора $R_{\kappa 1}$ (и R_{01}), а второе - из транзистора VT_2 и резистора $R_{\kappa 2}$ (и R_{02}). Каждое общее плечо ДУ является каскадом ОЭ, т. е. ДУ состоит из двух каскадов ОЭ. В общую цепь эмиттеров транзисторов включен резистор $R_{\kappa 2}$, которым и задается их общий ток.

Для того чтобы ДУ качественно и надежно выполнял свои функции, а также мог в процессе длительной работы сохранить свои параметры и свойства, в реальных усилителях требуется выполнить два основных требования.

Первое требование состоит в симметрии обоих плеч ДУ. Необходимо обеспечить идентичность параметров каскадов ОЭ, образующих ДУ. При этом должны быть одинаковы параметры транзисторов VT_1 и VT_2 , а также $R_{\kappa 1}=R_{\kappa 2}$ (и $R_{01}=R_{02}$). Если это требование выполнено полностью, то больше ничего и не требуется для получения идеального ДУ. Действительно, при $U_{\kappa 1}=U_{\kappa 2}=0$ достигается полный баланс моста, т. е. потенциалы коллекторов транзисторов одинаковы, следовательно, напряжение на нагрузке равно нулю. При одинаковом дрейфе нуля в обоих каскадах ОЭ (плечах ДУ) потенциалы коллекторов будут изменяться всегда одинаково, поэтому на выходе ДУ дрейф нуля будет отсутствовать. За счет симметрии плеч ДУ обеспечивается высокая стабильность при изменении напряжения питания, температуры, радиационного воздействия и т. д.

Симметрию общих плеч ДУ могут обеспечить лишь идентичные элементы, в которых все одинаково и которые были изготовлены в абсолютно одинаковых условиях. Так, в монолитной ИМС близко расположенные элементы действительно имеют почти одинаковые параметры. Следовательно, в монолитных ИМС первое требование в ДУ почти выполнено. Это позволяет реализовать ДУ пусть не с идеальными, но все же с хорошими параметрами, но при непременном выполнении второго основного требования к ДУ./

Второе основное требование состоит в обеспечении глубокой ООС для синфазного сигнала. Синфазными называются одинаковые сигналы, т. е. сигналы, имеющие равные амплитуды, фазы и формы. Если на входах ДУ

(рис. 2.40) присутствуют $U_{\rm ext} = U_{\rm ex2}$, причем с совпадающими фазами, то можно говорить о поступлении на вход ДУ синфазного сигнала. Синфазные сигналы обычно обусловлены наличием помех, наводок и т. д. Часто они имеют большие амплитуды (значительно превышающие полезный сигнал) и являются крайне нежелательными, для работы любого усилителя.

Выполнить второе основное требование позволяет введение в ДУ резистора $R_{_{3}}$ (или его электронного эквивалента). Если на вход ДУ поступает синфазная помеха, например, положительной полярности, то транзисторы $VT_{_{1}}$ и $VT_{_{2}}$ приоткроются и токи их эмиттеров возрастут. В результате, по резистору $R_{_{3}}$ будет протекать суммарное приращение этих токов, образующее на нем сигнал ООС. Нетрудно показать, что $R_{_{3}}$ образует в ДУ последовательную ООС по току. При этом будет наблюдаться уменьшение коэффициента усиления по напряжению для синфазного сигнала каскадов **ОЭ**, образующих общие плечи ДУ, который можно рассчитать с помощью (2.33). Таким образом, для коэффициента усиления ДУ для синфазного сигнала можно записать:

$$K_{uc\phi} = \frac{R_{\kappa 1}}{2R_2} - \frac{R_{\kappa 2}}{2R_2} = \frac{\Delta R_{\kappa}}{2R_2},\tag{2.42}$$

Чем лучше симметрия плеч ДУ, тем меньше ΔR_{κ} . Поскольку идеальная симметрия невозможна даже в монолитной ИМС, то всегда $\Delta R_{\kappa} \neq 0$. При заданном ΔR_{κ} уменьшить $K_{uc\phi}$ удается за счет увеличения глубины ООС, т. е. увеличения R_{9} . В результате удается значительно подавить синфазную помеху.

Теперь рассмотрим работу ДУ для основного рабочего входного сигнала - дифференциального. Дифференциальными (противофазными) сигналами принято называть сигналы, имеющие равные амплитуды, но противоположные фазы. Будем считать, что входное напряжение подано между входами ДУ, т. е. на каждый вход поступает половина амплитудного значения входного сигнала, причем в противоположных фазах. Если $U_{\rm ext}$ в рассматриваемый момент времени представляется положительной полуволной, то $U_{\rm ext}$ - отрицательной.

За счет действия $U_{\rm ext1}$ транзистор VT_1 приоткрывается и ток его эмиттера получает положительное приращение $\Delta I_{\rm 91}$, а за счет действия $U_{\rm ext2}$ транзистор VT_2 призакрывается и ток его эмиттера получает отрицательное приращение - $\Delta I_{\rm 92}$. В результате приращение тока в цепи резистора $R_{\rm 9}$ будет $\Delta I_{R_9} = \Delta I_{\rm 91} - \Delta I_{\rm 92}$. Если общие плечи ДУ идеально симметричны, то $\Delta I_{R_9} = 0$ и, следовательно, ООС для дифференциального сигнала отсутствует . Это обстоятельство позволяет получать от каждого каскада ОЭ в рассматриваемом усилителе, а следовательно, и от всего ДУ большое усиление. Так как для дифференциального входного сигнала в любой момент

времени напряжения на коллекторах транзисторов VT_1 и VT_2 будут находиться в противофазе, то на нагрузке происходит выделение удвоенного выходного сигнала. Итак, резистор $R_{_9}$ образует ООС только для синфазного сигнала.

На практике можно использовать четыре схемы включения ДУ: симметричный вход и выход, симметричный вход и несимметричный выход, несимметричный вход и выход, несимметричный вход и выход. При симметричном входе источник входного сигнала подключается между входами ДУ (между базами транзисторов). При симметричном выходе сопротивление нагрузки подключается между выходами ДУ (между коллекторами транзисторов). Такое включение ДУ и было рассмотрено выше (рис. 2.40).

При несимметричном входе источник входного сигнала подключается между одним входом ДУ и общей шиной. Коэффициент усиления ДУ не зависит от способа подачи входного сигнала, т. е. не зависит от того, симметричный или несимметричный вход.

При несимметричном выходе сопротивление нагрузки подключается одним концом к коллектору одного транзистора, а другим - к общей шине. В этом случае K_{μ} оказывается в 2 раза меньше, чем при симметричном выходе.

Если при несимметричном входе и выходе входной сигнал подан на вход того же плеча, с выхода которого и снимается выходной сигнал ДУ, то в этом случае работает на усиление лишь одно плечо. Здесь на выходе получаем инвертированный сигнал. Когда входной сигнал подан на вход одного плеча ДУ, а выходной сигнал снимается с выхода другого плеча, то на выходе получаем неинвертированный сигнал с тем же K_u , что и в первом случае. Если снимать выходной сигнал всегда с одного заданного выхода, то входам ДУ можно присвоить название «инвертирующий» и «неинвертирующий».

Одним из основных параметров ДУ является коэффициент ослабления (подавления) синфазного сигнала (КООС). Обычно КООС представляется как отношение $K_{u\partial u\phi}$ к $K_{uc\phi}$, т. е.

$$KOOC = 20Ig(K_{u\partial u\phi}/K_{uc\phi}).$$

Используя (2.42), можно записать:

$$\frac{K_{\partial u\phi}}{K_{uc\phi}} = \frac{1}{\delta} \cdot \frac{2R_{9}}{r_{9}},\tag{2.43}$$

где $\delta = \Delta R_{\kappa}/R_{\kappa}$ - коэффициент асимметрии ДУ. При необходимости коэффициент асимметрии можно дополнить слагаемыми, представляющими разброс других параметров элементов устройства. Напомним, что разброс номиналов резисторов в монолитных ИМС не превышает 3%.

В ДУ всегда стремятся сделать КООС как можно больше. Для этого следует увеличивать $R_{_9}$. Однако существует несколько причин,

ограничивающих эту возможность, самая главная - это большие трудности при реализации резисторов значительных номиналов в монолитных ИМС.

Решить эту проблему позволяет использование электронного эквивалента резистора большого номинала, которым является источник стабильного тока (ИСТ). На рис. 2.41 приведена принципиальная схема ДУ с ИСТ. Здесь ИСТ выполнен на транзисторе VT_3 . Резисторы R_1 , R_2 и R_3 , а

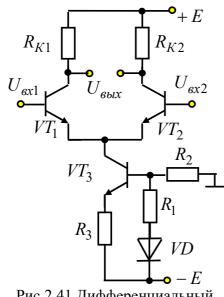


Рис.2.41. Дифференциальный усилитель с источником стабильного тока.

также диод VD служат для задания стабилизации режима покоя транзистора VT_3 . Рабочая точка для VT_3 располагается на пологой части его выходной результате при изменении напряжения на таком ИСТ его ток остается практически постоянным. В реальных условиях ИСТ представляет собой эквивалент сопротивления для изменяющегося сигнала (в нашем случае синфазного) значительного номинала - до единиц МОм. Существует много вариантов схем ДУ, но в них всегда используются ИСТ. В таких ДУ значения КООС обычно лежат в пределах 60—100дБ.

Для ряда практических применений к ДУ предъявляются довольно жесткие требования

по величинам точностных параметров, к которым относятся паразитные напряжения и токи, имеющие место в режиме покоя, но оказывающие влияние на качество усиления рабочего сигнала. Отметим, что точностные параметры либо обусловлены, либо проявляются через асимметрию плеч ДУ. В идеальном ДУ (с идентичными плечами) погрешности, проявляемые через точностные параметры, отсутствуют.

За счет асимметрии плеч в реальном ДУ всегда присутствует разбаланс коллекторных потенциалов транзисторов VT_1 и VT_2 , т. е. наблюдается паразитное напряжение между выходами ДУ. Это напряжение и определяется напряжением смещения нуля $U_{\scriptscriptstyle {\it CM}}$. Величина $U_{\scriptscriptstyle {\it CM}}$ представляет собой кажущийся входной дифференциальный сигнал. Чтобы приблизить $U_{\scriptscriptstyle {\it CM}}$ к нулю, необходимо подать на вход компенсирующий сигнал.

Следует иметь в виду, что $U_{\scriptscriptstyle {\it CM}}$ зависит от температуры. Эта зависимость представляется самостоятельным параметром - температурной чувствительностью (мкВ/град). Отметим, что температурная чувствительность уменьшается пропорционально уменьшению $U_{\scriptscriptstyle {\it CM}}$.

Еще одним точностным параметром ДУ является ток смещения ΔI_{ex} , представляющий собой разбаланс (разность) входных токов покоя. В реальном ДУ ΔI_{ex} можно представить через значения токов эмиттеров I_{901} ,

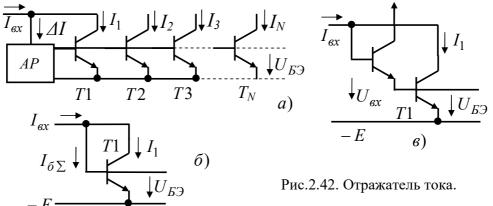
 $I_{_{902}}$ и коэффициентов усиления транзисторов по току β_1 и β_2 в следующем виле:

$$\Delta I_{ex} = \frac{I_{901}}{\beta_1} - \frac{I_{902}}{\beta_2}.$$
 (2.44)

Наиболее неблагоприятный случай имеет место при $I_{\tiny 901} > I_{\tiny 902}$ и $\beta_1 < \beta_2$. Из (2.44) следует, что ток смещения уменьшается при снижении рабочих токов ДУ и увеличении коэффициентов β . Протекая через сопротивление источника сигнала, ток смещения на нем создает падение напряжения, действие которого равносильно ложному дифференциальному сигналу. Поэтому естественными представляются усилия, направленные на снижение $\Delta I_{\rm ex}$ в ДУ.

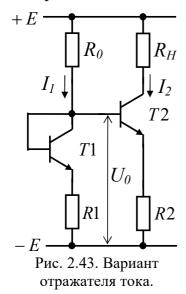
Средний входной ток I_{excp} также является точностным параметром ДУ. Средний входной ток значительно больше тока смещения. Протекая через сопротивление источника сигнала, он создает на нем падение напряжения, действующее как синфазный входной сигнал. Хотя и ослабленное в $K_{uc\phi}$ раз, это напряжение все же вызовет на выходе ДУ разбаланс потенциалов.

Широкое распространение в аналоговых ИМС получили отражатели тока или токовое зеркало. Отражатели тока (рис. 2.42,a) выполняют на взаимно согласованных транзисторах $T_1,\ T_2,\ \dots,\ T_N$, изготовленных групповым способом на одном кристалле кремния.



Параллельное соединение эмиттерных переходов всех транзисторов, при котором $U_{E91} = U_{E92} = ... = U_{E9N} = U_{E9}$, гарантирует равенство их коллекторных токов. Ток одного из транзисторов (T1) используется в качестве сигнала отрицательной обратной связи. Он вычитается из входного тока I_{ex} , в результате образуется сигнал рассогласования ΔI , управляющий посредством автоматического регулятора (AP) режимом работы транзисторов. При идеальном AP значение U_{E9} таково, что сигнал рассогласования $\Delta I = 0$ и, следовательно, $I_1 = I_2 = ... = I_N = I_{ex}$. Различные схемные реализации отражателей тока отличаются друг от друга главным образом исполнением AP.

В простейшем случае (рис. 2.426) разностный сигнал подается непосредственно на шину, соединяющую базы транзисторов. Однако это



приводит погрешности, так как рассогласования отличается ΔI otнуля значение суммарного базового тока $I_{{\scriptscriptstyle E}\Sigma}.$ В схеме на рис. 2.42, в эта погрешность уменьшена за счет использования эмиттерного повторителя в 1+β раз. Вариант отражателя тока, изображенный на рис. 2.43 , позволяет «отражать» ток $I_{\scriptscriptstyle 1}$ увеличенном, так и в уменьшенном масштабе, в зависимости от соотношения сопротивлений R1 и R2 в эмиттерах транзисторов T1 и T2. Отраженный ток I_2 можно определить в виде $I_2 = I_1(R1/R2)$. При R1 = 0 выходной ток определяют из выражения $I_2 = \sqrt{\varphi_T I_1/R2}$.

Входной ток I_1 согласно рис. 2.43 выражается следующим образом: $I_1 = (E - U_0)/R_0$. Если $E >> U_0$, то ток I_1 зависит только от напряжения источника питания E и резистора R_0 . Из выше сказанного следует, что отражатели тока можно использовать в качестве источников стабильного тока (ИСТ). Важным достоинством отражателей тока является возможность создания сразу нескольких источников стабильного тока при единственной токозадающей цепи.

На рис. 2.44 приведена упрощенная схема дифференциального каскада

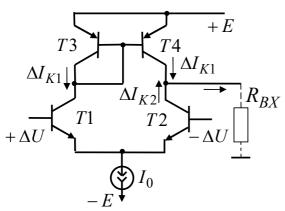


Рис. 2.44. Дифференциальный каскад с динамической нагрузкой в виде отражателя тока.

с однофазным выходом, двух комплементарных парах взаимно биполярных согласованных транзисторов. Транзисторы T1 и T2первой пары включены по схеме, по не отличающейся сути OT схемы обычного дифференциального каскада (см. рис. 2.41) Транзисторы *Т*3 и *Т*4 второй пары образуют отражатель тока, использующийся качестве динамической нагрузки в коллекторных *T*2. Пусть T1T1транзисторов T2поступают И

соответственно сигналы $+\Delta U$ и $-\Delta U$. При этом коллекторный ток $I_{\kappa 1}$ изменится на величину $\Delta I_{K1} = \alpha \left(\Delta U/r_{_{\! 9}}\right)$. Приращение ΔI_{K1} будет повторено отражателем тока в коллекторной цепи транзистора T4 и даст приращение коллекторного потенциала $\Delta U_{K2} = \Delta I_{K1} R_{BX}$. Точно такая же величина получится под действием приращения ΔI_{K2} , обусловленного сигналом $-\Delta U$.

В результате получаем на выходе: $\Delta U_{K2} = 2\Delta U \left(R_{BX}/r_{_9}\right)$, где $R_{BX}/r_{_9}$ - коэффициент усиления; R_{BX} - входное сопротивление следующего каскада. Таким образом, использование отражателя тока позволяет не только получить высокий коэффициент усиления (до нескольких тысяч), но и удвоить сигнал на однотактном выходе ДУ.

Вопросы для самопроверки

- 1. Какими основными параметрами характеризуется усилитель?
- 2. Назовите виды искажений в усилителях и объясните причины их возникновения.
- 3. Нарисуйте принципиальную схему усилительного каскада с ОЭ и объясните функциональное назначение входящих в него элементов.
- 4. Объясните принцип работы усилительного каскада с ОЭ использованием входных и выходных характеристик транзистора.
- 5. Приведите эквивалентную схему каскада с ОЭ для области средних частот и выведите формулы для коэффициентов усиления по напряжению и току, входного и выходного сопротивлений каскада.
- 6. Поясните влияние разделительных конденсаторов на работу каскада с ОЭ в области низких частот.
- 7. Какими причинами объясняется уменьшение коэффициента усиления каскада с ОЭ в области высоких частот?
- 8. Какие причины влияют на стабильность режима покоя в каскаде с ОЭ и как ее можно повысить?
- 9. Нарисуйте принципиальную схему усилительного каскада с ОБ. Объясните принцип работы усилительного каскада с ОБ.
- 10.Приведите эквивалентную схему каскада с ОБ для области средних частот и выведите формулы для коэффициентов усиления по напряжению и току, входного и выходного сопротивлений каскада
- 11. Нарисуйте принципиальную схему каскада с ОК.
- 12. Составьте эквивалентную схему каскада с ОК и выведите формулы для коэффициентов усиления по напряжению и току, входного и выходного сопротивлений каскада.
- 13.Сделайте сравнительный анализ каскадов с ОЭ, ОБ и ОК по основным качественным показателям.
- 14. Нарисуйте принципиальную схему усилительного каскада с ОИ на полевом транзисторе и объясните функциональное назначение входящих в него элементов.
- 15. Приведите эквивалентную схему каскада с ОИ для области средних частот и выведите формулы для коэффициентов усиления по напряжению и току, входного и выходного сопротивлений каскада.
- 16. Что понимают под обратной связью в усилителях, и для каких целей ее вводят в усилители?
- 17. Какие виды обратных связей в усилителях Вы знаете?

- 18. Нарисуйте структурную схему усилителя с последовательной обратной связью по напряжению и выведите выражение для коэффициента усилителя с ООС по напряжению.
- 19.Поясните, как можно использовать метод короткого замыкания нагрузки для определения способа снятия сигнала обратной связи?
- 20. Каким образом меняется входное сопротивление усилителя при введении параллельной и последовательной ООС по напряжению?
- 21. Какие режимы усиления применяются в выходных усилителях мощности сигналов, и чем они характеризуются?
- 22. Нарисуйте принципиальную схему бестрансформаторного выходного каскада, работающего в режиме класса В или АВ.
- 23. Какие особенности и трудности возникают при построении усилителей постоянного тока? Как их удается избежать?
- 24. Приведите принципиальную схему дифференциального усилителя и объясните принцип его работы.
- 25. Что такое синфазная и дифференциальная составляющие входного сигнала дифференциального усилителя?
- 26. Какими качественными основными показателями оценивается работа дифференциального усилителя?
- 27. Приведите принципиальную схему отражателя тока и объясните принцип его работы.
- 28. Какие функции может выполнять отражатель тока?
- 29. Какие усилители принято называть операционными?

Глава третья

ТРАНЗИСТОРНЫЕ КЛЮЧИ И ЛОГИЧЕСКИЕ ЭЛЕМЕНТЫ

3.1. Общие сведения

В современной информационной и силовой электронике импульсный принцип построения систем занимает доминирующее положение по сравнению с аналоговым. На базе импульсных устройств основана цифровая вычислительная техника. Преобладающее применение импульсных и цифровых устройств обусловлено их высоким к.п.д., более высокой точностью, меньшей критичностью к изменению температуры, большей помехоустойчивостью. Немаловажную роль играют также относительная простота средств представления информации в импульсной форме и наличие эффективных способов ее обработки.

В импульсной технике применяются импульсы различной формы. Распространены импульсы, близкие по форме к прямоугольной, пилообразной и экспоненциальной (рис. 3.1.), а также импульсы положительной, отрицательной и чередующейся полярности.

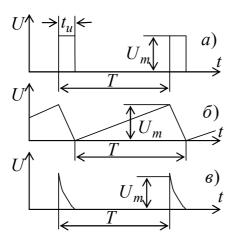


Рис. 3.1.Импульсные сигналы прямоугольной (a), пилообразной (δ) и экспоненциальной (ϵ) форм.

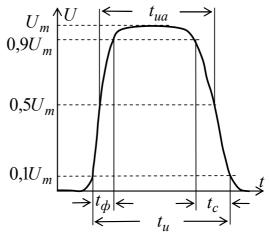


Рис. 3.2. Реальный импульс напряжения прямоугольной формы.

Импульсный сигнал характеризуется рядом параметров. Рассмотрим их на примере импульса напряжения с формой, близкой к прямоугольной (рис. 3.2.). Основными параметрами импульса являются амплитуда U_m , длительность импульса t_u , длительности фронта t_ϕ и спада t_c (иногда обозначают нарастающий фронт импульса t_ϕ^+ , а спадающий фронт t_ϕ^-). Длительность импульса определяют на уровне 0,1 U_m . Иногда длительность импульса определяют на уровне 0,5 U_m и тогда ее называют активной длительностью импульса t_{ua} . Длительности фронтов импульса определяются изменением напряжения относительно уровней 0,1 и 0,9 U_m (см. рис. 3.2.).

Параметрами последовательности импульсов (см. рис. 3.1.) являются период повторения, частота повторения, скважность. Периодом повторения импульсов T называют интервал времени между соответствующими точками (например, между началами) двух соседних импульсов. Величину, обратную периоду повторения, называют частотой повторения импульсов: f = 1/T. Скважность импульсов характеризуется отношением периода повторения к длительности импульса $Q = T/t_u$. Величину обратную скважности называют коэффициентом заполнения.

В схемах импульсной техники для обработки и преобразования информации широко применяют цифровые методы. Они базируются на использовании сигнала прямоугольной формы, имеющего два фиксированных уровня напряжения. Это позволяет представить сигнал в цифровой форме: уровню высокого напряжения приписывают символ <1>, а уровню низкого напряжения — символ <0>.На указанном виде сигнала основана работа цифровых вычислительных устройств, а также используемая в них двоичная система счисления.

Цифровая форма представления сигнала упрощает рассмотрение импульсных систем и позволяет использовать при их анализе и разработке соответствующий математический аппарат — алгебру логики. Цифровые методы построения и проектирования импульсных систем занимают в современной электронике ведущее место. Целью настоящей главы является изучение наиболее характерных элементов импульсной и цифровой техники.

3.2. Ключи на биполярных транзисторах.

Ключом называют устройство, основное назначение которого состоит в замыкании и размыкании цепи нагрузки под действием управляющего сигнала. Транзисторный ключ подобен механическому выключателю или электромагнитному реле. Качество ключа определяется минимальным падением напряжения на нем в замкнутом состоянии, минимальным током в разомкнутом состоянии и скоростью переходных процессов.

В импульсной технике используют в ключевом режиме все три схемы включения транзистора: с ОЭ, с ОБ и с ОК. Наибольшее распространение получил транзисторный ключ, собранный по схеме с общим эмиттером, дающей самое большое усиление по мощности. Практическая схема ключа на биполярном транзисторе типа p-n-p представлена на рис. 3.3.

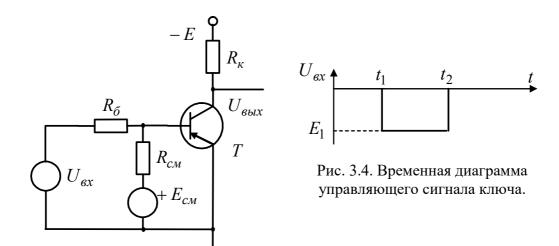


Рис. 3.3. Транзисторный ключ.

Также, как и для усилительного каскада, на выходных характеристиках транзистора построим нагрузочную прямую, описываемую соотношением $U_{\kappa_9} = -(E - IR_{\kappa})$ и пересекающую оси координат в точках $(U_{\kappa_9} = -E, I = 0)$ и $(U_{\kappa_9} = 0, I_{\kappa} = E/R_{\kappa})$. Транзисторный ключ может находиться в одном из двух статических режимов: режиме отсечки (ключ разомкнут) — точка A или режиме насыщения (ключ замкнут) — точка B на рис. 3.5.

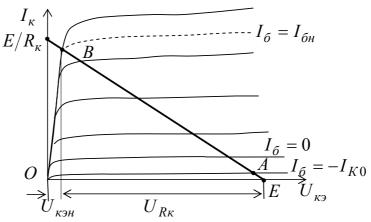


Рис. 3.5. Рабочие точки ключа с ОЭ на семействе выходных характеристик

В режиме отсечки оба перехода транзистора смещены в обратном направлении $U_{\rm б\kappa}>0$ и $U_{\rm б9}>0$. Исходя из уравнений Эберса — Молла для токов запертого транзистора справедливы соотношения

$$\begin{split} I_{_{K}} &= (1-\beta_{_{I}}/\beta_{_{N}})I_{_{K0}} \approx I_{_{K0}}\,,\\ I_{_{9}} &= -\beta_{_{I}}/\beta_{_{N}} \cdot I_{_{K0}} \approx 0\,,\\ I_{_{6}} &= -I_{_{K0}},\, \text{так как }\beta_{_{N}} > \beta_{_{I}}\,. \end{split}$$

Отсюда видно, что, в первом приближении, закрытый транзистор на эквивалентной схеме ключа в режиме отсечки можно представить в виде генератора тока, включенного между базой и коллектором транзистора (рис.3.6.).

При $U_{\rm ex}=0$ напряжение $U_{\rm f9}$ создается двумя источниками: источником напряжения $+E_{\rm cm}$ и источником тока $I_{\rm K0}$ и равно

$$U_{_{\!\mathit{0}\!\!\to\!\!0}} = \frac{E_{_{\mathit{CM}}} \cdot R_{_{\!\mathit{0}}}}{R_{_{\!\mathit{0}}} + R_{_{\!\mathit{CM}}}} - I_{_{\!\mathit{K}\!\!0}} \cdot \frac{R_{_{\!\mathit{0}}} \cdot R_{_{\!\mathit{CM}}}}{R_{_{\!\mathit{0}}} + R_{_{\!\mathit{CM}}}} \tag{3.1}$$
 Поскольку в режиме отсечки должно выполняться условие $U_{_{\!\mathit{0}\!\!\to\!\!}} \geq 0$, то

Поскольку в режиме отсечки должно выполняться условие $U_{\rm 69} \ge 0$, то из (3.1) получаем $E_{\rm cm} - I_{\rm K0} \cdot R_{\rm cm} \ge 0$. Учитывая, что указанное условие должно выполняться во всем диапазоне температур, находим необходимую величину резистора $R_{\rm cm} \le E_{\rm cm}/I_{\rm K0_{\it max}}$.

При подаче на вход ключа отрицательного импульса $U_{\rm ex} = E_{\rm l}$, ток базы практически мгновенно увеличивается. Рабочая точка перемещается вверх по нагрузочной прямой. Линейная зависимость между базовым и коллекторным токами будет соблюдаться лишь в активной области, расположенной между точками A и B (рис. 3.5) При подходе к линии критического режима OBдальнейшее увеличение базового тока уже не приводит к росту коллекторного тока, достигшего своего максимального значения $I_{\kappa H}$ в точке B, т.е. транзистор заходит в режим насыщения и становится неуправляемым. Произойдет это при токе базы насыщения $I_{\text{бн}} = I_{\text{кн}}/\beta$. Ток коллектора напряжение на базе оказывается больше величины отрицательное остаточного напряжения на коллекторе транзистора $U_{\kappa_{2H}}$ и коллекторный переход оказывается смещенным в прямом направлении. Если пренебречь напряжениями на открытых переходах транзистора, то транзистор в режиме насыщения можно представить эквипотенциальной точкой (коротким замыканием его электродов), что существенно упрощает анализ ключевых схем. Эквивалентная схема ключа в режиме насыщения приведена на рис. 3.7. Условие насыщения транзистора можно записать в виде

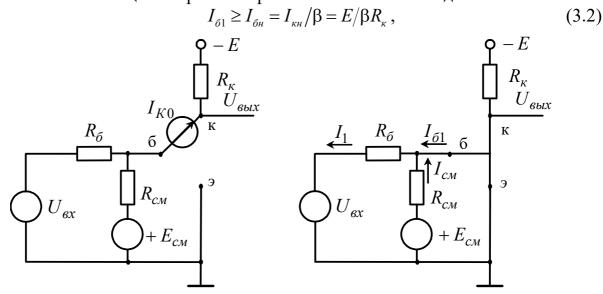


Рис. 3.6. Эквивалентная схема ключа в режиме отсечки.

Рис. 3.7. Эквивалентная схема ключа в режиме насыщения.

где $I_{\delta 1}$ - реальный ток базы открытого транзистора, который для нашей схемы ключа (рис. 3.3.) равен

$$I_{61} = I_1 - I_{cM} = (E_1/R_6) - (E_{cM}/R_{cM}). \tag{3.3}$$

Для количественной оценки степени насыщения транзистора вводят коэффициент насыщения

$$S = I_{\tilde{\rho}1} / I_{\tilde{\rho}H} = \beta I_{\tilde{\rho}1} / I_{\kappa H} \tag{3.4}$$

увеличением коэффициента насыщения растет нагрузочная способность, уменьшается влияние различных дестабилизирующих факторов (разброс величин резисторов, изменение напряжения питания и т. д.) на параметры ключа, но как показано ниже, быстродействие ключа. Поэтому коэффициент S выбирают компромиссных соображений, исходя из условий конкретной задачи. Обычно $S = 1,5 \div 3$. Условие насыщения транзистора (3.2) с учетом выражений (3.3) и (3.4) можно представить в виде равенства

$$\frac{E_1}{R_{\delta}} - \frac{E_{CM}}{R_{CM}} = \frac{SE}{\beta R_{\kappa}}$$
 (3.5)

Решив равенство (3.5) относительно R_{δ} , найдем выражение для его расчета

$$R_{\delta} = E_{1} / \left(\frac{SE}{\beta R_{\kappa}} + \frac{E_{cM}}{R_{cM}} \right).$$

Рассмотрим переходные процессы, протекающие в ключевой схеме рис. 3.3. Временные диаграммы, иллюстрирующие переходные процессы в ключе, представлены на рис. 3.8.

Пусть в исходном состоянии ключ выключен, транзистор заперт некоторым обратным напряжением $U_{\rm 690}$, которое можно определить из выражения (3.1). При подаче на вход ключа отрицательного управляющего импульса эмиттерный переход смещается в прямом направлении, и через базу будет протекать постоянный ток $I_{\rm 61}$, величина которого определяется выражением (3.3).

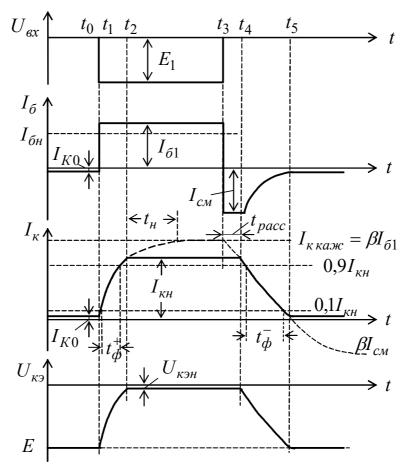


Рис. 3.8. Временные диаграммы токов и напряжений в транзисторном ключе.

В момент времени t_1 , когда напряжение на базе достигает $U_{\text{бэлор}}$, открывается эмиттерный переход и транзистор переходит из режима отсечки в активный режим, начинается этап формирования фронта t_{ϕ}^+ . На этом этапе ток коллектора стремится измениться от значения $I_{\kappa}(0) = I_{\kappa 0} \approx 0$ до $I_{\kappa}(\infty) = I_{\kappa \kappa \text{аже}} = \beta I_{\delta 1}$ по экспоненциальному закону

$$I_{\kappa}(t) = I_{\kappa}(\infty) - \left[I_{\kappa}(\infty) - I_{\kappa}(0)\right] \cdot e^{-t/\tau} , \qquad (3.6)$$

где $\tau = \tau_{\beta} = 1/2\pi f_{\beta}$ — постоянная времени передачи тока базы в схеме с ОЭ. Однако в момент t_2 ток коллектора достигает максимального значения $I_{\kappa H} = E/R_{\kappa}$ и ограничивается, транзистор переходит из активного в режим насыщения. Если считать, что формирование фронта заканчивается при $I_{\kappa} \left(t_{\phi}^{+} \right) = 0.9 I_{\kappa H}$, то, решив (3.6) относительно длительности фронта получим

$$t_{\phi}^{+} = \tau_{\beta} \cdot \ell n \frac{I_{\kappa}(\infty) - I_{\kappa}(0)}{I_{\kappa}(\infty) - I_{\kappa}(t_{\phi}^{+})}, \qquad (3.7)$$

где
$$I_{\kappa}(0) = 0$$
, $I_{\kappa}(\infty) = \beta I_{\delta 1}$, $I_{\kappa}(t_{\phi}^{+}) = 0.9I_{\kappa H}$.

После преобразований получим

$$t_{\phi}^{+} = \tau_{\beta} \cdot \ell n \frac{\beta I_{\delta 1}}{\beta I_{\delta 1} - 0.9 I_{\kappa H}} = \tau_{\beta} \cdot \ell n \frac{1}{1 - 0.9 I_{\kappa H} / \beta I_{\delta 1}} =$$

$$= \tau_{\beta} \cdot \ell n \frac{1}{1 - 0.9 / S}$$
(3.8)

Анализируя (3.8), можно сделать вывод, что длительность фронта уменьшается, если выбрать более высокочастотный транзистор $\left(\tau_{\beta}\right)$ и увеличивать степень насыщения транзистора $S=I_{\delta 1}/I_{\delta H}=\beta I_{\delta 1}/I_{\kappa H}$.

Несмотря на то, что после момента времени t_2 , коллекторный ток остается постоянным, заряд в базе продолжает нарастать, но уже с постоянной времени τ_n , определяемой как среднее время жизни неосновных носителей в базовой и коллекторной областях насыщенного транзистора. В базе транзистора происходит накопление неосновных носителей заряда (дырок). По мере увеличения числа избыточных дырок в базе растут и их потери на рекомбинацию. Когда число дырок в базе, рекомбинирующих в единицу времени, становится равным числу электронов, приходящих из внешней цепи, процесс нарастания заряда в базе прекращается и заряд будет равен $Q_{\delta} = I_{\delta 1} \tau_n$. Постоянная времени в режиме насыщения τ_n меньше постоянной передачи тока базы τ_{β} в активном режиме вследствие возрастания рекомбинации носителей заряда. Полагают, что этап накопления заряда в базе заканчивается через время $t_n \approx (2 \div 3) \tau_n$. Практически для различных транзисторов $\tau_n = (0,5-1) \tau_{\beta}$.

Процесс выключения транзисторного ключа можно разделить на два этапа: время рассасывания заряда неосновных носителей в базе $t_{pacc} = t_4 - t_3$ и время формирования отрицательного фронта $t_{\phi}^- = t_5 - t_4$ (рис. 3.8). В момент окончания управляющего входного сигнала t_3 ток базы скачком изменяется от прямого значения $i_{\it 61}$ до обратного $I_{\it cm}$. Обратный ток $I_{\it cm}$ способствует рассасыванию избыточного заряда неосновных носителей из области базы. Очевидно, что пока заряд, накопленный в базе, больше $Q_{zp} = I_{\delta\mu} \tau_{_{\! H}},$ коллекторный ток и напряжение на коллекторе не изменяются. На временной диаграмме коллекторного тока (рис. 3.8) процесс рассасывания заряда отображен экспоненциальным носителей изменением кажущегося тока коллектора от $I_{\kappa \kappa a \varkappa c} = \beta I_{\delta 1}$ до уровня $-\beta I_{c \varkappa}$. Пока кажущийся ток превышает уровень I_{vv} транзистор можно считать насыщенным. Рассасывание избыточного заряда заканчивается в момент t_4 , когда $I_{\kappa}(t_{pacc}) = I_{\kappa H}$. Тогда время рассасывания равно

$$t_{pacc} = \tau_{_{H}} \cdot \ell n \frac{I_{_{K}}(\infty) - I_{_{K}}(0)}{I_{_{K}}(\infty) - I_{_{K}}(t_{pacc})},$$

где
$$I_{\kappa}(\infty) = -\beta I_{cm}$$
, $I_{\kappa}(0) = \beta I_{\delta 1}$, $I_{\kappa}(t_{pacc}) = I_{\kappa H}$.

$$t_{pacc} = \tau_{H} \cdot \ell n \frac{\beta I_{cM} + \beta I_{\delta 1}}{\beta I_{cM} + I_{\kappa H}} = \tau_{H} \cdot \ell n \frac{1}{1 - \frac{I_{\delta 1} - I_{\delta H}}{I_{\delta 1} + I_{cM}}} = \tau_{H} \cdot \ell n \frac{1}{1 - \frac{I_{\delta 1} - I_{\delta H}}{I_{\delta 1} + I_{cM}}} = \tau_{H} \cdot \ell n \frac{1}{1 - \frac{S - 1}{S + I_{cM} / I_{\delta H}}}$$
(3.9)

Из формулы (3.9) видно, что время рассасывания сокращается при уменьшении степени насыщения S и увеличении обратного тока $I_{\scriptscriptstyle {\it CM}}$.

В момент t_4 транзистор выходит из режима насыщения, и ток коллектора изменяется по экспоненциальному закону от $I_{\kappa H}$ до величины $-\beta I_{\kappa M}$ с постоянной времени τ_{β} , соответствующей активному режиму работы транзистора. В момент времени t_5 ток коллектора уменьшается до нуля, эмиттерный переход закрывается, и обратный ток базы падает до величины $I_{K0}\approx 0$. Транзистор переходит в режим отсечки и процесс выключения ключа заканчивается.

Длительность отрицательного фронта можно найти из выражения

$$t_{\phi}^{-} = \tau_{\beta} \cdot \ell n \frac{I_{\kappa}(\infty) - I_{\kappa}(0)}{I_{\kappa}(\infty) - I_{\kappa}(t_{\phi}^{-})} ,$$
где $I_{\kappa}(0) = I_{\kappa H}, I_{\kappa}(\infty) = -\beta I_{cm}, I_{\kappa}(t_{\phi}^{-}) = 0, 1I_{\kappa H} .$

$$t_{\phi}^{-} = \tau_{\beta} \cdot \ell n \frac{\beta I_{cm} + I_{\kappa H}}{\beta I_{cm} + 0, 1I_{\kappa H}} = \tau_{\beta} \cdot \ell n \frac{1}{1 - \frac{0, 9I_{\kappa H}}{\beta I_{cm} + I_{\kappa H}}} = \tau_{\beta} \cdot \ell n \frac{1}{1 - \frac{0, 9I_{\kappa H}}{\beta I_{cm} + I_{\kappa H}}} ,$$

$$= \tau_{\beta} \cdot \ell n \frac{1}{1 - 0, 9/(1 + I_{cm}/I_{\delta H})}$$
(3.10)

Из выражения (3.10) видно, что t_{ϕ}^- уменьшается с увеличением обратного тока $I_{\scriptscriptstyle CM}=E_{\scriptscriptstyle CM}/R_{\scriptscriptstyle CM}$. Анализ переходных процессов проводился без учета емкости коллекторного перехода $C_{\scriptscriptstyle K}$. Учесть влияние $C_{\scriptscriptstyle K}$ можно, если в формулах (3.8) и (3.10) заменить $\tau_{\scriptscriptstyle \beta}$ на $\tau_{\scriptscriptstyle \beta \varkappa \kappa \theta}=\tau_{\scriptscriptstyle \beta}+\left(1+\beta\right)C_{\scriptscriptstyle K}R_{\scriptscriptstyle K}$.

Для того, чтобы обеспечить высокое быстродействие ключа желательно, чтобы базовый ток транзистора имел форму, показанную на рис. 3.9. Амплитуда выброса $I_{\delta s \kappa n}$ должна быть достаточно большой, чтобы получить требуемую длительность t_{ϕ}^{+} . В стационарном включенном состоянии ток базы нужно поддерживать на таком уровне $I_{\delta 1}$, чтобы открытый транзистор работал на границе режима насыщения при минимальном β (есть возможность уменьшить время рассасывания). Для

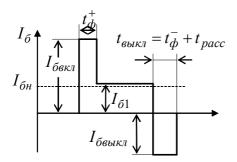


Рис. 3.9. Временная диаграмма базового тока

быстрого выключения транзистора нужно, чтобы в базу был подан обратный ток $I_{6\mathit{выкл}}$, достаточный для запирания транзистора в течение заданного промежутка времени $t_{\mathit{выкл}} = t_{\mathit{pacc}} + t_{\phi}^{-}$. Форма тока базы, близкая к желаемой, получается в схеме ключа с ускоряющей емкостью, приведенной на рис. 3.10a.

В данной схеме вместо базового тока

$$I_{\it 61} = {E_1 \over R_{\it \Gamma} + R_{\it 6}} - {E_{\it cm} \over R_{\it cm}}$$
 в первый момент действует ток $I_{\it 6M} = {E_1 \over R_{\it \Gamma}} - {E_{\it cm} \over R_{\it cm}} > I_{\it 61}$ (при

 $R_{\delta} > R_{\Gamma}$), что позволяет сократить t_{ϕ}^{+} . По мере заряда конденсатора C ток базы уменьшается и стремится к установившемуся току $I_{\delta 1}$.

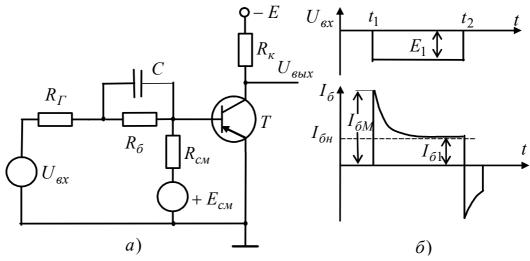


Рис. 3.10. Ключ с ускоряющей емкостью: a – принципиальная схема; δ – временные диаграммы.

После окончания входного сигнала к обратному току I_{cm} добавляется дополнительный ток разряда конденсатора C. Это ведет к сокращению t_{pacc} и t_{ϕ}^- . Основной недостаток ключа с ускоряющей емкостью - наличие конденсатора, который трудно реализовать при интегральной технологии. Конденсатор занимает много места на подложке.

Для исключения накопления избыточного заряда в базе, и, следовательно, исключения времени рассасывания при любой форме входного сигнала используют ключ с нелинейной обратной связью (ненасыщенный ключ), в котором транзистор работает на границе активного и насыщенного режима. При разработке цифровых интегральных схем широко используются ключи с нелинейной обратной связью, образованной с помощью диода Шоттки (рис. 3.11). При $U_{\rm ex}=0$ транзистор закрыт, диод смещен в обратном направлении и его сопротивление велико. Цепь обратной связи от коллектора к базе разорвана. С приходом управляющего импульса

транзистор открывается и должен войти в режим насыщения, а его коллекторный переход сместиться в прямом направлении. Однако раньше, чем откроется коллекторный переход кремниевого транзистора, открывается диод Шоттки.

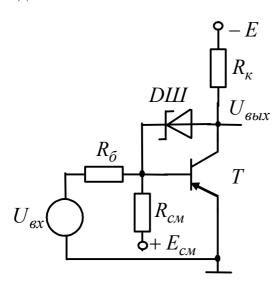


Рис. 3.11. Ключ с нелинейной обратной связью

Диод Шоттки (структура металл полупроводник) имеет малое падение напряжения открытом состоянии $U_{IIII} = (0.3 \div 0.5) B$ падение напряжения на кремниевом р-п-переходе транзистора $U_{\kappa\delta} = (0,7 \div 0,8) B$ a также нем отсутствует накопление заряда. При малом напряжении прямом коллекторном переходе $U_{\rm kg} = U_{\rm JIII} < U_{\rm nop} = 0,6B$ переход остается практически закрытым. Через малое сопротивление открытого диода Шоттки осуществляется параллельная ООС по напряжению. Через открытый

диод Шоттки часть входного тока ответвляется в цепь коллектора, так что базовый ток транзистора остается равным току $I_{\rm 6H}$. Следовательно, не будут накапливаться избыточные неосновные носители, и время рассасывания будет равно нулю, а формирование фронтов импульса будет происходить, как и в других схемах при больших токах базы. Основной недостаток ненасыщенного ключа — в большем падении напряжения на открытом транзисторе (порядка 0.3- 0.4 B).

3.3. Транзисторный переключатель тока

В ряде случаев требуется не простая коммутация тока в нагрузке, а переключение тока из одной цепи в другую. Такую задачу можно решить с помощью переключателя тока, схема которого приведена на рис. 3.12*a*.

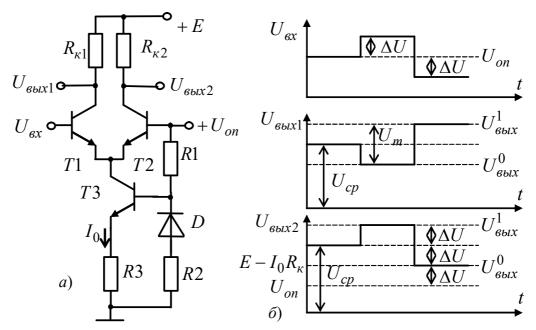


Рис. 3.12. Переключатель тока: a — принципиальная схема; δ — временные диаграммы.

В схемном отношении переключатель тока представляет собой дифференциальный усилитель, работающий в режиме большого входного сигнала. База транзистора T2 подключена к источнику постоянного опорного напряжения U_{on} . На базу транзистора T1 подается входной управляющий сигнал. В общей эмиттерной цепи транзисторов T1 и T2 включен источник стабильного тока (ИСТ) I_0 , выполненный на транзисторе T3. Резисторы T3, T4, T5, T5

При полной симметрии схемы, когда $R_{\kappa 1}=R_{\kappa 2}=R_{\kappa}$ и параметры транзисторов одинаковы, ток I_0 , при $U_{\rm ex}=U_{\rm on}$ распределяется между эмиттерами транзисторов T1 и T2 пополам, т.е. $I_{\rm el}=I_{\rm el}=I_{\rm ol}/2$. Выходные напряжения $U_{\rm eblx1}=U_{\rm eblx2}=E-\alpha I_0 R_{\kappa}/2=E-I_0 R_{\kappa}/2$, так как α близко к единице.

При росте $U_{\rm ex}>U_{\rm on}$ разностный сигнал $\Delta U=U_{\rm ex}-U_{\rm on}$ делится на эмиттерных переходах пополам, но на переходе T1 это приращение напряжения суммируется с равновесным значением $U_{\rm 690}$ и ток базы T1 растет, растет и ток коллектора T1, а на эмиттерном переходе T2 - вычитается из $U_{\rm 690}$, ток базы T2 уменьшается, падает и ток коллектора T2 $U_{\rm 690}$. Дальнейшее увеличение $U_{\rm on}$, приводит к тому, что транзистор T2 закрывается, а T1 - открывается. Весь ток $I_{\rm 0}$ полностью идет через транзистор T1. При этом напряжение $U_{\rm col}=E-I_{\rm 0}R_{\rm K}$, а $U_{\rm col}=E$ (см. рис. 3.12δ). При $U_{\rm ex}< U_{\rm on}$ наблюдается обратный процесс — транзистор T1 закрывается, а ток $I_{\rm 0}$ полностью ответвляется в цепь коллектора T2. Тогда $U_{\rm col}=E$, а $U_{\rm col}=E-I_{\rm 0}R_{\rm K}$.

Таким образом, при изменении U_{ex} на некоторое значение $2\Delta U$ симметрично относительно опорного напряжения, т. е. при изменении U_{ex} от $U_{ex}^1 = U_{on} + \Delta U$ до $U_{ex}^0 = U_{on} - \Delta U$, ток I_0 переключается: он будет протекать либо через T1, либо через T2.

В активном режиме ток коллектора существенно зависит от напряжения $U_{\mathfrak{G}_9}$ $I_{\kappa}=\alpha I_{\mathfrak{g}_0} \left(e^{U_{\mathfrak{G}_9}/\phi_T}-1\right)$. Согласно этому выражению для изменения тока I_{κ} от $0.95\,I_{\kappa}$ до $0.05\,I_{\kappa}$ достаточно уменьшить напряжение $U_{\mathfrak{G}_9}$ всего на $3\phi_T$. Для надежного управления переключателем тока обычно выбирают амплитуду управляющего напряжения $U_{\mathfrak{M}ax}=2\Delta U=0.8\,B$ с учетом всех дестабилизирующих факторов.

Для обеспечения ненасыщенного режима работы транзисторов в переключателе тока необходимо, чтобы напряжение $U_{\kappa\delta}$ открытого транзистора было $U_{\kappa\delta} \geq 0$. Как видно из рис. 3.12δ , самым неблагоприятным будет случай, когда открыт транзистор T1. Напряжение на базе T1 при этом $U_{\rm ex}^1 = U_{\rm on} + \Delta U$, а на коллекторе $U_{\rm ebbx}^0 = E - I_0 R_{\kappa} = E - 2\Delta U$. Неравенство $U_{\kappa\delta} = U_{\rm ebbx}^0 - U_{\rm ex}^1 \geq 0$ будет выполнено при условии $E - U_{\rm on} \geq 3\Delta U = 1,2B$.

При последовательном включении нескольких однотипных переключателей тока, когда выходной сигнал одного из них используют в качестве входного для последующего, необходимо согласовать уровни входного и выходного сигналов. Амплитуда выходного напряжения должна удовлетворять условию $U_{\text{мах}} = 2\Delta U$, а его среднее значение $U_{\text{ср}} = E - 0.5 U_{\text{мах}} = E - \Delta U$ соответствовать уровню $U_{\text{оп}}$, т. е. необходимо понизить $U_{\text{ср}}$ на величину $U_{\text{мах}} = 2\Delta U$, равную 0,8 В.

Таким согласующим каскадом может быть эмиттерный повторитель, напряжение на выходе которого меньше входного на величину $U_{\rm 69}\approx 0.8\,B$. Переключатель тока с эмиттерными повторителями на выходах изображен на рис. 3.13. Эмиттерные повторители играют важную роль. Повышается нагрузочная способность схемы благодаря малому выходному сопротивлению эмиттерных повторителей и повышается быстродействие, т. к. ускоряется заряд паразитных емкостей нагрузки.

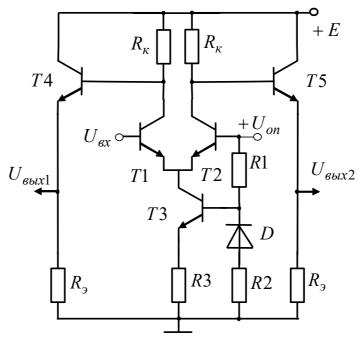


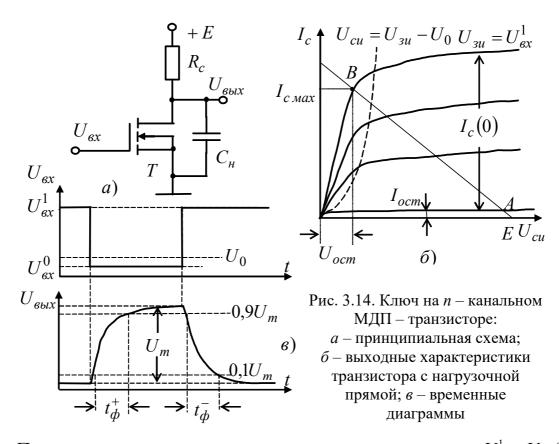
Рис. 3.13. Переключатель тока с эмиттерными повторителями на выходе.

Переключатель тока имеет высокое быстродействие, которое обусловлено следующим:

- Открытые транзисторы работают в ненасыщенном режиме;
- Транзисторы работают практически при включении по схеме с ОБ (база транзистора T2 через источник U_{on} , заземлена, а транзистор T1 работает от источника сигнала U_{ex} с малым внутренним сопротивлением, особенно при применении эмиттерных повторителей, и постоянная времени процесса включения или выключения транзисторов здесь равна $\tau_{\alpha \ni \kappa e} = \tau_{\alpha} + C_{\kappa} R_{\kappa}$, а не $\tau_{\beta \ni \kappa e} = \tau_{\beta} + (1+\beta) C_{\kappa} R_{\kappa}$, как в схеме с ОЭ);
- Перезаряд паразитных емкостей, шунтирующих коллекторы транзисторов, протекает весьма быстро, т.к. при малых необходимых перепадах напряжения можно выбирать малые сопротивления R_{κ} при приемлемых значениях тока I_0 (обычно R_{κ} выбирают из условия $\tau_{\alpha} = C_{\kappa} R_{\kappa}$, когда дальнейшее уменьшение R_{κ} уже не приводит к существенному повышению быстродействия).

3.4. Ключи на полевых транзисторах

В цифровых интегральных схемах в качестве ключевых элементов чаще всего используются МДП-транзисторы с индуцированным каналом. Простейшая схема ключа на n-канальном МДП-транзисторе с индуцированным каналом представлена на рис. 3. 14a.



При подаче на вход ключа высокого уровня напряжения $U_{\rm ex}^1 \ge U_0$ (U_0 - пороговое напряжение, при котором открывается транзистор) транзистор открывается и напряжение на выходе ключа $U_{\rm cu} = U_{\rm ocm}$ определяется положением рабочей точки В на нагрузочной прямой (рис. 3.14б). Для нормальной работы транзистора в ключевом режиме остаточное напряжение должно быть минимальным $U_{\rm ocm} < E$. В этом случае ток через нагрузку (R_c) не зависит от параметров транзистора:

$$I_{c,max} = \left(E - U_{ocm}\right) / R_c \approx E / R_c. \tag{3.11}$$

Остаточное напряжение на открытом транзисторе зависит от сопротивления R_c и входного напряжения $U_{\rm ex}^1$. При увеличении R_c и $U_{\rm ex}^1$ напряжение $U_{\rm ocm}$ уменьшается. Однако с увеличением R_c ухудшается быстродействие ключа, которое в основном зависит от времени заряда суммарной эквивалентной выходной емкости $C_{_{\it H}}$ через резистор R_c при запирании транзистора.

При запирании транзистора низким уровнем напряжения $\left(U_{ex}^0 < U_0\right)$ выходное напряжение возрастает от U_{ocm} до максимального значения $U_{\rm выхмах} \approx E$ (рис. 3.14δ) по экспоненциальному закону с постоянной времени $\tau_{\phi} \approx R_c C_{\scriptscriptstyle H}$. Тогда длительность положительного фронта импульса $t_{\phi}^+ = 2, 3\tau_{\phi}^- = R_c C_{\scriptscriptstyle H}$.

Если учесть выражение (3.11), то

$$t_{\phi}^{+} = 2.3E \cdot C_{H}/I_{c \, \text{max}} \quad . \tag{3.12}$$

Отпирание ключа и формирование спада напряжения на выходе протекает несколько сложнее. После подачи открывающего сигнала $U^1_{\it ex}$ ток транзистора скачком увеличивается до величины

$$I_c(0) = 0.5b(U_{ex}^1 - U_0)^2$$
, (3.13)

где b - удельная крутизна.

Этим током начинает разряжаться емкость $C_{_{\!\it H}}$. По мере разряда емкости напряжение на стоке $U_{_{\it C}}$ уменьшается. До тех пор, пока оно остается больше $U_{_{\it CH}}=U_{_{\it ex}}^1-U_{_{\it C}}$, транзистор работает на пологом участке выходной характеристики и ток стока сохраняет значение $I_{_{\it C}}(0)$. Если пренебречь током I_R через нагрузочный резистор $R_{_{\it C}}$ (справедливо при $I_{_{\it C}}(0)$ >> I_R) и считать ток разряда постоянным, то $t_{_{\it D}}^-=EC_{_{\it H}}/I_{_{\it C}}(0)$.

Нужно было бы учесть и нелинейный характер зависимости тока I_c при напряжении на стоке меньшем $U_{\it ch}$. Поэтому длительность фронта

$$t_{\phi}^{-} \approx 1.5EC_{\mu}/I_{c}(0)$$
, (3.14)

где $I_c(0)$ определяется выражением (3.13).

Из выражений (3.12), (3.14) и рис. 3.14 видно, что при $I_c(0) >> I_{c_{MAX}}$ $t_{\phi}^- << t_{\phi}^+$. Увеличение сопротивления R_c приводит не только к ухудшению быстродействия ключа. Высокоомный резистор трудно реализовать в интегральном исполнении и он, как правило, занимает больше места на подложке, чем МДП-транзистор. Поэтому при разработке ключевых ИМС на МДП-транзисторах применяют схемы ключей, в которых вместо резистора R_c в качестве нагрузки используют МДП - транзисторы.

Схема ключа с динамической нагрузкой, выполненного на однотипных транзисторах МДП-типа с индуцированным каналом, показана на рис. 3.15. Роль динамической нагрузки выполняет транзистор T2, у которого затвор соединен со стоком и который, тем самым является двухполюсником - резистором.

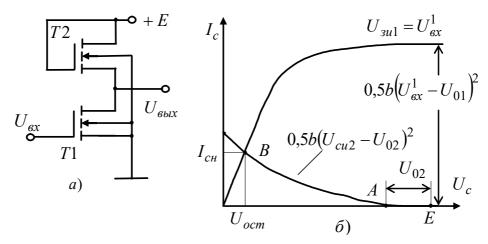


Рис. 3.15. МДП – транзисторный ключ с динамической нагрузкой: a – принципиальная схема; δ – рабочие точки ключа на выходных характеристиках транзисторов.

Вольтамперную характеристику (BAX) транзистора T2 можно получить из следующих соображений. Поскольку при соединении затвора со стоком получается $U_{\mathfrak{su2}} = U_{\mathfrak{cu2}}$ то, очевидно, справедливо неравенство $U_{\mathfrak{su2}} - U_{02} < U_{\mathfrak{cu2}}$. Это неравенство означает, что транзистор T2 работает на пологом участке выходной характеристики, для которого справедлива формула $I_c = 0.5b \big(U_{\mathfrak{su}} - U_{0}\big)^2$. Подставляя в нее $U_{\mathfrak{su2}} = U_{\mathfrak{cu2}}$, запишем ВАХ транзистора T2, в виде

$$I_c = 0.5b(U_{3u2} - U_{02})^2. (3.15)$$

Как видим, эта ВАХ – параболическая, т.е. нелинейная.

В запертом состоянии ключа, когда на затвор активного транзистора T1 подано напряжение $U_{\rm ex}^0 < U_{\rm 01}$, остаточный ток транзистора T2 близок к 0, а максимальное выходное напряжение $U_{\rm ebbx}^1 = E - U_{\rm 02}$ (см. точку A на рис. $3.15, \delta$).

В открытом состоянии ключа, когда на затвор активного транзистора T1 подано напряжение $U_{ex}^1 > U_{01}$ рабочая точка В находится на крутом участке выходной характеристики активного транзистора T1. Остаточное напряжение U_{ocm} на выходе мало. Тогда ток насыщения ключа I_{ch} можно определить из формулы (3.15), если принять $U_{cu2} = E$,

$$I_{cH} = 0.5b_2 (E - U_{02})^2$$
.

Сопротивление канала открытого транзистора T1 на крутом участке $R_{\kappa a \mu 1} = 1/b_1 (U_{3 \mu 1} - U_{01})$. Учитывая это, можно остаточное напряжение найти в виде:

$$U_{ocm} = I_{ch} R_{\kappa ah1} = \frac{b_2 (E - U_{02})^2}{2b_1 (U_{ex}^1 - U_{01})}.$$

Поскольку на практике выполняется условие $U_{\rm ex}^1 \leq E$, нетрудно сделать важный вывод: для обеспечения малого остаточного напряжения должно выполняться условие $b_2 << b_1$, т.е. транзисторы должны быть существенно различными. Однако при практически достижимом отношении $b_1/b_2 = 50 \div 100$ $U_{\rm ocm}$ может быть в пределах $50 \div 100$ мВ.

Ключ с динамической нагрузкой (рис. 3.15) имеет низкое быстродействие, т.к. t_{ϕ}^+ определяется зарядом емкости $C_{_{\! H}}$ через нелинейное сопротивление транзистора T2 переменному току, которое при работе на

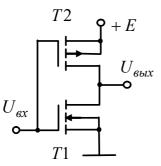


Рис. 3.16. Ключ на комплементарных МДП - транзисторах

пологом участке характеристики достигает сотен кОм. Формирование t_{ϕ}^- происходит почти также как и в схеме (рис. 3.14).

Широкое распространение получили ключи на комплементарных МДП-транзисторах с индуцированным каналом (рис. 3.16). Транзистор T1 имеет канал n-типа, а транзистор T2 - p-типа. Входной сигнал поступает на объединенные затворы, а выходной снимается с объединенных стоков. Подложки обоих транзисторов соединены с истоками, что исключает отпирание p-n- переходов,

изолирующих каналы транзисторов от их подложек. На рис. 3.17a приведена передаточная характеристика ключа $U_{\rm sux} = f\left(U_{\rm ex}\right)$. С помощью рис. 3.176 можно пояснить графический метод ее построения. На нем сплошными линиями изображены BAX n-канального транзистора T1, а штриховыми — p-канального транзистора T2 при одинаковых значениях входного напряжения.

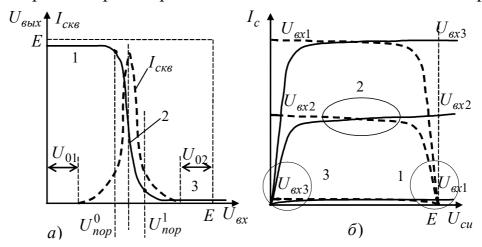


Рис. 3.17. Передаточная характеристика ключа.

Пусть в исходном состоянии напряжение на входе ключа $U_{\rm ex}=0$, тогда $U_{\rm sul}=0$, а $U_{\rm sul}=-E$. Значит, транзистор T1 заперт, а транзистор T2 открыт (считаем, что $E>U_0$ для обоих транзисторов). Ток в общей цепи определяется запертым транзистором T1 и составляет величину $I_{\rm ocm}$.

(Обычно $I_{ocm}=10^{-9} \div 10^{-10}\,A$). Открытый транзистор T2 работает в области крутых участков ВАХ (область 1 на рис. 3.15), где сопротивление канала описывается выражением $R_{\kappa a \mu}=1/b \big(U_{3u}-U_0\big)$. Напряжение на открытом транзисторе T2, полагая $U_{3u2}=-E$, равно

$$U_{cu2} = I_{ocm} R_{\kappa a \mu} = I_{ocm} / b_2 (E - U_{02}). \tag{3.16}$$

Если принять $I_{ocm}=10^{-9}\,A$, $b_2=1mA/B^2$, E=5B, $U_{02}=1,5B$, то $U_{cu2}=0,3$ мкB. Значит выходное напряжение $U_{\rm sux}^1=E-U_{cu2}\approx E$.

Пусть теперь управляющее напряжение на входе ключа равно $U_{\rm ex}=E$. Тогда $U_{\rm sul}=E$, а $U_{\rm sul}=0$ и транзистор T1 открыт, а транзистор T2 заперт (см. область 2 на рис. 3.17). При этом ток через транзисторы остается на уровне $I_{\rm ocm}$. Напряжение на выходе ключа

$$U_{\rm coux}^0 = U_{cu1} = I_{ocm2}/b_1(E - U_{01}) \approx 0$$
.

При управляющем напряжении на входе ключа, изменяющемся в диапазоне $U_{01} < U_{ex} < E - U_{02}$, открыты оба транзистора, и выходное напряжение изменяется скачкообразно в пределах области 2 на рис. 3.17. Тогда через транзисторы будет протекать общий ток, который называют сквозным. Зависимость сквозного тока от входного напряжения изображена на рис. 3.17,a штриховой линией.

Оптимальная форма передаточной характеристики достигается при одинаковых параметрах транзисторов T1 и T2 ($b_1 = b_2$, $U_{01} = U_{02}$). Тогда напряжение, при котором происходит переключение, $U_{\it nep} = E/2$. Помехоустойчивость максимальна и близка к E/2. К тому же, передаточная характеристика практически не зависит от температуры и, следовательно, высокая помехоустойчивость сохраняется в широком интервале температур.

Таким образом, важнейшей особенностью ключей на комплементарных транзисторах является то, что они практически не потребляют мощности от источника питания в обоих статических состояниях, и имеют малые остаточные напряжения на открытых транзисторах, высокую помехоустойчивость.

Важным параметром КМДП - ключа является потребляемая мощность, которая складывается из статической и динамической. Статическая мощность равна $P_{cm} = EI_{ocm}$. Поскольку ток I_{ocm} очень мал, то и статическая мощность, потребляемая ключом ничтожна. Динамическая мощность определяется двумя составляющими. Первая обусловлена сквозными импульсами тока через транзисторы при переключении. При этом в цепи питания протекают импульсы тока, которые могут достигать заметных величин, особенно при повышенных напряжениях питания. Поскольку в дискретных устройствах крутизна фронтов импульсов велика, рассеивание мощности на транзисторах происходит в течение очень короткого промежутка времени и среднее значение этой составляющей обычно мало.

Вторая составляющая динамической мощности связана с периодическим перезарядом паразитных емкостей (внутренних, монтажа и нагрузки). Эта составляющая в основном и определяет мощность, потребляемую КМДП - ключом при работе на высоких частотах. Как известно, энергия заряда (разряда) конденсатора равна $A = C_{_{\!R}}E^2/2$ и не зависит от сопротивления, по которому протекает ток. В КМДП - ключе через источник питания протекает только ток заряда емкости. Следовательно, динамическая мощность, расходуемая на заряд паразитных емкостей, равна $P_{\partial u_{\!R}} = f E^2 C_{_{\!R}}$, где f - частота переключения.

В КМДП - ключе переходные процессы характеризуются тем, что заряд и разряд емкости $C_{_{\!H}}$ происходит примерно в одинаковых условиях. Это объясняется симметрией схемы по отношению к управляющим сигналам. Заряд емкости $C_{_{\!H}}$ происходит через открытый транзистор T2 при запертом транзисторе T1, а разряд — через транзистор T1 при запертом T2. В обоих случаях транзистор, открывшийся после переключения, сначала работает в режиме насыщения со сравнительно большим током $I_c(0)$, а затем по мере заряда или разряда емкости $C_{_{\!H}}$, напряжение на стоке падает ниже $U_{_{\!C^{\!H}}}$ и ток начинает уменьшаться. Следовательно, механизм обоих процессов (заряда или разряда) тот же, что был рассмотрен при анализе разряда $C_{_{\!H}}$ в ключе с резисторной нагрузкой (рис. 3.14). Если считать параметры транзисторов T1 и T2 одинаковыми, то длительности фронтов определяются выражением, аналогичным (3.14):

$$t_{\phi}^{-} = t_{\phi}^{+} = \frac{1,5EC_{\mu}}{I_{c}(0)} = \frac{3EC_{\mu}}{b(E - U_{0})^{2}}$$
(3.17)

Из выражения (3.17) видно, что быстродействие КМДП - ключа увеличивается ростом напряжения питания. Быстродействие комплементарного ПОЧТИ ключа на порядок выше, чем y ранее рассмотренных схем.

3.5. Логические элементы

3.5.1. Классификация логических элементов

В большинстве современных ЭВМ и цифровых устройствах различного назначения обработка информации производится с помощью двоичного кода, когда информационные сигналы могут принимать только два значения: 1 и 0. Функция двоичных переменных $X_1, X_2, ..., X_n$ представляет собой логическую, или булеву, функцию $Y = f(X_1, X_2, ..., X_n)$, которая, как и ее аргументы, может принимать только два значения — 1 и 0. Логическая функция может быть задана словесно, алгебраическим выражением и таблицей, которая называется таблицей истинности.

Действия над двоичными переменными производятся по правилам логических операций. Между обычной, знакомой нам, алгеброй и алгеброй логики (булевой алгеброй) имеются существенные различия в отношении количества и характера операций, а также законов, которым они подчиняются.

Наиболее часто используются три простейшие логические операции: отрицание (операция НЕ, инверсия), конъюнкция (операция И, логическое умножение) и дизъюнкция (операция ИЛИ, логическое сложение). Более сложные логические преобразования можно свести к указанным выше простейшим операциям. Операция НЕ записывается следующим образом $Y = \overline{X}$ (читается не X), а элемент, выполняющий операцию НЕ, называют инвертором. Если на входе элемента НЕ X=1, то сигнал на выходе Y=0, и, наоборот, при X=0 на выходе получаем Y=1.

На выходе элемента И будем иметь логическую единицу только в том случае, когда на все входы элемента одновременно поданы сигналы, соответствующие уровню 1. Если хотя бы на одном входе элемента — логический 0, то на выходе — также логический 0. Результат операции И очень похож на математическое умножение нулей и единиц, поэтому, по аналогии, операцию И называют логическим умножением. Операция логического умножения И записывается в виде $Y = X_1 \cdot X_2$.

Логическая единица на выходе элемента ИЛИ появляется в том случае, когда хотя бы на одном из входов действует сигнал единица. Некоторое сходство результата операции ИЛИ с математическим сложением объясняет применение термина «логическое сложение». Операция логического сложения записывается как $Y = X_1 + X_2$.

Широко используются комбинированные логические элементы И-НЕ (элемент Шеффера) и ИЛИ-НЕ (стрелка Пирса), выполняющие логические операции $Y = \overline{X_1 \cdot X_2}$ и $Y = \overline{X_1 + X_2}$. Значения выходных сигналов для двухвходовых логических элементов И, ИЛИ, И-НЕ и ИЛИ-НЕ приведены в таблице истинности 3.1.

Таблица 3.1.

					,
X_1	X_2	$Y = X_1 \cdot X_2$	$Y = X_1 + X_2$	$Y = \overline{X_1 \cdot X_2}$	$Y = \overline{X_1 + X_2}$
0	0	0	0	1	1
0	1	0	1	1	0
1	0	0	1	1	0
1	1	1	1	0	0

Условное обозначение простейших логических элементов приведено на рис. 3.18.

$$He \qquad \qquad U \qquad \qquad UJU \qquad U-He \qquad UJUU-He$$

$$X \qquad 1 \qquad Y \qquad X_1 \qquad \& \qquad Y \qquad X_1 \qquad 1 \qquad Y \qquad X_2 \qquad Y \qquad X_1 \qquad 1 \qquad Y$$

$$Y = \overline{X} \qquad Y = X_1 \cdot X_2 \quad Y = X_1 + X_2 \quad Y = \overline{X_1 \cdot X_2} \quad Y = \overline{X_1 + X_2}$$

Рис. 3.18. Обозначения простейших логических элементов.

Элементы И, ИЛИ и НЕ образуют полный базис, т.е. с их помощью можно реализовать любую логическую операцию или функцию. Элемент И-НЕ (как и элемент ИЛИ-НЕ) также образует полный базис. Можно показать, что с помощью только логических элементов И-НЕ можно выполнить все простейшие логические операции: НЕ, И, ИЛИ (рис. 3.19). Реализация $Y = X_1 + X_2$ основана на известном в алгебре логики законе Де Моргана $Y = \overline{X}_1 \cdot \overline{X}_2 = X_1 + X_2$. Аналогично, операции НЕ, И, ИЛИ можно реализовать, используя комбинированные логические элементы ИЛИ-НЕ.

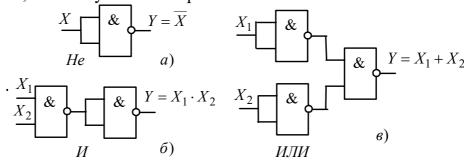


Рис. 3.19. Функциональные схемы элементов НЕ (а), И (б) и ИЛИ (в), выполненных на основе элемента И-НЕ.

По способу кодирования информации различают потенциальные и импульсные логические элементы. Информация, обрабатываемая потенциальными логическими элементами, характеризуется отличающимися потенциальными уровнями. Если логической единице соответствует высокий потенциальный уровень, а логическому нулю — низкий, то такую логику называют положительной (позитивной). Наоборот, если логической единице соответствует низкий потенциальный уровень, а логическому нулю — высокий, то говорят об отрицательной (негативной) логике. В импульсных логических элементах логической единице соответствует наличие импульса, а логическому нулю — его отсутствие.

Логические элементы классифицируют также по типу применяемых транзисторов. Наибольшее распространение получили ЛЭ на биполярных транзисторах и полевых МДП-транзисторах. Цифровые интегральные микросхемы выпускаются сериями, внутри каждой из которых имеются объединенные по функциональному признаку группы устройств: логические элементы, триггеры, счетчики, регистры и т.д. Чем шире функциональный состав серии, тем большими возможностями может обладать цифровое устройство, выполненное на базе микросхем данной серии. Микросхемы, входящие в состав каждой серии имеют единое конструктивно-

технологическое исполнение, единое напряжение источника питания, одинаковые уровни сигналов нуля и единицы. Все это делает микросхемы одной серии совместимыми. Основой каждой серии цифровых микросхем является базовый логический элемент. Как правило, базовые логические элементы выполняют операции И-НЕ либо ИЛИ-НЕ и по принципу построения делятся на следующие основные типы, широко применяемые в время: элементы диодно-транзисторной логики настоящее (ТТЛ), транзисторно-транзисторной логики эмиттерно-связанной транзисторной логики (ЭСТЛ), интегральной инжекционной логики (ИИЛ), логические элементы на комплементарных МДП-транзисторах (КМДПлогика).

3.5.2. Основные характеристики и параметры логических элементов

Основной статической характеристикой логического элемента (ЛЭ) является передаточная характеристика — зависимость выходного напряжения $U_{\rm выx}$ от напряжения на одном из входов при постоянных напряжениях на других, равных $U_{\rm ex}^0$ или $U_{\rm ex}^1$ в зависимости от типа элемента. Передаточная характеристика инвертирующего ЛЭ представлена на рис. 3.20.

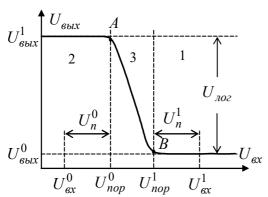


Рис. 3.20. Передаточная характеристика инвертирующего ЛЭ

Она имеет три четко выраженных Участок соответствует участка. состоянию $U_{g_{blx}} = U_{g_{blx}}^0$, участок состоянию $U_{\text{вых}} = U_{\text{вых}}^1$. Кроме того, имеется промежуточный участок 3, на котором состояние ЛЭ не определено. В статическом режиме соответствующие участку значения напряжений недопустимы. Границы участков определяются точками А и В единичного усиления, $dU_{ebix}/dU_{ex}=1$. которых

Входные напряжения, определяющие границы участков, называют порогами переключения U_{nop}^0 и U_{nop}^1 . Разность напряжений логической 1 и логического 0 называют логическим перепадом $U_{noe}=U_{выx}^1-U_{выx}^0$. В тех случаях, когда область переключения не очень широкая, т.е. $U_{nop}^1-U_{nop}^0 << U_{noe}$, пользуются понятием среднего порога переключения $U_{nop\,cp}=\left(U_{nop}^0+U_{nop}^1\right)\!/2$.

Помимо логических сигналов на входах могут появляться напряжения помехи, которые либо повышают, либо понижают входное напряжение. Если на входе действует напряжение U_{ex}^0 , то опасны помехи, имеющие положительную полярность, т.к. при достаточно большом напряжении помехи рабочая точка на передаточной характеристике может сместиться в область переключения 3, что приведет к сбою в работе, т.е. ложному

изменению выходных напряжений в цифровом устройстве. При поступлении на вход напряжения U_{ex}^1 и напряжения помехи отрицательной полярности также возможно ложное срабатывание. Из рис. 3.20 видно, что максимально допустимые напряжения помехи положительной полярности U_n^0 при U_{ex}^0 на входе и отрицательной полярности U_n^1 при U_{ex}^1 на входе соответственно. Для оценки помехоустойчивости ЛЭ помимо напряжений U_n^0 и U_n^1 используют относительные величины $K_n^0 = U_n^0/U_{noe}$ и $K_n^1 = U_n^1/U_{noe}$, называемые коэффициентами помехоустойчивости.

Входная характеристика — это зависимость входного тока I_{ex} от напряжения на данном входе при постоянных напряжениях на остальных входах. Для ЛЭ на биполярных транзисторах по этой характеристике определяют входные токи для двух состояний: ток низкого уровня $I_{ex}^0 \ge 0$ при $U_{ex} = U_{ex}^0$, вытекающий из данного входа, и ток высокого уровня $I_{ex}^1 \le 0$ при $U_{ex} = U_{ex}^1$, втекающий в этот вход.

Выходная характеристика — это зависимость выходного напряжения $U_{вых}$ от выходного тока $I_{выx}$ при постоянных напряжениях на входах. В общем случае таких характеристик может быть две: для напряжения низкого уровня на выходе $U_{выx}^0 = f(I_{выx}^0)$ и для напряжения высокого уровня на выходе $U_{выx}^1 = f(I_{выx}^1)$, где $I_{выx}^0$ - выходной ток низкого уровня, втекающий в ЛЭ, и $I_{выx}^1$ - выходной ток высокого уровня, вытекающий из ЛЭ.

Коэффициент разветвления по выходу п (нагрузочная способность) характеризует максимальное число логических элементов, аналогичных рассматриваемому, которые можно подключить к его выходу. Увеличение нагрузочной способности ограничено, поскольку с ростом числа нагрузок основные параметры ЛЭ, ухудшаются другие главным помехоустойчивость и быстродействие. Так помехоустойчивость ЛЭ на биполярных транзисторах уменьшается с ростом числа нагрузок, так как увеличиваются выходные токи в обоих состояниях, а это приводит к снижению уровня $U^1_{\mathit{вых}}$ и повышению уровня $U^0_{\mathit{вых}}$. Среднее время задержки сигнала возрастает вследствие увеличения емкости нагрузки. По этой причине в состав одной серии микросхем вводят ЛЭ с различной нагрузочной способностью: n=4...25. Коэффициент объединения по входу m равен числу входов ЛЭ. Обычно $m = 2 \dots 8$.

Мощность, потребляемая ЛЭ от источника питания, зависит от его логического состояния, т.к. изменяется ток I_{un} в цепи питания. ЛЭ потребляет ток I_{un}^0 при $U_{выx}=U_{выx}^0$ и ток I_{un}^1 - при $U_{выx}=U_{выx}^1$, поэтому средняя потребляемая в статическом режиме мощность равна $P_{cp}=0.5E\left(I_{un}^0+I_{un}^1\right)$. Зная среднюю мощность, потребляемую одним

элементом, и число ЛЭ N в цифровом устройстве, можно вычислить среднюю мощность $P = P_{cp} \cdot N$, потребляемую всем устройством.

Мощность, потребляемую ЛЭ дополнительно в процессе переключения, называют динамической. Она пропорциональна частоте переключения ЛЭ, поэтому динамическую мощность определяют при заданной частоте переключения, близкой к максимальной. В основном динамическая мощность связана с затратами энергии на заряд паразитных емкостей. Быстродействие ЛЭ оценивается средним временем задержки распространения сигнала

$$t_{3a\partial pcp} = 0.5 \left(t_{3a\partial p}^{01} + t_{3a\partial p}^{10} \right),$$

где $t_{3a\partial\ p}^{01}$ и $t_{3a\partial\ p}^{10}$ - времена задержки распространения сигнала при переходе напряжения на выходе от значения $U_{\mathit{вых}}^0$ к $U_{\mathit{вых}}^1$ и от $U_{\mathit{выx}}^1$ к $U_{\mathit{выx}}^0$ соответственно, измеряемые на уровне $0.5\ U_{\mathit{пог}}$ (см. рис. 3.21).

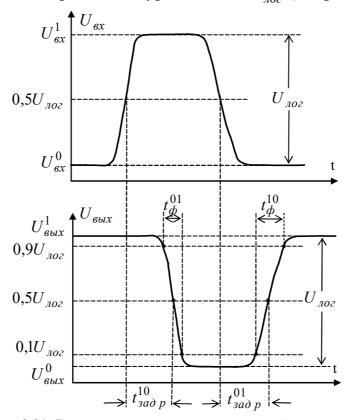


Рис. 3.21. Временные диаграммы напряжений на входе и выходе логического элемента.

Представляют интерес длительности фронтов импульсов t_{ϕ}^{01} и t_{ϕ}^{10} , измеряемые между уровнями 0,1 и 0,9 от амплитуды, при переходе напряжения на выходе от $U_{\mathit{вых}}^{0}$. к $U_{\mathit{выx}}^{1}$ и от $U_{\mathit{выx}}^{1}$ к $U_{\mathit{выx}}^{0}$ соответственно.

Для измерения среднего времени задержки распространения сигнала $t_{3a\partial\; p\; cp}$ часто используют кольцевой генератор, представляющий замкнутую в кольцо цепочку нечетного числа К инвертирующих ЛЭ. Схема генератора

представлена на рис. 3.22. В таком генераторе возбуждаются колебания с периодом T_{Γ} = $2K \cdot t_{3a\partial \ DCP}$.

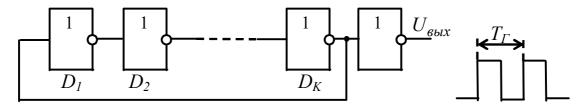


Рис. 3.22. Кольцевой генератор на ЛЭ.

При единичной нагрузке каждого инвертора и большом количестве инверторов K, а также при подключении измерительного прибора через развязывающий инвертор, удается определить минимальное значение $t_{3a\partial pcp}$ для оценки предельного быстродействия ЛЭ. Для сравнения ЛЭ различных типов используют параметр, называемый работой переключения $A_{nep} = P_{cp} \cdot t_{3a\partial pcp}$. Чем выше качество схемотехнической и конструкторскотехнологической реализации ЛЭ, тем меньше работа переключения. Для большинства семейств цифровых микросхем работа переключения находится в пределах 0,1...500 пДж.

3.5.3. Диодно-транзисторная логика

Диодно-транзисторная логика (ДТЛ) — одна из первых разработок цифровых микросхем на биполярных транзисторах, сохранившая значение до настоящего времени. Схема простейшего базового ЛЭ ДТЛ (рис. 3.23) реализует логическую функцию И — НЕ $Y = \overline{X_1 \cdot X_2}$.

В ней логическая функция И осуществляется диодами D1, D2 и резистором R1, а транзистор, работающий в ключевом режиме, выполняет функцию инверсии НЕ. Только в том случае, когда на всех входах действуют высокие уровни напряжения U_{ex}^1 , диоды D1 и D2 заперты и по цепи источник питания, резистор R1, переходы диодов D3, D4 и переход база — эмиттер транзистора протекает ток, достаточный для насыщения транзистора. Напряжение на коллекторе насыщенного транзистора $U_{ebix}^0 = U_{\kappa H}$ близко к нулю.

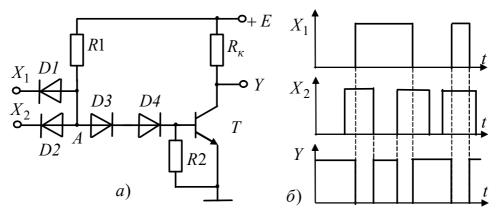
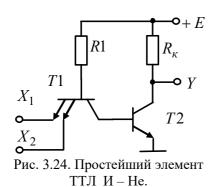


Рис. 3.23. Базовый элемент ДТЛ И-Hе: а – принципиальная схема; $\mathsf{6}-$ временные диаграммы.

Если хотя бы на одном из входов действует низкий уровень напряжения U_{ex}^0 , то соответствующий диод откроется (например D1) и через него потечет большой ток, вследствие чего напряжение в точке А соединения анодов диодов будет мало и недостаточно для открывания двух переходов диодов D3, D4 и эмиттерного перехода транзистора, соединенных последовательно. Транзистор закрыт, его коллекторное напряжение близко к E и представляет собой высокий уровень $U_{ebix}^1 = E$. На рис. 3.23,6 представлены для иллюстрации работы ЛЭ И — НЕ временные диаграммы входных и выходных сигналов.

3.5.4. Транзисторно-транзисторная логика

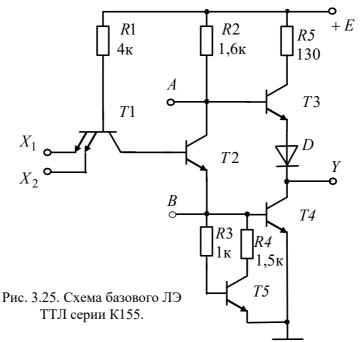
Простейший базовый элемент ТТЛ изображен на рис. 3.24. Транзистор T1 - многоэмиттерный, каждый эмиттер служит входом схемы; транзистор T2выполняет роль инвертора – усилителя. Схема реализует логическую функцию И - НЕ входных сигналов $Y = \overline{X_1 \cdot X_2}$. Формально схема ТТЛ аналогична схеме ДТЛ: эмиттерные переходы многоэмиттерного транзистора T1 играют роль входных диодов, а коллекторный переход T1 исполняет роль Однако взаимодействие между смещения. эмиттерными коллекторным переходами в многоэмиттерном транзисторе, обусловленное диффузией носителей в его базе, приводит к явлениям, не встречающимся в элементах ДТЛ. От обычных биполярных транзисторов многоэмиттерный транзистор отличается тем, что имеет несколько эмиттеров (от 2 до 8), объединенных общей базой. Эмиттеры расположены ЧТО взаимодействие между непосредственное ними через участок базы отсутствует. Поэтому многоэмиттерный транзистор можно рассматривать как совокупность нескольких независимых транзисторов с объединенными коллекторами и базами. Такой транзистор занимает меньшую площадь на подложке (диоды в схеме ДТЛ - это те же транзисторы в диодном включении, каждый из которых находится в отдельном изолирующем кармане), а следовательно, имеет меньшую паразитную емкость, благодаря чему предельное быстродействие микросхем ТТЛ выше, чем ДТЛ.



В зависимости от сигналов на входах многоэмиттерный транзистор работает либо в (нормальном) прямом включении, инверсном включении. В инверсном включении, когда напряжение эмиттерах на напряжения коллекторе, коэффициент передачи тока базы очень мал $(\beta_I = 0.005 \div 0.05)$. Сделано это для обеспечения малых входных токов эмиттеров при высоком

уровне входных сигналов. При низком уровне входных сигналов переходы база – эмиттер транзистора T1 открыты и транзистор T1 находится на режима насыщения. Напряжения, действующего базе границе многоэмиттерного транзистора, недостаточно открывания ДЛЯ двух последовательно соединенных переходов: коллекторного транзистора T1 и эмиттерного – транзистора T2. Транзистор T2 закрыт. На его коллекторе устанавливается высокий уровень напряжения $U^1_{e\mu\nu}=E$. Та же ситуация сохраняется, если хотя бы на одном из входов присутствует сигнал $U_{ex}^{0} \leq 0.4B$. Только при высоких уровнях сигналов на всех входах ЛЭ транзистор T1 переходит в инверсный режим, открываются коллекторный переход T1 и эмиттерный переход T2. Транзистор T2 переходит в режим насыщения, когда напряжение на его коллекторе $U_k = U^0_{\it ebix}$ близко к нулю. ЛЭ таким образом выполняет операцию И-НЕ. Описанный здесь простейший базовый элемент ТТЛ не нашел широкого применения из - за низкой помехоустойчивости, малой нагрузочной способности И низкого быстродействия. Для устранения выше перечисленных недостатков используют базовый ЛЭ ТТЛ со сложным инвертором. На рис. 3.25 приведена принципиальная схема двухвходового базового элемента И–НЕ.

Схема ЛЭ состоит из двух частей: входной, реализующей функцию И, и состоящей из резистора R1 и многоэмиттерного транзистора T1, и выходной, реализующей функцию НЕ и представляющей собой сложный инвертор. Инвертор состоит из фазорасщепительного каскада (резистор R2, транзистор T2, а также узел T5, R3, R4) и выходного усилителя (резистор R5, транзисторы T3, T4 и диод D). Элементы T3, D, R5 образуют эмиттерный повторитель, обеспечивающий передачу единицы. В зависимости от выходного тока транзистор T3 может работать как в активном режиме, так и в режиме насыщения. Резистор R5 предохраняет транзистор T3 и диод D от перегрузки при случайном замыкании выхода T3 на землю, а также он ограничивает сквозной ток через транзисторы T3 и T4 при переключении T3. Узел T5, T4, T5, T



Рассмотрим принцип работы ЛЭ с использованием его передаточной характеристики $U_{\rm coll}=f(U_{\rm ex})$ (см. рис. 3.26). Если объединить входы ЛЭ и подать на них $U_{\rm ex}$, близкое к нулю, то переходы база — эмиттер многоэмиттерного транзистора T1 будут открыты и через них будет протекать входной вытекающий ток, равный $I_{\rm ex}^0=\left(E-U_{\rm fo}-T_1-U_{\rm ex}\right)/R1$. В дальнейшем будем считать, что у кремниевых транзисторов, применяемых в микросхемах, напряжение база — эмиттер открытого транзистора $U_{\rm fo}=0.8\,B$, напряжение, при котором начинает открываться транзистор, $U_{\rm fo}=0.6\,B$ и напряжение насыщения $U_{\rm Ko}=0.2\,B$. Тогда входной ток будет равен $I_{\rm ex}^0=(0.5-0.8-0)/4\cdot10^3=1.05\,mA$. С учетом возможного разброса значений E и R1 в справочниках указывают максимальный ток $I_{\rm ex}^0=1.6\,mA$.

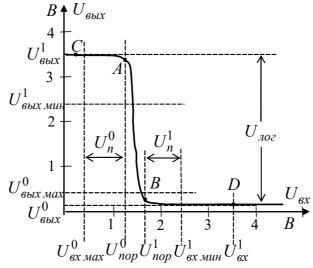


Рис. 3.26. Передаточная характеристика ЛЭ ТТЛ

Образующийся при этом на базе T1 потенциал $U_{69T1}=0.8\,B$ не может открыть три последовательно включенных перехода: коллекторный T1, эмиттерные транзисторов T2 и T4 (см. точку A на рис. 3.27, где цифрой 1 обозначена BAX эмиттерного перехода T1, а цифрой 2 BAX трех вышеперечисленных переходов). Транзисторы T2 и T4 закрыты. Ток, протекающий через резистор R2, обеспечивает открывание транзистора T3 и диода D.

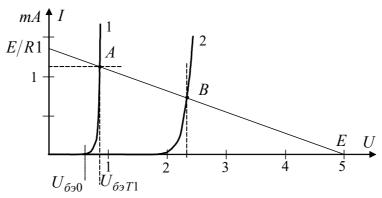


Рис. 3.27. Рабочие точки ЛЭ на ВАХ перехода б – э Т1 и трех последовательно включенных переходах: б - к Т1 и б – э Т2 , Т4.

При отсутствии нагрузки между выходом и общей шиной ток через T3 и диод D мал, а выходное напряжение равно $U^1_{\rm вых} = E - U_{\rm бэT3} - U_D = 5 - 0.7 - 0.7 = 3.6\,B$ (точка C на передаточной характеристике ЛЭ рис. 3.27). Мощность, потребляемая от источника питания ненагруженным ЛЭ при $U^1_{\rm вых}$, равна $P^1 = E \cdot I^0_{\rm fx} = 5 \cdot 1.6 \cdot 10^{-3} = 8\,mBm$.

При увеличении входного напряжения до 1,2 В напряжение на базе Т1 возрастает до величины, достаточной для открывания переходов база – коллектор T1, база — эмиттер транзисторов T2 и T4 (точка B на передаточной характеристике ЛЭ рис. 3.27). При открывании транзистора T2 напряжение на его коллекторе уменьшается, что приводит к уменьшению напряжения на выходе ЛЭ. В течение короткого промежутка времени оказываются одновременно открытыми транзисторы T3 и T4, через них протекает сквозной ток от источника питания на землю, что приводит к увеличению мощности, потребляемой от источника. Резистор R5 ограничивает сквозной ток на уровне 25...30 mA. При дальнейшем увеличении входного напряжения транзисторы T2 и T4 переходят в режим насыщения (точка B на передаточной характеристике Π 3), напряжение на коллекторе транзистора T2 становится равным $U_{\kappa T2} = U_{\kappa_2 T2} + U_{\delta_{2H}T4} = 0.2 + 0.8 = 1B$ $U_{\kappa T2} = U_{\kappa_{\mathfrak{H}}T2} + U_{\delta_{\mathfrak{H}}T4} = 0, 2 + 0, 8 = 1B$, а на коллекторе T4 $U_{\kappa_{\mathfrak{H}}T4} = 0, 2B$. Их разности, равной 0,8 В, недостаточно, чтобы поддерживать открытыми переходы база — эмиттер T3 и диода D, и они закрываются. Диод Dобеспечивает надежное запирание транзистора ТЗ при напряжении на выходе $U_{\rm gaix}^0 \leq 0.4 B$.

Когда на всех входах ЛЭ действуют сигналы высокого уровня U_{ex}^1 , транзистор Т1 работает в инверсном режиме: эмиттерный переход смещен в обратном направлении, а коллекторный – в прямом. Входные втекающие токи эмиттерных переходов, смещенных в обратном направлении, не превышают $I_{ex}^1 \leq 40 \, {\rm MKA} \, .$ Коллекторный ток транзистора T1 $I_{\kappa T1} = (E - U_{6\kappa T1} - U_{69T2} - U_{69T4})/R1 =$ выражения определить $=(5-0.8-0.8-0.8)/4\cdot10^3=0.65\,mA$, учитывая, что инверсный коэффициент передачи транзистора T1 $\beta_I << 1$. Ток коллектора транзистора T2 в режиме насыщения $I_{\kappa T2} = I_{R2} = (E - U_{\kappa 9HT2} - U_{69T4})/R2 =$ равен = $(5-0.2-0.8)/1.6\cdot 10^3$ = $2.5\,mA$. Таким образом, при $U^0_{\it вых}$ ЛЭ потребляет от источника питания мощность $P^0 = E(I_{\kappa T1} + I_{\kappa T2}) = 5(0.65 + 2.5) \cdot 10^{-3} = 16 \, mBm$. Следовательно, средняя мощность, потребляемая ЛЭ от источника питания, равна $P_{cp} = (P^1 + P^0)/2 = (8+16)/2 = 12 \, mBm$.

Важными характеристиками базового ЛЭ являются выходные характеристики $U_{\text{вых}} = f(I_{\text{вых}})$. Типовая выходная характеристика ЛЭ для выходного напряжения низкого уровня приведена на рис. 3.28,а. При малых токах нагрузки (до 20 мА) эта характеристика – прямая, определяемая выходным сопротивлением насыщенного транзистора Т4 (примерно 10 Ом.). На холостом ходу напряжение $U^0_{\mathit{eыx}}$ не превышает 0,2 В. С увеличением выходного втекающего тока напряжение $U_{\kappa_{2}\mu_{ac}}$ транзистора увеличивается. Если выходной ток возрастает до величины, при которой транзистор выходит из режима насыщения, то выходное напряжение начинает резко увеличиваться. Выходной втекающий ток транзистора $T4\ I_{\scriptscriptstyle BbX}^0$ определяется входными токами I_{ex}^0 , подключенных к его выходу входов последующих ЛЭ $I_{\mathit{colx}}^0 = n \cdot I_{\mathit{col}}^0$, где n - коэффициент разветвления. Выходной ток в этом случае ограничивается либо допустимым выходным напряжением $U_{\text{вых мах}}^{0} \leq 0.4 \, B$, либо допустимым током коллектора транзистора T4. Для ЛЭ с нормальной нагрузочной способностью n=10 и $I_{\text{вых мах}}^0 = 16 \, \text{mA}$. В микросхемах ТТЛ с повышенной нагрузочной способностью $I^0_{{\scriptscriptstyle BbX\, Max}}$ может достигать 48 mA.

Выходная характеристика ЛЭ для выходного напряжения высокого уровня приведена на рис. 3.28,6. При увеличении тока нагрузки, вытекающего из транзистора T4, увеличивается падение напряжения на резисторе R5, транзисторе T3 и диоде D и выходное напряжение уменьшается. При малых токах нагрузки (до 2 мА) транзистор T3 работает в активной области в режиме эмиттерного повторителя (падение напряжения на резисторе R5 меньше напряжения на резисторе R5 и его выходное

сопротивление $R_{eblx} \approx R2/\beta \approx 80~O_M$, поэтому выходное напряжение меняется сравнительно мало.

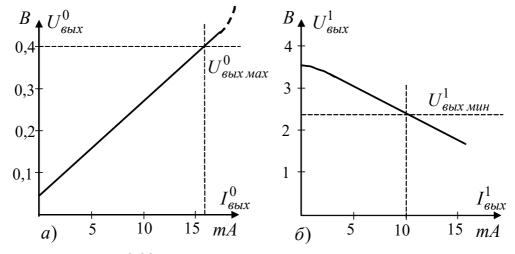


Рис. 3.28. Выходные характеристики ЛЭ ТТЛ: а – для сигналов низкого уровня; б – высокого уровня.

При возрастании тока нагрузки падение напряжения на резисторе R5 растет и транзистор T3 может зайти в режим насыщения, в результате выходное сопротивление каскада возрастает до величины $R_{\rm col} \approx R5$ и выходная характеристика ЛЭ становится линейной и более крутой. Ток нагрузки при высоком уровне выходного сигнала зависит от числа входов ЛЭ, которые подключены к выходу, и равен $I_{\rm col}^1 = n \cdot I_{\rm col}^1 = 10 \cdot 40 \cdot 10^{-6} = 400 \, \text{мкA}$. Выходной ток при высоком уровне выходного сигнала ограничивается либо минимально допустимым выходным напряжением $U_{\rm col}^1 \ge 2,4\,B$, либо допустимым током коллектора транзистора T3.

Быстродействие ТТЛ-схем определяется в основном переходными процессами при переключении транзисторов, а также временем заряда паразитной нагрузочной емкости C_{H} , которая представляет собой суммарную входную емкость нагрузочных ЛЭ. В схеме (рис. 3.24) заряд емкости C_{H} происходит с большой постоянной времени через коллекторный резистор R_{K} , что ухудшает быстродействие ЛЭ. В ТТЛ-схеме со сложным инвертором (рис. 3.25) постоянная времени заряда C_{H} существенно уменьшается, так как емкость C_{H} заряжается через малое выходное сопротивление эмиттерного повторителя на транзисторе ТЗ ($R_{gax}T_{3} << R_{K}$).

Повысить быстродействие ТТЛ-схем можно, применив в схеме базового элемента (рис. 3.25.) вместо обычных транзисторов транзисторы Шоттки, работающие в активном режиме. Тем самым сокращается время переключения транзисторов схемы, времена рассасывания носителей заряда в базах транзисторов при их запирании. Логические ИМС, выполненные на базе транзисторов Шоттки, называют микросхемами ТТЛШ. В маломощных микросхемах ТТЛШ сочетаются высокое быстродействие с умеренным

потреблением мощности. При одинаковом с универсальным элементом ТТЛ быстродействии мощность, потребляемая элементом ТТЛШ, в $4 \div 5$ раз меньше. ТТЛШ логика по всем параметрам совместима с ТТЛ - логикой и является более перспективной при разработке новых изделий.

Схема базового элемента со сложным инвертором лежит в основе разработок большинства серий ИМС ТТЛ. Для расширения функциональных возможностей элемента промышленностью выпускаются так называемые расширители по ИЛИ (рис.3.29.), которые представляют собой часть структуры ТТЛ и подключаются к точкам A и B базового элемента ТТЛ (рис. 3.25.). Если соединить точки A и A^* и B и B^* , то полученная при этом схема реализует функцию И-ИЛИ–НЕ. На выходе схемы устанавливается логический нуль, если на всех входах T1 или на всех входах $T1^*$ действуют сигналы, соответствующие логической единице. При всех остальных комбинациях сигналов на входах схемы выходное напряжение соответствует единице.

Выходы некоторых микросхем выполнены так, что верхний выходной транзистор и относящиеся к нему элементы отсутствуют. Это так называемые ЛЭ с открытым коллекторным выходом (рис. 3.30.).

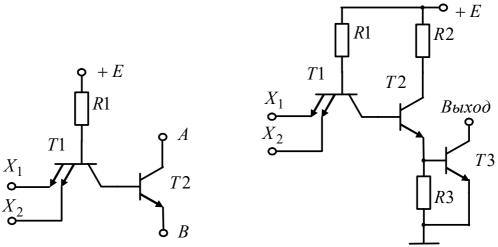


Рис. 3.29. Расширитель по ИЛИ.

Рис. 3.30. ЛЭ ТТЛ с открытым коллекторным выходом.

Такой логический элемент может быть использован для управления внешними устройствами (реле, элементы индикации и др.). ЛЭ с открытым коллекторным выходом к тому же могут подключаться к другим источникам питания с напряжением для некоторых ЛЭ до 30 В. ЛЭ с открытым коллекторным выходом в отличие от сложных инверторов допускают параллельное подключение нескольких выходов к общей нагрузке $R_{\scriptscriptstyle H}$ (рис. 3.31.). Объединение выходов называют монтажной (проводной) логикой ИЛИ.

Существует категория микросхем, способных принимать и третье состояние, в котором оконечные транзисторы ЛЭ заперты, что равносильно отключению ЛЭ от нагрузки. Перевод в высокоимпедансное состояние осуществляется по специальному входу ЕZ. При поочередном действии таких ЛЭ, их выходы можно соединять между собой и подключать к общей

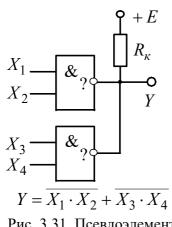
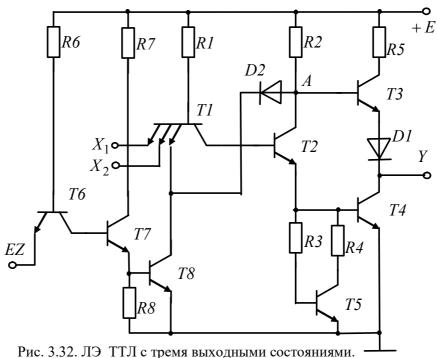


Рис. 3.31. Псевдоэлемент «монтажное ИЛИ».

нагрузке (например, к шине данных). способом удается уплотнить каналы передачи данных, также создавать магистрали двунаправленными потоками информации.

На рис. 3.32. показан один из способов обеспечения трех состояний в ЛЭ ТТЛ. Эта схема отличается ОТ базовой схемы наличием дополнительных транзисторов T5 - T8 и диода D2. Когда транзистор T8 заперт, схема действует подобно обычному элементу ТТЛ, поскольку диод D2смещен В обратном направлении. открытом транзисторе T8 диод D2 открыт и напряжение в точке A близко к нулю. Транзистор

T3 при этом закрыт. Поскольку на эмиттере транзистора T1, связанном с коллектором T8, логический нуль, то транзисторы T2 и T4 - закрыты. Выходной вывод окажется отключенным от входных цепей и от обеих шин питания.



3.5.5. Элементы эмиттерно-связанной логики

Микросхемы на основе эмиттерно-связанной логики (ЭСЛ) нашли широкое применение в быстродействующих вычислительных устройствах благодаря таким преимуществам перед другими микросхемами, как высокое быстродействие, большая нагрузочная способность, высокая стабильность динамических параметров при изменении напряжения питания и рабочей температуры, независимость тока потребления от частоты переключения. Базовый логический элемент ЭСЛ выполняет одновременно две функции: ИЛИ-НЕ и ИЛИ (рис. 3.33). Электрическая схема базового элемента состоит из трех цепей: токового переключателя, источника опорного напряжения и выходных эмиттерных повторителей.

Токовый переключатель построен на транзисторах T1-T4, резисторах R1-R7 и диоде. Операция ИЛИ в переключателе выполняется за счет параллельного подключения транзисторов T1 и T2. Источник опорного напряжения представляет собой эмиттерный повторитель на транзисторе T5, резисторах R8, R9, термокомпенсирующих диодах D2 и D3. Один такой источник обслуживает несколько ЛЭ на одном кристалле. На транзисторах T6, T7 собраны выходные эмиттерные повторители. На первом выходе реализуется операция ИЛИ - HE, а на втором — операция ИЛИ.

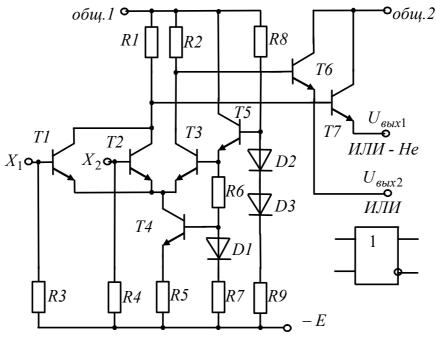


Рис. 3.33. Базовый элемент ЭСЛ.

Особенностью схемотехнического решения ЭСЛ является применение отрицательного источника питания, а также раздельного подключения шины земли к цепям токового переключателя и источника опорного напряжения с одной стороны (шина общ. 1) и к цепи выходных эмиттерных повторителей — с другой стороны (шина общ. 2) . Следует учитывать при применении ЭСЛ ИС, что в этих цепях наблюдается различный характер потребления тока из шины электропитания в момент переключения элемента. В общей шине 1 ток практически постоянный, а в общей шине 2 — импульсный. Если эти шины разделить, то можно повысить помехоустойчивость. Заземление коллекторных цепей ЛЭ позволяет устранить влияние напряжения источника питания на уровни выходного напряжения, так как при этом напряжения $U_{вых}^1 = -U_{бэ ЭП}$ и $U_{вых}^0 = -(U_{бэ ЭП} + I_0 R_{\kappa})$, т. е. не зависят от источника E.

Выходные эмиттерные повторители подсоединяются к источнику отрицательного напряжения питания $-E_{\Im\Pi}$ через внешние нагрузочные резисторы. Для уменьшения потребляемой мощности напряжение $-E_{\Im\Pi}$ может быть уменьшено до 2 В. Оба входа базового ЛЭ подключаются к

источнику питания E = -5,2 В через резисторы R3 и R4, что позволяет неиспользуемые входы ЛЭ оставлять в аппаратуре неподключенными. Передаточная характеристика базового ЛЭ ЭСЛ приведена на рис. 3.34.

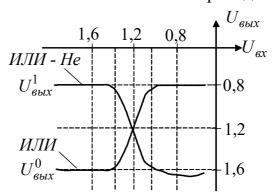


Рис. 3.34. Передаточная характеристика базового ЛЭ ЭСЛ

3.5.6. Логические элементы на МДП-транзисторах

При построении логических ИМС используют МДП-транзисторы с индуцированным n- или p-каналом. Предпочтение отдается n-канальным транзисторам, которые обеспечивают большее быстродействие логических ИМС, а самое главное — их полную совместимость по номиналу питания и логическим уровням сигналов 0 и 1.

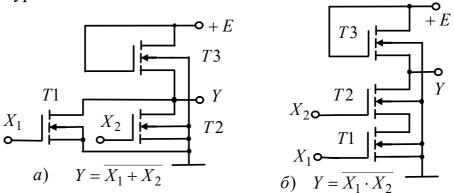


Рис. 3.35. Базовые логические элементы n - МДП — логики: a — ЛЭ типа ИЛИ — Не; б — ЛЭ типа И — Не.

На рис. 3.35,a приведен базовый ЛЭ n — МДП, реализующий логическую функцию ИЛИ — НЕ. При подаче высокого уровня напряжения $U_{ex}^1 > U_0$ хотя бы на один из входов схемы открывается соответствующий транзистор (T1 или T2) и на выходе устанавливается низкий уровень $U_{gblx}^0 < U_0$ (логический 0). Если на обоих входах логический 0, то T1 и T2 закрыты и на выходе - высокий уровень напряжения, т.е. логическая 1. Нагрузочный транзистор T3 всегда открыт и работает в пологой области выходной характеристики, поэтому высокий уровень напряжения равен $U_{gblx}^1 = E - U_{03}$. Для обеспечения малого значения низкого уровня напряжения U_{gblx}^0 необходимо, чтобы сопротивление канала открытого транзистора T1 или T2 было много меньше сопротивления канала нагрузочного транзистора

T3. Поэтому открытые транзисторы T1 и T2 работают в крутой области выходной характеристики.

Базовый элемент (рис. 3.35,6) реализует функцию И - HE. Если хотя бы один из управляющих транзисторов T1 и T2 закрыт (на его входе низкий уровень сигнала), то на выходе ЛЭ будет высокий уровень напряжения. Схема переключается по выходу в состояние логического нуля, только при подаче на все входы одновременно логической единицы. Так как при последовательном включении транзисторов T1И *T*2 уменьшается крутизна их характеристик, то возрастает остаточное эквивалентная напряжение $U^0_{\mathit{вых}}$. Поэтому помехоустойчивость схемы ИЛИ – НЕ выше, чем схемы И – НЕ.

С увеличением числа входов помехоустойчивость схемы И-HE уменьшается, что ограничивает максимальное число входов. В схеме ИЛИ — НЕ максимальное число входов ограничивается требуемым быстродействием логических ИМС. Нагрузочная способность МДП — схем велика, так как входные токи в МДП—транзисторах практически отсутствуют, и зависит только от требуемого быстродействия (увеличивается емкость нагрузки C_H).

Широкое распространение получили ИМС с использованием комплементарных МДП-транзисторов (КМДП – логика). На основе инверторов КМДП-типа реализуются ЛЭ вида И-НЕ и ИЛИ-НЕ, приведенные на рис. 3.36.

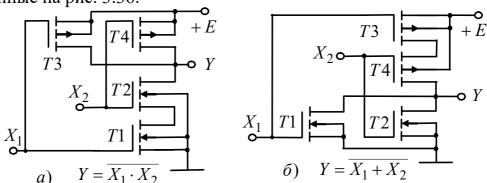


Рис. 3.36. Базовые логические элементы КМДП – логики: а) – ЛЭ типа И – НЕ; б) – ЛЭ типа ИЛИ – НЕ.

В базовом ЛЭ И-НЕ управляющие транзисторы T1 и T2 соединены последовательно, а нагрузочные T3 и T4 — параллельно. При подаче на все входы схемы сигналов U_{ex}^1 , управляющие транзисторы T1 и T2 открыты, а нагрузочные T3 и T4 закрыты. На выходе ЛЭ устанавливается низкий уровень сигнала $U_{ebix}^0 = U_{ocm1} + U_{ocm2} \approx 0$. При действии низкого уровня сигнала U_{ex}^0 на входах схемы оба управляющих транзистора T1 и T2 закрыты, а транзисторы T3 и T4 открыты, и на выходе ЛЭ будем иметь высокий уровень сигнала $U_{ebix}^1 = E$. Состояние схемы не изменится, если напряжение U_{ex}^0 поступает только на один из входов, так как один из управляющих

транзисторов остается закрытым, а один из нагрузочных транзисторов открыт.

В базовом элементе ИЛИ-НЕ (рис. 3.36,6) управляющие транзисторы T1 и T2 соединены параллельно, а нагрузочные T3 и T4 – последовательно. Когда на обоих входах присутствуют сигналы низкого уровня U_{ex}^0 , управляющие транзисторы T1 и T2 закрыты, а нагрузочные T3 и T4 открыты, напряжение на выходе $U_{eblx}^1 = E$. Если хотя бы на одном из входов устанавливается сигнал высокого уровня U_{ex}^1 , один из управляющих транзисторов открыт, а парный с ним нагрузочный транзистор закрыт, напряжение на выходе имеет низкий уровень сигнала $U_{eblx}^0 = 0$.

Логические элементы с большим числом входов организованы подобным же образом. Коэффициент объединения для схем И-НЕ и ИЛИ-НЕ обычно равен $m=2\div 4$. КМДП-логика характеризуется высокой эффективностью использования напряжения источника питания, так как логический перепад сигнала в обоих схемах $U_{noe}=U_{noi}^1-U_{noi}^0\approx E$. Для обеспечения совместимости КМДП и ТТЛ схем по уровням сигналов напряжение источника питания выбирают равным $E=5\,B$, однако при этом КМДП-схемы имеют низкое быстродействие. КМДП-схемы обладают высокой помехоустойчивостью $U_{nom}^1=U_{nom}^0=0,3E$ $U_{nom}^0=U_{nom}^1=0,3E$ (при наиболее неблагоприятных условиях) и высокой нагрузочной способностью.

Вопросы для самопроверки

- 1. Нарисуйте принципиальную схему насыщенного ключа на биполярном транзисторе.
- 2. Постройте нагрузочную прямую для ключа и отметьте на ней точки, соответствующие режиму насыщения и отсечки.
- 3. Приведите эквивалентную схему ключа, соответствующую режиму отсечки, и укажите на ней токи, протекающие в схеме.
- 4. Приведите эквивалентную схему ключа, соответствующую режиму насыщения, и укажите на ней токи, протекающие в схеме.
- 5. От чего зависят токи транзистора в режиме насыщения. Запишите их значения.
- 6. Нарисуйте временные диаграммы токов и напряжений в ключе при открывании транзистора.
- 7. От каких элементов схемы ключа и каким образом зависит длительность положительного фронта импульса?
- 8. Нарисуйте временные диаграммы токов и напряжений в ключе при закрывании транзистора.
- 9. Почему при закрывании транзистора ток базы становится отрицательным?
- 10. Как можно уменьшить время рассасывания в насыщенном ключе?

- 11. От каких элементов схемы ключа и каким образом зависит длительность отрицательного фронта импульса?
- 12. Нарисуйте принципиальную схему ключа с ускоряющей емкостью.
- 13. Объясните, почему включение конденсатора позволяет сократить время переходного процесса.
- 14. Нарисуйте принципиальную схему ключа с нелинейной обратной связью.
- 15. Объясните работу ключа с нелинейной обратной связью.
- 16. Нарисуйте принципиальную схему транзисторного переключателя тока и объясните принцип его работы.
- 17. Почему переключатель тока имеет высокое быстродействие?
- 18. Нарисуйте схему ключа на n-канальных МДП-транзисторах и объясните принцип его работы.
- 19. Нарисуйте схему ключа на комплементарных МДП-транзисторах и объясните принцип его работы.
- 20. Укажите основные достоинства ключа на комплементарных транзисторах.
- 21. Какие логические операции Вы знаете?
- 22. По каким признакам классифицируют логические элементы?
- 23. Назовите основные параметры логических элементов.
- 24. Нарисуйте простейшую схему ЛЭ ТТЛ и объясните принцип его работы.
- 25. Укажите основные недостатки простейшего ЛЭ ТТЛ.
- 26. Нарисуйте схему базового ЛЭ ТТЛ со сложным инвертором.
- 27. Объясните принцип работы ЛЭ ТТЛ со сложным инвертором.
- 28. Нарисуйте схему ЛЭ ТТЛ с тремя выходными состояниями.
- 29. Нарисуйте схему базового ЛЭ ЭСЛ.
- 30. Объясните принцип работы базового ЛЭ ЭСЛ.
- 31. Укажите основные достоинства и недостатки ЭСЛ.
- 32. Нарисуйте схему базового ЛЭ ${\rm M}^2{\rm Л}$ и объясните принцип его работы.
- 33. Укажите основные достоинства и недостатки $H^2\Pi$.
- 34. Нарисуйте схемы ЛЭ И-НЕ и ИЛИ-НЕ n-МДП логики и объясните принцип их работы.
- 35. Нарисуйте схемы ЛЭ И-НЕ и ИЛИ-НЕ КМДП логики и объясните принцип их работы.
- 36. Укажите основные достоинства и недостатки КМДП логики по сравнению с TTЛ.

Литература

- 1. Гусев В.Г., Гусев Ю.М. Электроника: Учебное пособие для вузов. М.: Высшая школа, 1982.
- 2. Игумнов Д.В., Королев Г.В., Громов И.С. Основы микроэлектроники: Учебник для техникумов. М.: Высшая школа, 1991.
- 3. Степаненко И.П. Основы микроэлектроники: Учебное пособие для вузов. М.: Сов. радио, 1980.
- 4. Зельдин Е.А. Цифровые интегральные микросхемы в информационно-измерительной аппаратуре. Л.: Энергоатомиздат. Ленингр. отделение, 1986.
- 5. Забродин Ю.С. Промышленная электроника: Учебник для вузов. М.: Высшая школа, 1982.
- 6. Миловзоров В.П. Элементы информационных систем: Учебник для вузов. М.: Высшая школа, 1989.
- 7. Ерофеев Ю.Н. Основы импульсной техники: Учебное пособие для вузов. М.: Высшая школа, 1979.
- 8. Гольденберг Л.М. Импульсные устройства: Учебник для вузов. М.: Радио и связь, 1981.
- 9. Горбачев Г.Н., Чаплыгин Е.Е. Промышленная электроника: Учебник для вузов / Под ред. В.А. Лабунцова. М.: Энергоатомиздат, 1988.
- 10. Булычев А.Л., Лямин П.М., Тулинов Е.С. Электронные приборы: Учебник для вузов. Мн.: Высшая школа, 1999.
 - 11. Батушев В.А. Электронные приборы: М.: Высшая школа, 1980.
- 12. Лачин В.И., Савелов Н.С. . Электроника: Учебное пособие. Ростов н/Д: Издательство <Феникс>, 2000.
- 13. Лебедев О.Н. Применение микросхем памяти в электронных устройствах: Справ. пособие. М.: Радио и связь, 1994.
- 14. Иванов В.И., Аксенов А.И., Юшин А.М. Полупроводниковые оптоэлектронные приборы: Справочник. Под ред. Н.Н. Горюнова. М.: Энергоатомиздат, 1984.
- 15. Цифровые измерения. АЦП/ЦАП: Пер. с англ./ Т. С. Ратхор .- 2-е изд., доп. М.: Техносфера, 2006. 390 с.
- 16. Микросхемы АЦП и ЦАП: Справочник. М.: Додэка-XXI, 2005 432 с.
- 17. Коновалов В.Ф. Электроника: учеб. пособие для вызов. Томск: В-Спектр, 2011.-277 с.