

**МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РФ**

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение  
высшего профессионального образования

«ТОМСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ СИСТЕМ  
УПРАВЛЕНИЯ И РАДИОЭЛЕКТРОНИКИ» (ТУСУР)

Методические указания для выполнения  
лабораторных работ  
по дисциплине

***Компьютерная графика***

для студентов специальности

231000.62

«Программная инженерия»

**Томск – 2012**

**МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РФ**

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение  
высшего профессионального образования

**«ТОМСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ СИСТЕМ  
УПРАВЛЕНИЯ И РАДИОЭЛЕКТРОНИКИ» (ТУСУР)**

Кафедра автоматизации обработки информации

Утверждаю:

Зав. каф. АОИ

профессор

\_\_\_\_\_ Ю.П. Ехлаков

«\_\_» \_\_\_\_\_ 2012 г.

Методические указания для выполнения  
лабораторных работ  
по дисциплине

***Компьютерная графика***

для студентов специальности

231000.62

«Программная инженерия»

Разработчик:

доцент каф. АОИ

\_\_\_\_\_ Т.О. Перемитина

## СОДЕРЖАНИЕ

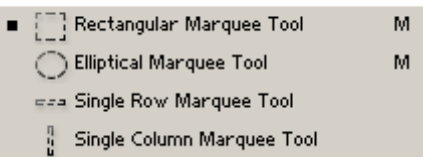
Работа в графическом редакторе Photoshop .....	4
Реализация аффинных преобразований двумерных и трехмерных фигур .....	6
Подключение графической библиотеки OpenGL .....	8
Реализация аффинных преобразований средствами OpenGL.....	11
Примитивы библиотек GLU и GLUT .....	12
Работа с текстурами .....	17
Вывод растрового и векторного текста .....	20
Построение кривой Безье и NURBS-кривой.....	21
Рекомендуемая литература.....	23

## Работа в графическом редакторе Photoshop

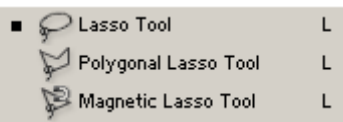
**Цель работы:** Изучить основные возможности графического редактора Photoshop.

Основные инструменты редактора:

### 1. Инструменты выделения



- Прямоугольное выделение;
- Овальное выделение;
- Выделение строки пикселей;
- Выделение столбца пикселей;



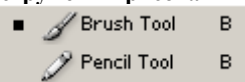
- Лассо – инструмент создания выделенной области в режиме свободного рисования;
- Многоугольное лассо – обрисовка контура области небольшими отрезками;

Магнитное лассо - используется при обрисовке границы между областями, существенно отличающихся по цвету.

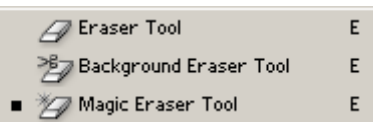


- Волшебная палочка. Позволяет автоматически выделить участки изображения, смежные с указанным по цвету.

### 2. Инструменты рисования

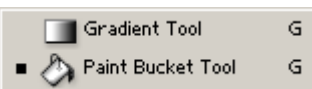


- Кисть;
- Карандаш.



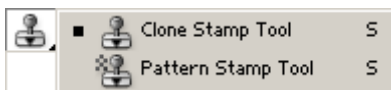
- Ластик;
- Фоновый ластик;
- Волшебный ластик.

### 3. Инструменты заливки

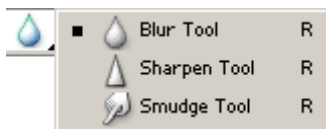


- Заливка.
- Градиент.

#### 4. Инструменты ретуши

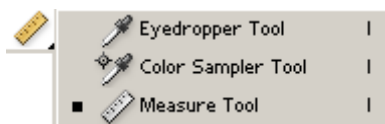


- Штамп – позволяет наложить на любой фрагмент изображения другой его фрагмент;
- Текстура – для его работы используется прямоугольный фрагмент.



- Размытие – уменьшает резкость
- Резкость – увеличивает резкость;
- Палец – «размазывает» фрагмент изображения, создавая плавные, нерезкие переходы цвета.

#### 5. Измерительные инструменты



- Пипетка – позволяет получить информацию о цвете произвольной точки изображения;
- Проба цвета – позволяет измерить цвет сразу в нескольких точках;
- Измерение – эквивалент линейки, измеряет расстояния и углы наклона.

#### *Задание на выполнение*

Работа выполняется согласно выданному варианту задания в начале занятия.

В работе необходимо использовать:

1. Трансформацию объектов;
2. Работу с цветом и градиентом;
3. Работу с фильтрами изображений.

## Реализация аффинных преобразований двумерных и трехмерных фигур

**Цель работы:** Получить навыки моделирования 2D и 3D фигур, применения к ним аффинных преобразований.

Как известно, все изменения изображений можно выполнить с помощью трех базовых операций: **смещения** (переноса, перемещения); **масштабирования** (увеличения или уменьшения размеров); поворота изображения (употребляют также термины вращение, изменение ориентации). Двумерные фигуры представляются в виде трехмерной матрицы с использованием однородных координат, для того чтобы применить следующие аффинные преобразования:

I. Матрица вращения (rotation):

$$\mathbf{R} \equiv \begin{bmatrix} \cos \varphi & \sin \varphi & 0 \\ -\sin \varphi & \cos \varphi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

III. Матрица отражения:

$$\mathbf{M} \equiv \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

II. Матрица растяжения-сжатия:

$$\mathbf{P} \equiv \begin{bmatrix} \alpha & 0 & 0 \\ 0 & \delta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

IV. Матрица переноса (translation):

$$\mathbf{T} \equiv \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ \lambda & \mu & 1 \end{bmatrix}.$$

Преобразования производятся умножением матриц преобразований на матрицу вершин фигуры и присваиванием новых значений последним. Таким образом, преобразования выполняются над множеством вершин фигуры, после чего результат преобразований отображается с новыми координатами.

**Пример:** Построить матрицу растяжения с коэффициентом растяжения  $\alpha$  вдоль оси абсцисс и  $\beta$  вдоль оси ординат и с центром в точке  $A(a, b)$ .

**Шаг 1.** Перенос на вектор  $-A(-a, -b)$  для смещения центра растяжения с началом координат:

$$\mathbf{T}_{-A} \equiv \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -a & -b & 1 \end{bmatrix}.$$

**Шаг 2.** Растяжение вдоль координатных осей с коэффициентами  $\alpha$  и  $\delta$ . Матрица преобразования имеет вид:

$$\mathbf{P} = \begin{bmatrix} \alpha & 0 & 0 \\ 0 & \delta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

**Шаг 3.** Перенос на вектор  $A(a, b)$  для возвращения центра растяжения в прежнее

положение:  $\mathbf{T}_A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ a & b & 1 \end{bmatrix}.$

Перемножив матрицы в том же порядке  $\mathbf{T}_A \cdot \mathbf{P} \cdot \mathbf{T}_A^{-1}$ , получим вид нашего преобразования:

$$(x', y', 1) = (x, y, 1) \cdot \begin{bmatrix} \alpha & 0 & 0 \\ 0 & \delta & 0 \\ a \cdot (1 - \alpha) & b \cdot (1 - \delta) & 1 \end{bmatrix}.$$

Для выполнения преобразований необходимо знать основные положения матричной алгебры.

Пусть матрица  $A$  имеет размерность  $k \times m$ , матрица  $B$  размерности  $m \times n$ . Результирующая матрица будет иметь порядок  $k \times n$ :

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^m a_{ik} \cdot b_{kj}.$$

**Важно:** умножение матриц не коммутативно:  $A \cdot B \neq B \cdot A$ .

**Задание на выполнение:**

Работа выполняется согласно выданному варианту задания.

1. Построить 2D и 3D фигуры.
2. Выполнить масштабирование, сдвиг, поворот фигуры.
3. Выполнить композицию преобразований.

## Подключение графической библиотеки OpenGL

**Цель работы:** Получить навыки моделирования двумерных объектов OpenGL.

Для построения самой минимальной программы OpenGL требуется выполнить ряд обязательных действий, для понимания которых необходимо знать одно из основных понятий операционной системы Windows – ссылка и контекст устройства. Известно, что ссылка на контекст устройства - величина типа HDC, для получения которой используется функция **GetDC**. Ссылка на контекст устройства содержит характеристики устройства и средства отображения. Прежде чем получить контекст воспроизведения, сервер OpenGL должен получить детальные характеристики используемого оборудования. Эти характеристики хранятся в специальной структуре, тип которой - **TPixelFormatDescriptor** (описание формата пикселя). Структура **PixelFormatDescriptor** - детальное описание графической системы, на которой происходит работа. Формат пикселя определяет конфигурацию буфера цвета и вспомогательных буферов.

```
procedure SetDCPixelFormat (hdc : HDC);
var
  pfd : TPixelFormatDescriptor;
  nPixelFormat : Integer;
begin
  FillChar (pfd, SizeOf (pfd), 0);
  pfd.dwFlags := PFD_DRAW_TO_WINDOW or PFD_SUPPORT_OPENGL or
PFD_DOUBLEBUFFER;
  nPixelFormat := ChoosePixelFormat (hdc, @pfd);
  SetPixelFormat (hdc, nPixelFormat, @pfd);
end;
```

Полям структуры присваиваются желаемые значения, затем вызовом функции **ChoosePixelFormat** осуществляется запрос системе, поддерживается ли на данном рабочем месте выбранный формат пикселя, и вызовом функции **SetPixelFormat** устанавливаем формат пикселя в контексте устройства. Функция **ChoosePixelFormat** возвращает индекс формата пикселя, который нам нужен в качестве аргумента функции **SetPixelFormat**. Заполнив поля структуры **TPixelFormatDescriptor**, мы определяемся со своими пожеланиями к графической системе, на которой будет происходить работа приложе-



ния, машина OpenGL подбирает наиболее подходящий к нашим пожеланиям формат, и устанавливает уже его в качестве формата пикселя для последующей работы. Наши пожелания корректируются применительно к реальным характеристикам системы.

Поля структуры "битовые флаги" - dwFlags существенно влияют на работу приложения, нужно учитывать, что некоторые флаги совместно работать не могут, а некоторые могут присутствовать только в паре с другими. Значение флагов:

**PFD\_DRAW\_TO\_WINDOW** or **PFD\_SUPPORT\_OPENGL**, означает то, что будет осуществляться вывод в окно, и что система в поддерживает OpenGL.

**PFD\_DOUBLEBUFFER** включает режим двойной буферизации, когда вывод осуществляется не на экран, а в память, затем содержимое буфера выводится на экран. Это очень полезный режим, если в любом примере на анимацию убрать режим двойной буферизации и все команды, связанные с этим режимом, хорошо будет видно мерцание при выводе кадра.

**PFD\_GENERIC\_ACCELERATED** имеет смысл устанавливать в случае, если компьютер оснащен графическим акселератором.

Флаги, заканчивающиеся на "**DONTCARE**", сообщают системе, что соответствующий режим может иметь оба значения, то есть **PFD\_DOUBLE\_BUFFER\_DONTCARE** - запрашиваемый формат пикселя может иметь оба режима - одинарной и двойной буферизации.

Примитивы OpenGL определяются набором из одной или более вершин (vertex). Под вершиной понимается точка в трехмерном пространстве, координаты которой можно задавать следующим образом:

```
glVertex[2 3 4][s i f d](cords: type)
```

```
glVertex[2 3 4][s i f d]v(cords: ^type)
```

Координаты точки задаются максимум четырьмя значениями: x, y, z, w, при этом можно указывать два (x,y) или три (x,y,z) значения, а для остальных переменных в этих случаях используются значения по умолчанию: z=0, w=1. Число в названии команды соответствует числу явно задаваемых значений, а последующий символ - их типу.

Координатные оси расположены так, что точка (0,0) находится в левом нижнем углу экрана, ось x направлена влево, ось y - вверх, а ось z - из экрана. Это расположение осей мировой системы координат, в которой задаются координаты вершин объекта.

Чтобы задать какую-нибудь фигуру в OpenGL используется понятие примитивов, к которым относятся точки, линии, связанные или замкнутые линии, треугольники и так далее. Задание примитива происходит внутри командных скобок:

*glBegin(mode: GLenum)*

...

*glEnd*

Параметр *mode* определяет тип примитива, который задается внутри и может принимать следующие значения:

- **GL\_POINTS** каждая вершина задает координаты некоторой точки.
- **GL\_LINES** каждая отдельная пара вершин определяет отрезок; если задано нечетное число вершин, то последняя вершина игнорируется.
- **GL\_LINE\_STRIP** каждая следующая вершина задает отрезок вместе с предыдущей.
- **GL\_LINE\_LOOP** отличие от предыдущего примитива только в том, что последний отрезок определяется последней и первой вершиной, образуя замкнутую ломаную.
- **GL\_TRIANGLES** каждая отдельная тройка вершин определяет треугольник; если задано не кратное трем число вершин, то последние вершины игнорируются.
- **GL\_TRIANGLE\_STRIP** каждая следующая вершина задает треугольник вместе с двумя предыдущими.
- **GL\_TRIANGLE\_FAN** треугольники задаются первой и каждой следующей парой вершин (пары не пересекаются).
- **GL\_QUADS** каждая отдельная четверка вершин определяет четырехугольник; если задано не кратное четырем число вершин, то последние вершины игнорируются.
- **GL\_QUAD\_STRIP** четырехугольник с номером  $n$  определяется вершинами с номерами  $2n-1$ ,  $2n$ ,  $2n+2$ ,  $2n+1$ .
- **GL\_POLYGON** последовательно задаются вершины выпуклого многоугольника.

Для задания текущего цвета вершины используются команды:

**glColor**[3 4][b s i f](components: GLtype)

**glColor**[3 4][b s i f]v(components: ^GLtype)

Первые три параметра задают R, G, B компоненты цвета, а последний параметр определяет alpha-компоненту, которая задает уровень прозрачности объекта. Разным вершинам можно назначать различные цвета и тогда будет проводиться линейная интерполяция цветов по поверхности примитива.

**Задание на выполнение:**

Заполнить структуру **PixelFormatDescriptor**. Согласно варианту задания построить несколько примитивов OpenGL.

## Реализация аффинных преобразований средствами OpenGL

**Цель работы:** Получить навыки масштабирования, поворота и переноса двумерных объектов OpenGL.

Для задания различных преобразований объектов сцены в OpenGL используются операции над матрицами. Видовая матрица определяет преобразования объекта в мировых координатах, такие как параллельный перенос, изменение масштаба и поворот.

Для умножения текущей матрицы слева на другую матрицу используется команда **glMultMatrix**[f d](m: ^GLtype), где *m* должен задавать матрицу размером  $4 \times 4$  в виде массива с описанным расположением данных. Обычно для изменения матрицы того или иного типа удобно использовать специальные команды, которые по значениям своих параметров создают нужную матрицу и перемножают ее с текущей.

**glTranslate**[f d](x, y, z: GLtype) производит перенос объекта, прибавляя к координатам его вершин значения своих параметров.

**glRotate**[f d](angle, x, y, z: GLtype) производит поворот объекта против часовой стрелки на угол angle (измеряется в градусах) вокруг вектора (x,y,z).

**glScale**[f d](x, y, z: GLtype) производит масштабирование объекта (сжатие или растяжение), домножая соответствующие координаты его вершин на значения своих параметров.

Часто нужно сохранить содержимое текущей матрицы для дальнейшего использования, для чего используют команды **glPushMatrix**, **glPopMatrix** - записывают и восстанавливают текущую матрицу из стека.

В случае если надо повернуть один объект сцены, а другой оставить неподвижным, удобно сначала сохранить текущую видовую матрицу в стеке командой **glPushMatrix()**, затем вызвать **glRotate..()** с нужными параметрами, описать примитивы, из которых состоит этот объект, а затем восстановить текущую матрицу **glPopMatrix()**.

### **Задание на выполнение:**

1. Применить к фигуре, построенной на лабораторной работе №3, преобразования переноса, поворота и масштабирования.
2. Организовать работу с преобразованиями изображения с использованием событий форм **OnFormKeyDown** или **OnMouseMove**.
3. Применить команды сохранения и восстановления текущего положения: **glPushMatrix**, **glPopMatrix**.
4. Организовать вращение изображения относительно оси Z по таймеру.
5. Организовать вывод одного из двумерных примитивов в цикле.

### ***Задание на выполнение:***

Согласно варианту задания построить трехмерную сцену с использованием двумерных примитивов OpenGL. Вращать объекты по таймеру.

## **Примитивы библиотек GLU и GLUT**

***Цель работы:*** Получить навыки работы с примитивами графических библиотек GLU и GLUT.

Для вывода примитивов из библиотеки GLU необходимо создать указатель на `quadric` - объект с помощью команды **`gluNewQuadric`**, затем вызвать одну из команд **`gluSphere()`**, **`gluCylinder()`**, **`gluDisk()`**, **`gluPartialDisk()`** и, по окончании использования объекта, вызвать процедуру **`gluDeleteQuadric()`**. К примеру, код программы можно содержать следующие строки:

```
procedure FormCreate(Sender : TObject)
begin
  ... .. { инициализация }
  quadConus := gluNewQuadric;
  gluQuadricDrawStyle(quadConus, GLU_FILL); // Стиль визуализации
  glNewList (1, GL_COMPILE);
  glMaterialfv(GL_FRONT, GL_AMBIENT_AND_DIFFUSE, @ColorConus);
  glTranslatef(0.0, -0.4, 0.0);
  gluCylinder (quadConus, 0.25, 0.0, 0.8, 20, 20);
  glEndList;
end;

procedure FormDestroy(Sender : TObject);
begin
  gluDeleteQuadric(quadConus);
  ...
end;
```

Рассмотренные строки создадут список под номером 1, содержащий в себе конус (цилиндр с одним нулевым радиусом) с определенными параметрами материала. Особого внимания заслуживает строка **`gluQuadricDrawStyle(qobj, style)`**, определяющая стиль отображения объекта. Параметр `style` может принимать следующие значения:

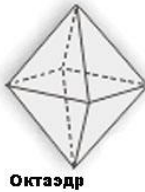
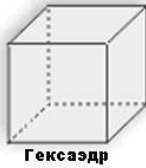
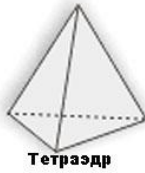
- **GLU\_FILL** – отображение цельных, примитивов;
- **GLU\_LINE** – примитивы отображаются набором линий;

- **GLU\_SILHOUETTE** – примитивы отображаются как силуэт;
- **GLU\_POINT** – примитивы состоят из точек.

Рассмотрим команды отдельно: **gluSphere**(qobj: ^GLUquadricObj, radius: GLdouble, slices, stacks: GLint) – строит сферу с центром в начале координат и радиусом radius. При этом число разбиений сферы вокруг оси  $z$  задается параметром slices, а вдоль оси  $z$  параметром stacks.

**gluCylinder**(qobj: ^GLUquadricObj, baseRadius, topRadius, height: GLdouble, slices, stacks: GLint) – строит цилиндр без оснований (то есть кольцо), продольная ось параллельна оси  $z$ , заднее основание имеет радиус baseRadius, и расположено в плоскости  $z=0$ , переднее основание имеет радиус topRadius и расположено в плоскости  $z=height$ . Если задать один из радиусов равным нулю, то будет построен конус. Параметры slices и stacks имеют тот же смысл, что и в предыдущей команде.

**gluDisk**(qobj: ^GLUquadricObj, innerRadius, outerRadius: GLdouble, slices, loops: GLint) – строит плоский диск с центром в начале координат и радиусом outerRadius. При этом если значение innerRadius ненулевое, то в центре диска будет находиться отверстие радиусом innerRadius. Параметр slices задает число разбиений диска вокруг оси  $z$ , а параметр loops – число концентрических колец, перпендикулярных оси  $z$ .



– строит плоский диск с центром в начале координат и радиусом outerRadius. При этом если значение innerRadius ненулевое, то в центре диска будет находиться отверстие радиусом innerRadius. Параметр slices задает число разбиений диска вокруг оси  $z$ , а параметр loops – число концентрических колец, перпендикулярных оси  $z$ .

**gluPartialDisk**(qobj: ^GLUquadricObj, innerRadius, outerRadius: GLdouble, slices, loops: GLint, startAngle, sweepAngle: GLdouble) – отличие этой команды от предыдущей заключается в том, что она

строит сектор круга, начальный и конечный углы которого отсчитываются против часовой стрелки от положительного направления оси  $u$  и задаются параметрами startAngle и sweepAngle.

Команды, проводящие построение примитивов из библиотеки GLUT, реализованы через стандартные примитивы OpenGL и GLU. Для построения нужного примитива достаточно произвести вызов соответствующей команды.

**glutSolidSphere**(radius: GLdouble, slices, stacks: GLint)

**glutWireSphere**(radius: GLdouble, slices, stacks: GLint)

Команда **glutSolidSphere**() строит сферу, а **glutWireSphere**() - каркас сферы радиусом radius. Остальные параметры имеют тот же смысл, что и в предыдущих командах.

**glutSolidCube**(size: GLdouble)

**glutWireCube**(size: GLdouble)

Эти команды строят куб или каркас куба с центром в начале координат и длиной ребра size.

**glutSolidCone**(base, height: GLdouble, slices, stacks: GLint)

**glutWireCone**(base, height: GLdouble, slices, stacks: GLint)

Эти команды строят конус или его каркас высотой height и радиусом основания base, расположенный вдоль оси z. Основание находится в плоскости  $z=0$ . Остальные параметры имеют тот же смысл, что и в предыдущих командах.

**glutSolidTorus**(innerRadius, outerRadius: GLdouble, nsides, rings: GLint)

**glutWireTorus**(innerRadius, outerRadius: GLdouble, nsides, rings: GLint)

Эти команды строят тор или его каркас в плоскости  $z=0$ . Внутренний и внешний радиусы задаются параметрами innerRadius, outerRadius. Параметр nsides задает число сторон в кольцах, составляющих ортогональное сечение тора, а rings- число радиальных разбиений тора.

**glutSolidTetrahedron / glutWireTetrahedron**

Эти команды строят тетраэдр или его каркас, при этом радиус описанной сферы вокруг него равен 1.

**glutSolidOctahedron / glutWireOctahedron**

Эти команды строят октаэдр или его каркас, радиус описанной вокруг него сферы равен 1.

**glutSolidDodecahedron / glutWireDodecahedron**

Эти команды строят додекаэдр или его каркас, радиус описанной вокруг него сферы равен квадратному корню из трех.

**glutSolidIcosahedron / glutWireIcosahedron**

Эти команды строят икосаэдр или его каркас, радиус описанной вокруг него сферы равен 1.

Для отображения трехмерных объектов сцены в окно приложения используется следующая последовательность действий:

*Координаты объекта => Видовые координаты =>  
Усеченные координаты => Нормализованные координаты =>  
Оконные координаты*

Рассмотрим каждое из этих преобразований отдельно.

### **Видовое преобразование**

К видовым преобразованиям будем относить перенос, поворот и изменение масштаба вдоль координатных осей. Для проведения этих операций достаточно умножить на соответствующую матрицу каждую вершину объекта и получить измененные координаты этой вершины:

$$(x^*, y^*, z^*, 1)T = M * (x, y, z, 1)T,$$

где M матрица видового преобразования.

Кроме изменения положения самого объекта иногда бывает нужно изменить положение точки наблюдения, что однако также приводит к изменению видовой матрицы. Это можно сделать с помощью команды

**gluLookAt**(eyex, eyeey, eyez, centerx, centery, centerz, upx, upy, upz: GLdouble)

где точка (eyex, eyeey, eyez) определяет точку наблюдения, (centerx, centery, centerz) задает центр сцены, который будет проектироваться в центр области вывода, а вектор (upx, upy, upz) задает положительное направление оси y, определяя поворот камеры.

### **Проекция**

В OpenGL существуют ортографическая (параллельная) и перспективная проекция. Первый тип проекции может быть задан командами

**glOrtho**(left, right, bottom, top, near, far: GLdouble)

**gluOrtho2D**(left, right, bottom, top: GLdouble)

Первая команда создает матрицу проекции в усеченный объем видимости (параллелограмм видимости) в левосторонней системе координат. Параметры команды задают точки (left, bottom, -near) и (right, top, -near), которые отвечают левому нижнему и правому верхнему углам окна вывода. Параметры near и far задают расстояние до ближней и дальней плоскостей отсечения по дальности от точки (0,0,0) и могут быть отрицательными.

Во второй команде, в отличие от первой, значения near и far устанавливаются равными -1 и 1 соответственно.

Перспективная проекция определяется командой

**gluPerspective**(angley, aspect, znear, zfar: GLdouble),

которая задает усеченный конус видимости в левосторонней системе координат. Параметр `angleu` определяет угол видимости в градусах по оси `y` и должен находиться в диапазоне от  $0^0$  до  $180^0$ . Угол видимости вдоль оси `x` задается параметром `aspect`, который обычно задается как отношение сторон области вывода. Параметры `zfar` и `znear` задают расстояние от наблюдателя до плоскостей отсечения по глубине и должны быть положительными. Чем больше отношение `zfar/znear`, тем хуже в буфере глубины будут различаться расположенные рядом поверхности, так как по умолчанию в него будет записываться «сжатая» глубина в диапазоне от 0 до 1.

### Область вывода

После применения матрицы проекций на вход следующего преобразования подаются так называемые усеченные (`clip`) координаты, для которых значения всех компонент (`xc`, `yc`, `zc`, `wc`)<sup>T</sup> находятся в отрезке `[-1, 1]`. После этого находятся нормализованные координаты вершин по формуле:

$$(x_n, y_n, z_n)^T = (x_c/w_c, y_c/w_c, z_c/w_c)^T$$

Область вывода представляет из себя прямоугольник в оконной системе координат, размеры которого задаются командой:

`glViewport(x, y, width, height: GLint)`

Значения всех параметров задаются в пикселах и определяют ширину и высоту области вывода с координатами левого нижнего угла (`xy`, `yy`) в оконной системе координат. Размеры оконной системы координат определяются текущими размерами окна приложения, точка `(0, 0)` находится в левом нижнем углу окна.

Используя параметры команды `glViewport()`, вычисляются оконные координаты центра области вывода (`ox`, `oy`) по формулам `ox = x + width/2`, `oy = y + height/2`.

Пусть `px = width`, `py = height`, тогда можно найти оконные координаты каждой вершины:

$$(x_w, y_w, z_w)^T = ((px/2) x_n + ox, (py/2) y_n + oy, [(f-n)/2] z_n + (n+f)/2)^T$$

При этом целые положительные величины `n` и `f` задают минимальную и максимальную глубину точки в окне и по умолчанию равны 0 и 1 соответственно. Глубина каждой точки записывается в специальный буфер глубины (`z-буфер`), который используется для удаления невидимых линий и поверхностей.

Для отработки буфера глубины (проще говоря, для корректного отображения трехмерных объектов и сцен) данную возможность необходимо инициализировать, вызвав команду `glEnable(GL_DEPTH_TEST)`.



### ***Задание на выполнение:***

Согласно варианту задания построить трехмерную сцену, содержащую примитивы из библиотек GLU и GLUT.

## **Работа с текстурами**

***Цель работы:*** Получить навыки наложения текстур.

Наложение текстуры на поверхность объектов сцены повышает ее реалистичность, однако при этом надо учитывать, что этот процесс требует значительных вычислительных затрат. Под текстурой будем понимать некоторое изображение, которое надо определенным образом нанести на объект. Для этого следует выполнить следующие этапы:

- выбрать изображение и преобразовать его к нужному формату
- загрузить изображение в память
- определить, как текстура будет наноситься на объект и как она будет с ним взаимодействовать.

Рассмотрим каждый из этих этапов.

При наложении текстуры надо учитывать случай, когда размеры текстуры отличаются от размеров объекта, на который она накладывается. При этом возможно как растяжение, так и сжатие изображения, и то, как будут проводиться эти преобразования, может серьезно повлиять на качество построенного изображения. Для определения положения точки на текстуре используется параметрическая система координат  $(s,t)$ , причем значения  $s$  и  $t$  находятся в отрезке  $[0,1]$ . Для изменения различных параметров текстуры применяются команды:

**glTexParameter[if](target, pname, param: GLenum)**

**glTexParameter[if]v(target, pname:GLenum, params: ^GLenum)**

При этом target имеет аналогичный смысл, что и раньше, pname определяет, какое свойство будем менять, а с помощью param или params устанавливается новое значение. Возможные значения pname:

- **GL\_TEXTURE\_MIN\_FILTER** параметр param определяет функцию, которая будет использоваться для сжатия текстуры. При значении **GL\_NEAREST** будет использоваться один (ближайший), а при значении **GL\_LINEAR** четыре ближайших элемента текстуры. Значение по умолчанию: **GL\_LINEAR**.
- **GL\_TEXTURE\_MAG\_FILTER** параметр param определяет функцию, которая будет использоваться для увеличения (рас-

тяжения) текстуры. При значении **GL\_NEAREST** будет использоваться один (ближайший), а при значении **GL\_LINEAR** четыре ближайших элемента текстуры. Значение по умолчанию: **GL\_LINEAR**.

- **GL\_TEXTURE\_WRAP\_S** параметр `param` устанавливает значение координаты `s`, если оно не входит в отрезок `[0,1]`. При значении **GL\_REPEAT** целая часть `s` отбрасывается, и в результате изображение размножается по поверхности. При значении **GL\_CLAMP** используются краевые значения: 0 или 1, что удобно использовать, если на объект накладывается один образ. Значение по умолчанию: **GL\_REPEAT**.
- **GL\_TEXTURE\_WRAP\_T** аналогично предыдущему значению, только для координаты `t`.

Использование режима **GL\_NEAREST** значительно повышает скорость наложения текстуры, однако при этом снижается качество, так как в отличие от **GL\_LINEAR** интерполяция не производится.

Для того, чтобы определить, как текстура будет взаимодействовать с материалом, из которого сделан объект, используются команды

```
glTexEnvf[i f](target, pname: GLenum)
```

```
glTexEnvfv[i f](target, pname: GLenum, params: ^GLtype)
```

Параметр `target` должен быть равен **GL\_TEXTURE\_ENV**, а в качестве `pname` рассмотрим только одно значение **GL\_TEXTURE\_ENV\_MODE**, которое применяется наиболее часто.

Параметр `param` может быть равен:

- **GL\_MODULATE** конечный цвет находится как произведение цвета точки на поверхности и цвета соответствующей ей точки на текстуре.
- **GL\_REPLACE** в качестве конечного цвета используется цвет точки на текстуре.
- **GL\_BLEND** конечный цвет находится как сумма цвета точки на поверхности и цвета соответствующей ей точки на текстуре с учетом их яркости.

### Координаты текстуры

Перед нанесением текстуры на объект осталось установить соответствие между точками на поверхности объекта и на самой текстуре. Задавать это соответствие можно двумя методами: отдельно для каждой вершины или сразу для всех вершин, задав параметры специальной функции отображения.

Первый метод реализуется с помощью команд

```
glTexCoord[1 2 3 4][s i f d](coord: type)
```

```
glTexCoord[1 2 3 4][s i f d]v(coord: ^type)
```

Чаще всего используется команды вида **glTexCoord2..(s, t: type)**, задающие текущие координаты текстуры.

Второй метод реализуется с помощью команд

**glTexGen[i f d](coord, pname, param: GLenum)**

**glTexGen[i f d]v(coord, pname: GLenum, const params: ^GLtype)**

Параметр coord определяет для какой координаты задается формула и может принимать значение **GL\_S, GL\_T**; pname определяет тип формулы и может быть равен **GL\_TEXTURE\_GEN\_MODE, GL\_OBJECT\_PLANE, GL\_EYE\_PLANE**. С помощью params задаются необходимые параметры, а param может быть равен: **GL\_OBJECT\_LINEAR, GL\_EYE\_LINEAR, GL\_SPHERE\_MAP**.

### **Загрузка текстуры из BMP-файла**

```
procedure TfmTex.BmpTexture;
var i, j: Integer;
begin
  bitmap := TBitmap.Create;
  bitmap.LoadFromFile('gold.bmp'); // загрузка текстуры из файла
  {--- заполнение битового массива ---}
  for i := 0 to 63 do
    for j := 0 to 63 do begin
      bits [i, j, 0] := GetRValue(bitmap.Canvas.Pixels[i,j]);
      bits [i, j, 1] := GetGValue(bitmap.Canvas.Pixels[i,j]);
      bits [i, j, 2] := GetBValue(bitmap.Canvas.Pixels[i,j]);
      bits [i, j, 3] := 255;
    end;
    glTexParameter(GL_TEXTURE_2D, GL_TEXTURE_MAG_FILTER,
GL_NEAREST);
    glTexParameter(GL_TEXTURE_2D, GL_TEXTURE_MIN_FILTER,
GL_NEAREST);
    glTexImage2D(GL_TEXTURE_2D, 0, GL_RGBA,
64, 64, // здесь задается размер текстуры
0, GL_RGBA, GL_UNSIGNED_BYTE, @bits);
    glEnable(GL_TEXTURE_2D);
    glEnable(GL_TEXTURE_GEN_S);
    glEnable(GL_TEXTURE_GEN_T);
  end;
```

### ***Задание на выполнение:***

Согласно варианту задания наложить текстуру на двумерные и трехмерные объекты сцены.

## Вывод растрового и векторного текста

**Цель работы:** Получить навыки работы с векторным и растровым типами текста OpenGL.

Реализация OpenGL под Windows содержит специфические команды, позволяющие обрабатывать TrueType шрифты и производить отображение текста на экране, представляя его в виде списков.

**wglUseFontOutlines**(dc: HDC, first, count, listBase: cardinal, deviation, extrusion: single, format: integer, lpgmf: ^TGLYPHMETRICSFLOAT)

Данная функция, принимая на вход контекст устройства Windows, строит списки изображений символов, используя текущий шрифт устройства. Параметрами этой функции являются: dc – контекст устройства; first – первый символ шрифта, заносимый в список; count – количество используемых символов шрифта; listBase – начальное смещение списков для всех обрабатываемых символов; deviation – качество аппроксимации шрифта (0 – отображать в оригинальном качестве); extrusion – ширина символа по оси Z; format – формат создания, может принимать следующие значения:

- **WGL\_FONT\_LINES** – шрифт строится контурными линиями
- **WGL\_FONT\_POLYGONS** – шрифт строится с помощью полигонов;

lpgmf – указатель на массив структур типа TGLYPHMETRICSFLOAT (GLYPHMETRICSFLOAT в Delphi 4), которые будут заполнены информацией о созданных списках.

После создания дисплейных списков символов, нам остается лишь обратиться к функции **CallLists** для отображения текста на сцене OpenGL. Но для этого нам потребуется еще одна функция:

**glListBase**(base: GLunit), которая устанавливает начальное смещение для всех вызываемых после нее списков.

Для создания растрового текст, к которым относятся битовые массивы, используется команда:

**glBitmap**(GLsizei width, GLsizei height, GLfloat xorigin, GLfloat yorigin, GLfloat xmove, GLfloat ymove, const GLubyte\* bitmap).

Параметры *width* и *height* задают, соответственно, ширину и высоту битового массива (в пикселях); *xorigin* и *yorigin* определяют точку окна, в которой будет расположен левый нижний угол битового массива; *xmove* и *ymove* показывают смещение, добавляемое к текущей позиции раstra после вывода битового массива; *bitmap* указывает адрес, начиная с которого хранится собственно битовый образ.

При отображении битовый массив позиционируется относительно текущей позиции раstra, и если она не определена, то битовый массив игнори-

руется. При определенной и разрешенной текущей позиции растра битовый массив начинается из точки с координатами

$$\begin{aligned}x_w &= \lfloor x_r - xorigin \rfloor \\y_w &= \lfloor y_r - yorigin \rfloor\end{aligned}$$

где  $x_r$  и  $y_r$  — координаты текущей позиции растра, а  $x_w$  и  $y_w$  — координаты образа в окне.

Команда формирует фрагменты для каждого пикселя, соответствующего 1 в битовом массиве. Помимо текущей позиции растра при формировании фрагмента используются текущие значения  $z$ -координаты растра, цвет или индекс цвета, а также текущие координаты растра текстуры.

После того как битовый образ будет отображен в буфере кадра, к значениям координат текущей позиции растра добавляются соответствующие значения  $xmove$  и  $ymove$ . Остальные текущие параметры не изменяются.

#### **Образ буквы F:**

```
rasters : Array [0..23] of GLUByte =  
($c0, $00, $c0, $00, $c0, $00, $c0, $00, $c0, $00,  
 $ff, $00, $ff, $00, $c0, $00, $c0, $00, $c0, $00,  
 $ff, $c0, $ff, $c0);
```

#### **Задание на выполнение:**

Согласно варианту задания вывести векторный и растровый типы текстов средствами библиотеки OpenGL.

## **Построение кривой Безье и NURBS-кривой**

**Цель работы:** Построить произвольную кривую Безье и NURBS-кривую.

Кубические кривые Безье и порции кубических поверхностей Безье довольно широко используются в задачах компьютерной графики и автоматизации проектирования.

Подход, предлагаемый OpenGL для изображения криволинейных поверхностей традиционен для компьютерной графики: задаются координаты небольшого числа опорных точек, определяющих вид искомой кривой или поверхности. В зависимости от способа расчета опорные точки могут лежать на получаемой кривой или поверхности, а могут и не располагаться на ней.

Рассмотрим наиболее распространенный вид кривых – кривые Безье (Bezier curves). Для построение кривой Безье средствами OpenGL в обработчике создания формы необходимо задать параметры *одномерного вычислителя*:

```
lMap1f(GL_MAP1_VERTEX_3, 0.0, 1.0, 3, 4, @ctrlpoints);  
glEnable(GL_MAP1_VERTEX_3);
```

Первый параметр – символическая константа, значение GL\_MAP1\_VERTEX\_3 соответствует случаю, когда каждая контрольная точка

представляет собой набор трех вещественных чисел. Значения второго и третьего аргументов команды определяют конечные точки интервала предварительного образа рассчитываемой кривой. Четвертый параметр «большой шаг», задает, сколько чисел содержится в считываемой порции данных. Последние два параметра команды – число опорных точек и указатель на массив опорных точек.

Для построения кривой можно использовать точки или отрезки: вместо команды, задающей вершину, вызывается команда `glEvalCoord`, возвращающая координаты рассчитанной кривой:

```
glBegin(GL_LINE_STRIP);  
  For i := 0 to 30 do  
    glEvalCoord1f(i / 30.0);  
  glEnd;
```

Рассмотрим кубические В-сплайны, которые представляют собой усовершенствованную методику построения кубических кривых. Здесь снимается требование, чтобы формируемая кривая проходила через опорные точки, и накладывается новое – чтобы она проходила близко к ним. При этих условиях довольно просто обеспечить непрерывность не только самой составной кривой, но и ее первой и второй производных в точках сопряжения сегментов.

NURBS-кривые – один из классов В-сплайнов – рациональные В-сплайны, задаваемые на неравномерной сетке (Non-Uniform Rational B-Spline). Библиотека GLU предоставляет набор команд, позволяющих использовать данный класс поверхностей. Для работы с NURBS-кривыми в библиотеке GLU имеются переменные специального типа, используемые для идентификации объектов: `theNurb: GLUnurbsObj`. При создании окна объект, как обычно, создается: `theNurb := gluNewNurbsRenderer`. А в конце работы приложения память, занимаемая объектом, высвобождается: `gluDeleteNurbsRenderer(theNurb)`.

Для манипулирования свойствами таких объектов предусмотрена специальная команда библиотеки: `gluNurbsProperty (theNurb, GLU_SAMPLING_TOLERANCE, 25.0)` – гладкость кривой задается допуском дискретизации (чем меньше это число, тем поверхность получается более гладкой).

В отличие от других объектов, NURBS-кривые рассчитываются каждый раз заново. Построение кривой осуществляется командой:

```
gluNurbsCurve (theNurb, 8, @curveKnots, 3, @ctrlpoints, 4,  
  GL_MAP1_VERTEX_3).
```

Первый аргумент – имя NURBS-объекта, вторым аргументом задается количество параметрических узлов кривой, третий аргумент – указатель на массив, хранящий значения этих узлов. Следующий параметр – смещение (сколько вещественных чисел содержится в порции данных), далее следует указатель на массив опорных точек. Последний аргумент равен порядку (степени) кривой плюс единица.

### ***Задание на выполнение:***

Согласно варианту задания реализовать сцену с использованием кривых Безье и NURBS-кривых.

## Рекомендуемая литература

1. Порев В. Н. Компьютерная графика. – СПб.: БХВ-Санкт-Петербург, 2004. ISBN 5-94157-139-9.
2. Миронов Б.Г., Миронова Р.С., Пяткина Д.А. Инженерная и компьютерная графика: Учебник для ссузов.- 5-е изд., стереотип. - М.: Высшая школа, 2006. – 333 с. ISBN 5-06-004456-4.
3. Люкшин Б. А. Инженерная и компьютерная графика: учебное пособие. - Томск: ТУСУР, 2007. – 99 с. ISBN 978-5-86889-438-8.
4. Перемитина Т.О. Компьютерная графика: методические указания к выполнению лабораторных работ для студентов специальности 230102. – Томск: Томский межвузовский центр дистанционного образования, 2007. – 35 с.
5. Перемитина Т.О. Компьютерная графика. Учебное пособие. – Томск: ТМЦДО, 2006. - 134 с.
6. Шатохин А. Е. Компьютерная графика: Учебное пособие. - Томск: ТМЦДО, 2002. - 76 с.