

Федеральное агентство по образованию

Томский государственный университет систем управления и радиоэлектроники

Ю.И. Параев

МЕТОДЫ ОПТИМИЗАЦИИ

(Часть 2. Линейное программирование)

Методические указания для проведения практических занятий
для студентов направлений 230100 «Информатика и вычислительная техника»,
230400 «Информационные системы и технологии»

Томск
ТУСУР
2010

УДК 519.85 (076)

Параев Ю.И.

Методы оптимизации (Часть 2. Линейное программирование) – Методические указания для проведения практических занятий для студентов направления 230100 «Информатика и вычислительная техника». 2010. – 46 с.

© Параев Юрий Иванович, 2010

© Томский государственный университет
систем управления и радиоэлектроники, 2010

Содержание

Тема 5. Линейное программирование	3
5.1. Постановка задачи	3
5.2. Решение задач линейного программирования. Симплекс-метод	4
5.3. Выбор начального плана	8
5.4. Геометрическое решение задач линейного программирования	10
Тема 6. Транспортная задача	13
6.1. Постановка задачи	13
6.2. Структура решения	14
6.3. Выбор начального плана	15
6.4. Метод потенциалов	17
Тема 7. Задача о назначениях	21
7.1. Постановка задачи	21
7.2. Решение задачи	21
Задания для самостоятельной работы	26

ТЕМА 5. ЛИНЕЙНОЕ ПРОГРАММИРОВАНИЕ

5.1. Постановка задачи

Найти экстремум линейной функции

$$F(x) = \sum_{i=1}^n c_i x_i \quad (5.1)$$

на линейном многообразии S , задаваемом условиями:

I. Все $x_i \geq 0, i=1, \dots, n.$ (5.2)

II. Должны выполняться либо равенства

$$\begin{aligned} \sum_{i=1}^n a_{1i} x_i &= b_1, \\ \sum_{i=1}^n a_{2i} x_i &= b_2, \\ &\dots \\ \sum_{i=1}^n a_{mi} x_i &= b_m, \end{aligned} \quad (5.3)$$

либо неравенства

$$\begin{aligned} \sum_{i=1}^n a_{1i} x_i &\leq b_1, \\ \sum_{i=1}^n a_{2i} x_i &\leq b_2, \\ &\dots \\ \sum_{i=1}^n a_{mi} x_i &\leq b_m. \end{aligned} \quad (5.4)$$

Задача с ограничениями типа (5.3) называется основной.

Замечания.

1. Ограничения (5.3) или (5.4) должны быть совместны.

2. Задача с ограничениями типа неравенств сводится к задаче с ограничениями типа равенств с помощью введения новых переменных

$$\begin{aligned} \sum_{i=1}^n a_{1i} x_i + x_{n+1} &= b_1, \\ \sum_{i=1}^n a_{2i} x_i + x_{n+2} &= b_2, \\ &\dots \\ \sum_{i=1}^n a_{mi} x_i + x_{n+m} &= b_m. \end{aligned} \quad (5.5)$$

Такой подход называется методом искусственного базиса.

3. Перечисленные соотношения удобно записать в матричной форме, если ввести в рассмотрение

вектор-строку $C^T = [c_1, c_2, \dots, c_n]$ (T – означает транспонирование),

векторы-столбцы

$$x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \dots \\ x_n \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \dots \\ b_m \end{bmatrix}$$

и матрицу

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix}.$$

В результате вместо (5.1) получаем

$$F(x) = c^T x. \quad (5.6)$$

Вместо (5.2) и (5.3) –

$$x \geq 0, \quad (5.7)$$

$$Ax = b. \quad (5.8)$$

4. Предполагается, что $\text{rang } A = m < n$, $\text{rang } [A, b] = \text{rang } [A]$. Последнее есть условие совместности системы уравнений (5.8).

5. Обычно предполагается, что $b \geq 0$. Это можно всегда получить, умножая при необходимости уравнения (5.1) на -1 .

5.2. Решение задач линейного программирования. Симплекс-метод

Условия (5.7) и (5.8) задают линейное многообразие S , угловыми точками которого являются вектора x , у которых $n-m$ координат обязательно равны 0, а m координат $\neq 0$. Решением задачи, если оно существует, является одна из таких угловых точек. Такие точки еще называют планом решения.

Симплекс-метод решения задач линейного программирования состоит в последовательном переборе этих угловых точек. Для определенности будем искать минимум функции $F(x)$.

Пусть x – некоторая угловая точка, которая взята в качестве начального приближения или начального плана. Вопрос о выборе начального приближения будет рассмотрен ниже. Эта точка удовлетворяет условиям (5.7) и (5.8).

Обозначим через $I(x)$ набор индексов ненулевых координат вектора x и через $O(x)$ набор индексов нулевых координат этого вектора. Множество $I(x)$ содержит m чисел, а множество $O(x)$ – $n-m$ чисел. Очевидно, что $I(x) \cup O(x) = \{1, 2, \dots, n\}$.

Введем новую угловую точку

$$\bar{x} = x + \theta \Delta x, \quad (5.9)$$

где $\theta (> 0)$ – некоторое число, Δx – некоторый произвольный вектор. Вектор \bar{x} должен удовлетворять условиям (5.7) и (5.8). Подставляя (5.9) в (5.8), получаем, что вектор Δx должен удовлетворять уравнению

$$A \Delta x = 0. \quad (5.10)$$

Обозначим через x_I – вектор порядка m , составленный из элементов вектора x с номерами из множества $I(x)$, и через x_O – вектор порядка $n-m$, составленный из элементов вектора x с номерами из множества $O(x)$. Очевидно, что $x_O = 0$. Аналогично разделим строку c^T на c_I^T и c_O^T . В результате вместо (5.6) получаем

$$F(x) = c_I^T x_I. \quad (5.11)$$

Аналогично разделим вектор \bar{x} на векторы \bar{x}_I и \bar{x}_O , и вектор Δx на векторы Δx_I и Δx_O .

При этом получается

$$\bar{x}_I = x_I + \theta \Delta x_I, \quad \bar{x}_O = \theta \Delta x_O. \quad (5.12)$$

Из последнего выражения следует необходимость условия $\Delta x_O \geq 0$.

Матрицу A можно записать в виде двух блоков A_I , куда входят столбцы с номерами из множества $I(x)$ и A_O , куда входят столбцы с номерами из множества $O(x)$. Блок A_I имеет размерность $m \times m$, блок A_O – $m \times (n-m)$ соответственно. Тогда уравнение (5.10) можно переписать в виде

$$A_I \Delta x_I + A_O \Delta x_O = 0 \quad \text{или} \quad A_I \Delta x_I = -A_O \Delta x_O. \quad (5.13)$$

Если блок A_I невырожденный, то

$$\Delta x_I = -A_I^{-1} A_O \Delta x_O = P \Delta x_O. \quad (5.14)$$

($P = -A_I^{-1} A_O$.) Элементы вектора Δx_O назовем независимыми переменными, а вектора Δx_I – зависимыми. Подставляя (5.14) в (5.12), получаем

$$\bar{x}_I = x_I + \theta P \Delta x_O, \quad (5.15)$$

$$\bar{x}_O = \theta \Delta x_O. \quad (5.16)$$

Подставим последнее в (5.6). В результате получим

$$\begin{aligned} F(\bar{x}) &= c_I^T \bar{x}_I + c_O^T \bar{x}_O = c_I^T (x_I + \theta P \Delta x_O) + \theta c_O^T \Delta x_O = \\ &= F(x) + \theta (c_O^T + c_I^T P) \Delta x_O = F(x) + \theta \sigma^T \Delta x_O, \end{aligned}$$

где

$$\sigma^T = c_O^T + c_I^T P. \quad (5.17)$$

Элементы строки $\sigma^T = [\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_{n-m}]$ – называются коэффициентами замещения.

Учитывая, что $\theta > 0$ и $\Delta x_O \geq 0$, получаем следующий результат. Если все $\sigma_j \geq 0$, то $F(\bar{x}) \geq F(x)$ и, следовательно, вектор x дает минимальное значение функции $F(x)$. Таким образом, решение задачи заканчивается. Если имеются $\sigma_j < 0$, то можно получить вектор \bar{x} , для которого $F(\bar{x}) < F(x)$. Для этого выберем наименьшее из $\sigma_j < 0$. Пусть это будет σ_k ($k \in O(x)$). Тогда положим $\Delta x_k = 1$, а все остальные $\Delta x_i = 0$ ($k, i \in O(x)$). В результате в векторе \bar{x}_O появляется k -ый элемент, равный θ . В этом случае вектор (5.15) примет вид

$$\bar{x}_I = x_I + \theta p_k,$$

где p_k – k -ый столбец матрицы P . Вектор \bar{x} должен удовлетворять условию (5.7), т.е. должно выполняться

$$x_i + \theta p_{ik} \geq 0, \quad i \in I(x).$$

Поскольку $x_i \geq 0, i \in I(x)$, то эти неравенства выполняются всегда, когда $p_{ik} \geq 0$. Поэтому рассматриваются неравенства, где $p_{ik} < 0$. Параметр θ выбирается так, чтобы одно из неравенств, например, $\bar{x}_l = x_l - \theta p_{lk} = 0$, а остальные $\bar{x}_i = x_i - \theta p_{ik} > 0, i \in I(x) \setminus l$. Таким образом,

$$\theta = \frac{x_l}{p_{lk}}. \quad (5.18)$$

В результате получается, что для вектора \bar{x} набор индексов ненулевых координат $I(\bar{x}) = \{I(x) \setminus l, k\}$, нулевых координат – $O(\bar{x}) = \{O(x) \setminus k, l\}$.

Далее процедура повторяется для вектора \bar{x} . Вычисления продолжаются до тех пор, пока не окажется, что на каком-то этапе все коэффициенты замещения $\sigma_j \geq 0$, т.е. получается окончательное решение.

Пример 5.1. Найти минимум функции

$$F(x) = x_2 - 3x_3 + 2x_5, \quad (5.19)$$

при условиях

I. Все $x_i \geq 0, i = 1, \dots, 6$.

II. Должны выполняться уравнения

$$\begin{aligned} x_1 + 3x_2 - x_3 + 2x_5 &= 7, \\ -2x_2 + 4x_3 + x_4 &= 12, \\ -4x_2 + 3x_3 + 8x_5 + x_6 &= 10. \end{aligned} \quad (5.20)$$

В данном примере $n=6, m=3$. Матрица

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 3 & -1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & -2 & 4 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -4 & 3 & 0 & 8 & 1 \end{bmatrix}$$

Решение. Начальное приближение выберем в виде

$$x = \begin{bmatrix} 7 \\ 0 \\ 0 \\ 12 \\ 0 \\ 10 \end{bmatrix}.$$

Видно, что этот вектор удовлетворяет уравнениям (5.20). Для проведения решения удобно составить таблицу (см. таблица 2.1).

Таблица 2.1. Первая итерация

	c_i	x	Δx_2	Δx_3	Δx_5	$x + \theta \Delta x$	\bar{x}
1	0	7	-3	1	-2	$7 + \theta$	10
2	1	0	1	0	0	0	0
3	-3	0	0	1	0	θ	3
4	0	12	2	-4	0	$12 - 4\theta$	0
5	2	0	0	0	1	0	0
6	0	10	4	-3	-8	$10 - 3\theta$	1
		$\sigma_i =$	1	-3	2	$\theta = 3$	
		$F(x) = 0$		*			$F(\bar{x}) = -9$

В 1-й столбец заносятся коэффициенты c_i согласно с (5.19), во 2-й – начальный план x . Следующий шаг состоит в записи и решении уравнения (5.13). Из вида вектора x следует, что независимые переменные $\Delta x_2, \Delta x_3, \Delta x_5$, зависимые $\Delta x_1, \Delta x_4, \Delta x_6$. Поэтому уравнение (5.13) следует записать в виде

$$\begin{aligned} \Delta x_1 &= -3\Delta x_2 + \Delta x_3 - 2\Delta x_5 \\ \Delta x_4 &= 2\Delta x_2 - 4\Delta x_3 \\ \Delta x_6 &= 4\Delta x_2 - 3\Delta x_3 - 8\Delta x_5 \end{aligned}$$

Это решение заносится в 3,4,5-й столбцы таблицы 2.1. Далее вычисляются коэффициенты замещения σ_j . Для этого вычисляются суммы попарных произведений элементов 1-го и 3,4,5-го столбцов. Получается, что $\sigma_3 < 0$. Это отмечается с помощью *. Поэтому полагается: $\Delta x_2 = 0, \Delta x_3 = 1, \Delta x_5 = 0$. В 6-й столбец заносится вектор $x + \theta \Delta x$, который равен сумме 2-го столбца и 4-го, умноженного на θ . Параметр θ выбирается как $\min\{12/4, 10/3\} = 3$. В 7-й столбец заносится окончательный план, т.е. 6-й столбец при $\theta = 3$. В нижней строке таблицы приведены значения $F(x)$ и $F(\bar{x})$. Видно, что $F(\bar{x}) < F(x)$.

Далее выполняется вторая итерация, результаты которой заносятся в таблицу 2.2.

Таблица 2.2. Вторая итерация

	c_i	x	Δx_2	Δx_4	Δx_5	$x + \theta \Delta x$	\bar{x}
1	0	10	-5/2	-1/4	-2	$10 - 5\theta/2$	0*
2	1	0	1	0	0	θ	4
3	-3	3	1/2	-1/4	0	$3 + \theta/2$	5
4	0	0	0	1	0	0	0
5	2	0	0	0	1	0	0
6	0	1	5/2	3/4	-8	$1 + 5\theta/2$	11
		$\sigma_i =$	-1/2	3/4	2	$\theta = 4$	
		$F(x) = -9$		*			$F(\bar{x}) = -11$

Теперь независимые переменные $\Delta x_2, \Delta x_4, \Delta x_5$, зависимые $\Delta x_1, \Delta x_3, \Delta x_6$. Уравнения (5.13) для них имеют вид

$$\begin{aligned} \Delta x_1 - \Delta x_3 &= -3\Delta x_2 - 2\Delta x_5 \\ 4\Delta x_3 &= 2\Delta x_2 - \Delta x_4 \\ 3\Delta x_3 + \Delta x_6 &= 4\Delta x_2 - 8\Delta x_5 \end{aligned}$$

Их решение заносится в 3,4,5-й столбцы таблицы 2.2. Вычисляя коэффициенты замещения, получаем, что $\sigma_2 < 0$. Поэтому полагаем: $\Delta x_2 = 1, \Delta x_4 = 0, \Delta x_5 = 0$. В 6-й столбец заносится вектор $x + \theta \Delta x$.

Из требования, чтобы первый элемент равнялся 0, получаем $\theta = 4$. В 7-й столбец заносится окончательный план. В нижней строке таблицы приведены значения $F(x)$ и $F(\bar{x})$. Видно, что $F(\bar{x}) < F(x)$, т.е. план \bar{x} лучше, чем план x .

Таблица 2.3. Третья итерация

	c_i	x	Δx_1	Δx_4	Δx_5	$x + \theta \Delta x$	\bar{x}
1	0	0	1	0	0		
2	1	4	-2/5	-1/10	-4/5		
3	-3	5	1/5	-3/10	-2/5		
4	0	0	0	1	0		
5	2	0	0	0	1		
6	0	11	-1	1/2	-10		
		$\sigma_i =$	1/5	8/10	9		
		$F(x) = -11$					

Теперь независимые переменные $\Delta x_1, \Delta x_4, \Delta x_5$, зависимые $\Delta x_2, \Delta x_3, \Delta x_6$.

Уравнения(5.13) для них имеют вид

$$\begin{aligned} 3\Delta x_2 - \Delta x_3 &= -\Delta x_1 - 2\Delta x_5 \\ -2\Delta x_2 + 4\Delta x_3 &= -\Delta x_4 \\ -4\Delta x_2 + 3\Delta x_3 + \Delta x_6 &= -8\Delta x_5 \end{aligned}$$

Их решение заносится в 3,4,5-й столбцы таблицы 2.3. Вычисляя коэффициенты замещения, получаем, что все $\sigma_i > 0$. Следовательно, дальнейшее улучшение плана уже невозможно. Решением задачи является план, стоящий во 2-м столбце таблицы 2.3.

5.3. Выбор начального плана

Начальный план легко получить, если в матрице A можно выделить блок, состоящий из единичной матрицы. Тогда соответствующие элементы плана приравниваются к элементам вектора b . Так получен начальный план в примере 5.1. В общем случае для выбора начального плана вводятся новые переменные, которые добавляются также в функцию $F(x)$ с очень большими коэффициентами. В результате после ряда применений симплекс-метода эти новые переменные будут исключены из плана, так как в функцию $F(x)$, которая минимизируется, они входят с большими коэффициентами. После этого получается начальный план для основного решения задачи.

Пример 5.2. Минимизировать функцию

$$F(x) = -x_1 - 2x_2 - 3x_3 + x_4 \tag{5.21}$$

при условиях

I. Все $x_i \geq 0, i = 1, \dots, 4$.

II. Должны выполняться уравнения

$$\begin{aligned} x_1 + 2x_2 + 3x_3 &= 15, \\ 2x_1 + x_2 + 5x_3 &= 20, \\ x_1 + 2x_2 + x_3 + x_4 &= 10. \end{aligned} \tag{5.22}$$

В данном примере $n=4, m=3$. Введем новые переменные x_5 и x_6 , и вставим их в функцию $F(x)$ и уравнения (5.22). В результате получим

$$F(x) = -x_1 - 2x_2 - 3x_3 + x_4 + wx_5 + wx_6,$$

и

$$\begin{aligned} x_1 + 2x_2 + 3x_3 + x_5 &= 15, \\ 2x_1 + x_2 + 5x_3 + x_6 &= 20, \\ x_1 + 2x_2 + x_3 + x_4 &= 10. \end{aligned}$$

Здесь w – какое-то большое число. При этом матрица

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 5 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Отсюда легко получить начальный план. Он занесен во 2-й столбец таблицы 3.1

Таблица 3.1. Первая итерация

	c_i	x	Δx_1	Δx_2	Δx_3	$x + \theta \Delta x$	\bar{x}
1	-1	0	1	0	0	0	0
2	-2	0	0	1	0	0	0
3	-3	0	0	0	1	θ	4
4	1	10	-1	-2	-1	$10 - \theta$	6
5	w	15	-1	-2	-3	$15 - 3\theta$	3
6	w	20	-2	-1	-5	$20 - 5\theta$	0
		$\sigma_i =$	$-2 - 3w$	$-4 - 3w$	$-4 - 8w$	$\theta = 4$	
		$F(x) = x$			*		$F(\bar{x}) =$
		$10 + 35w$					$-6 + 3w$

Теперь независимые переменные – $\Delta x_1, \Delta x_2, \Delta x_3$, зависимые – $\Delta x_4, \Delta x_5, \Delta x_6$.

Уравнения(5.13) для них имеют вид

$$\begin{aligned} \Delta x_4 &= -\Delta x_1 - 2\Delta x_2 - \Delta x_3 \\ \Delta x_5 &= -\Delta x_1 - 2\Delta x_2 - 3\Delta x_3 \\ \Delta x_6 &= -2\Delta x_1 - \Delta x_2 - 5\Delta x_3 \end{aligned}$$

Их решение заносится в 3,4,5-й столбцы таблицы 3.1. В результате вычисления коэффициентов замещения, получаем, что наименьшим является коэффициент $\sigma_3 = -4 - 8w$. Поэтому полагается: $\Delta x_1 = \Delta x_2 = 0, \Delta x_3 = 1$. В 6-й столбец заносится вектор $x + \theta \Delta x$. Параметр θ выбирается как $\min\{10, 15/3, 20/5\} = 4$. В 7-й столбец заносится оконча-

тельный план. В нижней строке таблицы приведены значения $F(x)$ и $F(\bar{x})$. Видно, что $F(\bar{x}) < F(x)$. В результате исключен элемент x_6 .

Далее выполняется вторая итерация, результаты которой заносятся в таблицу 3.2.

Таблица 3.2. Вторая итерация

	c_i	x	Δx_1	Δx_2	Δx_6	$x + \theta \Delta x$	\bar{x}
1	-1	0	1	0	0	0	0
2	-2	0	0	1	0	θ	15/7
3	-3	4	-2/5	-1/5	-1/5	$4 - \theta/5$	25/7
4	1	6	-3/5	-9/5	1/5	$6 - 9\theta/5$	15/7
5	w	3	1/5	-7/5	3/5	$3 - 7\theta/5$	0
6	w	0	0	0	1	0	0
$\sigma_i =$ $F(x) =$ $-6 + 3w$			$-2/5 - 3w/5$	$-16/5 - 21w/5$	$4/5 + 3w/5$	$\theta = 15/7$	$F(\bar{x}) = -90/7$
			*				

Теперь независимые переменные – $\Delta x_1, \Delta x_2, \Delta x_6$, зависимые – $\Delta x_3, \Delta x_4, \Delta x_5$.

Уравнения (5.13) для них имеют вид

$$\begin{aligned} 3\Delta x_3 + \Delta x_5 &= -\Delta x_1 - 2\Delta x_2 \\ 5\Delta x_3 &= -2\Delta x_1 - \Delta x_2 - \Delta x_6 \\ \Delta x_3 + \Delta x_4 &= -\Delta x_1 - 2\Delta x_2 \end{aligned}$$

Их решение заносится в 3,4,5-й столбцы таблицы 3.2. В результате вычисления коэффициентов замещения, получаем, что наименьшим является коэффициент $\sigma_2 = -16/5 - 21w/5$. Поэтому полагается: $\Delta x_1 = \Delta x_6 = 0, \Delta x_2 = 1$. В 6-й столбец заносится вектор $x + \theta \Delta x$. Параметр θ выбирается как $\min\{20, 30/9, 15/7\} = 15/7$. В 7-й столбец заносится окончательный план. В нижней строке таблицы приведены значения $F(x)$ и $F(\bar{x})$. Видно, что $F(\bar{x}) < F(x)$. В результате исключен элемент x_5 .

Таким образом, начальный план для исходной задачи равен

$$x = \begin{bmatrix} 0 \\ 15/7 \\ 25/7 \\ 15/7 \end{bmatrix}.$$

Можно проверить, что этот вектор удовлетворяет системе (5.22).

5.4. Геометрическое решение задач линейного программирования

Геометрическое решение удобно применять в случаях, когда $n-m=1$ или $n-m=2$.

5.4.1. Решение для случая $n-m=1$

Сначала применяется метод исключения, т.е. в системе уравнений (5.3) выбирается одна переменная и все остальные выражаются через нее. Подставляя это решение в (5.1) получаем функцию одного аргумента. Условия (5.2) задают интервал изменения этого аргумента.

Пример 5.3. Рассмотрим задачу из примера 5.1. Решая систему уравнений (5.22) относительно переменной x_4 , получаем

$$\begin{aligned}x_1 &= 5/2 - 7/6x_4, \\x_2 &= 5/2 - 1/6x_4, \\x_3 &= 5/2 + 1/2x_4.\end{aligned}$$

Подставляя это в (5.21), получаем, что $F(x) = F(x_4) = -15 + x_4$. Условия $x_i \geq 0, i = 1, \dots, 4$, приводят к неравенству $0 \leq x_4 \leq \min\{15/7, 15\} = 15/7$. Видно, что минимум функции $F(x_4)$ достигается при $x_4 = 0$ и равен -15 , что совпадает с полученным ранее решением.

5.4.2. Решение для случая $n-m=2$

Сначала применяется метод исключения, т.е. в системе уравнений (5.3) выбираются две переменные и все остальные переменные выражаются через них. Подставляя это решение в (5.1) получаем функцию двух аргументов. Условия (5.2) задают интервалы изменения этих аргументов. Например, если в системе уравнений (5.3) в качестве независимых выбираются переменные x_1 и x_2 , то для остальных переменных получаем

$$x_k = p_{k1}x_1 + p_{k2}x_2 + d_k, \quad k = 3, \dots, n$$

где p_{k1}, p_{k2}, d_k ($k = 3, \dots, n$) некоторые числа. Подставляя это решение в (5.1) получаем функцию

$$F(x) = F(x_1, x_2) = \bar{c}_1x_1 + \bar{c}_2x_2,$$

как функцию двух аргументов x_1 и x_2 . Условия (5.2) приводят к системе неравенств

$$x_1, x_2 \geq 0,$$

$$p_{k1}x_1 + p_{k2}x_2 + d_k \geq 0, \quad k = 3, \dots, n.$$

На плоскости $0x_1x_2$ можно построить область S , точки которой удовлетворяют последним неравенствам.

Для нахождения точек максимума или минимума функции $F(x_1, x_2)$ можно воспользоваться методом градиента. Градиентом функции $F(x_1, x_2)$ называется геометрический вектор вида

$$\text{grad } F = \frac{\partial F}{\partial x_1} \vec{i}_1 + \frac{\partial F}{\partial x_2} \vec{i}_2.$$

Этот вектор направлен в сторону увеличения функции $F(x_1, x_2)$. В нашем случае имеем

$$\text{grad } F = \bar{c}_1 \vec{i}_1 + \bar{c}_2 \vec{i}_2.$$

При этом в точках прямой, перпендикулярной градиенту, функция $F(x_1, x_2)$ постоянна.

Пример 5.4. Найти экстремумы функции

$$F(x) = 5x_1 + 5x_2 + x_3 + x_4 \tag{5.23}$$

при условиях

$$\text{I. Все } x_i \geq 0, i = 1, \dots, 4 \tag{5.24}$$

II. Должны выполняться уравнения

$$\begin{aligned} x_1 + 2x_2 + x_3 &= 10, \\ 3x_1 + 2x_2 + x_4 &= 18 \end{aligned}$$

Решение. Исключим из этих уравнений переменные x_3 и x_4

$$\begin{aligned} x_3 &= 10 - x_1 - 2x_2, \\ x_4 &= 18 - 3x_1 - 2x_2. \end{aligned}$$

Подставляя это в (5.23), получаем

$$F(x_1, x_2) = 28 + x_1 + x_2.$$

Требование (5.24) приводит к неравенствам

$$x_1, x_2 \geq 0, x_1 + 2x_2 \leq 10, 3x_1 + 2x_2 \leq 18.$$

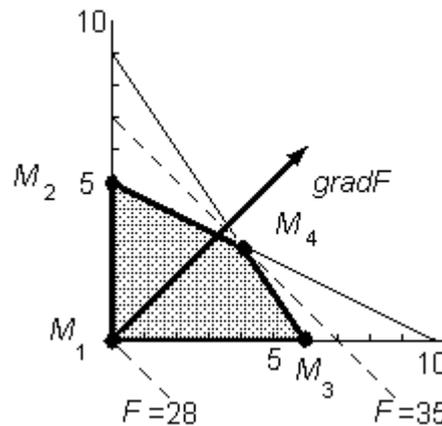


Рис. 5.1 Геометрическое решение

Решение приведено на рис. 5.1. Последние неравенства задают область S , которая имеет угловые точки $M_1(0,0)$, $M_2(0,5)$, $M_3(6,0)$, $M_4(4,3)$. В этих точках функция $F(x)$ принимает значения: $F(0,0)=28$, $F(0,5)=33$, $F(6,0)=34$, $F(4,3)=35$. Таким образом, минимум функции достигается в точке $M_1(0,0)$, максимум – в точке $M_4(4,3)$. В данном примере $\text{grad } F = 1\vec{i}_1 + 1\vec{i}_2$.

При движении вдоль этого вектора значения функции $F(x)$ возрастают.

ТЕМА 6. ТРАНСПОРТНАЯ ЗАДАЧА

6.1. Постановка задачи

Пусть имеется m складов, на которых находится a_1, a_2, \dots, a_m единиц товара соответственно (запасы товара), и n магазинов, которым требуется b_1, b_2, \dots, b_n единиц товара соответственно (потребление товара). Известны C_{ij} – стоимости перевозки единицы товара из i -го склада в j -й магазин. Из этих стоимостей можно составить матрицу

$$C = \begin{bmatrix} c_{11} & c_{12} & \cdots & c_{1n} \\ c_{21} & c_{22} & \cdots & c_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ c_{m1} & c_{m2} & \cdots & c_{mn} \end{bmatrix}. \quad (6.1)$$

Пусть x_{ij} – количество единиц товара, перевозимых из i -го склада в j -й магазин. Можно составить матрицу

$$X = \begin{bmatrix} x_{11} & x_{12} & \cdots & x_{1n} \\ x_{21} & x_{22} & \cdots & x_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ x_{m1} & x_{m2} & \cdots & x_{mn} \end{bmatrix}, \quad (6.2)$$

которая определяет план перевозок. В результате получаем, что величина $c_{ij}x_{ij}$ есть цена перевозки из i -го склада в j -й магазин. Суммируя по всем i и j , получаем общую цену всех перевозок

$$F(C, X) = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n c_{ij}x_{ij}. \quad (6.3)$$

Ограничения:

1. Все $x_{ij} \geq 0$, так как нельзя перевозить отрицательное количество единиц товара.

$$2. \sum_{j=1}^n x_{kj} \leq a_k, \quad k = 1, 2, \dots, m, \quad (6.4)$$

$$\sum_{i=1}^m x_{ik} \leq b_k, \quad k = 1, 2, \dots, n. \quad (6.5)$$

Эти неравенства означают, что нельзя вывозить количество товара, большее, чем имеется на складе, и нельзя привозить в магазин товара, большее, чем поданная заявка.

Задача называется основной, если в (6.1) и (6.2) имеют место чистые равенства, т.е.

$$\sum_{j=1}^n x_{kj} = a_k, \quad k = 1, 2, \dots, m, \quad (6.6)$$

$$\sum_{i=1}^m x_{ik} = b_k, \quad k = 1, 2, \dots, n. \quad (6.7)$$

Это можно всегда сделать, если ввести фиктивный склад или фиктивный магазин, стоимость перевозок из которых или в которые очень велика. Кроме того, требуется, чтобы выполнялось условие баланса

$$\sum_{i=1}^m a_i = \sum_{j=1}^n b_j. \quad (6.8)$$

Это также можно всегда сделать, если ввести фиктивный склад или фиктивный магазин.

Пример 6.1. Пусть $m=3$, $n=4$, количество единиц товара на складах равно

$$a_1 = 10, a_2 = 9, a_3 = 18,$$

заявки магазинов равны

$$b_1 = 5, b_2 = 6, b_3 = 7, b_4 = 12,$$

т.е. запасы превышают потребности на 7 единиц. Введем 5-й магазин, заявка которого $b_5 = 7$, и в матрицу стоимостей перевозок добавим 5-й столбец, состоящий из очень больших чисел w .

Таким образом, транспортная задача состоит в выборе такого плана X , при котором общая цена всех перевозок $F(C, X)$ минимальна. Заметим, что возможны задачи такого типа, когда нужно максимизировать целевую функцию. Однако, чтобы перейти от задачи максимизации к задаче минимизации нужно просто стоимостную матрицу C умножить на -1 .

6.2. Структура решения

Данная задача является одним из вариантов задач линейного программирования. Основной результат: в плане X всегда число ненулевых элементов не может превышать $n+m-1$. Остальные элементы равны нулю. Если число ненулевых элементов плане X меньше $n+m-1$, то такой план называется вырожденным.

Решение транспортных задач состоит в выборе начального плана и затем процедуры последовательного улучшения получающихся планов. Это улучшение планов выполняется с помощью метода потенциалов.

Процедуру решения рассмотрим на примере.

Пример 6.2. Пусть $m=3$, $n=4$, количество единиц товара на складах равно

$$a_1 = 10, a_2 = 9, a_3 = 11,$$

заявки магазинов равны

$$b_1 = 5, b_2 = 6, b_3 = 7, b_4 = 12,$$

матрица стоимостей имеет вид

$$C = \begin{bmatrix} 4 & 3 & 7 & 10 \\ 12 & 9 & 2 & 5 \\ 3 & 6 & 11 & 8 \end{bmatrix} \quad (6.9)$$

Можно проверить, что задача сбалансированная. В данном случае число ненулевых элементов плана должно равняться $n+m-1=6$. Составим таблицу плана. Для наглядности к плану добавим числа a_i и b_i :

$$X = \begin{array}{c|cccc} a \backslash b & 5 & 6 & 7 & 12 \\ \hline 10 & & & & \\ \hline 9 & & & & \\ \hline 11 & & & & \\ \hline \end{array}$$

6.3. Выбор начального плана

6.3.1. Метод северо-западного угла

Этот метод реализуется с помощью следующего алгоритма.

Шаг 1. Из 1-го склада товар перевозится в 1-й, 2-й и т.д. магазины, пока склад не опустеет. Если заявка какого-то магазина окажется выполненной, то следующие элементы в соответствующем столбце заполняются нулями:

$$X = \begin{array}{c|cccc} a \backslash b & 5 & 6 & 7 & 12 \\ \hline 0 & 5 & 5 & 0 & 0 \\ \hline 9 & 0 & & & \\ \hline 11 & 0 & & & \\ \hline \end{array}$$

Шаг 2. Из 2-го склада товар перевозится в магазины, начиная с того, заявки которого еще не выполнены.

Это продолжается до тех пор, пока склад не опустеет. Если заявка какого-то магазина окажется выполненной, то следующие элементы в соответствующем столбце заполняются нулями:

$$X = \begin{array}{c|cccc} a \backslash b & 5 & 6 & 7 & 12 \\ \hline 0 & 5 & 5 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 1 & 7 & 1 \\ \hline 11 & 0 & 0 & 0 & \\ \hline \end{array}$$

Далее процедура продолжается для следующих складов. Окончательно получаем

$$X = \begin{array}{c|cccc} a \backslash b & 5 & 6 & 7 & 12 \\ \hline 0 & 5 & 5 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 1 & 7 & 1 \\ \hline 0 & 0 & 0 & 0 & 11 \\ \hline \end{array}$$

Видно, что имеется 6 ненулевых элементов плана. С учетом (6.9) общая цена всех перевозок $F=151$. Этот метод не учитывает стоимости перевозок.

6.3.2. Выбор по минимальным элементам строк матрицы C

Этот метод реализуется с помощью следующего алгоритма.

Шаг 1. Из 1-го склада товар перевозится в магазины, стоимости перевозок в которые наименьшие. Это продолжается, пока склад не опустеет. Если заявка какого-то магазина окажется выполненной, то следующие элементы в соответствующем столбце заполняются нулями:

$$X = \begin{array}{c|cccc} a \backslash b & 5 & 6 & 7 & 12 \\ \hline 0 & 4 & 6 & 0 & 0 \\ \hline 9 & & 0 & & \\ \hline 11 & & 0 & & \end{array}$$

Шаг 2. Из 2-го склада товар перевозится в магазины, заявки которых еще не выполнены, в соответствии с наименьшими стоимостями перевозок. Это продолжается до тех пор, пока склад не опустеет. Если заявка какого-то магазина окажется выполненной, то следующие элементы в соответствующем столбце заполняются нулями:

$$X = \begin{array}{c|cccc} a \backslash b & 5 & 6 & 7 & 12 \\ \hline 0 & 4 & 6 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 0 & 7 & 2 \\ \hline 11 & & 0 & 0 & \end{array}$$

Далее процедура продолжается для следующих складов. Окончательно получаем

$$X = \begin{array}{c|cccc} a \backslash b & 5 & 6 & 7 & 12 \\ \hline 0 & 4 & 6 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 0 & 7 & 2 \\ \hline 0 & 1 & 0 & 0 & 10 \end{array}$$

Видно, что опять имеется 6 ненулевых элементов плана. С учетом (6.9) общая цена всех перевозок $F=141$. Аналогичный алгоритм можно провести, выбирая минимальные элементы столбцов матрицы C .

6.3.3. Выбор по минимальным элементам всей матрицы C (метод минимального тарифа)

Этот метод реализуется с помощью следующего алгоритма.

Шаг 1. В матрице C находится минимальный элемент. Если таких элементов несколько, то выбирается любой. Пусть это будет элемент с индексами i и j . В данном примере это $C_{23}=2$. Из i -го склада товар перевозится в j -й магазин. Если склад опустеет, то в плане X в остальные элементы i й строки заносятся 0. Если заявка j -го магазина окажется выполненной, то остальные элементы j -го столбца заполняются нулями:

$$X = \begin{array}{c|cccc} a \backslash b & 5 & 6 & 7 & 12 \\ \hline 10 & & & 0 & \\ \hline 2 & & & 7 & \\ \hline 11 & & & 0 & \end{array}$$

Шаг 2. В матрице C вычеркиваются элементы, индексы которых совпадают с индексами заполненных в X клеток. В примере это $(1,3)$, $(2,3)$, $(3,3)$. Среди оставшихся в C элементов находится минимальный (пусть его индексы i и j). Если таких элементов несколько, то выбирается любой. В данном примере это $C_{12}=3$. Из i -го склада товар перевозится в j -й магазин. Если склад опустеет, то в плане X в остальные элементы i -й строки заносятся 0. Если заявка j -го магазина окажется выполненной, то остальные элементы в j -го столбца заполняются нулями:

$$X = \begin{array}{c|c|c|c|c} a \backslash b & 5 & 6 & 7 & 12 \\ \hline 4 & & 6 & 0 & \\ \hline 2 & & 0 & 7 & \\ \hline 11 & & 0 & 0 & \end{array}$$

Шаг 3. В матрице C вычеркиваются элементы, индексы которых совпадают с индексами заполненных в X клеток. В примере это $(1,3)$, $(2,3)$, $(3,3)$, $(1,2)$, $(2,2)$, $(3,2)$. Среди оставшихся в C находится минимальный элемент с индексами i и j . Если таких элементов несколько, то выбирается любой. В данном примере это $C_{31}=3$. Из i -го склада товар перевозится в j -й магазин. Если склад опустеет, то в плане X в остальные элементы i -й строки заносится 0. Если заявка j -го магазина окажется выполненной, то остальные элементы j -го столбца заполняются нулями:

$$X = \begin{array}{c|c|c|c|c} a \backslash b & 5 & 6 & 7 & 12 \\ \hline 4 & 0 & 6 & 0 & \\ \hline 2 & 0 & 0 & 7 & \\ \hline 6 & 5 & 0 & 0 & \end{array}$$

Эта процедура продолжается, пока не останется один магазин, куда перевозятся все остатки. Окончательно в примере получается

$$X = \begin{array}{c|c|c|c|c} a \backslash b & 5 & 6 & 7 & 12 \\ \hline 10 & 0 & 6 & 0 & 4 \\ \hline 9 & 0 & 0 & 7 & 2 \\ \hline 11 & 5 & 0 & 0 & 6 \end{array} \quad (6.10)$$

С учетом (6.1) общая цена всех перевозок $F=145$.

Рассмотренные варианты показывают, что начальные приближения могут быть разными.

6.4. Метод потенциалов

Для улучшения полученного начального приближения используется метод потенциалов.

Пусть выбран какой-то начальный план X . Обозначим через $I(X)$ множество индексов ненулевых элементов в матрице X , а через $O(X)$ – множество индексов нулевых элементов. Улучшение плана X состоит в ведении новой перевозки в множестве $O(X)$ и исключения одной старой перевозки из множества $I(X)$.

Для примера возьмем план (6.10). Включим в него перевозку $x_{11} = \theta$. Для сохранения баланса величину θ нужно вычесть из x_{14} и из x_{31} и добавить к x_{34} . В результате получим план

$$X^{(11)} = \begin{array}{c|c|c|c|c} a \backslash b & 5 & 6 & 7 & 12 \\ \hline 10 & \theta & 6 & 0 & 4 - \theta \\ \hline 9 & 0 & 0 & 7 & 2 \\ \hline 11 & 5 - \theta & 0 & 0 & 6 + \theta \end{array} \quad (6.11)$$

Если $X^{(11)}$ подставить в (6.3), то получим

$$F(C, X^{(11)}) = F(C, X) + \theta(\bar{c}_{11} - c_{14} - c_{31} + c_{34}).$$

Здесь элемент \bar{c}_{11} отмечен чертой сверху, потому, что индексы $(1,1) \in O(X)$. Величина $\Delta c_{11} = \bar{c}_{11} - c_{14} - c_{31} + c_{34}$ называется коэффициентом замещения. Если окажется, что $\Delta c_{11} < 0$, то $F(C, X^{(11)}) < F(C, X)$, т.е. план $X^{(11)}$ лучше, чем план X . Аналогично нужно просмотреть все остальные элементы из множества $O(X)$.

Для упрощения этой процедуры вычисления коэффициентов замещения введен метод потенциалов. Вводятся соотношения

$$c_{ij} = u_i + v_j, (i, j) \in I(X). \quad (6.12)$$

Учитывая способ вычисления коэффициентов замещения, можно показать, что

$$\Delta c_{ij} = \bar{c}_{ij} - u_i - v_j, (i, j) \in O(X). \quad (6.13)$$

В результате получается следующий алгоритм решения. Пусть X – начальный план и пусть $I(X)$ и $O(X)$ – множества индексов ненулевых и ненулевых элементов в этом плане. Множество $I(X)$ состоит из $n+m-1$ элементов. Множество $O(X)$ состоит из $n+m-1$ элементов, множество $O(X)$ – из $nm-n-m+1$ элементов.

Шаг 1. Решается система уравнений (6.12) относительно неизвестных u_i и v_j . В этой системе $n+m-1$ уравнение и $n+m$ неизвестных. Поэтому одно из неизвестных можно взять произвольно, например, $u_1 = 1$.

Шаг 2. На основе (6.13) вычисляются коэффициенты замещения $\Delta c_{ij}, (i, j) \in O(X)$.

Шаг 3. Если все $\Delta c_{ij} \geq 0, (i, j) \in O(X)$, то план X нельзя улучшить и он является решением задачи. Иначе переход к следующему шагу.

Шаг 4. Из всех отрицательных Δc_{ij} выбирается наименьший. Пусть он имеет индексы (p, q) . Тогда в план X вводится элемент $x_{pq} = \theta$. Далее проводится балансировка, в результате чего из каких-то элементов плана X , принадлежащих множеству $I(X)$, будут вычитаться значение θ . Так как элементы плана не могут быть отрицательными, то значение θ выбирается так, чтобы среди всех элементов нового плана с индексами из множества $I(X)$, содержащих θ , один элемент, например с индексами (s, t) стал $=0$, а остальные >0 . Это приведет к тому, что $\theta = x_{st}$. В результате получается новый план, который отличается от X тем, что появляется элемент $x_{pq} = \theta$, а элемент $x_{st} = 0$.

Полученный новый план проверяется согласно введенному алгоритму.

Пример 6.3. Проведем исследование плана

$$X = \begin{array}{c|cccc} a \backslash b & 5 & 6 & 7 & 12 \\ \hline 10 & 0 & 6 & 0 & 4 \\ \hline 9 & 0 & 0 & 7 & 2 \\ \hline 11 & 5 & 0 & 0 & 6 \end{array} \quad (6.14)$$

с учетом матрицы стоимостей перевозок (6.9). Для него общая цена всех перевозок $F=145$. В соответствии с этим планом в матрице C выделим старые и новые элементы

$$C = \begin{bmatrix} \bar{4} & 3 & \bar{7} & 10 \\ \bar{12} & \bar{9} & 2 & 5 \\ 3 & \bar{6} & \bar{11} & 8 \end{bmatrix},$$

и запишем систему уравнений для потенциалов

$$\begin{aligned}c_{12} &= u_1 + v_2 = 3, \\c_{14} &= u_1 + v_4 = 10, \\c_{23} &= u_2 + v_3 = 2, \\c_{24} &= u_2 + v_4 = 5, \\c_{31} &= u_3 + v_1 = 3, \\c_{34} &= u_3 + v_4 = 8.\end{aligned}$$

Решение этой системы уравнений равно

$$u_1 = 1, u_2 = -4, u_3 = -1, v_1 = 4, v_2 = 2, v_3 = 6, v_4 = 9.$$

На основании этих данных составляем таблицу коэффициентов замещения.

$$\Delta C = \begin{array}{c|ccc|c} u_i \setminus v_j & 4 & 2 & 6 & 9 \\ \hline 1 & \bar{c}_{11} - u_1 - v_1 & & \bar{c}_{12} - u_1 - v_2 & \\ -4 & \bar{c}_{21} - u_2 - v_1 & \bar{c}_{22} - u_2 - v_2 & & \\ -1 & & \bar{c}_{32} - u_3 - v_2 & \bar{c}_{33} - u_3 - v_3 & \end{array} = \begin{bmatrix} -1 & & 0 & \\ 12 & 11 & & \\ & 5 & 6 & \end{bmatrix}$$

Поскольку коэффициент замещения $\Delta c_{11} = -1 < 0$, то вводим новую перевозку $x_{11} = \theta$. В результате после проведения балансировки получаем

$$\bar{X} = \begin{array}{c|cccc|} a \setminus b & 5 & 6 & 7 & 12 \\ \hline 10 & \theta & 6 & 0 & 4 - \theta \\ 9 & 0 & 0 & 7 & 2 \\ 11 & 5 - \theta & 0 & 0 & 6 + \theta \end{array}.$$

Так как элементы плана не могут быть отрицательными, то значение θ нужно выбрать так, чтобы $4 - \theta \geq 0$ и $5 - \theta \geq 0$. Отсюда следует $\theta = 4$. При этом $x_{14} = 0$. В результате получаем новый план

$$X = \begin{array}{c|cccc|} a \setminus b & 5 & 6 & 7 & 12 \\ \hline 10 & 4 & 6 & 0 & 0 \\ 9 & 0 & 0 & 7 & 2 \\ 11 & 1 & 0 & 0 & 10 \end{array}. \quad (6.15)$$

Для него общая цена всех перевозок $F=141$, т.е. значение F уменьшилось.

Для этого плана (6.15) повторим исследования. В соответствие с этим планом в матрице C выделим старые и новые элементы

$$C = \begin{bmatrix} 4 & 3 & \bar{7} & \bar{10} \\ \bar{12} & \bar{9} & 2 & 5 \\ 3 & \bar{6} & \bar{11} & 8 \end{bmatrix},$$

и запишем систему уравнений для потенциалов

$$\begin{aligned}c_{11} &= u_1 + v_1 = 4, \\c_{12} &= u_1 + v_2 = 3, \\c_{23} &= u_2 + v_3 = 2,\end{aligned}$$

$$c_{24} = u_2 + v_4 = 5,$$

$$c_{31} = u_3 + v_1 = 3,$$

$$c_{34} = u_3 + v_4 = 8.$$

Решение этой системы уравнений равно

$$u_1 = 1, u_2 = -3, u_3 = 0, v_1 = 3, v_2 = 2, v_3 = 5, v_4 = 8.$$

На основании этих данных составляем таблицу коэффициентов замещения.

$$\Delta C = \begin{array}{c|ccc|} u_i \setminus v_j & 3 & 2 & 5 & 8 \\ \hline 1 & & & \bar{c}_{12} - u_1 - v_2 & \bar{c}_{14} - u_1 - v_4 \\ \hline -3 & \bar{c}_{21} - u_2 - v_1 & \bar{c}_{22} - u_2 - v_2 & & \\ \hline 0 & & \bar{c}_{32} - u_3 - v_2 & \bar{c}_{33} - u_3 - v_3 & \end{array} = \begin{bmatrix} & & & 1 & 1 \\ 7 & 10 & & & \\ & 4 & 6 & & \end{bmatrix}$$

Получается, что все коэффициенты замещения неотрицательны. Поэтому план (6.15) дает окончательное решение задачи.

ТЕМА 7. ЗАДАЧА О НАЗНАЧЕНИЯХ

7.1. Постановка задачи

Задача о назначениях является частным случаем транспортной задачи, когда число складов и число магазинов одинаково и равно n . На каждом складе имеется только одна единица товара и каждому магазину требуется также только одна единица товара. Предполагается, что известны c_{ij} – стоимости перевозки единицы товара из i -го склада в j -й магазин. Из этих стоимостей можно составить матрицу

$$C = \begin{bmatrix} c_{11} & c_{12} & \cdots & c_{1n} \\ c_{21} & c_{22} & \cdots & c_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ c_{m1} & c_{m2} & \cdots & c_{mn} \end{bmatrix}. \quad (7.1)$$

Пусть x_{ij} – количество единиц товара, перевозимых из i -го склада в j -й магазин. Можно составить матрицу

$$X = \begin{bmatrix} x_{11} & x_{12} & \cdots & x_{1n} \\ x_{21} & x_{22} & \cdots & x_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ x_{m1} & x_{m2} & \cdots & x_{mn} \end{bmatrix}, \quad (7.2)$$

которая определяет план перевозок. В результате получаем, что величина $c_{ij}x_{ij}$ есть цена перевозки из i -го склада в j -й магазин. Суммируя по всем i и j , получаем общую цену всех перевозок

$$F(C, X) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n c_{ij}x_{ij}. \quad (7.3)$$

Особенностью данной задачи является то, что

1. Все $x_{ij} = 0$ или 1.
2. $\sum_{j=1}^n x_{kj} = 1, \quad k = 1, 2, \dots, n,$

$$\sum_{i=1}^n x_{ik} = 1, \quad k = 1, 2, \dots, n.$$

Эти условия означают, что в плане X в каждой строке и в каждом столбце должна стоять одна и только одна 1.

Задача о назначениях состоит в выборе такого плана X , при котором общая цена всех перевозок $F(C, X)$ минимальна. Если в исходной задаче нужно максимизировать целевую функцию, то можно просто стоимостную матрицу C умножить на -1 и затем перейти к задаче минимизации целевой функции.

7.2. Решение задачи

При решении задачи используется тот факт, что добавление к строкам или столбцам матрицы C одинаковых чисел не влияет на окончательный результат. Поэтому ре-

шение задачи сводится к преобразованию матрицы C к виду, когда все $c_{ij} \geq 0$ и в каждой строке и в каждом столбце матрицы C должен стоять хотя бы один 0. Такие нули названы значимыми. Решением задачи будет план X , в котором на месте значимых нулей ставятся 1.

Таким образом, строится следующий алгоритм решения.

Шаг 1. (Подготовительный). Если исходная задача требует нахождения максимума функции $F(C, X)$, все элементы матрицы C умножаются на -1 . Далее. Из всех элементов каждого столбца вычитается минимальный элемент. Из всех элементов каждой строки вычитается минимальный элемент. В результате получается, что все $c_{ij} \geq 0$.

Шаг 2. В матрице C выделяются значимые нули. Эта процедура состоит в следующем. Выделяется какой-то нулевой элемент. Лучше начинать с нулей, которые единственные в какой-то строке и каком-то столбце. Вычеркиваются строка и столбец, на пересечении которых стоит этот элемент. В оставшейся части выделяется какой-то новый нулевой элемент, и вычеркиваются строка и столбец, на пересечении которых стоит этого элемента. И т.д. Если значимых нулей окажется n , то задача решена. Иначе переход к следующему шагу.

Шаг 3. Отмечаются строки, где нет значимых нулей.

Шаг 4. Отмечаются столбцы, где в выделенных строках есть неотмеченные нули. Если таких нулей нет, то переход к шагу 6, иначе к шагу 5.

Шаг 5. Отмечаются строки, где в отмеченных столбцах имеются значимые нули. Переход к шагу 4.

Шаг 6. В матрице C вычеркиваются отмеченные столбцы и неотмеченные строки. В оставшейся части не должно быть нулевых элементов.

Шаг 7. В оставшейся части находится минимальный элемент и это число вычитается из всех невычеркнутых столбцов уже всей матрицы C . В результате в матрице C появятся отрицательные элементы. Они появятся в каких-то вычеркнутых строках. Прибавляем к элементам этих строк указанное число, чтобы в C не было отрицательных элементов. Окончательно получим новую матрицу C , у которой все $c_{ij} \geq 0$. Затем переход к шагу 2.

Пример 7.1. Пусть исходная матрица

$$C = \begin{vmatrix} 9 & 6 & 5 & 8 \\ 4 & 8 & 6 & 2 \\ 6 & 7 & 9 & 4 \\ 2 & 7 & 3 & 1 \end{vmatrix}. \quad (7.4)$$

Нужно построить план

$$X = \begin{bmatrix} x_{11} & x_{12} & x_{13} & x_{14} \\ x_{21} & x_{22} & x_{23} & x_{24} \\ x_{31} & x_{32} & x_{33} & x_{34} \\ x_{41} & x_{42} & x_{43} & x_{44} \end{bmatrix},$$

при котором общая цена всех перевозок

$$F(C, X) = \sum_{i=1}^4 \sum_{j=1}^4 c_{ij} x_{ij}$$

минимальна.

Решение

Шаг 1. Из всех элементов каждого столбца матрицы C . вычитается минимальный элемент столбца

$$C = \begin{vmatrix} 7 & 0 & 2 & 7 \\ 2 & 2 & 3 & 1 \\ 4 & 1 & 6 & 3 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{vmatrix}.$$

Из всех элементов 2-й и 3-й строк вычитается минимальный элемент

$$C = \begin{vmatrix} 7 & 0 & 2 & 7 \\ 1 & 1 & 2 & 0 \\ 3 & 0 & 5 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{vmatrix}.$$

В результате получается, что все $c_{ij} \geq 0$.

Шаг 2. В матрице C выделяются значимые нули.

$$C = \begin{vmatrix} 7 & \bar{0} & 2 & 7 \\ 1 & 1 & 2 & \bar{0} \\ 3 & 0 & 5 & 2 \\ \bar{0} & 1 & 0 & 0 \end{vmatrix}.$$

Они отмечаются чертой сверху. Эта матрица имеет 3 значимых нуля, поскольку элемент $c_{33} = 5$.

Шаг 3. Отмечаются строки, где нет значимых нулей.

$$C = \begin{vmatrix} 7 & \bar{0} & 2 & 7 \\ 1 & 1 & 2 & \bar{0} \\ 3 & 0 & 5 & 2 \\ \bar{0} & 1 & 0 & 0 \end{vmatrix} *.$$

Шаг 4. Отмечаются столбцы, где в выделенных строках есть неотмеченные нули.

$$C = \begin{vmatrix} 7 & \bar{0} & 2 & 7 \\ 1 & 1 & 2 & \bar{0} \\ 3 & 0 & 5 & 2 \\ \bar{0} & 1 & 0 & 0 \end{vmatrix} *.$$

*

Шаг 5. Отмечаются строки, где в отмеченных столбцах имеются отмеченные нули

$$C = \left| \begin{array}{cccc|c} 7 & \bar{0} & 2 & 7 & * \\ 1 & 1 & 2 & \bar{0} & \\ 3 & 0 & 5 & 2 & * \\ \hline \bar{0} & 1 & 0 & 0 & \\ \hline & * & & & \end{array} \right|. \quad (7.5)$$

Переход к шагу 4.

Шаг 6. Отмечаются столбцы, где в выделенных строках есть неотмеченные нули. Таких больше нет. Переход к шагу 6.

Шаг 7. В матрице C вычеркиваются отмеченные столбцы и неотмеченные строки

$$C = \left| \begin{array}{cccc} 7 & \vdots & 2 & 7 \\ \dots & \vdots & \dots & \dots \\ 3 & \vdots & 5 & 2 \\ \dots & \vdots & \dots & \dots \end{array} \right|.$$

В оставшейся части не должно быть нулевых элементов.

Шаг 8. В оставшейся части находится минимальный элемент. В данном случае это $c_{13}=2$. Это число вычитается из всех не вычеркнутых столбцов уже всей матрицы C (см. (7.7)).

$$C = \left| \begin{array}{cccc} 5 & 0 & 0 & 5 \\ -1 & 1 & 0 & -2 \\ 1 & 0 & 3 & 0 \\ -2 & 1 & -2 & -2 \end{array} \right|.$$

Прибавляем к элементам 2-й и 4-й строк число 2. Окончательно получим новую матрицу

$$C = \left| \begin{array}{cccc} 5 & 0 & 0 & 5 \\ 1 & 3 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & 0 \end{array} \right|, \quad (7.6)$$

у которой все $c_{ij} \geq 0$. Затем переходим к шагу 2.

Шаг 9. В матрице (7.6) выделяются значимые нули

$$C = \left| \begin{array}{cccc} 5 & 0 & \bar{0} & 5 \\ 1 & 3 & 2 & \bar{0} \\ 1 & \bar{0} & 3 & 0 \\ \bar{0} & 3 & 0 & 0 \end{array} \right|.$$

Поскольку эта матрица имеет 4 значимых нуля, то решение задачи закончено. Соответствующий оптимальный план имеет вид

$$X = \left| \begin{array}{cccc} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right|.$$

Если вернуться к исходной матрице (7.4), то в ней можно отметить перевозки из плана X

$$C = \begin{vmatrix} 9 & 6 & \bar{5} & 8 \\ 4 & 8 & 6 & \bar{2} \\ 6 & \bar{7} & 9 & 4 \\ \bar{2} & 7 & 3 & 1 \end{vmatrix}.$$

Минимальная цена перевозок равна 16. Если перевозки планировать из принципа минимального тарифа (см. п.6.3.3), то цена перевозок будет равна $F = c_{44} + c_{21} + c_{13} + c_{32} = 17$.

ЗАДАНИЯ ДЛЯ САМОСТОЯТЕЛЬНОЙ РАБОТЫ

Вариант 1

1. Решить геометрически и симплекс-методом задачи линейного программирования

а) $F(x) = -3x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$-x_1 + 5x_2 - 3x_3 \geq -28$$

$$-2x_1 - x_2 + 3x_3 \leq 26$$

$$5x_1 + 6x_2 + 4x_3 = -48$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0.$$

б) $F(x) = x_1 + 2x_2 \rightarrow \min$

$$-3x_2 + 5x_3 - 3x_4 \geq -3$$

$$-5x_1 + 5x_2 - 4x_3 - 2x_4 \geq -40$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0.$$

2. Решить транспортные задачи. Провести сбалансирование задач. Первый план перевозок построить методом северо-западного угла.

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20
35	25	16	71	19
45	41	13	27	15
20	18	54	75	17
15	12	21	35	10

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20	30
35	25	16	71	19	8
45	41	13	27	15	9
20	18	54	75	17	7
15	12	21	35	10	11
21	17	20	9	7	31

3. Решить задачи о назначениях для следующих матриц стоимостей:

2	5	8	8
4	1	11	3
5	6	4	12
8	8	9	9

2	8	3	1	4
11	2	18	7	5
1	1	1	14	5
6	7	8	9	10
5	4	3	2	1

Вариант 2

1. Решить геометрически и симплекс-методом задачи линейного программирования

а) $F(x) = 3x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$-2x_1 - 3x_2 + x_3 \leq 5$$

$$-x_2 + 5x_3 \leq 33$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0.$$

б) $F(x) = x_1 + x_2 \rightarrow \min$

$$5x_1 - 2x_2 - 3x_3 + x_4 \leq -16$$

$$-x_1 - 3x_2 + 2x_3 + 6x_4 \geq -10$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0.$$

2. Решить транспортные задачи. Провести сбалансирование задач. Первый план перевозок построить методом северо-западного угла.

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20
35	25	16	71	19
45	41	13	27	15
20	18	54	75	17
15	12	21	35	10

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20	30
35	25	16	71	19	8
45	41	13	27	15	9
20	18	54	75	17	7
15	12	21	5	10	11
21	17	20	9	7	31

3. Решить задачи о назначениях для следующих матрицу стоимостей:

8	5	8	8
4	1	11	3
5	6	4	12
8	8	11	9

2	8	3	1	4
11	2	18	7	5
1	11	1	14	5
6	7	8	9	10
5	4	3	2	1

Вариант 3

1. Решить геометрически и симплекс-методом задачи линейного программирования

а) $F(x) = -3x_1 + 2x_2 \rightarrow \min$

$$7x_2 + x_3 \geq -28$$

$$-6x_1 + x_2 + 2x_3 \leq -16$$

$$5x_1 - 6x_2 + 7x_3 \leq -18$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0.$$

б) $F(x) = x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$-7x_1 - 6x_2 - 5x_3 - 4x_4 \geq -28$$

$$x_1 + 6x_2 \leq 40$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0.$$

2. Решить транспортные задачи. Провести сбалансирование задач. Первый план перевозок построить методом северо-западного угла.

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20
35	12	16	19	19
45	41	13	17	15
20	18	54	75	17
15	12	21	35	10

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20	30
35	25	16	71	19	8
45	43	13	27	15	9
20	18	54	75	17	7
15	12	21	35	10	11
21	17	20	9	7	31

3. Решить задачи о назначениях для следующих матрицу стоимостей:

7	5	8	8
14	1	11	3
5	6	4	12
8	18	9	9

2	8	3	1	4
11	2	18	7	5
1	11	1	14	5
6	7	8	9	10
5	14	3	2	1

Вариант 4

1. Решить геометрически и симплекс-методом задачи линейного программирования

а) $F(x) = x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$-4x_1 - 7x_2 - 4x_3 \geq 5$$

$$3x_2 - 4x_3 \leq 43$$

$$-6x_1 + 7x_2 - 6x_3 \leq 95$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0.$$

б) $F(x) = x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$-6x_1 - 6x_2 - 5x_3 - 4x_4 \geq 42$$

$$x_1 + 7x_2 \geq -43$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0.$$

2. Решить транспортные задачи. Провести сбалансирование задач. Первый план перевозок построить методом северо-западного угла.

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20
35	25	16	71	19
45	41	13	27	15
20	18	54	75	17
15	12	21	35	10

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20	30
35	25	16	41	19	8
45	41	13	27	15	9
20	18	54	75	17	7
15	16	21	35	10	11
21	17	20	9	17	31

3. Решить задачи о назначениях для следующих матрицу стоимостей:

21	9	8	8
4	19	11	3
5	6	4	12
8	8	9	19

2	8	3	1	4
11	2	18	7	5
21	1	1	14	5
6	7	8	8	10
5	4	3	2	1

Вариант 5

1. Решить геометрически и симплекс-методом задачи линейного программирования

а) $F(x) = -x_1 - x_2 \rightarrow \min$

$$-2x_1 + 4x_2 - 4x_3 \geq -38$$

$$-4x_1 - 4x_2 - x_3 \leq 29$$

$$7x_1 + x_2 + x_3 \leq 53$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0.$$

б) $F(x) = x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$3x_1 + 5x_2 + x_3 \geq -48$$

$$x_1 + 2x_2 - 4x_3 + 5x_4 \leq -18$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0.$$

2. Решить транспортные задачи. Провести сбалансирование задач. Первый план перевозок построить методом северо-западного угла.

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20
35	24	16	21	19
45	41	13	27	15
20	18	54	75	17
15	12	21	35	10

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20	30
35	25	16	71	19	8
45	41	13	27	15	9
20	18	54	35	17	7
15	12	21	35	10	11
21	17	20	9	7	31

3. Решить задачи о назначениях для следующих матрицу стоимостей:

12	5	8	8
14	1	11	3
5	6	4	12
8	8	9	9

12	8	3	1	4
11	2	18	7	5
1	1	1	14	5
6	7	8	9	10
5	4	3	22	1

Вариант 6

1. Решить геометрически и симплекс-методом задачи линейного программирования

а) $F(x) = x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$-7x_1 - 2x_2 - 2x_3 \geq -12$$

$$-7x_1 + 3x_2 + 3x_3 \leq -17$$

$$4x_1 + x_2 + 4x_3 \geq -12$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0.$$

б) $F(x) = -3x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$-4x_1 + 2x_2 + 5x_3 \geq -10$$

$$7x_1 - x_3 + 5x_4 \leq 7$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0.$$

2. Решить транспортные задачи. Провести сбалансирование задач. Первый план перевозок построить методом северо-западного угла.

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20
35	25	16	71	19
45	41	13	27	15
20	18	54	75	17
15	12	21	35	10

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20	30
35	25	16	71	19	8
45	41	13	27	15	9
20	18	54	75	17	7
15	12	21	35	10	11
21	17	20	9	7	31

3. Решить задачи о назначениях для следующих матрицу стоимостей:

2	5	8	8
4	1	11	3
5	6	4	12
8	8	9	9

2	8	3	1	4
11	2	18	7	5
1	1	1	14	5
6	7	8	9	10
5	4	3	2	1

Вариант 7

1. Решить геометрически и симплекс-методом задачи линейного программирования

а) $F(x) = -3x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$-2x_1 + 4x_2 - 5x_3 \geq -57$$

$$-6x_1 - 7x_2 - 6x_3 \geq -31$$

$$-4x_1 - 2x_2 \geq -14$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0.$$

б) $F(x) = -3x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$-2x_1 - 4x_2 + 3x_4 \geq -10$$

$$7x_1 - 3x_2 - 3x_3 \geq -33$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0.$$

2. Решить транспортные задачи. Провести сбалансирование задач. Первый план перевозок построить методом северо-западного угла.

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20
35	25	16	71	19
45	41	13	27	15
20	18	54	75	17
15	12	21	35	10

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20	30
35	25	16	71	19	8
45	41	13	27	15	9
20	18	54	75	17	7
15	12	21	35	10	11
21	17	20	9	7	31

3. Решить задачи о назначениях для следующих матрицу стоимостей:

2	5	8	8
4	1	11	3
5	6	4	12
8	8	9	9

8	8	3	1	4
11	2	18	7	5
1	1	1	14	5
6	7	8	9	10
5	4	3	2	11

Вариант 8

1. Решить геометрически и симплекс-методом задачи линейного программирования

а) $F(x) = x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$x_1 - 5x_2 + 3x_3 \geq -25$$

$$2x_1 + x_2 - 3x_3 \leq 23$$

$$-4x_1 - 6x_2 - 3x_3 \geq -48$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0.$$

б) $F(x) = -3x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$5x_2 - x_3 - 4x_4 \leq -30$$

$$4x_1 - x_2 - 3x_3 + 2x_4 \leq 22$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0.$$

2. Решить транспортные задачи. Провести сбалансирование задач. Первый план перевозок построить методом северо-западного угла.

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20
35	25	16	71	19
45	41	13	27	15
20	18	54	75	17
15	12	21	35	10

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20	30
35	25	16	71	19	8
45	41	13	27	15	9
20	18	54	75	17	7
15	12	21	35	10	11
21	17	20	9	7	31

3. Решить задачи о назначениях для следующих матрицу стоимостей:

2	5	8	8
4	1	11	3
5	6	4	12
8	8	9	9

2	8	3	1	4
11	2	18	7	15
1	1	11	14	5
6	7	8	9	10
5	4	3	2	21

Вариант 9

1. Решить геометрически и симплекс-методом задачи линейного программирования

а) $F(x) = 3x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$-7x_1 + 2x_2 + 2x_3 \geq -24$$

$$-6x_1 - x_2 = 7$$

$$-3x_1 - 5x_2 - x_3 = -19$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0.$$

б) $F(x) = -3x_1 + x_2 \rightarrow \min$

$$7x_1 - 6x_4 \geq 7$$

$$2x_1 - 3x_2 + 5x_3 - 5x_4 \geq -20$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0.$$

2. Решить транспортные задачи. Провести сбалансирование задач. Первый план перевозок построить методом северо-западного угла.

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20
35	25	16	71	19
45	41	13	27	15
20	18	54	75	17
15	12	21	35	10

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20	30
35	25	16	71	19	8
45	41	13	27	15	9
20	18	54	75	17	17
15	12	23	35	10	11
21	17	20	9	7	31

3. Решить задачи о назначениях для следующих матрицу стоимостей:

2	5	8	8
4	1	11	3
5	6	4	12
8	8	9	9

2	8	3	1	4
11	2	18	7	5
1	1	1	14	5
6	7	8	9	10
5	4	3	2	1

Вариант 10

1. Решить геометрически и симплекс-методом задачи линейного программирования

а) $F(x) = -3x_1 + 2x_2 \rightarrow \min$

$$5x_1 + 2x_2 \geq -20$$

$$3x_1 + 5x_2 + x_3 \geq -16$$

$$-6x_1 + 2x_3 \leq 16$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0.$$

б) $F(x) = x_1 + 2x_2 \rightarrow \min$

$$5x_1 - 6x_2 + 5x_3 + 6x_4 \leq 32$$

$$3x_1 + x_2 - 2x_3 + 6x_4 \geq 10$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0.$$

2. Решить транспортные задачи. Провести сбалансирование задач. Первый план перевозок построить методом северо-западного угла.

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20
35	25	16	71	19
45	41	13	27	15
20	18	54	75	17
15	12	21	35	10

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20	30
35	25	16	71	19	8
45	41	13	27	15	9
20	18	54	75	17	7
15	12	21	35	10	11
21	17	20	9	7	31

3. Решить задачи о назначениях для следующих матрицу стоимостей:

12	5	8	8
4	1	11	3
5	6	4	12
8	8	9	9

21	8	3	1	4
11	2	18	7	5
1	1	1	14	5
6	7	8	9	10
5	4	3	2	1

Вариант 11

1. Решить геометрически и симплекс-методом задачи линейного программирования

а) $F(x) = x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$2x_1 - 4x_3 \geq -4$$

$$7x_1 + 3x_2 + 3x_3 \leq 37$$

$$-3x_1 + 3x_2 - 7x_3 \geq -33$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0.$$

б) $F(x) = x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$3x_1 - 3x_3 + 4x_4 \geq -18$$

$$5x_1 + 6x_2 + 4x_3 + 2x_4 \geq -24$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0.$$

2. Решить транспортные задачи. Провести сбалансирование задач. Первый план перевозок построить методом северо-западного угла.

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20
35	25	16	71	19
45	41	13	27	15
20	18	54	75	17
15	12	21	35	10

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20	30
35	25	16	71	19	8
45	41	13	27	15	9
20	18	54	75	17	7
15	12	21	35	10	11
21	17	20	19	17	31

3. Решить задачи о назначениях для следующих матрицу стоимостей:

8	5	8	8
4	1	11	3
5	6	4	12
8	8	9	9

7	8	3	1	4
11	2	18	7	5
1	1	1	14	5
6	7	8	9	10
5	4	3	2	1

Вариант 12

1. Решить геометрически и симплекс-методом задачи линейного программирования

а) $F(x) = x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$6x_1 - 4x_2 - 6x_3 \geq -46$$

$$-2x_1 + 2x_2 + 6x_3 \leq 31$$

$$-5x_2 + 2x_3 \leq 3$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0.$$

б) $F(x) = -3x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$-3x_2 + 4x_3 - 6x_4 \geq -21$$

$$5x_1 + 3x_2 + x_3 - 2x_4 \leq 40$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0.$$

2. Решить транспортные задачи. Провести сбалансирование задач. Первый план перевозок построить методом северо-западного угла.

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20
35	25	16	71	19
45	41	13	27	15
20	18	54	75	17
15	12	21	35	10

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20	30
35	25	16	71	19	8
45	41	13	27	15	9
20	18	54	75	17	27
15	12	21	35	10	11
21	17	20	29	7	31

3. Решить задачи о назначениях для следующих матрицу стоимостей:

7	5	8	8
4	15	11	3
5	16	14	12
8	8	9	19

12	8	3	1	4
11	2	18	7	15
11	21	1	14	5
6	7	8	9	10
5	4	3	2	11

Вариант 13

1. Решить геометрически и симплекс-методом задачи линейного программирования

а) $F(x) = x_1 - 3x_2 \rightarrow \min$

$$4x_1 + x_2 - x_3 \geq -21$$

$$x_1 + 7x_3 \geq -21$$

$$6x_2 - 2x_3 \geq 6$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0.$$

б) $F(x) = x_1 + 2x_2 \rightarrow \min$

$$-3x_1 + 5x_2 - 5x_3 - 7x_4 \geq 10$$

$$-4x_1 - 2x_2 + 5x_4 \leq 22$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0.$$

2. Решить транспортные задачи. Провести сбалансирование задач. Первый план перевозок построить методом северо-западного угла.

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20
35	25	16	71	19
45	41	13	27	15
20	18	54	75	17
15	12	21	35	10

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20	30
35	25	16	71	19	8
45	41	13	27	15	9
20	18	54	75	17	7
15	21	21	35	10	11
21	17	20	9	7	31

3. Решить задачи о назначениях для следующих матрицу стоимостей:

7	5	8	8
4	15	11	3
5	16	14	12
8	8	9	19

12	8	3	1	4
11	2	18	7	15
11	21	1	14	5
6	7	8	9	10
5	4	3	12	11

Вариант 14

1. Решить геометрически и симплекс-методом задачи линейного программирования

а) $F(x) = x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$4x_1 - 7x_2 + 4x_3 \geq -8$$

$$2x_1 - 6x_3 \leq 44$$

$$2x_1 - 4x_2 + 5x_3 \geq -2$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0.$$

б) $F(x) = -3x_1 + 2x_2 \rightarrow \min$

$$6x_1 + 6x_2 + 5x_3 + 5x_4 \leq 48$$

$$-3x_2 + 4x_3 - 6x_4 \geq 15$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0.$$

2. Решить транспортные задачи. Провести сбалансирование задач. Первый план перевозок построить методом северо-западного угла.

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20
35	25	16	71	19
45	41	13	27	15
20	18	54	75	17
15	12	21	35	10

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20	30
35	25	16	71	19	8
45	41	13	27	15	9
20	18	14	75	17	7
15	12	21	35	10	11
21	17	20	9	7	31

3. Решить задачи о назначениях для следующих матрицу стоимостей:

7	5	8	8
4	15	11	3
5	16	14	12
8	18	9	19

12	8	3	1	4
11	2	18	7	15
11	21	19	14	5
6	7	8	9	10
5	4	3	2	11

Вариант 15

1. Решить геометрически и симплекс-методом задачи линейного программирования

а) $F(x) = -3x_1 - x_2 \rightarrow \min$

$$3x_1 - 2x_2 - 7x_3 \geq -16$$

$$-x_1 + 3x_2 - 5x_3 \leq 17$$

$$6x_1 + 4x_2 + 3x_3 \leq 8$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0.$$

б) $F(x) = -3x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$-4x_1 + 2x_2 + 6x_3 + x_4 \geq 14$$

$$-5x_1 + x_2 + 3x_3 - x_4 \geq -10$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0.$$

2. Решить транспортные задачи. Провести сбалансирование задач. Первый план перевозок построить методом северо-западного угла.

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20
35	25	16	71	19
45	41	13	27	15
20	18	54	75	17
15	12	21	35	10

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20	30
35	25	16	71	19	8
45	41	13	27	15	9
20	18	54	15	17	7
15	12	21	35	10	11
21	17	20	9	7	31

3. Решить задачи о назначениях для следующих матрицу стоимостей:

7	5	8	8
4	15	11	3
5	16	14	12
8	8	9	19

12	8	3	1	4
11	2	18	7	15
11	21	1	14	5
6	7	8	9	10
5	24	3	2	11

Вариант 16

1. Решить геометрически и симплекс-методом задачи линейного программирования

а) $F(x) = 3x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$-2x_1 + 6x_2 - 3x_3 \geq 1$$

$$-x_1 + x_2 + 7x_3 \leq 41$$

$$x_1 - 5x_2 + 3x_3 \geq 5$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0.$$

б) $F(x) = x_1 + 2x_2 \rightarrow \min$

$$-2x_2 + 6x_3 - 2x_4 \leq 4$$

$$2x_1 + 7x_2 + x_3 + x_4 \leq 32$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0.$$

2. Решить транспортные задачи. Провести сбалансирование задач. Первый план перевозок построить методом северо-западного угла.

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20
35	25	16	71	19
45	41	13	27	15
20	18	54	75	17
15	12	21	35	10

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20	30
35	35	16	71	19	8
45	31	13	27	15	9
20	18	54	75	17	7
15	12	21	35	10	11
21	17	20	9	7	31

3. Решить задачи о назначениях для следующих матрицу стоимостей:

7	5	8	8
4	15	11	3
5	16	14	12
18	18	11	19

12	8	3	21	4
11	2	18	7	15
11	21	1	14	5
6	7	8	9	10
5	4	3	2	11

Вариант 17

1. Решить геометрически и симплекс-методом задачи линейного программирования

а) $F(x) = -3x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$-4x_1 + x_2 + 4x_3 \geq -2$$

$$-3x_1 + 3x_2 + 7x_3 \geq -1$$

$$2x_1 - x_2 - 6x_3 \leq 4$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0.$$

б) $F(x) = -3x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$6x_2 - x_3 - 3x_4 \leq 24$$

$$6x_1 + 2x_2 + x_3 - 4x_4 \geq 20$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0.$$

2. Решить транспортные задачи. Провести сбалансирование задач. Первый план перевозок построить методом северо-западного угла.

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20
35	25	16	71	19
45	41	13	27	15
20	18	54	75	17
15	12	21	35	10

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20	30
35	25	16	71	19	8
45	41	13	27	15	9
20	18	54	75	17	7
15	12	21	35	10	11
21	17	20	9	7	31

3. Решить задачи о назначениях для следующих матрицу стоимостей:

7	5	8	8
4	15	11	23
5	16	14	12
8	8	9	19

12	8	3	1	4
11	2	18	7	15
11	21	1	14	25
6	7	8	9	10
5	4	31	2	11

Вариант 18

1. Решить геометрически и симплекс-методом задачи линейного программирования

а) $F(x) = -3x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$-x_1 + 4x_2 - 4x_3 \leq 38$$

$$-3x_1 - 2x_2 + x_3 \leq 4$$

$$-x_2 + 6x_3 \geq -18$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0.$$

б) $F(x) = x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$-3x_1 + 4x_3 - 2x_4 \leq 15$$

$$x_2 - 5x_3 + 3x_4 \geq 5$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0.$$

2. Решить транспортные задачи. Провести сбалансирование задач. Первый план перевозок построить методом северо-западного угла.

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20
35	25	16	71	19
45	41	13	27	15
20	18	54	75	17
15	12	21	35	10

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20	30
35	25	16	71	19	8
45	41	13	27	15	9
20	18	54	75	17	7
15	12	21	35	10	11
21	17	20	9	7	31

3. Решить задачи о назначениях для следующих матрицу стоимостей:

7	5	8	8
4	15	11	3
5	16	14	12
8	8	19	19

12	8	3	1	4
11	2	18	7	15
11	21	1	4	5
6	7	8	9	10
5	4	3	2	11

Вариант 19

1. Решить геометрически и симплекс-методом задачи линейного программирования

а) $F(x) = x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$5x_1 + 2x_2 \geq -37$$

$$x_1 + 3x_2 - 2x_3 \geq -23$$

$$-x_2 + 6x_3 \leq 5$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0.$$

б) $F(x) = 3x_1 - 2x_2 \rightarrow \min$

$$-x_1 + 5x_2 - 3x_3 - 5x_4 \geq -13$$

$$4x_2 - 3x_3 - 6x_4 \geq -12$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0.$$

2. Решить транспортные задачи. Провести сбалансирование задач. Первый план перевозок построить методом северо-западного угла.

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20
35	25	16	71	19
45	41	13	27	15
20	18	54	75	17
15	12	21	35	10

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20	30
35	25	16	71	19	8
45	41	13	27	15	9
20	18	54	75	17	7
15	12	21	35	10	11
21	17	20	9	7	31

3. Решить задачи о назначениях для следующих матрицу стоимостей:

7	5	8	8
4	5	11	3
5	6	14	12
8	8	9	19

12	8	3	1	4
11	2	18	7	15
11	21	21	14	15
6	7	8	9	10
5	4	3	2	11

Вариант 20

1. Решить геометрически и симплекс-методом задачи линейного программирования

а) $F(x) = x_1 + x_2 \rightarrow \min$

$$-5x_1 + 7x_2 - 5x_3 \leq 8$$

$$-3x_1 - x_2 + 2x_3 \leq 11$$

$$2x_1 + 3x_2 - x_3 \geq -23$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0.$$

б) $F(x) = -x_1 - x_2 \rightarrow \min$

$$2x_2 + -4x_3 + 5x_4 \leq 4$$

$$6x_1 + 6x_2 + 5x_3 + 4x_4 \geq -24$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0.$$

2. Решить транспортные задачи. Провести сбалансирование задач. Первый план перевозок построить методом северо-западного угла.

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20
35	25	16	71	19
45	41	13	27	15
20	18	54	75	17
15	12	21	35	10

$a_i \setminus b_j$	18	40	51	20	30
35	25	16	71	19	8
45	41	13	27	15	9
20	18	54	75	17	7
15	12	21	35	10	11
21	17	20	9	7	31

3. Решить задачи о назначениях для следующих матрицу стоимостей:

7	5	8	8
14	15	11	3
15	16	14	12
18	8	9	19

12	8	3	1	4
11	2	18	17	15
11	21	1	14	5
6	7	8	9	10
5	4	3	2	11