

Министерство образования и науки Российской Федерации

Томский государственный университет систем управления
и радиоэлектроники (ТУСУР)

Кафедра автоматизированных систем управления (АСУ)

Романенко В.В.

**ОБЪЕКТНО-ОРИЕНТИРОВАННОЕ
ПРОГРАММИРОВАНИЕ
Лабораторные работы**

**Методические указания по выполнению лабораторных
работ по дисциплине «Объектно-ориентированное
программирование»**

для студентов очной формы обучения специальностей
010400 – «Прикладная математика и информатика» и
230100 – «Информатика и вычислительная техника»

Томск – 2014

СОДЕРЖАНИЕ

ВВЕДЕНИЕ	6
1. ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ	7
1.1. ВЫПОЛНЕНИЕ И СДАЧА РАБОТЫ	9
1.1.1. Рейтинговая система	Ошибка! Закладка не определена.
1.1.2. Требования к отчету	Ошибка! Закладка не определена.
1.1.3. Языки программирования	Ошибка! Закладка не определена.
1.2. ВХОДНЫЕ И ВЫХОДНЫЕ ДАННЫЕ	Ошибка! Закладка не определена.
1.2.1. Формат чисел и строк	Ошибка! Закладка не определена.
1.2.2. Работа с функциями, заданными в аналитическом виде.....	Ошибка! Закладка не определена.
1.2.3. Использование стандартных потоков ввода- вывода.....	Ошибка! Закладка не определена.
1.2.4. Размещение файлов лабораторной работы	Ошибка! Закладка не опр
1.3. РЕЗУЛЬТАТЫ ВЫЧИСЛЕНИЙ. ПОГРЕШНОСТЬ	Ошибка! Закладка не определена.
2. ЛАБОРАТОРНЫЕ РАБОТЫ	Ошибка! Закладка не определена.
2.1. ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №1 «ИНТЕРПОЛИРОВАНИЕ И ЧИСЛЕННОЕ ДИФФЕРЕНЦИРОВАНИЕ ФУНКЦИЙ»	Ошибка! Закладка не определена.
2.1.1. Методы решения.	Ошибка! Закладка не определена.
2.1.1.1. Полином Ньютона	Ошибка! Закладка не определена.
2.1.1.2. Полином Лагранжа	Ошибка! Закладка не определена.
2.1.1.3. Метод наименьших квадратов	Ошибка! Закладка не определена.
2.1.2. Формат входных данных	Ошибка! Закладка не определена.
2.1.3. Формат выходных данных	Ошибка! Закладка не определена.
2.2. ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №2 «ПРИБЛИЖЕНИЕ СПЛАЙНАМИ»	Ошибка! Закладка не определена.
2.2.1. Методы решения.	Ошибка! Закладка не определена.
2.2.1.1. Линейные сплайны	Ошибка! Закладка не определена.
2.2.1.2. Параболические сплайны	Ошибка! Закладка не определена.
2.2.1.3. Кубические сплайны	Ошибка! Закладка не определена.
2.2.1.4. Метод прогонки	Ошибка! Закладка не определена.
2.2.2. Формат входных данных	Ошибка! Закладка не определена.
2.2.3. Формат выходных данных	Ошибка! Закладка не определена.

2.3. ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №3 «ЧИСЛЕННОЕ

ИНТЕГРИРОВАНИЕ ФУНКЦИЙ»Ошибка! Закладка не определена.

2.3.1. Методы решения. **Ошибка! Закладка не определена.**

2.3.1.1. Формулы прямоугольников **Ошибка! Закладка не определена.**

2.3.1.2. Формула трапеций **Ошибка! Закладка не определена.**

2.3.1.3. Формула Симпсона **Ошибка! Закладка не определена.**

2.3.1.4. Формула Чебышева **Ошибка! Закладка не определена.**

2.3.1.5. Формула Гаусса **Ошибка! Закладка не определена.**

2.3.1.6. Вычисление интеграла с заданной

точностью **Ошибка! Закладка не определена.**

2.3.2. Формат входных данных **Ошибка! Закладка не определена.**

2.3.3. Формат выходных данных **Ошибка! Закладка не определена.**

2.4. ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №4 «РЕШЕНИЕ УРАВНЕНИЙ С

ОДНОЙ ПЕРЕМЕННОЙ»Ошибка! Закладка не определена.

2.4.1. Методы решения. **Ошибка! Закладка не определена.**

2.4.1.1. Интервальные методы **Ошибка! Закладка не определена.**

2.4.1.2. Итерационные методы **Ошибка! Закладка не определена.**

2.4.1.2. Комбинированный метод **Ошибка! Закладка не определена.**

2.4.2. Формат входных данных **Ошибка! Закладка не определена.**

2.4.3. Формат выходных данных **Ошибка! Закладка не определена.**

2.5. ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №5 «РЕШЕНИЕ ЗАДАЧ

ЛИНЕЙНОЙ АЛГЕБРЫ»Ошибка! Закладка не определена.

2.5.1. Методы решения. **Ошибка! Закладка не определена.**

2.5.1.1. Метод Гаусса **Ошибка! Закладка не определена.**

2.5.1.2. Метод декомпозиции **Ошибка! Закладка не определена.**

2.5.1.3. Метод ортогонализации **Ошибка! Закладка не определена.**

2.5.1.4. Метод вращений **Ошибка! Закладка не определена.**

2.5.1.5. Метод простой итерации **Ошибка! Закладка не определена.**

2.5.1.6. Метод Зейделя **Ошибка! Закладка не определена.**

2.5.1.7. Вычисление обратных матриц **Ошибка! Закладка не определена.**

2.5.2. Формат входных данных **Ошибка! Закладка не определена.**

2.5.3. Формат выходных данных **Ошибка! Закладка не определена.**

2.6. ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №6 «ВЫЧИСЛЕНИЕ

СОБСТВЕННЫХ ЧИСЕЛ И СОБСТВЕННЫХ ВЕКТОРОВ»Ошибка! Закладка не определена.

2.6.1. Методы решения. **Ошибка! Закладка не определена.**

2.6.1.1. Метод Данилевского **Ошибка! Закладка не определена.**

2.6.1.2. Метод Крылова **Ошибка! Закладка не определена.**

2.6.1.3. Определение кратности собственных чисел
и векторов **Ошибка! Закладка не определена.**

2.6.2. Формат входных данных **Ошибка! Закладка не определена.**

2.6.3. Формат выходных данных **Ошибка! Закладка не определена.**

2.7. ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №7 «РЕШЕНИЕ СИСТЕМ

НЕЛИНЕЙНЫХ УРАВНЕНИЙ»..... Ошибка! Закладка не определена.

2.7.1. Методы решения **Ошибка! Закладка не определена.**

2.7.1.1. Метод Ньютона **Ошибка! Закладка не определена.**

2.7.1.2. Метод итераций **Ошибка! Закладка не определена.**

2.7.1.3. Метод наискорейшего спуска **Ошибка! Закладка не определена.**

2.7.2. Формат входных данных **Ошибка! Закладка не определена.**

2.7.3. Формат выходных данных **Ошибка! Закладка не определена.**

2.8. ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №8 «РЕШЕНИЕ

ОБЫКНОВЕННЫХ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ» Ошибка! Закладка не определена.

2.8.1. Методы решения **Ошибка! Закладка не определена.**

2.8.1.1. Решение ОДУ первого порядка методами
Рунге-Кутта **Ошибка! Закладка не определена.**

2.8.1.2. Решение систем ОДУ методами Рунге-
Кутта **Ошибка! Закладка не определена.**

2.8.1.3. Решение ОДУ n-го порядка методами
Рунге-Кутта **Ошибка! Закладка не определена.**

2.8.2. Формат входных данных **Ошибка! Закладка не определена.**

2.8.3. Формат выходных данных **Ошибка! Закладка не определена.**

2.9. ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №9 «РЕШЕНИЕ ЛИНЕЙНЫХ

ИНТЕГРАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ» ... Ошибка! Закладка не определена.

2.9.1. Методы решения **Ошибка! Закладка не определена.**

2.9.1.1. Метод последовательных приближений **Ошибка! Закладка не оп**

2.9.1.2. Метод дискретизации **Ошибка! Закладка не определена.**

2.9.1.3. Решение ЛИУ первого рода **Ошибка! Закладка не определена.**

2.9.2. Формат входных данных **Ошибка! Закладка не определена.**

2.9.3. Формат выходных данных **Ошибка! Закладка не определена.**

ЛИТЕРАТУРА42

ПРИЛОЖЕНИЯ42

ПРИЛОЖЕНИЕ А. ФОРМАТ ТИТУЛЬНОГО ЛИСТА ОТЧЕТА..... 43

ПРИЛОЖЕНИЕ Б. ЛИСТИНГ МОДУЛЯ POLSTR.H..... 44

ПРИЛОЖЕНИЕ В. ЛИСТИНГ МОДУЛЯ POLUTILS.PAS Ошибка! Закладка не отп

ВВЕДЕНИЕ

Данное пособие предназначено для студентов специальностей 010400 – «Прикладная математика и информатика», а также 230100 – «Информатика и вычислительная техника» ТУСУР и содержит требования к выполнению лабораторных работ по дисциплине «Объектно-ориентированное программирование». В рамках дисциплины «Объектно-ориентированное программирование» изучаются основные принципы ООП, а также программирование на языках С++ и С#.

Формат титульного листа отчета приведен в **приложении А**.

1. ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №1

1.1. ЦЕЛЬ РАБОТЫ

Практическое ознакомление с правилами составления протоколов описаний классов C++, получение навыков составления элементарных программ с типами данных «объект-экземпляр класса».

1.2. ЗАДАНИЕ К ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ

Составить описание класса для объектов-векторов, задаваемых координатами концов в трехмерном пространстве, считая, что компоненты векторов представлены вещественными числами типа **double**. Компоненты векторов должны быть скрыты (инкапсулированы) в объекте. Предусмотреть в классе деструктор и, как минимум, два конструктора:

- а) для инициализации векторов нулевыми компонентами и
- б) заданным набором компонентов.

Можно использовать параметры по умолчанию для сокращения количества конструкторов.

Организовать в конструкторах и деструкторе вывод на экран информационных сообщений, например, «*Конструктор 1*», «*Деструктор*» и т.д.

I. С помощью **функций-элементов класса** обеспечить

- 1) доступ к элементам вектора (чтение/запись);

- 2) вычисление модуля вектора;
- 3) копирование вектора;
- 4) умножение вектора на скаляр;
- 5) нормировку вектора (получение вектора единичной длины).

II. С помощью **внешних функций** обеспечить двуместные операции над векторами A и B :

а) с получением нового вектора C :

- 1) сложение ($C = A + B$);
- 2) вычитание ($C = A - B$);
- 3) векторное произведение ($C = A \times B$);

б) с получением скалярных величин:

- 1) скалярного произведения двух векторов;
- 2) косинуса и синуса угла между двумя векторами;
- 3) величины угла в градусах между векторами в пределах $[-180^\circ, 180^\circ]$.

УКАЗАНИЕ: для расчета угла воспользуйтесь функцией **atan2**, подключив заголовочный файл **math.h**.

Создайте функцию-элемент класса для вывода на экран компонентов вектора в удобной форме, например, в виде строки:

$$x = \langle \text{значение } x \rangle; y = \langle \text{значение } y \rangle; z = \langle \text{значение } z \rangle.$$

По возможности используйте передачу параметров и возврат значений из функций по ссылке. Там, где это возможно, используйте модификатор **const** при описании функций-элементов класса и параметров.

Исследуйте, в каких местах программы происходит автоматический вызов конструкторов и деструктора. Объясните, почему так происходит.

Математические сведения, необходимые для программирования методов векторной алгебры представлены в **Приложении Б**.

1.3. Задачи для самостоятельного решения

1. Описать класс с двумя полями X и P , инкапсулирующий число $X \cdot 10^P$. Определить методы деления, умножения и возведения в степень таких чисел.

2. Класс инкапсулирует число N , записанное в системе счисления по основанию P ($2 \leq P \leq 16$). Определить методы вывода числа на консоль и копирования строки такому числу.

3. Класс инкапсулирует вектор из N элементов. Определить методы сравнения векторов. В качестве критерия сравнения использовать норму векторов.

4. Класс инкапсулирует десятичное число, хранящееся в виде строки S , максимальная длина которой равна N . Определить методы сложения и копирования таких чисел.

5. Класс инкапсулирует точку на декартовой плоскости. Определить методы покоординатного сложения и вычитания точек, а также метод обращения знака.

6. Класс инкапсулирует точку на декартовой плоскости. Определить методы поворота точки вокруг центра координат на указанный угол, а также поворота на угол $\pm\pi$.

7. Класс инкапсулирует двоичное число, хранимое в виде строки S максимальной длины N . Определить методы циклического сдвига двоичного числа вправо или влево, а также инверсии этого числа.

8. Класс инкапсулирует прямоугольник со сторонами A и B . Определить метод, соединяющий два прямоугольника горизонтально, если они имеют одинаковую высоту, и метод, соединяющий два прямоугольника вертикально, если они имеют одинаковую ширину, а также метод копирования.

9. Описать класс с полем P , инкапсулирующий число e^P . Определить методы деления, умножения и возведения в степень таких чисел, а также их деления и умножения с числами типа `double`.

10. Класс инкапсулирует шар радиуса R . Определить метод сложения, в результате которой получается шар, объем которого равен сумме объемов исходных шаров, а также метод вычитания по схожему принципу. При получении отрицательного объема выдавать ошибку.

11. Класс инкапсулирует дату (в виде номера дня, месяца и года – D, M, Y). Определить метод сравнения дат, а также увеличения и уменьшения даты на целое количество дней.

12. Класс инкапсулирует рациональную дробь (в виде числителя A и знаменателя B). Определить методы сравнения дробей.

13. Класс инкапсулирует мнимое число. Определить методы деления, умножения и вывода на экран таких чисел.

14. Класс инкапсулирует вектор произвольной размерности. Определить методы доступа к элементам вектора.

15. Описать класс с двумя полями X и P , инкапсулирующий число X , возведенное в степень P (X^P). Определить методы деления, умножения и возведения в степень таких чисел.

2. ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №2

2.1. ЦЕЛЬ РАБОТЫ

Освоение методов использования динамической памяти, изучение свойства полиморфизма, реализуемого перегрузкой функций и операций в классах C++.

2.2. ЗАДАНИЕ К ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ

Составить описание класса для объектов прямоугольных матриц, задаваемых массивом вещественных чисел типа **double**, располагающегося в памяти по строкам. Компоненты матрицы должны быть скрыты (инкапсулированы) в объекте.

Предусмотреть применение конструкторов:

- а) по умолчанию;
- б) для инициализации квадратной матрицы заданного размера с заданными компонентами;
- в) для инициализации прямоугольной матрицы заданных размеров с заданными компонентами;
- г) копирования.

Можно использовать параметры по умолчанию для сокращения количества конструкторов.

Конструкторы должны создавать объекты в динамической памяти (оператор **new**), а деструктор – освободить память (оператор **delete**). Способ размещения объекта в динамической памяти (в виде одномерного или двумерного динамического массива, либо комбинированный вариант –

одномерный массив с массивом указателей на начало каждой строки матрицы) выбрать самостоятельно. Все эти способы имеют как достоинства, так и недостатки.

Организовать в конструкторах и деструкторе вывод на экран информационных сообщений, например, «*Конструктор 1*», «*Деструктор*» и т.д.

I. С помощью функций-элементов класса обеспечить:

- 1) проверку возможности умножения двух матриц;
- 2) проверку возможности сложения двух матриц;
- 3) максимального элемента матрицы;
- 4) минимального элемента матрицы.

II. С помощью операторов-элементов класса обеспечить:

- 1) доступ к элементам матрицы по индексу строки и столбца (чтение/запись), т.е. переопределить оператор [];
- 2) вывод на экран матрицы в построчной форме, т.е. переопределить оператор вывода на поток <<;
- 3) математические действия над матрицами A и B без получения новых матриц, т.е. переопределить операторы

а) $A = B$;

б) $A += B;$

в) $A -= B;$

г) $A *= B;$

д) а также $A *= k$ – умножение матрицы на скаляр.

III. С помощью внешних операторов обеспечить двуместные операции над матрицами A и B с получением новой матрицы C :

1) сложение ($C = A + B$);

2) вычитание ($C = A - B$);

3) произведение ($C = A * B$);

4) умножение матрицы на скаляр ($C = A * k$).

Выполнению операций сложения, вычитания и умножения матриц должна предшествовать проверка возможности их выполнения над данными объектами.

УКАЗАНИЕ: Для выравнивания позиций при выводе матрицы на экран можно использовать функции-манипуляторы потока (библиотека **io manip.h**) либо функции-элементы (методы) класса `ostream` (библиотека **ostream.h**) (табл. 2.1).

Табл. 2.1 – Форматирование вывода

Манипуляторы потока	Методы класса <code>ostream</code>
<code>fixed</code>	<code>setf(ios_base::fixed,</code>
<code>scientific</code>	<code>ios_base::floatfield)</code>
<code>setprecision(int n)</code>	<code>setf(ios_base::scientific,</code>

setw(int n)	ios_base::floatfield)
resetiosflags(ios_base::fmtflags flag)	precision(int n)
setiosflags(ios_base::fmtflags flag)	width(int n)
	setf(0, flag)
	setf(flag)

2.3. ЗАДАЧИ ДЛЯ САМОСТОЯТЕЛЬНОГО РЕШЕНИЯ

1. Описать класс с двумя полями X и P , инкапсулирующий число $X \cdot 10^P$. Определить операции деления, умножения и возведения в степень таких чисел ($/$, $*$, $^$).

2. Класс инкапсулирует число N , записанное в системе счисления по основанию P ($2 \leq P \leq 16$). Определить операции вывода числа на консоль ($<<$) и присваивания строки ($=$) такому числу.

3. Класс инкапсулирует вектор из N элементов. Определить операции сравнения векторов ($==$, $!=$, $>$, $>=$, $<$, $<=$). В качестве критерия сравнения использовать норму векторов.

4. Класс инкапсулирует десятичное число, хранящееся в виде строки S , максимальная длина которой равна N . Определить операции сложения ($+$) и присваивания ($=$) таких чисел.

5. Класс инкапсулирует точку на декартовой плоскости. Определить операции покомпонентного сложения и вычитания точек ($+$, $-$), а также унарную операцию обращения знака ($-$).

6. Класс инкапсулирует точку на декартовой плоскости. Определить операции поворота точки вокруг центра координат на указанный угол ($+=$, $-=$), а также поворота на угол $\pm\pi$ ($++$, $--$).

7. Класс инкапсулирует двоичное число, хранимое в виде строки S максимальной длины N . Определить операции циклического сдвига двоичного числа вправо или влево, а также инверсии этого числа (\ll , \gg , \sim).

8. Класс инкапсулирует прямоугольник со сторонами A и B . Определить операцию «&», соединяющую два прямоугольника горизонтально, если они имеют одинаковую высоту, и операцию «|», соединяющую два прямоугольника вертикально, если они имеют одинаковую ширину, а также операцию присваивания ($=$).

9. Описать класс с полем P , инкапсулирующий число e^P . Определить операции деления, умножения и возведения в степень таких чисел ($/$, $*$, $^$), а также их деления и умножения с числами типа `double`.

10. Класс инкапсулирует шар радиуса R . Определить операцию сложения ($+$), в результате которой получается шар, объем которого равен сумме объемов исходных шаров, а также операцию вычитания ($-$) по схожему принципу. При получении отрицательного объема выдавать ошибку.

11. Класс инкапсулирует дату (в виде номера дня, месяца и года – D , M , Y). Определить операции сравнения дат ($<$, $>$), а также увеличения и уменьшения даты на целое количество дней ($+=$, $-=$).

12. Класс инкапсулирует рациональную дробь (в виде числителя A и знаменателя B). Определить операции сравнения дробей.

13. Класс инкапсулирует мнимое число. Определить операции деления, умножения и вывода на экран таких чисел.

14. Класс инкапсулирует вектор произвольной размерности. Определить операцию доступа к элементам вектора.

15. Описать класс с двумя полями X и P , инкапсулирующий число X , возведенное в степень P (X^P). Определить операции деления, умножения и возведения в степень таких чисел.

3. ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №3

3.1. ЦЕЛЬ РАБОТЫ

Изучение механизма наследования классов и полиморфизма, виртуальных методов, а также абстрактных методов и классов в языке C++.

3.2. ЗАДАНИЕ К ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ

Необходимо разработать иерархическую структуру классов, позволяющую создавать два типа объектов – вектора и матрицы. Вектор представляет собой одномерный массив произвольной длины, матрица – двумерный массив произвольной размерности (см. ЛР№2). При этом с обоими типами объектов должны быть предусмотрены:

1. Конструкторы (по умолчанию, с параметрами, копирующий);
2. Проверка возможности сложения и умножения объектов (вектора и вектора, вектора и матрицы, матрицы и вектора, матрицы и матрицы);
3. Оператор доступа к элементам вектора и матрицы [];
4. Оператор вывода в поток <<;
5. Математические операторы (+, -, *, +=, -=, *=, =) с объектами, а также умножение объектов на скаляр;

Указание. Структуру иерархии классов продумать самостоятельно. Возможны, как минимум, три варианта (рис. 3.1). При выборе варианта №3 пользователь не должен иметь возможности создания экземпляров базового класса. Также необходимо самостоятельно решить, какие методы должны быть виртуальными.



Рис. 3.1 – Варианты иерархии классов

3.2. ЗАДАЧИ ДЛЯ САМОСТОЯТЕЛЬНОГО РЕШЕНИЯ

Построить иерархию классов для следующей предметной области:

1. Геометрические фигуры;
2. Интервалы (открытые, закрытые, бесконечные и т.п.);
3. Транспорт;
4. Контейнеры для хранения данных;
5. Родственные связи.

Определить конструкторы, деструкторы, методы доступа к инкапсулированным полям, а также все необходимые операции для работы с объектами предметной области.

4. ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №4

4.1. ЦЕЛЬ РАБОТЫ

Создание классов математических объектов с перегрузкой операций на языке C++.

4.2. ЗАДАНИЕ К ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ

1. Составить описание класса для представления типа «обыкновенная дробь» вида

$$C = \frac{A}{B},$$

где A и B – целые числа.

- а) Обеспечить выполнение 4-х арифметических действий над этими объектами (+, -, *, /);
 - б) Предусмотреть операцию автоматического «сокращения дроби» – удаления общих множителей числителя и знаменателя;
 - в) Обеспечить операцию декомпозиции неправильной дроби на целую часть и правильную дробь, используя операцию деления с остатком.
2. Составить описание класса для представления типа «полином» вида

$$P(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_nx^n,$$

где a_i – вещественные коэффициенты.

- а) Обеспечить выполнение 3-х арифметических действий над этими объектами ($+=$, $+$, $-=$, $-$, $*=$, $*$);
- б) Предусмотреть операцию деления полиномов с остатком, используя «деление углом» (алгоритм Эвклида);
- в) Предусмотреть функцию обновления, отбрасывающую старшие члены полинома с нулевыми коэффициентами;
- г) Перегрузить операцию $()$ для вычисления значения полинома.

3. Для всех типов организовать перегруженный оператор присваивания.

УКАЗАНИЕ: все арифметические операторы реализовать путем перегрузки операций с использованием свойства дружественности.

5. ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №5

5.1. ЦЕЛЬ РАБОТЫ

Изучение механизма применения шаблонов функций как средства агрегирования программных модулей в языке C++.

5.2. ЗАДАНИЕ К ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ

Данная лабораторная работа базируется на результатах лабораторных работ №1-3.

1. Используя исходный код класса прямоугольных матриц и метод шаблонов, составить описание класса для представления матриц с элементами произвольного типа. Протестировать полученный класс, т.е. проверить правильность выполнения всех функций и операторов класса, используя в качестве шаблонов:

- а) Базовые типы языка C (**int**, **double**, **char** и т.д.);
- б) Класс-вектор, являющийся результатом лабораторной работы №1;
- в) Класс-матрицу, являющуюся результатом лабораторной работы №2;
- г) Класс-матрицу с шаблоном, т.е. шаблоном должна являться матрица, использующая, в

свою очередь, некоторый базовый тип языка C в качестве шаблона.

УКАЗАНИЕ: При выполнении последнего пункта следует учесть, что не все компиляторы поддерживают конструкции вида «класс1<класс2<шаблон>>», в этом случае при помощи оператора **typedef** необходимо сначала создать новый вспомогательный тип, например

typedef класс2<шаблон1> шаблон2.

А уже затем использовать новый тип «шаблон2» как шаблон для класса «класс1».

- Используя исходный код модуля «обыкновенная дробь», тип «полином» и метод шаблонов составить описание класса для представления объектного типа «полиномиальная дробь»:

$$W(x) = \frac{b_0 + b_1x + b_2x^2 + \dots + b_mx^m}{a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_nx^n},$$

где a_i и b_i - вещественные числа, m и n - целые числа.

- Обеспечить выполнение 4-х арифметических действий над этими объектами (+, -, *, /);

б) Обеспечить операцию декомпозиции неправильной дроби на целую часть и правильную дробь, используя операцию деления с остатком (здесь целая часть – полином, остаток – правильная полиномиальная дробь, у которой степень полинома числителя меньше, чем степень полинома знаменателя).

УКАЗАНИЯ:

- 1) На основе кода программного модуля «обыкновенная дробь» создать шаблон с параметризацией типа объектов в числителе и знаменателе дроби;
- 2) Формировать класс «полиномиальная дробь», конкретизируя параметр созданного шаблона классом «полином» с соответствующими перегруженными операторами.

6. ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №6

6.1. ЦЕЛЬ РАБОТЫ

Практическое ознакомление с правилами описания классов на языке C#. Освоение описания полей и методов классов, перегрузки операций.

6.2. ЗАДАНИЕ К ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ

Составить описание класса для объектов прямоугольных матриц, задаваемых массивом (одномерным или прямоугольным) вещественных чисел типа **double**. Компоненты матрицы должны быть инкапсулированы в классе.

I. Предусмотреть применение конструкторов:

- а) по умолчанию (создающий пустую матрицу);
- б) для инициализации квадратной матрицы заданного размера;
- в) для инициализации прямоугольной матрицы заданных размеров;
- г) для инициализации матрицы с заданными в виде прямоугольного двумерного массива компонентами.
- д) для копирования одной матрицы в другую.

Организовать в конструкторах и деструкторе вывод на экран информационных сообщений, например, «Конструктор матрицы XXX», «Деструктор матрицы XXX» и т.д. Вместо «XXX» указывать некоторый уникальный идентификатор матрицы.

II. С помощью методов класса обеспечить:

- 1) проверку возможности умножения двух матриц (static);
- 2) проверку возможности сложения двух матриц (static);
- 3) поиск максимального элемента матрицы;
- 4) поиск минимального элемента матрицы.

III. С помощью перегруженных операторов класса обеспечить операции сложения, вычитания и умножения матриц, а также умножения матрицы на скаляр. Выполнению операций сложения, вычитания и умножения матриц должна предшествовать проверка возможности их выполнения над данными объектами.

IV. С помощью индексатора обеспечить доступ к элементам матрицы по индексу строки и столбца (чтение/запись). С помощью свойств – доступ к количеству строк и столбцов (только чтение).

V. Перегрузить метод ToString для представления матрицы в построчной форме в виде строки. Использовать форматирование, чтобы элементы одного столбца матрицы располагались друг под другом.

При невозможности выполнения над матрицей тех или иных операций генерировать исключение (типа ArgumentException или других типов, в зависимости от операции).

6.3. ДОПОЛНИТЕЛЬНЫЕ ЗАДАНИЯ

- 1) Обеспечить хранение элементов матрицы в классе в виде одномерного массива. Извне класса пользователь

должен иметь возможность работать с ним как с двумерным объектом.

2) Реализовать еще одну версию объекта типа «Матрица» в виде структуры. В комментариях пояснить, какие пришлось внести модификации в члены структуры по сравнению с членами класса.

3) Перегрузить для матриц операторы «==» и «!=», а также метод Equals. Сравнение матриц проводить поэлементно.

4) Добавить рекурсивный метод поиска определителя квадратной матрицы методом разложения по строке. Определить оператор неявного преобразования матрицы к типу **double**, результатом которого будет значение определителя матрицы.

5) Добиться того, чтобы оператор «&&» объединял матрицы. Причем операция « $x \ \&\& \ y$ » должна объединять матрицы, имеющие одинаковое количество столбцов таким образом, чтобы в результирующей матрице строки матрицы y располагались ниже строк матрицы x .

6) Добиться того, чтобы оператор «||» объединял матрицы. Причем операция « $x \ || \ y$ » должна объединять матрицы, имеющие одинаковое количество строк таким образом, чтобы в результирующей матрице столбцы матрицы y располагались правее столбцов матрицы x .

7) Добиться того, чтобы оператор «>>» циклически сдвигал столбцы матрицы указанное количество раз вправо, а оператор «<<<» – влево.

8) Добиться того, чтобы оператор «>>» циклически сдвигал строки матрицы указанное количество раз вниз, а оператор «<<» – вверх.

9) Обеспечить возможность сложения, вычитания и деления матриц с операндами типа **double** и результатом типа **double**, допустимых в том случае, если матрица состоит из единственного элемента, а также деления произвольной матрицы на операнд типа **double**.

10) Перегрузить для матрицы операторы **true**, **false** и неявного преобразования матрицы к типу **bool**. Будем считать, что матрица = «ложь», если она пуста или имеет только нулевые коэффициенты. Также перегрузить оператор явного преобразования из типа **bool** к матрице. При этом, если матрице присваивается значение **false**, она должна обнуляться, а если **true** – становиться единичной.

11) Написать алгоритм построчной сортировки элементов матрицы методом пузырька. При этом выполнять сравнение элементов должен делегат, передаваемый в этот метод в качестве параметра. Разные делегаты должны обеспечивать разные методы сортировки, например: по возрастанию; по убыванию; сначала четные элементы, а затем нечетные или наоборот; сначала отрицательные элементы, а потом положительные и наоборот; и т.д.

12) Обеспечить поиск требуемого элемента в матрице. Критерий поиска должен задаваться в виде делегата, передаваемого в этот метод в качестве параметра. Например, поиск минимального или максимального элемента, первого или последнего отрицательного или положительного элемента и т.д.

13) Реализовать в классе интерфейс `IEnumerable`, позволяющий использовать матрицу в качестве итератора, например, для извлечения ее элементов в цикле `foreach`. Добавить в класс свойство типа `object`, которое, если оно не равно `null`, должно возвращаться итератором в конце каждой строки элементов. Например, это может быть `"\r\n"` для вывода каждой строки матрицы на отдельной строке консольного окна.

14) Реализовать в классе интерфейс `ICloneable`, а также метод `Copy`, возвращающий копию матрицы и метод `Assign`, принимающий аргумент типа `object`. Если данный аргумент содержит ссылку на матрицу, скопировать ее в текущий экземпляр матрицы.

15) Перегрузить в матрице операторы отношения и реализовать интерфейс `IComparable`. Сравнение матриц осуществлять на основании количества элементов.

16) Перегрузить в матрице операторы отношения и реализовать интерфейс `IComparable`. Сравнение матриц осуществлять на основании их норм.

17) Избавиться от хранения одинаковых копий матриц. Для этого реализовать класс-регистратор, хранящий ссылки на все имеющиеся матрицы. Прямой вызов конструкторов матриц запретить, вместо этого реализовать метод `CreateInstance`, возвращающий новую матрицу, если она уникальна, и ссылку на имеющуюся матрицу в противном случае. Экземпляр класса-регистратора создавать в статическом конструкторе матрицы.

18) Используя оператор `yield`, реализовать в классе итератор для перечисления всех элементов матрицы. Па-

раметр типа **object**, передаваемый в итератор, если он не равен **null**, должен возвращаться итератором в конце каждой строки элементов. Например, это может быть "\r\n" для вывода каждой строки матрицы на отдельной строке консольного окна.

19) Используя оператор **yield**, реализовать в классе итератор для перечисления элементов матрицы, удовлетворяющих требуемому условию. Условие должно передаваться в итератор в виде параметра, имеющего тип делегата. Предусмотреть методы для извлечения положительных, отрицательных, нулевых и т.п. элементов матрицы.

20) Реализовать транспонирование матрицы в виде перегрузки какого-либо унарного оператора.

21) Реализовать в классе интерфейс `IList`. Некоторые методы данного интерфейса можно сделать в виде заглушек (генерировать в них исключение `NotSupportedException`) – например, `Insert`, `Remove` и т.д.

22) Реализовать в классе интерфейс `ICollection` для возможности интерпретации матрицы как коллекции.

23) Реализовать в классе интерфейс `IFormattable` для форматирования вывода элементов матрицы на экран.

24) Добавить в класс методы `Split` и `Join`. Первый должен возвращать две матрицы, являющиеся частями исходной матрицы (разделяя ее по указанной строке или столбцу). Второй метод должен реализовывать обратную операцию – соединять две матрицы построчно или по столбцам, если их размеры соответствуют.

25) Обеспечить хранение элементов матрицы в ортогональном массиве с возможностью задавать различное количество элементов для каждой строки.

26) Добавить в класс еще один индекатор с одним целочисленным индексом, обеспечивающий доступ к строкам матрицы (на чтение и запись).

27) Изменить тип элементов матрицы на обнуляемый тип **double?**. При выполнении всех операций с неинициализированными элементами матрицы (со значением **null**) должна генерироваться исключительная ситуация типа **NullReferenceException**.

28) Обеспечить операторы преобразования матрицы к типу **double[]** (при этом элементы матрицы должны располагаться в результирующем массиве построчно), и наоборот – от типа **double[]** к матрице.

29) Написать метод **Init** для инициализации элементов матрицы требуемыми значениями. Способ инициализации должен быть представлен делегатом, передаваемым в этот метод в качестве параметра. Написать несколько определенных инициализаторов (для обнуления матрицы, для получения единичной матрицы и т.п.).

30) Написать метод с переменным числом аргументов для сложения произвольного количества матриц с текущей матрицей и помещением результата в текущую матрицу, а также аналогичный метод для вычитания.

31) Добавить в конструкторы квадратных и прямоугольных матриц возможность передачи произвольного количества элементов типа **double** для инициализации элементов матрицы.

32) Создать методы расширения в отдельном классе. Первый должен заполнять прямоугольный массив элементами матрицы, второй – элементами матрицы, начиная с указанной строки и столбца. Если размер массива больше размеров копируемой части матрицы, то некоторые элементы останутся неинициализированными, а если меньше, то лишние элементы матрицы должны быть отброшены.

33) Написать интерфейс `IMatrix`, определяющий свойства, возвращающие размеры матрицы и индекса для доступа к элементам матрицы произвольного типа. Реализовать этот интерфейс в классе матрицы.

7. ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №7

7.1. ЦЕЛЬ РАБОТЫ

Изучение механизма наследования классов и полиморфизма, виртуальных методов, а также абстрактных методов и классов в языке C#.

7.2. ЗАДАНИЕ К ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ

Необходимо разработать иерархическую структуру классов, позволяющую создавать два типа объектов – вектора и матрицы. Вектор представляет собой одномерный массив произвольной длины, матрица – двумерный массив произвольной размерности (см. ЛР№2). При этом с обоими типами объектов должны быть предусмотрены те же операции, что и для матрицы в ЛР№2:

6. Конструкторы, деструктор;
7. Проверка возможности сложения и умножения объектов;
8. Поиск минимального и максимального элемента;
9. Индексатор;
10. Перегруженный метод ToString;
11. Перегруженные математические операторы.

Указания:

1) Необходимо обеспечить возможность выполнения математических операторов над объектами разных типов – например, сложение матрицы и вектора (если их размеры соответствуют) и т.п.

2) Структуру иерархии классов продумать самостоятельно. Возможны, как минимум, три варианта (рис. 7.1). При выборе варианта №3 пользователь не должен иметь возможности создания экземпляров базового класса. Также необходимо самостоятельно решить, какие методы должны быть виртуальными.



Рис. 7.1 – Варианты иерархии классов

3) Для векторов не должны быть доступны операции, свойственные матрицам, и наоборот. Т.е. либо соответствующих членов не должно быть в базовом классе (при выборе варианта №3), либо их использование должно приводить к исключению (при выборе вариантов №1 и №2).

8. ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №8

8.1. ЦЕЛЬ РАБОТЫ

Создание классов математических объектов с перегрузкой операций на языке C#. Изучение механизма универсальных типов в языке C#. Изучение делегатов и событий. Получение навыков документирования кода.

8.2. ЗАДАНИЕ К ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ

1. Структура «Дробь». Составить описание структуры для инкапсуляции объектов-дробей вида

$$\frac{A}{B},$$

где A и B (числитель и знаменатель) – целые числа. По умолчанию $A = 0$, $B = 1$.

I. Предусмотреть применение конструкторов:

а) для инициализации дроби целым числом;

б) для инициализации дроби указанными значениями числителя и знаменателя;

в) для копирования одной дроби в другую.

II. Предусмотреть метод, обеспечивающий декомпозицию дроби. Он должен возвращать целую часть дроби, а сама дробь в результате его работы должна стать правильной.

III. С помощью перегруженных операторов структуры обеспечить операции сложения, вычитания, умножения и деления дробей. Также перегрузить операторы преобра-

зования дроби к типам **int** и **double**, и значений типа **int** – в дробь.

IV. С помощью свойств обеспечить доступ для чтения значений числителя и знаменателя дроби. Также предусмотреть свойство типа **bool**, определяющее, будет ли автоматически при совершении любых операций с дробью происходить ее сокращение (делением числителя и знаменателя на НОД). Сокращение дроби реализовать в отдельном открытом (**public**) методе.

V. Перегрузить метод `ToString` для представления дроби в виде строки «А/В».

2. Класс «Полином». Составить описание класса для инкапсуляции объектов-полиномов, задаваемых одномерным массивом коэффициентов – вещественных чисел типа **double**. Коэффициенты полинома степени n ($a_0, a_1, a_2, \dots, a_n$) должны быть инкапсулированы в классе. Полином всегда содержит, как минимум, один коэффициент – a_0 .

I. Предусмотреть применение конструкторов:

- а) по умолчанию (создающий полином нулевой степени с единственным коэффициентом, равным 0);
- б) для инициализации полинома заданной степени;
- в) для инициализации полинома с заданными в виде одномерного массива коэффициентами.
- г) для копирования одного полинома в другой.

Организовать в конструкторах и деструкторе вывод на экран информационных сообщений, например, «Конструктор полинома XXX», «Деструктор полинома XXX» и т.д. Вместо «XXX» указывать некоторый уникальный идентификатор полинома.

II. Предусмотреть свойство типа **bool**, определяющее, будут ли автоматически при совершении любых операций с полиномом отбрасываться старшие члены с нулевыми коэффициентами. Отбрасывание коэффициентов реализовать в отдельном открытом (**public**) методе.

III. С помощью перегруженных операторов класса обеспечить операции сложения, вычитания, умножения, деления и остатка от деления полиномов. Деление полиномов выполняется по алгоритму Евклида.

IV. С помощью индексатора обеспечить доступ к коэффициентам полинома по индексу (чтение/запись). С помощью свойства – доступ к степени полинома (только чтение).

V. Перегрузить метод ToString для представления полинома в виде строки в удобной форме:

$$a_n x^n \pm |a_{n-1}| x^{(n-1)} \pm \dots \pm |a_2| x^2 \pm |a_1| x \pm |a_0|,$$

причем члены с нулевыми коэффициентами выводить не нужно.

3. Универсальные типы. Используя исходный код структуры «Дробь» и класса «Полином», составить описание универсальной структуры «Универсальная дробь» для инкапсуляции объектов-дробей вида

$$\frac{A}{B},$$

где A и B (числитель и знаменатель) – целые числа или полиномы. Значениями по умолчанию должны быть $A = 0$, $B = 1$.

В случае с целыми числами (типа **int**) получаем обычную рациональную дробь. В случае с полиномами получаем полиномиальную дробь вида

$$\frac{b_0 + b_1x + b_2x^2 + \dots + b_mx^m}{a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_nx^n}.$$

Используя исходный код структуры «Дробь» и класса «Полином», составить описание универсального класса «Универсальный полином» для инкапсуляции объектов-полиномов вида

$$a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_nx^n,$$

где a_i – числа с плавающей точкой или дроби.

В случае с числами с плавающей точкой (тип **double**) получаем обычный степенной полином. В случае с дробями получаем полином, коэффициентами которого являются рациональные дроби:

$$\frac{A_0}{B_0} + \frac{A_1}{B_1}x + \frac{A_2}{B_2}x^2 + \dots + \frac{A_n}{B_n}x^n.$$

Реализовать все операции, доступные для дробей и полиномов в ЛРН⁴.

Указание. Для универсального типа Т, представляющего числитель и знаменатель дроби, а также коэффициенты полинома, следует описать ограничение типа. То есть все эти типы должны реализовывать некоторый общий интерфейс:

```
interface Интерфейс
```

```
{
```

```

    ...
}
struct Int : Интерфейс, ...
{
    ...
}
struct Double: Интерфейс, ...
{
    ...
}
struct Дробь<T> : Интерфейс, ... where T: Интерфейс
{
    ...
}
class Полином<T> : Интерфейс, ... where T: Интерфейс
{
    ...
}

```

Либо являться потомками общего абстрактного класса:

```

abstract class Класс
{
    ...
}
class Int : Класс, ...
{
    ...
}
class Double: Класс, ...

```

```

{
    ...
}
class Дробь<T> : Класс, ... where T: Класс
{
    ...
}
class Полином<T> : Класс, ... where T: Класс
{
    ...
}

```

В интерфейсе или абстрактном классе должны быть описаны все операции, которые будут применяться числителю и знаменателю дроби, а также коэффициентам полинома.

Первый вариант предпочтительнее, т.к. типы `Int`, `Double` и `Дробь` не имеет смысла делать ссылочными. Можно интерфейс или абстрактный класс также сделать универсальными:

```

interface Интерфейс<T>
{
    ...
}
struct Int : Интерфейс<Int>, ...
{
    ...
}
...

```

ИЛИ

```
abstract class Класс<T>
{
    ...
}
class Int : Класс<Int>, ...
{
    ...
}
...
```

При этом типы `Int` и `Double` – это обёртки для инкапсуляции целых чисел (типа **int**) и чисел с плавающей точкой (типа **double**). Они должны иметь неявные преобразования в инкапсулируемый тип и обратно.

4. События. Описать в классе «Полином» события, сигнализирующие об изменении размеров или коэффициентов полинома.

5. Обеспечить документирование кода проекта. Все классы и члены классов должны быть снабжены специальными комментариями для генерации XML-файла документации. По данному XML-коду сформировать документацию в любом удобном для просмотра формате.

ЛИТЕРАТУРА

1. Павловская Т.А. С/С++. Программирование на языке высокого уровня: учебник для вузов. – СПб: Питер, 2013. – 461 с. (36 экз.).

2. Павловская Т.А. С/С++. Программирование на языке высокого уровня: учебник для вузов. – СПб: Питер, 2009 (4 экз.), 2010 (3 экз.), 2011 (1 экз.). – 464 с.

3. Павловская Т.А. С/С++. Программирование на языке высокого уровня для магистров и бакалавров: учебник для вузов. – СПб: Питер, 2012. – 461 с. (3 экз.).

4. Орлов С.А. Технологии разработки программного обеспечения: современный курс по программной инженерии. – СПб: Питер, 2012. – 608 с. (15 экз.).

ПРИЛОЖЕНИЯ

ПРИЛОЖЕНИЕ А. ФОРМАТ ТИТУЛЬНОГО ЛИСТА ОТЧЕТА

Министерство образования и науки Российской Федерации

Томский государственный университет систем управления
и радиоэлектроники (ТУСУР)

Факультет систем управления (ФСУ)

Кафедра автоматизированных систем управления (АСУ)

НАЗВАНИЕ РАБОТЫ

Отчет по лабораторной работе №Х по дисциплине
«Объектно-ориентированное программирование»

Выполнил: ст. гр. ХХХ

_____ Иванов И.И.

« ____ » _____ 2014 г.

Проверил: доц. каф. АСУ

_____ Романенко В.В.

« ____ » _____ 2014 г.

ПРИЛОЖЕНИЕ Б. ОПЕРАЦИИ ВЕКТОРНО-МАТРИЧНОЙ АЛГЕБРЫ

Пусть A , B и C – вектора в трехмерном пространстве с компонентами (A_x, A_y, A_z) , (B_x, B_y, B_z) и (C_x, C_y, C_z) соответственно. Тогда для $C = A \pm B$ имеет место:

$$C_x = A_x \pm B_x;$$

$$C_y = A_y \pm B_y;$$

$$C_z = A_z \pm B_z.$$

Модулем вектора A называют число $m = |A|$, определяемое как корень квадратный из суммы квадратов компонентов вектора.

Векторным произведением двух векторов A и B называют вектор $C = [A, B]$, компоненты которого определяются на основе следующих соотношений:

$$C_x = A_y \times B_z - A_z \times B_y;$$

$$C_y = A_z \times B_x - A_x \times B_z;$$

$$C_z = A_x \times B_y - A_y \times B_x;$$

Вектор C перпендикулярен векторам A и B одновременно, его направление совпадает с движением правого винта, вращаемого от A к B , при этом $|C| = |A| \times |B| \times \sin(\alpha)$, где α – угол между векторами.

Скалярным произведением двух векторов A и B называют скалярную величину $s = (A, B)$, определяемую как

$$s = A_x \times B_x + A_y \times B_y + A_z \times B_z.$$

Для скалярного произведения имеет место соотношение: $s = |A| \times |B| \times \cos(\alpha)$, где α – угол между векторами.